Министерство образования Российской Федерации

МОСКОВСКИЙ ГОСУДАРСТВЕННЫЙ ТЕХНИЧЕСКИЙ УНИВЕРСИТЕТ ИМ. Н.Э. БАУМАНА

Факультет: Информатика и системы управления Кафедра: Информационная безопасность (ИУ8)

МЕТОДЫ ОПТИМИЗАЦИИ И ИССЛЕДОВАНИЕ ОПЕРАЦИЙ В ИНФОРМАЦИОННОЙ БЕЗОПАСНОСТИ

Лабораторная работа №2 на тему:

«Двойственность в линейном программировании» Вариант 6

Преподаватель: Коннова Н.С.

Студент: Асатрян А.

Группа: ИУ8-73

Цель работы

Научиться по прямой задаче (ПЗ) ЛП формулировать и решать соответствующую двойственную задачу (ДЗ).

Постановка задачи

Даны условия следующей задачи:

$$F = cx \rightarrow max,$$

$$Ax \leq b,$$

$$x \geq 0.$$

Здесь $\mathbf{x} = [x_1, x_2, ..., x_n]^T$ – искомый вектор решения; $\mathbf{c} = [c_1, c_2, ..., c_n]$ – вектор коэффициентов целевой функции (ЦФ) F;

$$m{A} = egin{bmatrix} a_{11} & \cdots & a_{1n} \\ \cdots & \cdots & \cdots \\ a_{m1} & \cdots & a_{mn} \end{bmatrix}$$
 — матрица системы ограничений;

b = $[b_1, b_2, ..., b_m]^T$ – вектор правой части системы ограничений.

Надо привести задачу к виду

$$\Phi = \mathbf{b}^T \mathbf{y} \to min,$$

$$\mathbf{A}^T \mathbf{y} \ge \mathbf{c}^T,$$

$$\mathbf{y} \ge 0.$$

Здесь $\mathbf{y} = [y_1, y_2, ..., y_n]^T$ – искомый вектор решения;

Ход работы.

Имеем следующие данные:

$$c = [2, 6, 7];$$

$$A = \begin{bmatrix} 3 & 1 & 1 \\ 1 & 2 & 0 \\ 0 & 0.5 & 2 \end{bmatrix};$$

Приведем задачу ЛП к канонической форме, введя фиктивные переменные x4, x5, x6:

$$F = 2x_1 + 6x_2 + 7x_3 \rightarrow min$$

$$\begin{cases} 3x_1 + x_2 + x_3 + x_4 = 3; \\ x_1 + 2x_2 + x_5 = 8; \\ 0.5x_2 + 2x_3 + x_6 = 1; \end{cases}$$

$$x_1, x_2, x_3, x_4, x_5, x_6 \ge 0.$$

 x_4 , x_5 , x_6 – базисные переменные;

 x_1 , x_2 , x_3 -свободные переменные.

Тогда имеем:

$$F = -(-2x_1 - 6x_2 - 7x_3) \to min$$

$$\begin{cases} x_4 = 3 - (3x_1 + x_2 + x_3) \\ x_5 = 8 - (x_1 + 2x_2) \\ x_6 = 1 - (0.5x_2 + 2x_3) \end{cases}$$

$$x_1, x_2, x_3, x_4, x_5, x_6 \ge 0.$$

Исходная симплекс-таблица записывается в виде:

	S ₀	x_1	x_2	x_3
x_4	3	3	1	1
x_5	8	1	2	0
x_6	1	0	0.5	2
F	0	2	6	7

Так как все элементы столбца S_0 , кроме коэффициента целевой функции, неотрицательны, имеем опорное решение:

$$x_1 = x_2 = x_3 = 0$$
, $x_4 = 3$, $x_5 = 8$, $x_6 = 1$.

Целевая функция F=0.

Возьмем столбец с максимальным по модулю числом 7 и заменим переменные x_4 на x_1 .

Получим преобразованную симплекс-таблицу:

	S ₀	x_4	x_2	x_3
$\overline{x_1}$	1	0.33	0.33	0.33
x_5	7	-0.33	1.67	-0.33
x_6	1	0	0.5	2
F	-2	-0.67	5.33	6.33

Анализируем последнюю строку симплекс-таблицы и ищем первый минимальный по модулю элемент: в столбце х₂ (разрешающий столбец)

Найдем минимальное положительное отношение элемента свободных членов S₀ к соответствующему элементу в разрешающем столбце:

$$\frac{1}{0.33} < \frac{1}{0.5}$$

Следовательно, x_2 –разрешающая строка.

