前言

YOLOv3 应该是大家接触的第一款图像识别算法,依赖于darknet框架,相对于pytorch框架更小巧简单,了解其基础配置,可以为之后的识别算法打基础,比如YOLOv4的配置也是一致的。在熟悉该系列配置后,可以尝试使用pytorch框架的YOLO系列算法,更加精准高效。<u>ultralytics/yolov3: YOLOv3 in PyTorch > ONNX > CoreML > TFLite (github.com)</u>

本次任务具体实现流程请参考以下教程。

默认使用CPU,但是建议各位使用GPU去训练。

默认在ubuntu系统下进行,条件有限的可以使用windows系统。

要求

- 1.使用YOLOv3算法与darknet框架训练
- 2.自主选定 3 种物体,制作数据集,建议每种类不少于200张各角度、背景、远近的图片
- 3.提交测试集识别效果图,不少于20张,识别率不低于0.3。(在实际使用场景,识别率不是最重要的衡量标准,数值也并非越高越好)
- 4.将训练过程中所用到的代码、图片,以及文字心得(README.md)上传至个人代码托管平台,如github, gitee, gitlab等
- 5.以上内容也务必打包一份,发至QQ群内
- *最终上传群文件夹 "结业任务提交文件夹", 命名格式: 结业 专业班级-姓名
- 本次也是视觉培训的最后一次任务, 提交日期为2.20-2.25。

教程

- 一、标注工具 (labelimg)
- 1. 下载地址

注意系统版本



2018/10/22 星期... 文件夹 2018/10/22 星期... 应用程序

13,179 KB

2.双击运行



3.保存后的文件为xml格式

p1.xml	2019/9/7 星期六	XML 文件	2 KB
p2.xml	2019/9/7 星期六	XML 文件	3 KB
p3.xml	2019/9/7 星期六	XML 文件	3 KB

二、下载编译darknet

1.拉取darknet

git clone https://github.com/pjreddie/darknet
cd darknet

2.修改配置文件Makefile 如果使用GPU,此处可参考<u>Ubuntu下GPU模式YOLOv3部署 - 知乎</u>(<u>zhihu.com</u>)

GPU=1 #如果使用GPU设置为1, CPU设置为0

CUDNN=1 #如果使用CUDNN设置为1,否则为0

OPENCV=0 #如果调用摄像头,还需要设置OPENCV为1,否则为0

OPENMP=0 #如果使用OPENMP设置为1,否则为0 DEBUG=0 #如果使用DEBUG设置为1,否则为0

3.开始编译

make

4.下载yolov3预训练模型

wget https://pjreddie.com/media/files/yolov3.weights

5.测试

./darknet detect cfg/yolov3.cfg yolov3.weights data/dog.jpg

官网链接

三、准备数据集、训练、测试

1.在darknet目录下创建myData文件夹,目录结构如下,将之前标注好的图片和xml文件放到对应目录下

```
myData
...JPEGImages#存放图像
...Annotations#存放图像对应的xml文件
...ImageSets/Main # 存放训练/验证图像的名字(格式如 000001.jpg或者000001), 里面包括train.txt。这里给出的格式是: 000000, 因为下面的代码中给出了图像的格式。
```

将自己的数据集图片拷贝到JPEGImages目录下。将数据集label文件拷贝到Annotations目录下。在myData下创建test.py,将下面代码拷贝进去运行,将生成四个文件: train.txt,val.txt,test.txt和trainval.txt。

```
import os
import random
trainval_percent = 0.1
train_percent = 0.9
xmlfilepath = 'Annotations'
txtsavepath = 'ImageSets\Main'
total_xml = os.listdir(xmlfilepath)
num = len(total_xml)
list = range(num)
tv = int(num * trainval_percent)
tr = int(tv * train_percent)
trainval = random.sample(list, tv)
train = random.sample(trainval, tr)
ftrainval = open('ImageSets/Main/trainval.txt', 'w')
ftest = open('ImageSets/Main/test.txt', 'w')
ftrain = open('ImageSets/Main/train.txt', 'w')
fval = open('ImageSets/Main/val.txt', 'w')
for i in list:
    name = total_xml[i][:-4] + '\n'
    if i in trainval:
        ftrainval.write(name)
        if i in train:
            ftest.write(name)
        else:
            fval.write(name)
    else:
        ftrain.write(name)
ftrainval.close()
ftrain.close()
fval.close()
ftest.close()
```

