

A Mass-Conservative MMOC-MFEM Scheme for Two Component Incompressible Miscible Displacement in Porous Media

李奥

January 4, 2019

目录

1 摘要	1
2 简介	2
2.1 模型	2
2.2 符号	2
3 离散形式	2
3.1 压力方程的离散格式	2
3.2 浓度方程的离散形式	3

1 摘要

有两个方程

1. 压力方程 (pressure equation)

在连续的混合元空间中求解, 通过连续函数近似向量

2. 浓度方程 (concentration equation)

能够保持质量守恒的方法求解

2 简介

2.1 模型

$$\begin{cases} \nabla \cdot \mathbf{u} = q(\mathbf{x}, t), \mathbf{u} = -\frac{K(\mathbf{x})}{\mu(c)} \nabla p = -a(c) \nabla p, \mathbf{x} \in \Omega, t \in [0, T]; \\ \phi(\mathbf{x}) \frac{\partial c}{\partial t} + \nabla \cdot (\mathbf{u}c) - \nabla \cdot (D \nabla c) = \bar{c}(\mathbf{x}, t, c), \mathbf{x} \in \Omega, t \in [0, T]; \\ c(\mathbf{x}, 0) = c_0(\mathbf{x}), \mathbf{x} \in \Omega; \\ p = p_0, \mathbf{x} \in \partial\Omega \end{cases} \quad (1)$$

2.2 符号

符号说明	
符号	含义
Ω	空间域 Ω 是具有分段光滑的边界 Γ 的 \mathcal{R}^2 的有界子集
T	正常数
$p(\mathbf{x}, t)$	$p(\mathbf{x}, t)$, 混合物中的压力
$\mathbf{u}(\mathbf{x}, t)$	$\mathbf{u}(\mathbf{x}, t) = (\mathbf{u}_1(\mathbf{x}, t), \mathbf{u}_2(\mathbf{x}, t))$, 流体的 Darcy 速度
$c(\mathbf{x}, t)$	浸入流体或有关溶质/溶剂的浓度且 $0 \leq c(\mathbf{x}, t) \leq 1$

没有提到的都是参数

这里我们假设问题在空间上是周期性的, 并且所有的系数可以周期性地扩展到所有的 R^2 , 同时满足下面的条件: 存在一致常数 (uniform constant) K_1 , s.t., 对于 $\kappa \in [0, 1]$, $\mathbf{x} \in \Omega$ 和 $t \in J$

$$\begin{aligned} 0 < a_* \leq a(\mathbf{x}, \kappa) \leq a^* \leq K_1, \\ 0 < \phi_* \leq \phi(x) \leq \phi^* \leq K_1, \\ 0 < D_* \leq D(x) \leq D^* \leq K_1, \\ \sup_{t \in J} \|\bar{c}(t)\|_{L^1(\Omega)} \leq K_1. \end{aligned}$$

3 离散形式

3.1 压力方程的离散格式

$$\begin{aligned} (\nabla \cdot U^{n+1}, w_h) &= (q, w_h), \quad \forall w_h \in W_h^{k-1}; \\ (a^{-1}(C^n)U^{n+1}, \mathbf{v}_h) - (P^{n+1}, \nabla \cdot \mathbf{v}_h) &= -[p_0, \mathbf{v}_h \cdot \vec{n}]_{\partial\Omega}, \quad \forall \mathbf{v}_h \in V_h^k \end{aligned} \quad (2)$$

(2) 变分形式的推导过程
proof: i)

$$(\nabla \cdot \mathbf{u}, w_h) = (q, w_h), \quad \forall w_h \in W_h^{k-1}$$

ii)

$$\begin{aligned}\mathbf{u} &= -a(c)\nabla p \\ \Leftrightarrow a^{-1}(c)\mathbf{u} &= -\nabla p \\ (a^{-1}(c)\mathbf{u}, v_h) &= -(\nabla p, v_h)\end{aligned}$$

对上式的右端应用 **green** 公式, 可得

$$(\nabla p, v_h) = -(p, \nabla \cdot v_h) + [p_0, v_h \cdot \vec{n}]_{\partial\Omega}$$

