# Algorithmique Correction Partiel nº 1 (P1)

Info-spé (s3) – Epita 22 déc. 2014 - 10:00

## Solution 1 (Graphes Eulériens... - 7 points)

### 1. Le principe est le suivant :

Puisqu'il faut un graphe connexe dont tous les sommets soient pairs, nous allons effectuer un parcours profondeur du graphe. La détection de la connexité se fera dans l'algorithme principal Existe Cycle Eulerien. Si lors du parcours, la fonction Parcycleurer doit être rappelée (nombre de sommets rencontrés différents du nombre total de sommets), c'est que le graphe est non connexe. Dans ce cas, une sortie fausse s'imposera. La détection des degrés pairs se fera, quant à elle dans l'algorithme de parcours Parcycleuler, lors de la détermination du degré du sommet actuel. Si celuici (le d°) est impair, une sortie fausse s'imposera là aussi.

Dans tous les autres cas, l'algorithme renverra *Vrai* signifiant par là l'existence d'un *cycle eulérien* dans le graphe traité.

fin si

fin algorithme fonction ParcCycleEuler

Correction Partiel  $n^{o} 1$  (P1) – D.S. 309973.74 BW

2. Les algorithmes: algorithme fonction ExisteCycleEulerien : booleen parametres locaux Graphe G variables t\_vect\_booleens M entier /\* nb compteur de sommets \*/ debut pour nb  $\leftarrow$  1 jusqu'a N faire  $M[nb] \leftarrow faux$ fin pour  $\mathtt{nb} \; \leftarrow \; 0$ /\* appel arbitraire sur sommet 1 \*/ si non(Parcycleurer(1,G,M,nb)) ou nb<>N alors /\* sommet impair rencontré ou \*/ retourne faux /\* sommets pas tous parcourus \*/ fin si retourne vrai fin algorithme fonction ExisteCycleEulerien L'algorithme de parcours ParcCycleEuler: algorithme fonction ParcCycleEuler : booleen parametres locaux entier s Graphe G parametres globaux t\_vect\_booleens M entier nb variables entier i,t,deg debut $M[s] \leftarrow vrai$  $nb \ \leftarrow \ nb \ + \ 1$  $deg \leftarrow d^{\circ}(s,G)$ /\* d°: degré-de s dans G \*/ si deg mod 2=0 alors pour i  $\leftarrow$  1 jusqu'a deg faire  $\texttt{t} \, \leftarrow \, \texttt{i} \, \, \, \texttt{\`{e}me-succ-de} \, \, \texttt{s} \, \, \, \texttt{dans} \, \, \texttt{G}$ si non(M[t]) alors si non(ParcCycleEuler(t,G,M,nb)) alors /\* Un sommet impair rencontré \*/ retourne faux fin si fin si fin pour retourne vrai sinon retourne faux

## Solution 3 (Chemin -9 points)

1. Le parcours largeur donnera un des chemins les plus courts.

#### 2. Spécifications:

La fonction path (t\_listsom ps, entier dst, t\_vect\_entiers p) effectue un parcours à partir du sommet pointé par ps. Elle retourne un booléen indiquant si dst atteint. Le vecteur p contient le père de chaque sommet pour la partie du graphe visitée.

```
algorithme fonction path : booleen
     parametres locaux
          t_listsom
                           ps
          entier
                             dst
     parametres globaux
          t\_vect\_entiers
                                  p
     variables
          t_file
                         f
          t_listadj
debut
    p[ps\uparrow.som] \leftarrow -1
     f \leftarrow enfiler (ps, file_vide ())
     faire
          ps \leftarrow defiler (f)
         pa \leftarrow ps\uparrow.succ
          tant que pa <> NUL faire
               si p[pa\uparrow.vsom\uparrow.som] = 0 alors
                    p[pa\uparrow.vsom\uparrow.som] \leftarrow ps\uparrow.som
                    si pa\uparrow.vsom\uparrow.som = dst alors
                         vide_file (f)
                         retourne vrai
                    fin si
                    f \leftarrow enfiler (pa\uparrow.vsom, f)
               fin si
               pa ← pa↑.suiv
          fin tant que
     tant que non est_vide (f)
     retourne faux
fin algorithme fonction path
```

#### Spécifications:

La fonction find\_path (t\_graph\_dyn G, entier src, dst) recherche un chemin à partir du sommet src jusqu'au sommet dst dans le graphe orienté G. Si un chemin a été trouvé elle l'affiche et retourne vrai, faux sinon.

```
algorithme fonction find_path : booleen
    parametres locaux
         t_graph_dyn
         entier
                          src, dst
    variables
                                parent
         t_vect_entiers
         entier
                            i
         t_pile
                             p
debut
    pour i \leftarrow 1 jusqu'a G.ordre faire
         parent[i] \leftarrow 0
    fin pour
    si path (recherche (src, G), dst, parent) alors
         p ← pile_vide ()
         tant que dst <> -1 faire
              p \leftarrow empiler (dst, p)
              dst \leftarrow parent[dst]
         fin tant que
         ecrire ("Path: \n")
         tant que non est_vide (p) faire
              ecrire (", ", sommet (p))
              \texttt{p} \, \leftarrow \, \texttt{depiler} \, \, (\texttt{p})
         fin tant que
         retourne vrai
    sinon
         retourne faux
    fin si
fin algorithme fonction find_path
```