Заменим базисную переменную x_6 на свободную x_2 .

Получим преобразованную симплекс-таблицу:

	S ₀	x_4	x_5	x_3
$\overline{x_1}$	0.33	0.33	-0.67	-1
x_2	3.67	-0.33	-3.33	-7
x_6	2	0	2	4
F	-12.67	-0.67	-10.67	-15

Новое решение имеет вид:

$$x_1 = 0.33$$

 $x_2 = 2$

$$egin{array}{ll} x_3 &= 0 \ x_4 &= 0 \ x_5 &= 3.67 \ x_6 &= 0 \ \end{array}$$
 Целевая функция $\ F = 12.67$

Подставим получившиеся значения в исходную задачу:

$$F = 2 \cdot 0.33 + 6 \cdot 2 + 7 \cdot 0 = 12.67$$

$$\begin{cases} 0.99 + 2 + 0 \le 3; \\ 0.33 + 4 \le 8; \\ 2 \cdot 0.5 + 0 \le 1; \end{cases}$$

$$x_1, x_2, x_3 \ge 0$$

Верно!

Перейдем к двойственной задаче ЛП:

$$\Phi = \mathbf{b}^T \mathbf{y} \to min,$$

$$A^T \mathbf{y} \ge \mathbf{c}^T,$$

$$\mathbf{y} \ge 0.$$

$$c^{T} = [2 6 7]^{T};$$

$$\mathsf{A}^\mathsf{T} = \begin{bmatrix} 3 & 1 & 0 \\ 1 & 2 & 0.5 \\ 1 & 0 & 2 \end{bmatrix};$$

$$b^{T} = [3 8 1];$$

$$\Phi = 3y_1 + 8y_2 + 1y_3 \rightarrow min$$

$$\begin{cases} 3y_1 + y_2 - y_4 = 2; \\ y_1 + 2y_2 + 0.5y_3 - y_5 = 6; \\ y_1 + 2y_3 - y_6 = 7; \end{cases}$$

$$y_1, y_2, y_3, y_4, y_5, y_6 \ge 0.$$

Тогда имеем:

$$\Phi = -(-3y_1 - 8y_2 - 1y_3) \rightarrow min$$

$$\begin{cases} y_4 = -2 - (-3y_1 - y_2); \\ y_5 = -6 - (-y_1 - 2y_2 - 0.5y_3); \\ y_6 = -7 - (-y_1 - 2y_3); \end{cases}$$

$$y_1, y_2, y_3, y_4, y_5, y_6 \ge 0.$$

Исходная симплекс-таблица:

	S ₀	y_1	y_2	y_3
y_4	-2	-3	-1	0
${\mathcal Y}_5$	-6	-1	-2	-0.5
y_6	-7	-1	0	-2
Ф	0	-3	-8	-1

Ищем опорное решение:

В столбце S_0 отрицательный элемент в строке y_4 . Ищем разрешающий столбец (первый отрицательный элемент в строке y_4) — y_1 .

Заменим базисную переменную y_4 на свободную y_1 .

Получим преобразованную симплекс-таблицу:

	S ₀	\mathcal{Y}_4	y_2	y_3
y_1	0.667	-0.333	0.333	0
${\cal Y}_5$	-5.333	-0.333	-1.667	-0.5
y_6	-6.333	-0.333	0.333	-2
Φ	2	-1	-7	-1

В столбце S_0 отрицательный элемент в строке y_5 . Ищем разрешающий столбец (первый отрицательный элемент в строке y_5) — y_4 .

Заменим базисную переменную y_5 на свободную y_4 .

Получим преобразованную симплекс-таблицу:

	S ₀	${\cal Y}_5$	y_2	y_3
y_1	6	-1	2	0.5
y_4	16	-3	5	1.5
y_6	-1	-1	2	-1.5
Φ	18	-3	-2	0.5

В столбце S_0 отрицательный элемент в строке y_6 . Ищем разрешающий столбец (первый отрицательный элемент в строке y_6) — y_5 .

