FastDVC 简明教程^[1]

目录

FastD\	VC 简明教程 ^[]	1
一、基	基本原理	2
二、傾		3
1、	输入秘钥打开软件	3
2、	DVC 前期处理模块	5
2.	.1 分割阈值选取	5
2.	.2 Z 轴含量成分匹配与选取	6
2.	.3 XY 平面角度匹配	7
2.	.4 生成.mat 格式的三维矩阵	8
3 D'	VC 计算	10
3.	.1 计算参数设置	10
3.	.2 DVC 执行计算	11
3.	.3 二次编辑	11
4. <u>F</u>	立变计算	13
	后处理显示	
6、	附件-交互执行代码	16
6.	.1 不规则形状计算区域标记	16
6.	.2 采用云点显示不规则云场	16
6.	.3 采用散点显示不规则云场	16
参考	全文献	17

编者注: 非常欢迎 FastDVC 使用者提出修改意见,修改意见可以直接通过邮箱发给我,针对优质的意见可以直接抵换软件使用期限。 **软件不能放置有中文路径下!!** 请引用:

- 1, Li, C, Shu, R. Accurate and simple digital volume correlation using pre-interpolation, Measurement Science and Technology. https://doi.org/10.1088/1361-6501/ab85b0
- 2, Li Chengsheng, et al. Dynamic three-dimensional imaging and digital volume correlation analysis to quantify shear bands in grus, Mechanics of Materials. https://doi.org/10.1016/j.mechmat.2020.103646.

一、基本原理

基于数字图像相关原理实现,具体可参考论文^[2,3]及里面涉及到的相关论文。 等效应变计算公式

$$\varepsilon_{z} = \frac{\sqrt{2}}{3} \times \sqrt{(\varepsilon_{x} - \varepsilon_{y})^{2} + (\varepsilon_{y} - \varepsilon_{z})^{2} + (\varepsilon_{z} - \varepsilon_{x})^{2} + \frac{3}{2}(\gamma_{xy}^{2} + \gamma_{yz}^{2} + \gamma_{zx}^{2})}$$
(6.1)

$$\varepsilon_{v} = \varepsilon_{1} + \varepsilon_{1} + \varepsilon_{1} = \varepsilon_{x} + \varepsilon_{y} + \varepsilon_{z} \cdot \cdot \cdot \cdot \cdot \cdot (6.2)$$

式中, ε_{x} 、 ε_{y} 、 ε_{z} 、 ε_{xx} 、 ε_{xx} 、 ε_{xx} 分别为x、y、z 方向的应变和剪应变。 φ

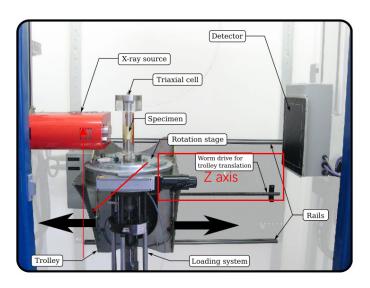


Fig. 3 Labelled photograph of the Laboratoire 3SR X-ray scanner, with background faded out for clarity

[4]

2

二、使用参考步骤

1、输入秘钥打开软件

FastDVC 下载链接: https://pan.baidu.com/s/1inDILx3A1Q5u7stM5j7U6w

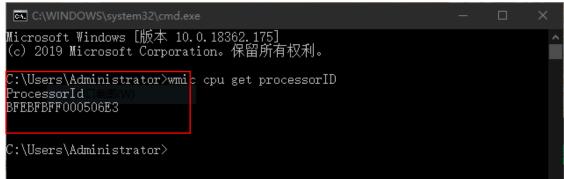
提取码: 66qc

如果没有安装 MATLAB2018b,则运行软件需要下载安装 MATLAB2019b runtime (免费),链接: https://ww2.mathworks.cn/products/compiler/matlab-runtime.html

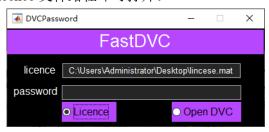
打开软件需要唯一的秘钥,一台电脑生成一个唯一的秘钥,需要向开放本人提供安装软件的: 主机名称、CPU 序列号。

