**基础模型v1**

**一、问题描述：**

假设在某天一个区域内有一系列运输订单需要处理，一个订单可以认为是有指定重量的货物需要从一个货物起点运往一个货物终点，已知任意两个运输点间的运输距离，每辆车的最大载货量、每辆车的最大电量，寻找将全部货物运输到货物终点的最少运货车辆数。

**二、模型假设：**

1. 假设每辆车的最大载货量相同，自重相同；

2. 每个订单之间的货物是不一样的，对于一个订单，必须由货物起点运往货物终点，但是每辆货车都可以运载每个订单的货物；

3. 运载货物较大，一般需要多辆货车多次运输，货物运输到目的地之后，需要行驶到货物起点重新载货，假设一开始车库里有任意数量的电量充足的运货车，运货车的最终终点必须在停在车库。不考虑货车可以在车库外充电的情况；

4. 运货车的载货量与耗电量成正比；

5. 运货车每次装载货物时，都尽可能多的装载，运到货物终点时将货物全部卸下；

**三、问题分析：**

想要满足每一个订单的运货需求，最简单的运输方案是分别为每个订单安排一定数量的货车，由货车所在车库出发，在订单出发点和订单目的点之间循环往复的运输，在电量耗尽之前返回车库，如图1所示：

图示

描述已自动生成

图1 单个订单运输方案

假设一辆车的初始电量为100，执行空载路径消耗电量3，消耗电量2，消耗电量3，执行满载路径消耗电量6。一辆车可以执行的运输路径，总共在订单出发点和订单目的点之间往复10次，最后返回车库。假设每次货车可以运输5单位的货物，订单包含有300个单位的货物需要从A点运往B点，一辆车最多能够运输50单位的货物，最少需要6辆车。

当一个区域内有多个订单需要运输的时候，就可以在设计运货路线的时候，将不同订单串起来。例如，在一辆车运完一次一个订单之后，可以开往另一个订单的出发点，装另一个订单的货物，运往另一个订单的目的点。通过尽量减少货车空载的行驶距离，节省电量，从而增加满载的运输次数，能够更有效的利用货车电量。例如在图2中有，两个订单，在一辆车执行完满载路径之后，既可以选择执行空载路径返回A点继续向B点运输货物，也可以选择执行空载路径，前往C点载货之后向D点运货。只要在电量耗尽之前返回车库S，就可以看作是一条可行的运输路径。

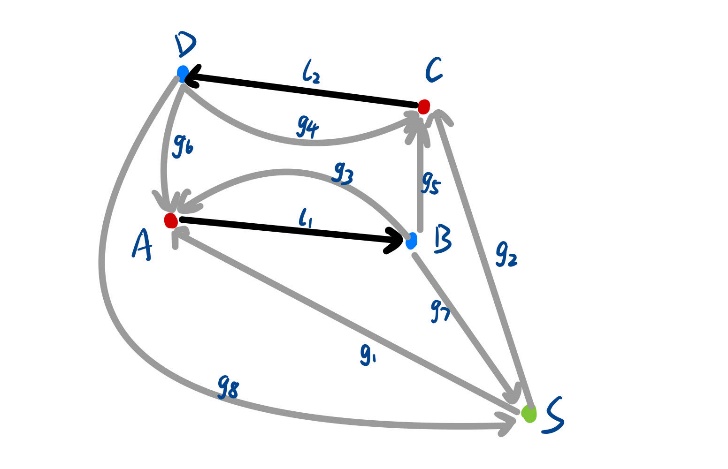


图2 多订单运输路线

**四、列生成模型**

建模思想，假设知道所有的运输路径，问题就变成了最小化满电出发车辆数，即最小化运输路径执行个数。

一条运输路径包含了空载路径和满载路径交替的一系列路段串。

满载路段：由订单起点指向订单终点；

空载路段：由订单终点指向订单终点，或者由车库指向订单起点、由订单终点指向车库；

每执行一个满载路段，就相当于为一个订单的目的地运输一次货物；

：全部的运输路径集合，；

：，表示某一运输路径执行的次数；

：满载路段集合，，表示订单个数；

：空载路段集合，；

：满载路段的需求运输量，也可以看作是满载路段的订单货量数；

：每辆运输车最大载重量；

：每辆运输车最大电容量；

：，表示满载路段在运输路径中的执行次数；

：，表示空载路段在运输路径中的执行次数；

：满载路径的耗电量；

：空载路径的耗电量；

限制主问题RMP：

公式（1）表示，优化目标为最小化路径执行次数，也就是最小化货车数量；公式（2）表示，对于每一个订单，在所有运输路径的中的总运输重量，满足订单的需求运输量；公式（3）为决策变量约束，这里已经进行了线性松弛。