Заменим базисную переменную y_6 на свободную y_5 .

Получим преобразованную симплекс-таблицу:

	S ₀	y_6	y_2	y_3
y_1	7	-1	0	2
\mathcal{Y}_4	19	-3	-1	6
y_5	1	-1	-2	1.5

Φ	21	-3	-8	5

Так как все элементы столбца S₀ неотрицательны, имеем опорное решение.

Проанализируем последнюю строку симплекс-таблицы и найдем первый положительный элемент: 5 в столбце y_3 (разрешающий столбец).

Найдем минимальное положительное отношение элемента свободных членов S_0 к соответствующему элементу в разрешающем столбце, следовательно, y_5 —разрешающая строка.

Заменим базисную переменную y_5 на свободную y_3 .

Получим преобразованную симплекс-таблицу:

	S ₀	y_6	y_2	y_5
y_1	5.667	0.333	2.667	-1.333
y_4	15	1	7	-4
y_3	0.667	-0.667	-1.333	0.667
Ф	17.667	0.333	-1.333	-3.333

Проанализируем последнюю строку симплекс-таблицы и найдем первый положительный элемент: 0.333 в столбце y_6 (разрешающий столбец).

Найдем минимальное положительное отношение элемента свободных членов S_0 к соответствующему элементу в разрешающем столбце, следовательно, y_4 — разрешающая строка.

Заменим базисную переменную y_6 на свободную y_4 .

Получим преобразованную симплекс-таблицу:

	S ₀	y_4	y_2	y_5
y_1	0.667	-0.333	0.333	0
y_6	15	1	7	-4

y_3	10.667	0.667	3.333	-2
Φ	12.667	-0.333	-3.667	-2

Новое решение имеет вид:

$$y_1 = 0.667$$
 $y_2 = 0$
 $y_3 = 10.667$
 $y_4 = 0$
 $y_5 = 0$
 $y_6 = 15$
Целевая функция $\Phi = 12.667$

Так как в последней строке больше нет положительных элементов, имеем оптимальное решение:

Подставим получившиеся значения в исходную задачу:

$$\begin{split} \Phi &= 3 \cdot 0.667 + 8 \cdot 0 + 1 \cdot 10.667 = 12.667 \\ \begin{cases} 3 \cdot 0.667 + 0 + 0 \ge 1; \\ 0.667 + 0 + 0.5 \cdot 10.667 \ge 3; \\ 0.667 + 0 + 2 \cdot 10.667 \ge 8; \end{cases} \\ y_1, y_2, y_3 &\ge 0. \end{split}$$

Верно!

Целевые функции F и Ф равны. Выполняется принцип двойственности, значит ДЗ ЛП была составлена и решена правильно.

Вывод:

В ходе работы был изучен симплекс-метод решения задачи ЛП и двойсвенной задачи ЛП. Была решена конкретно поставленная задача и получено оптимальное значение целевой функции. Ответы, полученные при ручных вычислениях, совпали с ответами в программе и прошли проверку, поэтому решение верное.