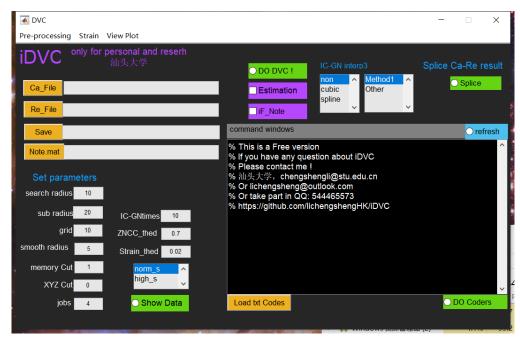
如下图所示:在 cmd 或者 shell 里面输入: "wmic cpu get processorID"可获得相关硬件信息。



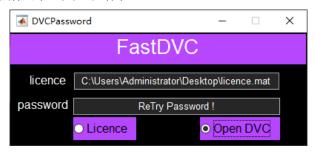


生成唯一秘钥 license,例如: 1c9c8eeab2eced71a0600acee2b6ab087d29d701d0f804cdb8xxx,在软件界面用【Licence】输入 licence 文件路径即可打开。



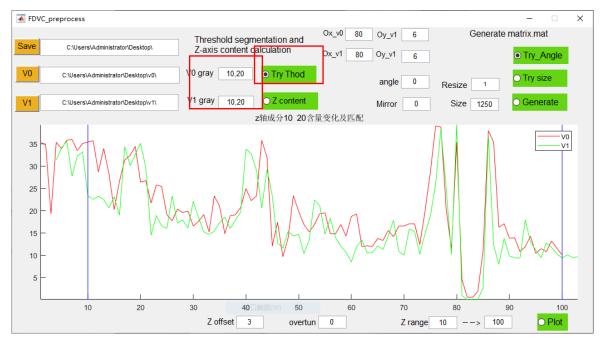


如果秘钥错误或支持时间过期,会出现如下结果:



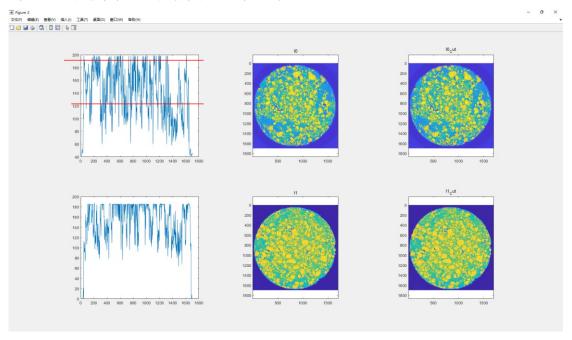
2、DVC 前期处理模块

2.1 分割阈值选取

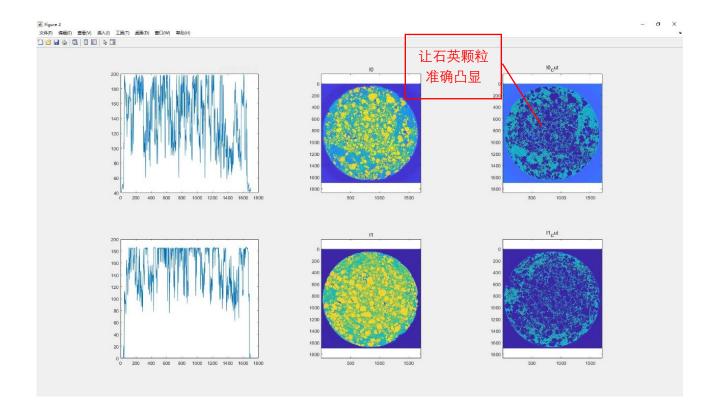


提前选取好保存路径【Save】、参考图像【V0】和当前图像【V1】文件 path (注:当前仅支持 tif 格式,非 RGB3 层数据,最好是 uint8 格式,在大数据时降低内存需求)。阈值的选取是为了调整两个 CT 数据在 Z上的匹配,减少后期 DVC 计算压力,同时也提高准确度。

