

```
1 //INFINITO
2
3 //Author
4 // Carolina Minyu De Jesús and Lidia Villarreal
5
6 #include <signal.h>
7 #include <stdlib.h>
8 #include <stdio.h>
9 #include <unistd.h>
10 #include <sys/wait.h>
11 #include <string.h>
12 struct f{
13     int forkH1, forkH2, forkN2, forkH3, forkN3, forkH4, forkP, forkDestino;
14 }f;
15
16 int vueltas;
17
18 void terminarHijos (int signum){
19
20     int statusH2, statusH1, statusH3, statusH4;
21
22     if (kill(f.forkH1, SIGTERM)==-1) perror("Error al matar H1");
23     if (kill(f.forkH2, SIGTERM)==-1) perror("Error al matar H2");
24     if (kill(f.forkH3, SIGTERM)==-1) perror("Error al matar H3");
25     if (kill(f.forkH4, SIGTERM)==-1) perror("Error al matar H4");
26
27     if(waitpid(f.forkH1,&statusH1,0)==-1)
28         perror("Error.\n");
29     else {
30         printf("Proceso H1 ha terminado.\n");
31     }
32
33     if(waitpid(f.forkH2,&statusH2,0)==-1)
34         perror("Error.\n");
35     else {
36         printf("Proceso H2 ha terminado.\n");
37     }
38
39     if(waitpid(f.forkH3,&statusH3,0)==-1)
40         perror("Error.\n");
41     else {
42         printf("Proceso H3 ha terminado.\n");
43     }
44
45     if(waitpid(f.forkH4,&statusH4,0)==-1)
46         perror("Error.\n");
47     else {
48         printf("Proceso H4 ha terminado.\n");
49     }
50     printf ("La senial ha dado %d vueltas", vueltas);
51     exit(0);
52 }
53
54 void terminarN2 (int signum){
55     int statusN2;
56     if (kill(f.forkN2, SIGTERM)==-1) perror("Error al matar N2");
57     if(waitpid(f.forkN2,&statusN2,0)==-1)
58         perror("Error.\n");
59     else {
60         printf("Proceso N2 ha terminado.\n");
61     }
62 }
```

```

62     exit(0);
63 }
64
65 void terminarN3 (int signum){
66     int statusN3;
67     if (kill(f.forkN3, SIGTERM)==-1) perror("Error al matar N3");
68
69     if(waitpid(f.forkN3,&statusN3,0)==-1)
70         perror("Error.\n");
71     else {
72         printf("Proceso N3 ha terminado.\n");
73     }
74     exit(0);
75 }
76
77 void manejadoraSIGUSR1(int s) {
78     if (kill(f.forkDestino, SIGUSR1)==-1)
79         perror("Error\n");
80 }
81
82
83 void manejadoraPadre(int s) {
84     //si recibe SIGUSR1 el padre envia SIGUSR2
85     if(s==SIGUSR1){
86         if (kill(f.forkH2, SIGUSR2)==-1)
87             perror("Error\n");
88     }
89     //si recibe SIGUSR2 el padre envia SIGUSR1
90     if(s==SIGUSR2){
91         if (kill(f.forkH3, SIGUSR1)==-1)
92             perror("Error\n");
93     }
94     //incrementar las vueltas
95     vueltas++;
96 }
97
98 void manejadoraSIGUSR2(int s) {
99     if (kill(f.forkDestino, SIGUSR2)==-1)
100         perror("Error \n");
101 }
102
103
104 int main(int argc, char *argv[])
105 {
106
107     struct sigaction sa;
108     sigset_t conj;
109     int flag=0;
110
111     f.forkP=getpid();
112
113
114     if(-1 == sigfillset(&conj) ) return -1;
115     if(-1 == sigprocmask(SIG_BLOCK, &conj, NULL) ) return -1;
116
117     switch (f.forkH1 = fork())
118     {
119     case -1: //ERROR
120         perror("prueba\n");
121         return -1;
122     case 0: //HIJO 1
123         printf("Soy H1, PID %d, padre %d\n", getpid(), getppid());
124         f.forkDestino=f.forkP;
125         sigdelset (&conj,SIGUSR2); //Quitamos SIGUSR2 de conj