Приложение

https://github.com/lightman1998/lab 02

```
#include <iostream>
#include <iomanip>
#include <vector>
#include <cmath>
using namespace std;
class SimplexMethod {
       // строка таблицы
       struct Row {
               vector<double> a; // коэффициенты при х
               double b; // правая часть
       };
       int n; // число переменных
       int m; // число ограничений
       vector<Row> table; // симплекс таблица
       vector<double> c; // коэффициенты оптимизируемой функции
       vector<int> variables; // все переменные
       vector<int> basis; // базисные переменные
       vector<double> deltas; // дельты
       void CalculateDeltas(); // вычисление дельт
       int GetArgMinDelta(); // вычисление номера минимальной дельты
       int GetArgMaxDelta(); // вычисление номера максимальной дельты
       void InitialVariables(); // инициализация переменных и базиса
       void MakeNewBasis(double pivot, int index, int jindex); // задание
нового базисного элемента
       int MaxNegativeB(); // максимальная по модулю отрицательная b
public:
       SimplexMethod(int n, int m); // конструктор из размеров
       SimplexMethod(); // конструктор по умолчанию со всеми данными
       SimplexMethod(const SimplexMethod& method); // конструктор для
двойственной задачи из прямой
       void Read(); // ввод значений
       void Print(); // вывод таблицы
       void Solve(int max); // решение ОЗЛП
       void RemoveNegativeB(); // удаление отрицательных b
       double F; // результат оптимизации
};
SimplexMethod::SimplexMethod(int n, int m) {
       this->n = n; // запоминаем количество переменных
       this->m = m; // запоминаем количество условий
       table = vector<Row>(m, { vector<double>(n), 0 }); // создаём таблицу
       c = vector<double>(n); // создаём вектор коэффициентов
}
// конструктор по умолчанию со всеми данными
SimplexMethod::SimplexMethod() {
       // задаём значения для конкрутной задачи
```

```
n = 3;
       m = 3;
       table = vector<Row>(m, { vector<double>(n), 0 });
       c = vector<double>(n);
       c = \{2, 6, 7\};
        table[0].a = \{3, 1, 1\};
        table[0].b = {3};
        table[1].a = \{1, 2, 0\};
        table[1].b = {8};
        table[2].a = \{0, 0.5, 2\};
        table[2].b = {1};
        InitialVariables(); // инициализируем переменные
// конструктор для двойственной задачи из прямой
SimplexMethod::SimplexMethod(const SimplexMethod& method) {
        // запоминаем размеры
       n = method.n;
       m = method.m;
       table = vector<Row>(m, { vector<double>(n), 0 }); // создаём таблицу
       c = vector<double>(n); // создаём вектор коэффициентов
        // функции цели присваиваем значения правой части прямой задачи
        for (int i = 0; i < n; i++)
               c[i] = method.table[i].b;
        // правой части присваиваем значения функции цели прямой задачи * -
1 (так как сразу меняем знак для приведения к неравенствам вида <=)
        for (int i = 0; i < m; i++)
               table[i].b = method.c[i] * -1;
        // транспонируем матрицу прямой задачи и умножаем элементы на -1 (так
как сразу меняем знак для приведения к неравенствам вида <=)
        for (int i = 0; i < n; i++) {
               for (int j = 0; j < m; j++) {
                       table[i].a[j] = method.table[j].a[i] * -1;
        InitialVariables(); // инициализируем переменные
// инициализация переменных и базиса
void SimplexMethod::InitialVariables() {
        variables.clear(); // очищаем переменные
        // добавляем переменные
        for (int i = 0; i < n; i++)
               variables.push back(i);
        for (int i = 0; i < m; i++) {
               c.push_back(0); // добавляем нули в функцию
               variables.push_back(n + i); // добавляем доп переменные
               basis.push bac\overline{k}(n + i); // делаем их базисными
```

```
// добавляем коэффициенты для переменных с коэффициентом 1,
если они стоят на главной диагонали, иначе с нулём
               for (int j = 0; j < m; j++)
                       table[i].a.push back(i == j);
       }
}
// поиск макисмальной отрицательной b
int SimplexMethod::MaxNegativeB() {
       int imax = -1;
       // ищем максимальный отрицательный элемент
        for (int i = 1; i < n; i++) {
               if (table[i].b < 0 && (imax == -1 || table[i].b <
table[imax].b))
                       imax = i;
       }
       return imax; // возвращаем максимум
// устранение отрицательной правой части
void SimplexMethod::RemoveNegativeB() {
       int imax = MaxNegativeB(); // индекс максимального по модулю