一开始可以随意选取分割阈值,比如"0,1"(只能是这种形式,两个数值+中间一个英文逗号,且必须是英文),单后点击【Try Thod】,根据结果中最突出稳定的材料来选取合适阈值。如下图所示,此材料是混合土,含有黏土和石英颗粒,而石英颗粒是比较稳定的。

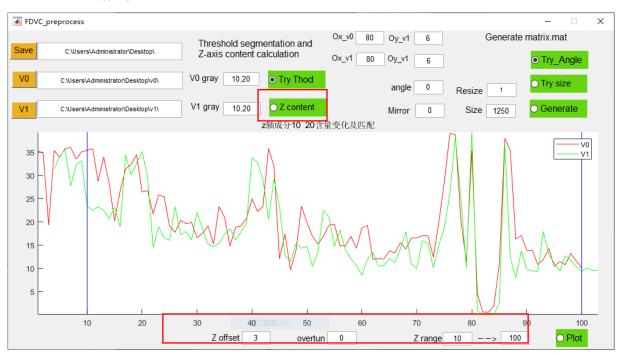


根据上图的剖面图可以确认石英颗粒大概的灰度值范围 (不需要非常准确) 为"120,200", 得到如下图, 依据 2-3, 5-6 的对比效果不断调整阈值范围直至合理为止。



2.2 Z 轴含量成分匹配与选取

当阈值选取 OK 后,执行【Zcontent】计算选取阈值的 Z 轴含量分布,会生成 content.mat 和 Z.mat。并且执行【Plot】画出 Z 轴分布曲线。如果 CT 扫描过程中试样有颠倒,在【overtun】中选取"1"(同步实时加载一般不会出现该情况)。

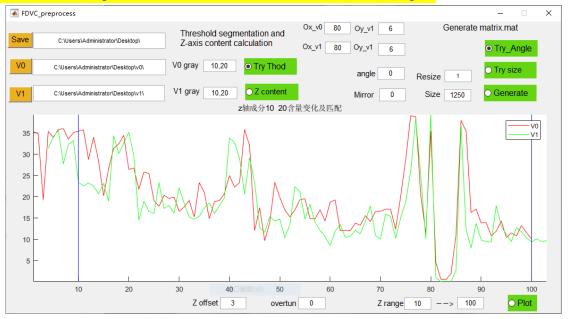


选择相应的【Zoffset】来使两条曲线变化趋势尽量匹配。

选取适当的【Z range】,来选取需要计算的层范围,只要曲线吻合好,可尽量取大一些,最终结果如下

图所示:

注意:如果【Z range】选择范围超过文件数量,不能生成 volume image。

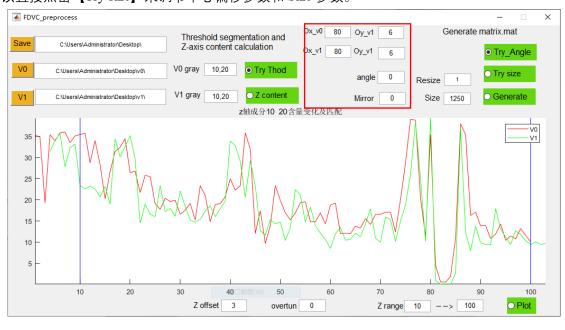


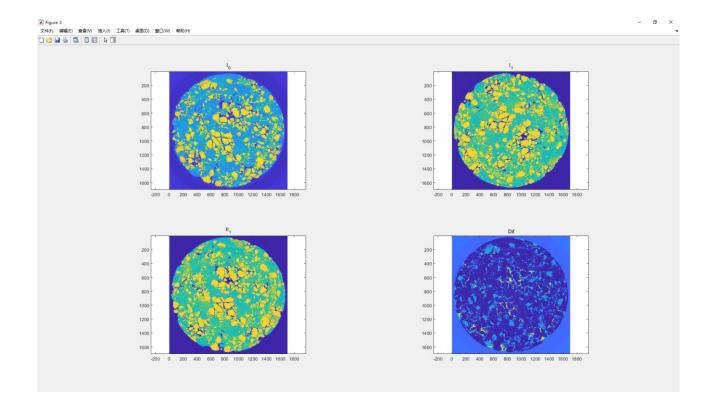
2.3 XY 平面角度匹配

同样也是为了减少计算误差,进行角度匹配(注:如果是实时同步加载,设置为0就行,但必须要点击【Try_Angle】(0-360°)生成相应的设置参数)。如果 CT 扫描过程中试样有颠倒,【Mirror】选择"1"(0代表不颠倒,1代表需要颠倒),通过不断对比结果调试获取合理的角度匹配。如下图所示:

注意:

- 1) 如果原始 CT 图片不是居中的需要采用【Ox,Oy】进行调整
- 2) 如果前后 tif 图片尺寸不同,需要调整【Size】
- 可以直接点击【Try size】来调节中心偏移参数和 Size 参数。



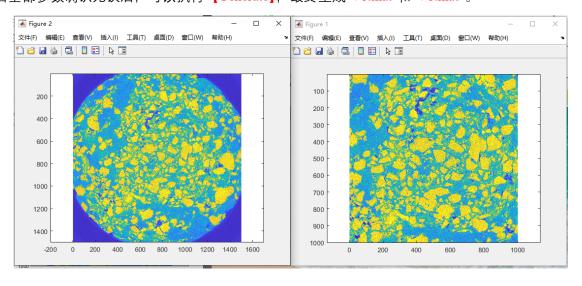


2.4 生成.mat 格式的三维矩阵

当前面参数全部合理后即可生成矩阵。但需要注意的是:

- 1) 如果 CT 矩阵很大(相比计算机的内存),可以选择合适的【resize】,比如选取"0.5",原来 1000^3 的矩阵转化成 500^3 的矩阵;
- 2) 如果感兴趣的区域比较小,可以选择【Size】来进行正方形切割,具体可以【Try size】的效果来确定。如果图形有中心偏移,根据前一节的参数进行调节。

当全部参数确认无误后,可以执行【Generate】,最终生成'V0.mat'和"V1.mat"。



NOTE: 如果文件名太长,特别是数值太长,有可能无法处理,这时需要重新命名简单的文件名,具体操作如下:

其中重命名的文件名投为字符!

批量修改文件名: 首先打开需要批量修改文件名的文件, 然后在键盘上按ctrl+a全选, 然后右击重新命名, 修改文件名, 最后敲击回车就完成了对文件名进行批量修改了。

其实批量修改文件名非常简单,打开需要批量修改名称及排序的文件,ctrl+a全选,右键选择重命名给第一个文件命名,修改结束后回车,文件名称已修改,并且出现序号排序自动排序。如果在操作中出现失误,可以按Ctrl+Z进行撤销,重新修改即可!

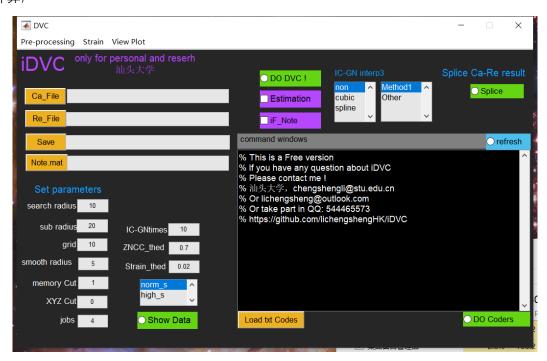
3 DVC 计算

3.1 计算参数设置

NOTE:每次计算,只要参数改变,必须要删除已有的 DD_first.mat 结果! 不然容易出现由于参数不同导致计算终止!

