Министерство науки и высшего образования Российской Федерации Федеральное государственное бюджетное образовательное учреждение высшего образования «Российский химико-технологический университет имени Д.И. Менделеева» Кафедра информационных компьютерных технологий

ОТЧЕТ ПО ЛАБОРАТОРНОЙ РАБОТЕ № 5

	Лихолат Полина Николаевна ps://github.com/MUCTR-IKT-CPP/Likholat_algorithms.git
	Пысин Максим Дмитриевич Краснов Дмитрий Олегович Лобанов Алексей Владимирович Крашенинников Роман Сергеевич
Дата сдачи:	
(Оглавление
Описание задачи	2
Описание метода/модели	2
Выполнение задачи.	2
Заключение	7

Описание задачи.

- 1. Создайте взвешенный граф, состоящий из [10, 20, 50, 100] вершин.
 - Каждая вершина графа связана со случайным количеством вершин, минимум с [3, 4, 10, 20].
 - о Веса ребер задаются случайным значением от 1 до 20.
 - о Каждая вершина графа должна быть доступна, т.е. до каждой вершины графа должен обязательно существовать путь до каждой вершины, не обязательно прямой.

(Можно использовать генератор из предыдущей лабораторной работы.)

- 2. Выведите получившийся граф в виде матрицы смежности.
- 3. Для каждого графа требуется провести серию из 5 10 тестов, в зависимости от времени затраченного на выполнение одного теста, необходимо:
 - Вариант 3. Найти кратчайшие пути между всеми вершинами графа и их длину с помощью алгоритма Флойда — Уоршелла.
- 4. В рамках каждого теста, необходимо замерить потребовавшееся время на выполнение задания из пункта 3 для каждого набора вершин. По окончанию всех тестов необходимо построить график, используя полученные замеры времени, где на ось абсцисс (X) нанести N количество вершин, а на ось ординат(Y) значения затраченного времени.

Описание метода/модели.

Алгоритм Флойда-Уоршелла - это алгоритм нахождения кратчайших путей между всеми парами вершин в ориентированном или неориентированном взвешенном графе. Алгоритм назван в честь его создателей Роберта Флойда и Стивена Уоршелла, которые впервые опубликовали его в 1962 году.

Основная идея алгоритма Флойда-Уоршелла заключается в использовании динамического программирования. Алгоритм поддерживает матрицу расстояний между всеми парами вершин и на каждой итерации добавляет новые вершины к пути, который может быть сокращен, используя уже рассчитанные расстояния между остальными вершинами.

Алгоритм начинается с матрицы расстояний, которая заполняется весами ребер между соответствующими вершинами графа. Затем на каждой итерации алгоритм пересчитывает матрицу расстояний, добавляя новые вершины к пути и обновляя значения расстояний между всеми парами вершин. Когда все вершины будут добавлены к пути, матрица расстояний будет содержать кратчайшие расстояния между всеми парами вершин.

Алгоритм Флойда-Уоршелла имеет сложность $O(n^3)$, где n - количество вершин в графе. Он может быть использован для решения задач, связанных с нахождением кратчайшего пути между всеми парами вершин, таких как определение кратчайшего пути в транспортных сетях.

Выполнение задачи.

Алгоритм Флойда-Уоршелла для поиска кратчайших путей между всеми парами вершин в графе реализован в виде метода класса Graph. Вот как это работает:

- 1. Сначала мы копируем матрицу смежности нашего графа в переменную d. Эта матрица будет содержать длины кратчайших путей между всеми парами вершин в графе.
- 2. Затем мы запускаем три вложенных цикла, которые проходят по всем парам вершин в графе и на каждой итерации пытаются обновить длину кратчайшего пути между этими вершинами.
- 3. На каждой итерации внешнего цикла мы выбираем вершину k в качестве промежуточной вершины, через которую мы можем попытаться найти более короткий путь между вершинами i и j.
- 4. Затем мы проверяем, существуют ли ребра между вершинами і и k, и между вершинами k и j. Если оба ребра существуют, мы можем попытаться найти новый путь между вершинами i и j, который проходит через вершину k.
- 5. Если новый путь короче, чем текущий кратчайший путь между вершинами і и j, мы обновляем значение в матрице d на новое значение.
- 6. В конце алгоритма мы возвращаем матрицу d, которая содержит длины кратчайших путей между всеми парами вершин в графе.

```
* Computes the shortest path between every pair of vertices in the graph using the Floyd-
Warshall algorithm.
 * Oreturn a vector of vectors representing the shortest distances between all pairs of
vertices.
vector<vector<int>> Graph::floyd_warshall() {
       // Copy the adjacency matrix.
       vector<vector<int>> d = get_adj_matrix();
       // Apply the Floyd-Warshall algorithm.
       for (int k = 0; k < vertices_; k++) {</pre>
              for (int i = 0; i < vertices_; i++) {</pre>
                     for (int j = 0; j < vertices_; j++) {
    if (d[i][k] != 0 && d[k][j] != 0) {</pre>
                                   if (d[i][j] > d[i][k] + d[k][j]) {
                                          d[i][j] = d[i][k] + d[k][j];
                            }
                     }
              }
       }
```

```
return d;
}
```