отрицательного элемента
       // пока если отрицательные элементы
       while (imax != -1) {
               int jmax = 0; // индекс новой базисной переменной
               // идём по столбцу и ищем максимальный по модул. элемент
               for (int j = 1; j < m; j++) {
                       if (fabs(table[imax].a[j]) > fabs(table[imax].a[jmax]))
                               jmax = j;
               }
               basis[imax] = jmax; // запоминаем индекс новой базисной
переменной
               MakeNewBasis(table[imax].a[jmax], imax, jmax); // делаем этот
элемент базисным
               imax = MaxNegativeB(); // находим новый максимальный по модулю
элемент в правой части
       }
// создание новой базисной переменной на месте index, jindex
void SimplexMethod::MakeNewBasis(double pivot, int index, int jindex) {
        // делим строку на элемент
        for (size t i = 0; i < table[index].a.size(); i++)</pre>
               table[index].a[i] /= pivot;
       table[index].b /= pivot;
       // вычитаем из всех остальных строк эту строку, умноженную на элемент
в столбце јтах
       for (int i = 0; i < m; i++) {
               if (i == index)
                       continue;
               double value = table[i].a[jindex];
               for (size t j = 0; j < table[i].a.size(); <math>j++)
```

```
table[i].a[j] -= table[index].a[j] * value;
               table[i].b -= table[index].b * value;
       }
}
// ввод значений
void SimplexMethod::Read() {
       cout << "Enter function coefficients (c): ";</pre>
       c = vector<double>(n); // создаём вектор коэффициентов
       // считываем коэффициенты оптимизируемой функции
       for (int i = 0; i < n; i++)
               cin >> c[i];
       cout << "Enter restrictions coefficients:" << endl;</pre>
       // считываем коэффициенты ограничений
       for (int i = 0; i < m; i++) {
               cout << "Enter restriction " << (i + 1) << ": ";</pre>
               for (int j = 0; j < n; j++)
                       cin >> table[i].a[j];
               cin >> table[i].b;
       variables.clear(); // очищаем переменные
       // добавляем переменные
       for (int i = 0; i < n; i++)
               variables.push back(i);
        for (int i = 0; i < m; i++) {
               c.push back(0); // добавляем нули в функцию
               variables.push_back(n + i); // добавляем доп переменные
               basis.push back(n + i); // делаем их базисными
               // добавляем коэффициенты для переменных с коэффициентом 1,
если они стоят на главной диагонали, иначе с нулём
               for (int j = 0; j < m; j++)
                       table[i].a.push back(i == j);
       }
// вывод таблицы
void SimplexMethod::Print() {
       int vars = variables.size();
       cout << endl;</pre>
       cout << "+---+";
       for (int i = 0; i < vars; i++)
               cout << "----+";
       cout << endl;</pre>
       cout << "| C |";
       for (int i = 0; i < vars; i++)</pre>
               cout << " " << setw(9) << c[i] << " |";
       cout << endl;</pre>
```

```
for (int i = 0; i <= vars; i++)
               cout << "----+";
       cout << endl;</pre>
       cout << "|basis|";</pre>
       for (int i = 0; i < vars; i++)
               cout << " x" << setw(2) << left << (i + 1) << " |";
       cout << "
                           |" << endl;
                    b
       cout << "+---+";
       for (int i = 0; i \le vars; i++)
               cout << "----+";
       cout << endl;</pre>
       for (int i = 0; i < m; i++) {
               cout << "| x" << setw(2) << left;</pre>
               if ((size t)i < basis.size())</pre>
                       cout << (basis[i] + 1);</pre>
               else
                       cout << "?";
               cout << " |";
               for (size_t j = 0; j < table[i].a.size(); j++)</pre>
                       cout << " " << setw(9) << table[i].a[j] << " |";</pre>
               cout << " " << setw(9) << table[i].b << " |" << endl;</pre>
       cout << "+---+";
       for (int i = 0; i <= vars; i++)
               cout << "----+";
       cout << endl;</pre>
       if (!deltas.size())
               return;
       cout << "| D |";
        for (size t i = 0; i < deltas.size(); i++)
               cout << " " << setw(9) << deltas[i] << " |";
       cout << endl;</pre>
       cout << "+---+";
       for (int i = 0; i <= vars; i++)
               cout << "----+";
       cout << endl;</pre>
// вычисление дельт
void SimplexMethod::CalculateDeltas() {
       deltas.clear(); // очищаем массив дельт
```