```

```

126 sigdelset (&conj,SIGTERM);
127 sa.sa_handler = manejadoraSIGUSR2;
128 sigemptyset(&sa.sa_mask);
129 sa.sa_flags=0;
130 if(sigaction(SIGUSR2, &sa, NULL)==-1) return -1;
131
132 while (flag == 0)
133     sigsuspend (&conj);
134 break;
135
136 default://Padre
137 printf ("Soy el padre PID %d\n", f.forkP);
138 switch (f.forkH4 = fork())
139 {
140 case -1:
141     perror("prueba\n");
142     return -1;
143 case 0: //H4
144     printf("Soy H4, PID %d, padre %d \n", getpid(), getppid ());
145     f.forkDestino=f.forkP;
146     sigdelset (&conj,SIGUSR1); //Quitamos SIGUSR1 de conj
147     sigdelset (&conj,SIGTERM);
148     f.forkDestino=f.forkP;
149     sa.sa_handler = manejadoraSIGUSR1;
150     sigemptyset(&sa.sa_mask);
151     sa.sa_flags=0;
152     if(sigaction(SIGUSR1, &sa, NULL)==-1) return -1;
153
154     while (flag == 0)
155         sigsuspend (&conj);
156
157     break;
158
159 default: //Padre
160     switch (f.forkH2 = fork())
161     {
162     case -1:
163         perror("prueba\n");
164         return -1;
165     case 0: //H2
166         sigdelset (&conj,SIGUSR2); //Quitamos SIGUSR2 de conj
167         sigdelset (&conj,SIGTERM);
168         sa.sa_handler = manejadoraSIGUSR2;
169         sigemptyset(&sa.sa_mask);
170         sa.sa_flags=0;
171         if(sigaction(SIGUSR2, &sa, NULL)==-1) return -1;
172
173         switch (f.forkN2 = fork())
174         {
175         case -1:
176             perror("prueba\n");
177             break;
178         case 0:
179             printf("Soy N2, PID %d, padre %d \n", getpid(), getppid ());
180             f.forkDestino=f.forkH1;
181             while (flag == 0)
182                 sigsuspend (&conj);
183             break;
184         } //fin switch N2
185         printf("Soy H2, PID %d, padre %d \n", getpid(), getppid ());
186         f.forkDestino=f.forkN2;
187         sa.sa_handler = terminarN2;
188         if(sigaction(SIGTERM, &sa, NULL)==-1) return -1;
189         while (flag == 0)

```

```

190     sigsuspend (&conj);
191     break;
192
193 default:
194     switch (f.forkH3 = fork()) //crear H3
195     {
196     case -1:
197         perror("prueba\n");
198         return -1;
199     case 0: //H3
200         sigdelset (&conj,SIGUSR1); //Quitamos SIGUSR1 de conj
201         sigdelset (&conj,SIGTERM);
202         sa.sa_handler = manejadoraSIGUSR1;
203         sigemptyset(&sa.sa_mask);
204         sa.sa_flags=0;
205         if(sigaction(SIGUSR1, &sa, NULL)==-1) return -1;
206
207         switch (f.forkN3 = fork())
208         {
209         case -1:
210             perror("prueba\n");
211             return -1;
212         case 0: //N3
213             printf("Soy N3, PID %d, padre %d\n", getpid(), getppid());
214             f.forkDestino=f.forkH4;
215             while (flag == 0)
216                 sigsuspend (&conj);
217             break;
218         } //fin switch N3
219         printf("Soy H3, PID %d, padre %d \n", getpid(), getppid ());
220         f.forkDestino=f.forkN3;
221         sa.sa_handler = terminarN3;
222         if(sigaction(SIGTERM, &sa, NULL)==-1) return -1;
223         while (flag == 0)
224             sigsuspend (&conj);
225         break;
226
227     default: //Padre
228         sigdelset (&conj,SIGUSR1);
229         sa.sa_handler=manejadoraPadre;
230         sigfillset(&sa.sa_mask);
231         sa.sa_flags=0;
232         if(sigaction(SIGUSR1, &sa, NULL)==-1) return -1;
233
234         sigdelset (&conj,SIGUSR2);
235         sa.sa_handler=manejadoraPadre;
236         sigfillset(&sa.sa_mask);
237         sa.sa_flags=0;
238         if(sigaction(SIGUSR2, &sa, NULL)==-1) return -1;
239
240         if(sigprocmask(SIG_UNBLOCK,&conj,NULL)==-1);
241         sigfillset(&sa.sa_mask);
242         sa.sa_handler=terminarHijos;
243         sa.sa_flags=0;
244         if (sigaction(SIGALRM, &sa,NULL)==-1) return -1;
245         alarm (25);
246
247         //se inicia el envio de seniales
248         if(kill(f.forkH3, SIGUSR1)==-1)
249             perror("Error");
250
251         while (flag == 0){
252             sigsuspend (&conj);
253             vueltas ++;

```

```
254     }
255     //se hace todo durante 25s y cuando pasan, se salta a terminarHijos
256
257         }
258     }
259     //fin switch H2
260 }
261 //fin switch H4
262 }
263 //fin switch
264
265 return 0;
266 }
267
268
269
270
271
272
273
274
275
276
```