智能循迹小车的测试程序



测试程序实现的功能:

- 1. 延时
- 2.数据显示
- 3. 小车的前进、后退、停止



标准的命令在reg51.h、reg52.h等头文件中已被定义,只要用文件包含做出声明即可使用。

```
#include<reg51.h>
sbit IN1 =P1^3;
```

intrins.h一般在C51单片机编程中需要用到空指令_nop_();字符循环移位指令_crol_等时使用。



宏定义又称为宏代换、宏替换,简称"宏"。 格式:#define 标识符 字符串

```
#define uchar unsigned char
#define uint unsigned int
#define t 1
```

定义数组:

```
uchar code seg_data[] = {0xc0,0xf9,0xa4,0xb0,0x99,0x92,0x82,0xf8,0x80,0x90,0xff};//0~9的段码表,0x00为熄灭符,(共阳极)
```



函数的定义与分类

分类:

- □(1)标准库函数: #include<>
- □(2)用户自定义函数:用户根据自己的需要 而编写的函数。
- 从函数定义的形式上划分:无参数函数、有参数函数和空函数。

定义:

返回值类型 函数名(形式参数列表){函数体}

例如:int max (int x, int y, int z) 返回值为整型,函数名为max,3个入口参数为整型x、y、z



延时函数

```
void Delay_ms(uint xms) //延时程序, xms是形式参数
{
    uint i, j;
    for(i=xms;i>0;i--) // 延时xms, xms由实际参数传入一个值
    for(j=115;j>0;j--); //此处分号不可少(循环体)
}
```

void:

□用在函数名前,表示没有返回值

for:

for(表达式1; 表达式2; 表达式3) (需要执行的语句);



显示函数

```
//显示秒十
display()
                                 P0=seg_data[3];
                              位
                 //显示毫秒
                                                //开个位显
  P0=seg data[0];
                                 P2=0xf7;
                              示(开第4只数码管)
十位
                                                //延时10ms
               //开个位显示
                                Delay ms(t);
  P2=0xfe;
(开第1只数码管)
                                                //显示分个
                                 P0=seg_data[4];
                              位
              //延时10ms
  Delay ms(t);
  P0=seg data[1]; //显示毫秒百
                                                //开十位显
                                 P2=0xef;
位
                              示(开第5只数码管)
               //开十位显示
                                                //延时10ms
                                 Delay ms(t);
  P2=0xfd;
(开第2只数码管)
                                                //显示分十
                                 P0=seg data[5];
                //延时10ms
                              位
  Delay ms(t);
                  //显示秒个
                                                //开个位显
  P0=seg_data[2];
                                 P2=0xdf;
位
                              示(开第6只数码管)
               //开百位显示
                                                //延时10ms
  P2=0xfb:
                                 Delay ms(t);
(开第3只数码管)
                                 P2=0xff;
                //延时10ms
  Delay ms(t);
```



电机控制

```
stop()
                         houtui()
      IN1=0;
                                IN1=0;
      IN2=0;
                                IN2=1;
      IN3=0;
                                IN3=1;
      IN4=0;
                                IN4=0;
qianjin()
      IN1=1;
      IN2=0;
      IN3=0;
      IN4=1;
```



主函数

```
void main()
                                     else
   P0=0xff;
   P2=0xff;
   P1=0xff;
                              if (count<200)
   count = 0;
   while (1)
                                             stop();
        LED1=0;
                                        else
        LED2=0;
        display();
       count++;
       if( count<100 )</pre>
           houtui();
```



主函数

```
if:
if (条件表达式)
 语句;
if (条件表达式)
语句1;
else
 语句2;
```

```
if (条件表达式1)
语句1;
else if (条件表达式2)
语句2;
else
语句n;
```



参考资料:

- 1. 宋雪松,李冬明,崔长胜著:手把手教你学51单片机(C语言版),清华大学出版社,2014
- 2. 徐爱钧,徐阳著:Keil C51单片机高级语言应用编程与实践,电子工业出版社,2013
- 3. 郭天祥 著 : 新概念51单片机C语言教程:入门、 提高、开发、拓展全攻略,电子工业出版社, 2009