限制主问题的对偶问题DRMP为：

列生成算法的简约数（Reduce Cost）即为不满足公式（5）的运输路径。简约数RC为

公式（7）表示，我们需要找到一条在电量耗尽之前，尽可能多的包含满载路段的一条运输路径。

定义：

：，表示在一条运输路径中，满载路段被执行次；

：，表示在一条运输路径中，空载路段被执行次；

：所有运输节点集合；

：，表示车库运输节点；

：与节点相连的所有流出运输路径；

：与节点相连的所有流入运输路径；

：表示每个运输节点的流入流出运输路径关联矩阵；

：表示车库运输节点s的流出运输路径的关联矩阵；

子问题SP形式为：

公式（8）表示优化目标为最大化选中的满载路段个数；公式（9）表示，运输路径在满载路径和空载路径上的耗电量的总和不超过车辆的最大电量；公式（10）表示，对任意一个运输节点，流入的运输路径的执行次数等于流出的运输路径的执行次数；公式（11）表示对于车库运输节点，必须有一个流出路径.

假设子问题的最优值为，如果则表示存在不满足公式（5）的运输路径，将这条路径加入到限制主问题的运输路径集合中，继续迭代；如果，则表示限制主问题已经达到最优解。

**五、消除子问题中的子回路（独立子环）**

上述模型中虽然保证了各个节点之间流平衡的关系，但是可能会导致出现子回路的情况出现，图3所示：

C

D

A

S

B

1

1

1

3

3

图3 子回路案例

S-A-B-S为一条回路，C-D-C为一条回路，不满足车辆从S出发，遍历所有路径的要求，因此需要生成subtour-elimination约束来排除这条路线。

车辆路径问题的执行逻辑为：

步骤1解子问题

步骤2判断是否有子回路。

步骤3若无子回路则输出；若有子回路则进行步骤4

步骤4若有子回路，生成subtour-elimination约束，返回步骤1

判断是否有子回路的方法为检验从起点出发是否能走过所有有出流的节点，首先生成简化路线图，例如图3对应简化图如下

C

D

A

S

B

图4 子回路简化图

生成节点集合Node。从S出发，探索其后置节点，将探索过的节点放入集合Visited，直到某一节点的后置节点全部存在于集合Visited，例如图4 集合Visited最后为{S, A, B}，集合Node为{S, A, B, C, D}。若集合Visited等于集合Node，则无子回路；若不等则有子回路。

上图判断出有子回路，则需要添加subtour-elimination约束，如下：

其中为此循环的解。添加此约束，则在下次求解中排除这条含有子回路的车辆路径。

反复循环，直到找到一个不含子回路的路径则得到现阶段最优路径。

**六、模型扩展**

1. 多车库问题

在第四章中，仅仅考虑了有一个车库的问题，当一个区域内有多个车库的时候，整体模型不需要大改，只需要增加子问题的个数。根据公式（7），当限制主问题RMP没有达到最优解时，需要判断是否存在使得简约数RC<0的运输路径，这个运输路径的出发点并没有限制。所以，如果一个区域内有m个车库，在求解子问题时就需要求解m个子问题，如果存在任意一个由某一车库出发的运输路径使得RC<0，就可以加入到限制主问题中，继续迭代。

2. 考虑可以换电池的问题

假设一个区域内有一个换电站，换电站内有固定数量的满电电池可供更换，依然可以保持主问题的形式不变，需要在求解子问题时，考虑在运输路径中加入前往换电站更换电池的路径，再求最长的运输路径。

3. 考虑可以充电的问题

假设一个区域内有充电站，货车可以在运输过程中前往充电站充电，就需要考虑每条运输路径的运输时间不超过规定的时间。运输时间包括运输路径的时间、充电时间。

4. 考虑不同时间充电费用不同的问题

将时间离散化，每个离散时间内电价不同。

基础模型v2

**一、问题描述：**

假设在某天一个区域内有一系列运输订单需要处理，区域内有数个车库和换电站可供使用。每个车库内有固定数量的货车，在运输订单开始前，每辆货车已经充满电；在每个换电站内有一定数量的通用电池，已经充满电可供使用。一个订单可以认为是有指定重量的货物需要从一个货物起点运往一个货物终点。已知任意两个运输点间的运输距离，每辆车的最大载货量、每辆车的最大电量、更换电池的时间、车辆平均速度，设计几条运输路径，使得将所有运输订单完成的最小运输时间。