	^	名称	修改日期	类型	大小
Annotations		test.txt	2019/9/7 星期六	→ 本 → 档	0 KB
ImageSets		train.txt	2019/9/7 星期六		1 KB
Main		trainval.txt	2019/9/7 星期六	文本文档	0 KB
		i val.txt	2019/9/7 星期六	文本文档	0 KB

2.将数据转换成darknet支持的格式

yolov3提供了将VOC数据集转为YOLO训练所需要的格式的代码,在scripts/voc_label.py文件中。这里提供一个修改版本的。在darknet文件夹下新建一个my_lables.py文件,内容如下:

```
import xml.etree.ElementTree as ET
import pickle
import os
from os import listdir, getcwd
from os.path import join
#源代码sets=[('2012', 'train'), ('2012', 'val'), ('2007', 'train'), ('2007',
'val'), ('2007', 'test')]
sets=[('myData', 'train')] # 改成自己建立的myData
classes = ["person", "foot", "face"] # 改成自己的类别
def convert(size, box):
   dw = 1./(size[0])
   dh = 1./(size[1])
   x = (box[0] + box[1])/2.0 - 1
   y = (box[2] + box[3])/2.0 - 1
   w = box[1] - box[0]
   h = box[3] - box[2]
   x = x*dw
   w = w*dw
   y = y*dh
   h = h*dh
   return (x,y,w,h)
def convert_annotation(year, image_id):
    in_file = open('myData/Annotations/%s.xml'%(image_id)) # 源代码
VOCdevkit/VOC%s/Annotations/%s.xml
    out_file = open('myData/labels/%s.txt'%(image_id), 'w') # 源代码
VOCdevkit/VOC%s/labels/%s.txt
   tree=ET.parse(in_file)
    root = tree.getroot()
   size = root.find('size')
   w = int(size.find('width').text)
   h = int(size.find('height').text)
    for obj in root.iter('object'):
        difficult = obj.find('difficult').text
        cls = obj.find('name').text
        if cls not in classes or int(difficult)==1:
            continue
        cls_id = classes.index(cls)
        xmlbox = obj.find('bndbox')
        b = (float(xmlbox.find('xmin').text), float(xmlbox.find('xmax').text),
float(xmlbox.find('ymin').text), float(xmlbox.find('ymax').text))
        bb = convert((w,h), b)
```

```
out_file.write(str(cls_id) + " " + " ".join([str(a) for a in bb]) + '\n')

wd = getcwd()

for year, image_set in sets:
    if not os.path.exists('myData/labels/'): # 改成自己建立的myData
        os.makedirs('myData/labels/')
    image_ids = open('myData/ImageSets/Main/%s.txt'%

(image_set)).read().strip().split()
    list_file = open('myData/%s_%s.txt'%(year, image_set), 'w')
    for image_id in image_ids:
        list_file.write('%s/myData/JPEGImages/%s.jpg\n'%(wd, image_id))
        convert_annotation(year, image_id)

list_file.close()
```

3.运行该脚本

```
python my_lables.py
```

会在./myData目录下生成一个labels文件夹一个txt文件(myData_train.txt)(内容是: 类别的编码和目标的相对位置)。

lables文件中的'txt文件的含义为:

0 0.4399624765478424 0.4900000000000000 0.10694183864915573 0.5266666666666670

类别编号

Y坐初

宽度W

高度

归一化后的中心点X坐标

同理如果要生成训练数据 sets=[('myData', 'train')] 改为sets=[('myData', 'train'), ('myData', 'test')]

具体的每一个值的计算方式是这样的:假设一个标注的boundingbox的左下角和右上角坐标分别为 (x1,y1) (x2,y2),图像的宽和高分别为w,h

归一化的中心点x坐标计算公式: ((x2+x1)/2.0)/w

归一化的中心点y坐标计算公式: ((y2+y1)/2.0)/h

归一化的目标框宽度的计算公式: (x2-x1)/w

归一化的目标框高度计算公式: ((y2-y1)/ h

4.修改darknet/cfg下的voc.data和yolov3-voc.cfg文件

为了保险起见,复制这两个文件,并分别重命名为my_data.data和my_yolov3.cfg my_data.data内容:

以下出现路径,都需要改成自己真实使用路径

```
classes= 3 ##改为自己的分类个数
##下面都改为自己的路径
train = /home/XXX/darknet/myData/myData_train.txt
names = /home/XXX/darknet/myData/myData.names #稍后需要创建这个文件
backup = /home/XXX/darknet/myData/weights
```

my_yolov3.cfg的内容:

```
/yolo, 总共会搜出3个含有yolo的地方。
每个地方都必须要改2处, filters: 3* (5+len (classes));
其中: classes: len(classes) = 3, 这里以我的工程为例
filters = 24
classes = 3
```