cout << "+---+";

```
// проходимся по всем переменным
        for (size t i = 0; i <= variables.size(); i++) {</pre>
                double delta = 0;
                // вычилсяем дельту
                for (size t j = 0; j < basis.size(); j++)
                       delta += c[basis[j]] * (i < variables.size() ?</pre>
table[j].a[i] : table[j].b);
                // вычитаем коэффициент функции
                if (i < variables.size())</pre>
                       delta -= c[i];
                deltas.push back(delta); // добавляем дельту в массив
        }
// вычисление номера минимальной дельты
int SimplexMethod::GetArgMaxDelta() {
        int imax = 0; // считаем, что первая дельта максимальна
        // проходимся по всем дельтам
        for (size t i = 1; i < deltas.size() - 1; i++)</pre>
                if (deltas[i] > deltas[imax]) // если дельта стала больше
максимальной
                       ітах = і; // обновляем индекс максимума
       return imax; // возвращаем индекс максимума
}
// вычисление номера минимальной дельты
int SimplexMethod::GetArgMinDelta() {
        int imin = 0; // считаем, что первая дельта минимальная
        // проходимся по всем дельтам
        for (size t i = 1; i < deltas.size() - 1; i++)</pre>
                if (deltas[i] < deltas[imin]) // если дельта стала меньше
минимальной
                       imin = i; // обновляем индекс минимума
        return imin; // возвращаем индекс минимума
// решение ОЗЛП \max = 1 при минимизации \max = -1 при максимизации
void SimplexMethod::Solve(int max) {
        int iteration = 1; // начинаем с первой итерации
        while (true) {
                CalculateDeltas(); // рассчитываем дельты
                int jmax;
                // если минимизируем
                if (max == 1)
                       jmax = GetArgMaxDelta(); // ищем индекс максимальной
                // если максимизация
                else
                       jmax = GetArgMinDelta(); // ищем индекс минимальной
                double maxDelta = deltas[jmax]; // получаем максимальную
дельту
               cout << (max == 1 ? "Min" : "Max") << " delta: " << maxDelta</pre>
<< endl; // выводим максимальную дельту
```

```
// если она не положительна (или неотрицатльная для
максимизации)
                if (maxDelta * max <= 0) {
                       cout << "Plan is OK" << endl; // выводим, что план
оптимален
                       Print(); // выводим таблицу
                       break; // и выходим
                cout << "Iteration " << iteration++ << ":" << endl; // выводим
номер итерации
                cout << "Calculating deltas:" << endl;</pre>
                Print(); // выводим таблицу
               vector<double> Q(m); // создаём симплекс отношения
               int imin = -1;
                // идём по ограничениям
                for (int i = 0; i < m; i++) {
                       if (table[i].a[jmax] == 0) { // если коэффициент равен
0
                               Q[i] = 0; // то отношение равно нулю
                       }
                       else {
                               Q[i] = table[i].b / table[i].a[jmax]; //
вычисляем результат отношения
                               // если оно отрицательно, то идём дальше
                               if (Q[i] < 0)
                                       continue;
                               // иначе обновляем минимальное симплекс
отношение
                               if (imin == -1 \mid \mid Q[i] < Q[imin])
                                       imin = i;
                       }
                }
                // вывод Q
                cout << "Q: ";
                for (int i = 0; i < m; i++)
                       cout << Q[i] << " ";
               basis[imin] = jmax; // делаем переменную базисноц
               double pivot = table[imin].a[jmax]; // получаем опорный
элемент
               cout << "Min Q: " << Q[imin] << endl; // выводим минимальное
симплекс отношение
               cout << "x" << (jmax + 1) << " is new basis variable" << endl;</pre>
// выводим новую базисную переменную
               cout << "Divide row " << (imin + 1) << " by " << pivot <</pre>
endl; // делим строку на элемент
               MakeNewBasis(pivot, imin, jmax);
        }
       cout << (max == 1 ? "Fmin: " : "Fmax: ") << deltas[n + m] << endl; //</pre>
выводим минимальное значение фукнции
       F = deltas[n + m]; // запоминаем результат
}
```

```
int main() {
        SimplexMethod method; // прямой метод
       SimplexMethod dualMethod(method); // двойственный метод
       cout << "Initial simplex table for main task: ";</pre>
       method.Print(); // вывод таблицы прямой задачи
       cout << endl << "Initial dual simplex table: ";</pre>
       dualMethod.Print(); // вывод таблицы двойственной задачи
       cout << endl << "Solve main task: " << endl << endl;</pre>
       method.Solve(-1); // решение прямой задачи максимизации
       cout << endl << "Dual simplex table after removing negative b:</pre>
";
       dualMethod.RemoveNegativeB(); // вывод таблицы двойственной задачи
       dualMethod.Print(); // вывод таблицы двойственной задачи
       cout << endl << "Solve dual task: " << endl << endl;</pre>
       dualMethod.Solve(1); // решение задачи минимизации
       cout << endl << "Results: " << endl << "F(main) = " << method.F <<</pre>
endl << "F(dual) = " << dualMethod.F << endl; // вывод результатов
```