故

$$\begin{aligned}(a^{-1}(c)\mathbf{u}, v_h) &= (\nabla p, v_h) \\ \Leftrightarrow (a^{-1}(c)\mathbf{u}, v_h) &= (p, \nabla \cdot v_h) - [p_0, v_h \cdot \vec{n}]_{\partial\Omega} \\ \Leftrightarrow (a^{-1}(c)\mathbf{u}, v_h) - (p, \nabla \cdot v_h) &= -[p_0, v_h \cdot \vec{n}]_{\partial\Omega}\end{aligned}$$

其中

$$\begin{aligned}W_h^{k-1} &= \{w \in L^2(\Omega) : w|_D \in W_h^{k-1}(D), \forall D \in \Upsilon_h\} \\ V_h^k &= \{v \in (C^0(\Omega))^2 : v|_D \in V_h^k(D), \forall D \in \Upsilon_h\}\end{aligned}\tag{3}$$

对于任意的矩形 $D \in \Upsilon_h$

$$\begin{aligned}V_h^k(D) &= Q_{k,k+1}(D) \times Q_{k+1,k}(D), \\ W_h^{k-1}(D) &= Q_{k-1}(D)\end{aligned}\tag{4}$$

$Q_{i,j}$ 表示 x 方向是次数 $\leq i$ 的多项式的集合, y 方向是次数 $\leq j$ 的多项式的集合。

空间 W_h^{k-1} 在单元的边界是不连续的。全局基函数的定义是通过下面引理的自由度给出的:

引理 1: 已知, D 是矩形, $\mathbf{u}_h \in V_h^k(D)$ 按照下面自由度的定义是唯一确定的:

(i) 对于每一个角点 (corner point) $x \in \partial D$,

$$DOF_{x,j}^{(i)}(\mathbf{u}_h) = \mathbf{u}_h(x) = \mathbf{u}_h(x) \cdot \mathbf{e}_j, j = 1, 2$$

(ii) 在每一条边 $e \subset \partial D$,

$$DOF_{e,\lambda}^{(ii)}(\mathbf{u}_h) = \langle \mathbf{u}_h \cdot \tau_e, \lambda \rangle_e \quad \forall \lambda \in P_{k-2}(e)$$

其中 τ_e 是单位切向量 (iii) 在每一条边 $e \subset \partial D$,

$$DOF_{e,\lambda}^{(iii)}(\mathbf{u}_h) = \langle \mathbf{u}_h \cdot \nu_e, \lambda \rangle_e \quad \forall \lambda \in P_{k-1}(e)$$

其中 ν_e 是单位外法向量 (iv) 在 D 上

$$DOF_v^{(iv)}(\mathbf{u}_h) = (\mathbf{u}_h, \mathbf{v})_D \quad \forall \mathbf{v} \in Q_{k-2,k-1}(D) \times Q_{k-1,k-2}(D)$$

而且, 在每一条边 $e \subset \partial D$, $\mathbf{u}_h|_e$ 由 (i)-(iii) 限制在 e 上的自由度唯一定义。

3.2 浓度方程的离散形式

$$\frac{1}{\Delta t}(\phi C^{n+1} - (\phi C^n) \circ X_1^n r^{n+1}, \psi_h) + (D^{n+1}(\mathbf{x}, \mathbf{U}^{n+1}) \nabla C^{n+1}, \nabla \psi_h) = (\bar{c}, \psi_h), \quad \forall \psi \in W_h^{k-1}\tag{5}$$

定义映射 $X_1^n : \mathcal{R}^2 \rightarrow \mathcal{R}^2$:

$$X_1^n(\mathbf{x}) = \mathbf{x} - \frac{U^{n+1}(\mathbf{x})}{\phi} \Delta t$$

并且定义

$$\begin{aligned} r^{n+1} &= |Jac(\mathbf{x} - \frac{U^{n+1}}{\phi} \Delta t)| \\ &= 1 - \nabla \cdot (\frac{U^{n+1}}{\phi}) \Delta t + O((\Delta t)^2) \\ &= 1 - \frac{\nabla \cdot U^{n+1}}{\phi} + \frac{U^{n+1} \cdot \nabla \phi}{\phi^2} \Delta t + O((\Delta t)^2) \end{aligned}$$

参考文献