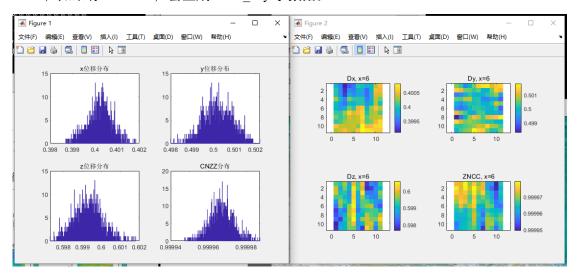
设置好【Ca File】和【Re File】(打开参考 V0.mat 和当前 V1.mat 文件)和【Save】路径。

- 1) 【search radius】单位是体素,配合后面的【Estimation】模块进行调节合适数值,一般要稍微大一些;
- 2)【sub radius】单位体素, 计算格子半径, 选取"20"则计算窗口为"41"(2*n+1), 小应变用大窗口, 大应变用较大的窗口;
 - 3) 【grid】用于直接选取计算点,是计算间隔;
- 4) 【smooth radius】是高斯滤波半径,在 CT 扫描中一般会出现一些噪声,进行预处理掉,如果已经处理过了,可以选取较小的值;
- 5)【memory Cut】用于减小内存需求操作,当数据很大时(比如大于 500³)可选择"3",数据较小时可选择"1",一般大可选择"2";
- 6)【XYZ Cut】当计算内存小但计算数据很大时可选用,比如选取"2"进行 2³=8 分割;理想下每核对应 2G 内存。
 - 7) 【Re_n】预处理后的修正次数, 一般为 30-50;
 - 8)【jobs】设置并行计算核数,最大为"13";
 - 9) 如果对 PSO 算法特别熟悉,可以对此模块参数调整,不然选择默认值;
 - 10) 【ZNCC thed】 当计算的 ZNCC 小于该阈值则需要进行重新修正
 - 11) 【Strain thed】 定义大变形阈值
 - 12) 【norm s, high s】选择正常速度"norm s"、高速度"high s";
- 13)【IC-GN interp3】当选择正常速度"norm_s"时,指定 IC-GN 计算中插值方法选取,其中"non"不进行 IC-GN 计算;

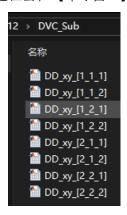


3.2 DVC 执行计算

- 1) 当【jobs】数值为"0-1"时关闭并行计算。
- 2)【Estimation】在计算初期,需要动态调整【search radius】,根据当前的结果进行调整,会生成DD first.mat,如果有Data Cut,会生成DVC key 子数据。



3) 当前参数设置 OK 后, 【Estimation】必须要取消, 然后点击【DO DVC!】进行 DVC 主体计算, 计算过程会在【命令窗口】动态显示一些过程信息。会生成 DVC.mat, 如果有 Data Cut 则还会生成:



- 4)【jobs】最理想是选择 CPU 的物理核数,而不是线程数。
- 5)【Splice】比较复杂,后续再详细说明。

3.3 二次编辑

如果对计算结果需要修正或其余操作,可选用二次编辑功能,该功能可执行大部分 MATLAB 自带函数和自己编写的代码,但需要注意的是:在代码中不能出现"%"符号(抱歉还未解决)。

- 1)如果有编写好的模块代码可以保存成 TXT 文档(仅支持 TXT),选择【load txt code】即可加入并在【command window】,同时也可在【command window】直接进行修改;
- 2) 在执行【Do codes】之前,必须要选取【Ca_File】数据,因为默认是对计算结果 DVC.mat 数据进行编辑,DVC.mat 可操作的结构结果有:DVC.Dx, DVC.Dy, DVC.Dz, DVC.ZNCC。

3.4 标记不规则形状与计算

如果需要计算的几何外形不规则,需要根据灰度特征值进行标记计算区域。

操作细则参考 6.1。

完成【Pre-processing】处理后;

【Ca File】选择 V0.mat 文件;

然后执行 6.1 代码,生成 V0_note.mat 标记矩阵文件。

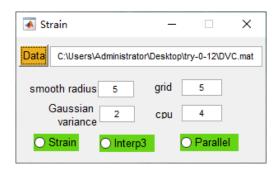
完成标记后, 执行非规则区域计算:

其余全部按照正常步骤,其中【Note.mat】选择 V0_note.mat 文件,然后必须要勾选【iF_Note】进行计算。

由于是 matlab 的三维显示功能不够,只能参考 6.2-3 进行云点结果显示。

原理是:根据计算预定计算区域的灰度特征范围进行形态学标记,尽量把代表空气的部分(非孔裂隙)标记成非计算区域。

4. 应变计算



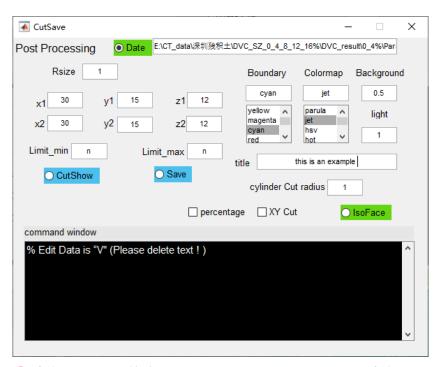
应变计算基于最小二乘法[5]。

- 1) 【Data】选取 DVC 计算结果文件 DVC.mat;
- 2) 【grid】注意一定要和 DVC 计算的 grid 一致,不然计算结果为错误的!
- 3) 【smooth radius】 一般选取"5-10"
- 3) 【Gaussian variance】一般选取"1-3"用于平滑数据;
- 4) 参数选择 OK 后可执行【Strain】, 会生成如下数据:

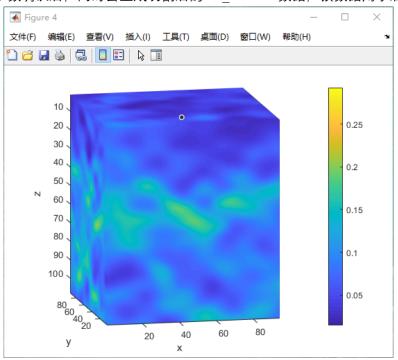
Data	说明
*_*_para	最小二乘法求解拟合参数
DVC_Dx/Dy/Dz	平滑前的 x,y,z 方向位移场
DVC_R_D1/D2/D3	第 1,2,3 主应变
DVC_R_Dts	总位移场 ts =sqrt(Dx.^2+Dy.^2+Dz.^2)
DVC_R_Ds	等效应变
DVC_R_Dv	体应变
DVC_R_Dx/Dy/Dz	平滑后的 x,y,z 方向位移场
DVC_R_Dxx/Dyy/Dzz	x,y,z 方向上的应变场
DVC_R_Dxy/Dyz/Dzx	剪应变

6) 如果需要插值到原始矩阵大小的应变结果可以选择【Interp3】功能,但此时【Data】必须是选取当前【Stain】的某个结果。如果数据很大,内存比较吃紧。

5. 后处理显示



1)选择【Strain】计算结果,比如等效应变 Ds.mat,由于边界很容易出现计算错误,因此可以在 xyz 进行首尾端截取(比如上述界面,选取 V(30:end-30, 15:end-15, 122:end-12)),根据结果【CutShow】进行调整(如下图所示)。当参数确认后,同时会生成切割后的 Ds_Cut.mat 数据,该数据用于后面曲面显示。

