2928 平台 RDA5875Y 蓝牙模块调试心得

Authe:李东汉

Email:ldh@rock-chips.com

Date:2012-12-19

目录

2928 平台 RDA5875Y 蓝牙模块调试心得1			
— `,		代码移植	. 1
	1)	补丁 <rda5876_patch_11_22>的目录结构如下</rda5876_patch_11_22>	1
	2)	移植注意点	2
<u> </u>		软件简单流程	2
三、		硬件调试	.4
四、		软件调试方法	5
五、		总结	6

一、 代码移植

1) 补丁<RDA5876_patch_11_22>的目录结构如下

```
H<device>
  |-<rockchip>
       ├<rk29sdk>
   | Linit.rk29board.rc
H<external>
   ├<bluetooth>
       ├<bluez>
           ├<tools>
               -Android.mk
               Hhciattach.c
               Lhciattach_rda5875_5870E.c
-<frameworks>
    -<base>
       \vdash<core>
           -< java>
               -<android>
                   ⊢⟨server⟩
                   └BluetoothAdapterStateMachine.java
       ├<data>
           ├<etc>
               Lhandheld_core_hardware.xml
       -<services>
           ├<java>
             |-<com>
                   -<android>
                       ⊢<server>
                       SystemServer. java
-<kernel>
   ├<drivers>
       -<bluetooth>
           └hci ldisc.c
       -<misc>
           -Kconfig
           |-Makefile
           Ltcc_bt_dev.c
   -<net>
       ├<bluetooth>
```

2) 移植注意点

可阅读附带的 readme.txt。 另我在 init.rk2928board.rc 中 chmod 0777/dev/tcc bt dev 后发现无效,随后移到 ueventd.rc 中去后 OK。

二、 软件简单流程

调试一个设备或者功能模块最重要的,莫过于清楚其走过的每一行代码,当然很多的系统调用没有必要去深究,也不会对特定模块的调试有任何影响,但必须清楚其实现的功能,输入输出数据含义。

App (应用层)



Framework (系统框架层)



HAL 层,再下面就是设备驱动层

上面的应用层和框架层公共的东西暂且不需理会,重点看下HAL层。通过APP,framwork下来启动的函数为 bluetooth.c 中的 int bt_enable(),其中 static int set_bluetooth_power(int on)为上下电操作函数,通过设备节点,最终会调用到 kernel 层 tcc_bt_dev.c 中的 int tcc_bt_power_control(int on_off)来对 IO 进行设置。

property_set("ctl.start", "hciattach") 启动蓝牙服务。随后转到 3/7 Hciattach.c 中的 int main(int argc, char *argv[])中, 首先解析 init.rc 中定义的服务字段参数:即解析 init.rk2928board.rc

service hciattach /system/bin/hciattach -n -s 115200 /dev/ttyS0 rda 1500000 flow

user bluetooth

disabled

oneshot

中的-n -s 115200 /dev/ttyS0 rda 1500000 flow

-s 后为设备初始速度

/dev/ttyS0 为设备节点

rda 相当于设备识别码

1500000 为设定的设备速度

flow 为使用流控

获得一些重要的参数后调用设备的初始化函数 init_uart(dev, u, send_break, raw), 再通过 if (u->init && u->init(fd, u, &ti) < 0) 调用 static int rda_init(int fd, struct uart_t *u, struct termios *ti)—> int RDABT_core_Intialization(int fd)向设备写入厂商提供的初始化数据。

如果到此没有出现错误,说明设备初始化成功。回到 bluetooth. c 的 bt_enable()中,接下的代码是一个 for 循环,先建立一个 bluetooth 的套接字,然后通过 ioctl 来和 bluez 的代码来打开蓝牙设备,可以重试 1000 次。接下来的代码就要跑到内核的 BlueZ 了。Kernel/net/bluetooth/hci_sock.c 中的 static int hci_sock_ioctl(struct socket *sock, unsigned int cmd, unsigned long arg)

```
switch (cmd) {
  case HCIDEVUP:
    if (!capable(CAP_NET_ADMIN))
      return -EACCES;
```

```
return hci_dev_open(arg);
.....
}
.....
```

hci_dev_open 位于 Kernel/net/bluetooth/hci_core.c 中, 其调用的 hdev->open(hdev) 即我们在注册设备驱动时的 open 函数,位于 driver/Bluetooth/Hci_ldisc.c 中的 static int hci_uart_open(struct hci_dev *hdev)。代码到此,蓝牙算是真正打开了。

三、 硬件调试

- 1). 确认连接是否正确。UART 的 TX, RX 是否接对,BT_REG_ON 是否拉高? VBATT 是否供电正常? 26MHZ 时钟还有 32K 时钟是否供给?
- 2). 用独立 RTC IC 输出来的 CLK 因为是开漏输出所以要加 10K 上拉, 否则无法驱动 5875Y。PMU 是 IO 口给出来的所以不用上拉。(硬件曾峥解释)

刚开始看了原厂给的文档说 32K 时钟可以不用,结果正是因为这个原因,调了差不多半个月。

- 3). 只能发送不能接收。将蓝牙中断输出拉高,两个串口拉高
- 4). 流控主要是针对接收/发射缓冲而言,只要你 AP 的 UART 内部硬 FIFO size 小于 480bytes, 就需要接 UART Flow control。

接法:

BT CTS 接到 AP RTS.

AP_CTS 接到地,BT_RTS 悬空。

注:流控低有效,两个可直接拉低先调试.

四、 软件调试方法

BT 手动测试命令:

1. 停止以下服务:

setprop ctl.stop bluetoothd setprop ctl.stop hciattach

2. 关闭 BT 电源

echo 0 > /sys/class/rfkill/rfkill0/state

3. 打开 BT 电源

echo 1 > /sys/class/rfkill/rfkill0/state

4. 运行 hciattach 服务 setprop ctl.start hciattach

5. 打开 hci0 接口

hciconfig hci0 up

6. hciconfig -a

获取蓝牙设备的一些重要信息,如:蓝牙的物理地址,总线类型,协议类型等 7.扫描

hcitool scan

以上都是标准的蓝牙系统调用接口,具体的设备上下电的节点可能不一样, RDA5875Y 的上下电方式为

关闭电源: echo 0 > dev/tcc bt dev

打开电源: echo 1 > dev/tcc_bt_dev

上面的命令是在调试的时候直接屏蔽 app 及 framwork 层,如同直接在终端直接调用 HAL 层的函数进行操作。以此排除 framwork 层带来的影响。所以这些命令都可以在 HAL 中找到对应的代码打开关闭服务即 property_set("ctl.start","hciattach")和 property_set("ctl.stop", hciattach),上下电操作: set_bluetooth_power,……

五、 总结

这个 RDA 蓝牙调了将近两周,所以有很深刻的体会。希望把一些调试过程中遇到的问题和调试的方法写出来,免得以后再有人调试时少走弯路。由于水平有限,难免有不当之处,若有发现请指出。一起进步!