可修改: random = 1: 原来是1, 显存小改为0。 (是否要多尺度输出。)

```
size=1
stride=1
pad=1
filters=24
activation=linear
mask = 6
anchors = 10,13, 16,30, 33,23, 30,61, 62,45, 59,119, 116,90, 156,198, 373,3
classes=3
num=
jitter=
ignore_thresh =
truth_thresh =
random=1
layers = -4
batch_normalize=
/yolo 🔫
```

5.可以指定训练批次和训练轮数

```
# Testing
bat<mark>c</mark>h=1
subdivisions=1
# Training
# batch=64
# subdivisions=16
width=4
height=41
channels=3
momentum=0.9
decay=
angle=
saturation = 1.5
exposure = 1
hue=.
learning_rate=0.001
burn_in=
max_batches =
policy=
steps=
scales=.1,
```

测试模式 # Testing # batch=1 # subdivisions=1 # Training ### 训练模式,每次前向的图片数目 = batch/subdivisions batch=64 subdivisions=16 width=416 ### 网络的输入宽、高、通道数 height=416 channels=3 momentum=0.9 ### 动量 ### 权重衰减 decay=0.0005 angle=0 saturation = 1.5 ### 饱和度 exposure = 1.5### 曝光度 ### 色调 hue=.1learning_rate=0.001 ### 学习率

因为是训练,所以注释Testing,打开Training,其中

burn_in=1000 ### 学习率控制的参数

max_batches = 50200### 迭代次数policy=steps### 学习率策略steps=40000,45000### 学习率变动步长

batch=64 每batch个样本更新一次参数。

subdivisions=16 如果内存不够大,将batch分割为subdivisions个子batch,每个子batch的大小为batch/subdivisions。

6.在myData文件夹下新建myData.names文件

people foot car

7.下载预训练权重

wget https://pjreddie.com/media/files/darknet53.conv.74

8.开始训练

./darknet detector train cfg/my_data.data cfg/my_yolov3.cfg darknet53.conv.74

或者指定gpu训练,默认使用gpu0

./darknet detector train cfg/my_data.data cfg/my_yolov3.cfg darknet53.conv.74 - gups 0,1,2,3

查看gpu信息

NVID:	IA-SMI	430.1	4	Dr	iver \	ersion: 4	30.14	(CUDA Versio	n: 10.2
										Uncorr. ECC Compute M.
									0%	
									93%	N/A Default
										N/A Default
									90%	N/A Default
· •										
Proce	esses:	PID	Туре	Pr	ocess	name				GPU Memory Usage
0 1 2	26 26)327	C C	./	darkne	t				7283MiB 4647MiB 4647MiB
3	26)327	C	./	darkne	t 				4647MiB

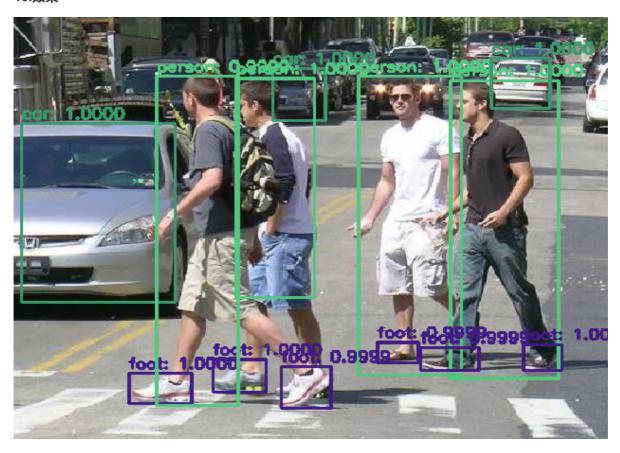
从停止处重新训练

./darknet detector train cfg/my_data.data cfg/my_yolov3.cfg darknet53.conv.74 - gups 0,1,2,3 myData/weights/my_yolov3.backup -gpus 0,1,2,3

9.测试

./darknet detect cfg/my_yolov3.cfg weights/my_yolov3.weights 1.jpg

10.效果



11.关于opencv调用yolo模型,参考<u>https://www.cnblogs.com/answerThe/p/11486090.html</u>