



Figure 1: w6.py 파일의 실행결과와 Forward kinematics 구현 후 결과.

1 과제

w6.py 파일 안의 `make_T_mat` 함수와 `for` 반복문 근처의 주석# <<< some code here에 적절한 코드를 작성하여 Fig. 1의 오른쪽과 같은 총천연색 막대기들이 연결된 결과를 얻는 과제입니다.

- `make_T_mat` 함수에서는 Transformation matrix
- `for` 반복문 근처에서는 각각의 Transformation의 Composite

을 하는 코드를 작성해 주시면 됩니다.

numpy 행렬의 행렬곱은 $C = AB$ 경우 코드에서 `C=A@B` 형태로 작성하시면 됩니다. 실행결과 스크린샷과 소스코드를 이 루리에 올려주시면 되며 과제를 위한 python 환경 설정은 자유롭게 하셔도 됩니다.

실행에 numpy, matplotlib 이 필요합니다. 각각

```
pip install numpy
pip install matplotlib
```

으로 설치 할 수 있습니다.

2 참고사항

- 4주차의 Coordinate Composite Transformations.ppt 96페이지를 참고하시면 좋습니다.
- 과제의 질문은 질의응답게시판에 올려주시면 됩니다.