**二、模型假设：**

1. 假设每辆车的最大载货量相同，自重相同；

2. 每个订单之间的货物是不一样的，对于一个订单，必须由货物起点运往货物终点，但是每辆货车都可以运载每个订单的货物；

**3. 运载货物较大，一般需要多辆货车多次运输，货物运输到目的地之后，需要行驶到货物起点重新载货，假设一开始车库里有任意数量的电量充足的运货车，运货车从一个车库出发，最终必须在停在该车库；**

**4. 运货车的载货量与耗电量成正比；**

5. 运货车每次装载货物时，都尽可能多的装载，运到货物终点时将货物全部卸下；

**6. 在实际中，货车可以在任意时刻前往换电站换电，但在模型中为了简化，规定货车只能在空载状态下才能前往换电站更换电池，也就是与换电站相连的弧必定为空载弧；**

**7. 一辆货车最多只允许访问换电站一次，当访问换电站时，为该货车更换电池，使之电量充满；**

**三、数学模型**

MP

建模思想，同模型v1一样，假设知道所有的运输路径和每条运输路径的运输时间，，目标是最小化完成所有订单的运输路径时长；

：全部的运输路径集合，；

：，表示某一运输路径执行的次数；

：，，表示某一运输路径的消耗电量；

：满载路段集合，，表示订单个数；

：空载路段集合，；

：满载路段的需求运输量，也可以看作是满载路段的订单货量数；

：，表示满载路段在运输路径中的执行次数；

：，表示空载路段在运输路径中的执行次数；

：换电站，

*：换电站的电池数量，*

：某一运输路径消耗换电站的电池数量

：,RMP订单运量约束对应的对偶变量

：,RMP换电站电量约束对应的对偶变量

限制主问题RMP的线性松弛问题为：

公式（2.1）表示目标函数为最小化每条运输路径的运输时间之和；公式（2.2）表示对于每一个订单，在所有运输路径的中的运输重量之和满足订单的需求运输量；公式（2.3）表示在选中执行的运输路径中，换电站消耗的电池不超过其最大拥有的电池数量；公式（2.4）为线性松弛约束。

分别为公式（2.2）和公式（2.3）引入拉格朗日乘子，线性松弛的限制主问题的对偶问题为：

简约数RC为

子问题的目标函数为最小化RC，若RC < 0 则加入主问题，否则停止迭代。

SP

在子问题中为主问题（2.1）~（2.4）生成可行路线，在我们模型的应用场景下，货物量往往大于运送车容量，订单需要拆分运送，故运送车抵达某个订单的起始点时该车往往满载，直接前往该订单对应终点即可，无需前往其他订单点。因此在子问题建模时，我们在决策变量中便考虑该路径约束来初步缩小解空间。**定义决策变量，若时，表示运送车是否从订单的起始点前往订单的起始点，若，则运送车已经为订单运送了单位的货物。其中表示？**

定义：

：所有订单的起始点集合

：所有订单的终点集合

： ，为订单路段起点的 n份副本 （n的现实意义是订单起点的最大访问次数）整段描述不清，请重新组织一下语言。

()： ，，为对应订单路段的终点，弧表示什么？

S ：车库集合

：换电站

V ：V=S∪∪

Q ：运输车最大电容量

：换电站更换的单节电池容量

： 空载路段耗电系数

：满载路段耗电系数

：两点距离，等价于

： ，表示车辆从点经过指定路段抵达点的耗电量

：，RMP问题得到的执行满载路段()的对偶值

一个大数

变量

：, *,*汽车是否从点前往点

运输车抵达点的剩余电量

，新能源车在换电站更换的电池数量

添加变量

，表示节点访问顺序，用于去除子回路

每条运输路径的消耗电量可表示成如下形式：

对于车库，增加虚拟终点,子问题SPs的形式为：

约束修改

流平衡+拓扑图中点最多只能被访问一次 ：

新能源车必须从指定车库出发并回到该车库：

流平衡+所有点最多只能被访问一次 ：

新能源车必须从指定车库出发并回到该车库（所有车库只有一个入流一个出流）：

*新能源车剩余电量*

*换车站消耗电池数量*

*约束修改*

*Subtour constraints*

*Mtz约束*

*每辆车最多换电一次*