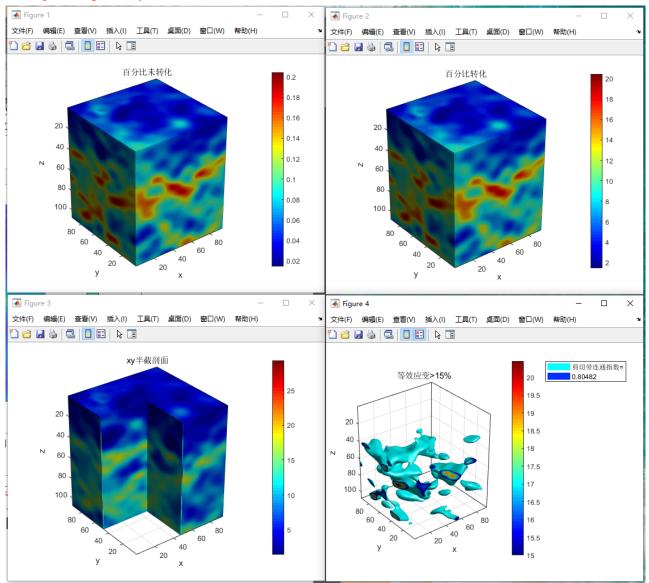


当没有确认的显示数值范围时,【Limt_min】和【Limt_max】选择字符,比如"n",此时会显示全部注释范围内的结果;当需要选择范围时可以直接选择需要显示的范围。

- 2)【Save】当执行完【CutShow】后想保存成 tif 图片可执行【Save】,用于第三方软件进行显示或编辑, 弥补 MATLAB 在三维显示的不足(比如 Avizo 等)。
 - 3) 【IsoFace】模块, 【Boundary】、【colormap】、【Background】(0-1) 和【light】(0-1) 等根据自己需要

调节,【title】可以给图片添加标题;

【percentage】、【xy Cut】选取;



其中在计算剪切带过程中,可以同时计算剪切带的<mark>连通性指数</mark>。(连通性指数在[0,1]范围内,当剪切带完全连同时,连通性指数为[0,1]范围内,当理想完全离散孤立时,接近[0,1]0)。

如果需要对体数据进行二次编辑,可以在【Command Window】直接进行数据操作,可操作的数据变量为"V",格式和【DVC】模块一样。

6、附件-交互执行代码

不能执行带有循环、判断等结构语句! 全部是英文字符串

6.1 不规则形状计算区域标记

```
Thred = [40, 1e3]; % 主体的阈值范围, 一般会把大的调大值 Stre_open = 1; % 开运算结构半径 Stre_close = 30; % 闭运算接结构半径 Try = 1; % 1—尝试, 0—执行整体计算 SigNan( Parameter, Thred, Stre_open, Stre_close, Try );
```

6.2 采用云点显示不规则云场

```
V = importdata( Parameter.File_V0 ); \\ [x, y, z] = ind2sub( size(V), find( \sim isnan(V) ) ); \\ s = single( V( sub2ind( size(V), x, y, z ) ) ); \\ T = int16( [x, y, z] ); \\ figure, pcshow([x(:),y(:),z(:)], s); \\ colormap('jet'); %设置色条
```

6.3 采用散点显示不规则云场

```
V = importdata( Parameter.File_V0 ); \\ [x, y, z] = ind2sub( size(V), find( \sim isnan(V) ) ); \\ s = single( V( sub2ind( size(V), x, y, z ) ) ); \\ T = int16( [x, y, z] ); \\ figure, scatter3( x(:),y(:),z(:), 5, s, 'filled' ); \\ axis equal; \\ colormap('jet'); %设置色条 \\ colorbar; \\ xlabel( 'x'); \\ ylabel( 'y'); \\ zlabel( 'z'); \\ grid on; \\ set(gca,'color','none'); \\ title('总位移'); \\ \end{cases}
```

参考文献

- [1] Li C, Shu R. Accurate and simple digital volume correlation using pre-interpolation. http://doi.org/10.5281/zenodo.3600641: Zenodo, 2020.
- [2] 潘兵, 王博. 数字体图像相关方法研究进展[J]. 科学通报, 2017, (16):1671-1681.
- [3] 苏勇, 张青川, 伍小平. 数字图像相关技术的一些进展[1]. 中国科学:物理学 力学 天文学, 2018, 48(09):29-53.
- [4] Alikarami R, Andò E, Gkiousas-Kapnisis M, et al. Strain localisation and grain breakage in sand under shearing at high mean stress: insights from in situ X-ray tomography[J]. Acta Geotechnica, 2014, 10(1):15-30.
- [5] 潘兵, 谢惠民. 数字图像相关中基于位移场局部最小二乘拟合的全场应变测量[J]. 光学学报, 2007, 27(11):1980-1986.