Для генерации графов использовался измененный генератор из прошлой лабораторной работы.

```
Graph generate_graph(int num_vertices, int min_edges_per_vertex) {
                                // Create a connected graph with num_vertices edges using BFS
      Graph g(num_vertices);
      queue<int> q;
      vector<bool> visited(num_vertices, false);
      visited[0] = true;
      q.push(0);
      while (!q.empty()) {
             int u = q.front(); q.pop();
             int num_edges_added = 0;
             for (int v = 0; v < num_vertices; v++) {</pre>
                    if (u == v || g.get_adj_matrix()[u][v] != 0) {
                          continue;
                    int weight = rand() % 20 + 1;
                   g.add_edge(u, v, weight);
                    num_edges_added++;
                    if (num_edges_added == num_vertices - 1) {
                    }
             }
             for (int v = 0; v < num_vertices; v++) {</pre>
                    if (g.get_adj_matrix()[u][v] != 0 && !visited[v]) {
                          visited[v] = true;
                          q.push(v);
            // Add additional edges until each vertex has at least min_edges_per_vertex
      for (int u = 0; u < num_vertices; u++) {</pre>
             while (g.get_degree(u) < min_edges_per_vertex + 1) {</pre>
                    int v = rand() % num_vertices;
                    if (u == v || g.get_adj_matrix()[u][v] != 0) {
                          continue;
                    int weight = rand() % 20 + 1;
                   g.add_edge(u, v, weight);
             }
      }
      return g;
  }
```

Данный алгоритм генерирует случайный взвешенный связный граф с заданным количеством вершин и минимальным количеством ребер на каждую вершину. Алгоритм выполняет следующие шаги:

- 1. Создает граф с заданным количеством вершин.
- 2. Используя алгоритм обхода в ширину (BFS), добавляет случайные ребра между вершинами, пока каждая вершина не будет иметь по крайней мере одно ребро.
- 3. Для каждой вершины добавляет дополнительные ребра до тех пор, пока у каждой вершины не будет по крайней мере заданное минимальное количество ребер.

На каждом шаге добавления ребра между вершинами, генерируется случайный вес ребра, выбирая число в диапазоне от 1 до 20.

Построим график зависимости времени поиска кратчайших путей от количества вершин в графе, используя Python.

```
import numpy as np
import matplotlib.pyplot as plt
# Задаем данные
n = [10, 20, 50, 100]
times = [[0.0941, 0.0758, 0.0712, 0.2697, 0.0805],
     [0.3935, 0.5374, 0.4231, 0.5592, 0.4801],
     [5.6365, 5.7859, 6.2985, 6.5246, 5.2811],
     [44.0427, 42.2208, 42.5902, 42.9874, 46.2117]]
# Среднее время для каждого количества вершин
mean_times = [np.mean(times[i]) for i in range(len(times))]
# Строим график
plt.plot(n, mean_times)
plt.xlabel('Количество вершин')
plt.ylabel('Время (мс)')
plt.title('Зависимость времени от количества вершин')
plt.show()
```

По графику (рис. 1.1) видно, что время выполнения алгоритма растет примерно линейно с ростом количества вершин в графе. Это связано с тем, что при увеличении числа вершин возрастает количество ребер, которые нужно просмотреть для выполнения алгоритма, что в свою очередь занимает больше времени.

Зависимость времени от количества вершин

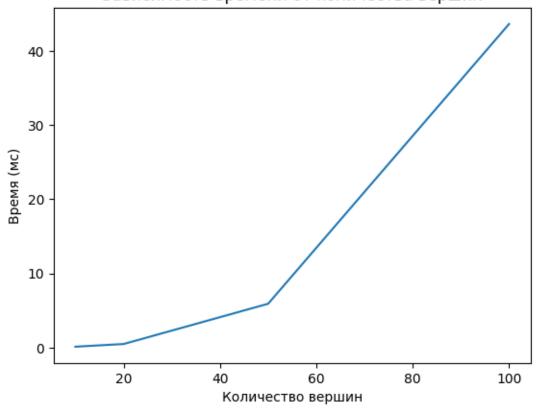


Рисунок 1.1. График зависимости времени поиска от количества вершин

Заключение.

В данной лабораторной работе мы реализовали алгоритм Флойда-Уоршелла для нахождения кратчайших путей между всеми вершинами графа. Изучив алгоритм, мы можем сделать выводы о его преимуществах и недостатках.

Преимущества алгоритма Флойда-Уоршелла:

- Работает с любыми типами графов, включая графы с отрицательными весами ребер и графы с циклами.
- Гарантирует нахождение кратчайших путей между всеми парами вершин в графе.
- Может быть использован для обнаружения отрицательных циклов в графе.

Недостатки алгоритма Флойда-Уоршелла:

- Имеет кубическую сложность по времени и по памяти, что может привести к проблемам с производительностью при работе с большими графами.
- Может быть неэффективным для решения задач, которые требуют нахождения кратчайших путей только между несколькими парами вершин, так как он вычисляет кратчайшие пути между всеми парами вершин в графе.

В целом, алгоритм Флойда-Уоршелла является хорошим выбором для решения задач нахождения кратчайшего пути между всеми парами вершин в графе, если размер графа не слишком велик. Однако для более сложных задач, может потребоваться использование более эффективных алгоритмов с лучшей производительностью.