

Lecture 21

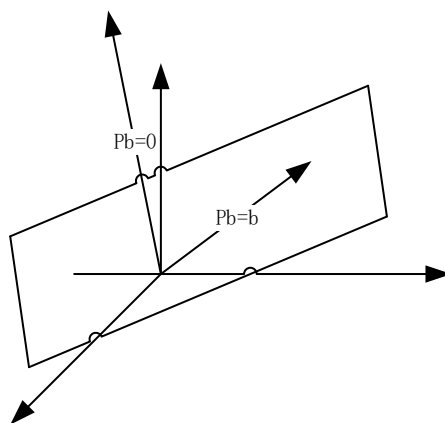
一、特征值与特征向量

给定一个矩阵 A ，用矩阵 A 乘以向量 x ，得到 Ax ，如果 Ax 与 x 平行，则我们将 x 称为特征向量，用方程表示就是：

$$Ax = \lambda x$$

其中的 λ 称为特征值。

- 1) 如果特征值为 0，此时 $Ax=0$ ，就是特征值为 0 对应的特征向量，应该在矩阵的零空间中，也就是，如果矩阵是奇异的，则一定有特征值 0。
- 2) 对于投影矩阵 P ，平面中的任意向量 x ， $Px=x$ ，任意垂直于平面的向量，有 $Px=0$ 。我们画出一个三维的图示：



即在平面中的向量均是 P 的特征向量，特征值为 0。任何垂直平面的向量也是 P 的特征向量， $Px=0x$ ，特征值为 0。

- 3) 置换矩阵 $A = \begin{bmatrix} 0 & 1 \\ 1 & 0 \end{bmatrix}$ ，任何向量左乘这个矩阵，会交换向量的行向量。

所以有特征向量 $\begin{bmatrix} 1 \\ 1 \end{bmatrix}$ ，即交换后向量不变，特征值为 1。

特征向量 $\begin{bmatrix} -1 \\ 1 \end{bmatrix}$ ，交换行后，向量变为 $\begin{bmatrix} 1 \\ -1 \end{bmatrix}$ ，特征值为 -1。

在介绍一个矩阵的性质：

$$\sum_{i=1}^n \lambda_i = \sum_{i=1}^n a_{ii} \quad (1)$$

即矩阵特征值的和等于矩阵对角线元素的和，其中，对角线元素的和称为矩阵的迹。

二、 $Ax = \lambda x$

我们将 $Ax = \lambda x$ 改写成：

$$(A - \lambda I)x = 0$$

相当于将矩阵 A 平移了 λ 个单位，方程若有非 0 解，平移后的矩阵一定是奇异矩阵，根据奇异矩阵的性质，有：

$$\det(A - \lambda I) = 0$$

这样，方程中就只有未知数 λ ，这个方程也叫特征方程，求出特征值后，带回到 $(A - \lambda I)x = 0$ 求出零空间即可

例 1：

矩阵 $A = \begin{bmatrix} 3 & 1 \\ 1 & 3 \end{bmatrix}$ ，求出矩阵的特征值和特征向量。

$$\text{计算 } \det(A - \lambda I) = 0 \Rightarrow \begin{vmatrix} 3-\lambda & 1 \\ 1 & 3-\lambda \end{vmatrix} = \lambda^2 - 6\lambda + 8 \Rightarrow \begin{cases} \lambda_1 = 2 \\ \lambda_2 = 4 \end{cases}$$

可以看出一次系数-6 与矩阵的迹有关，常数项是矩阵的行列式。

带回 λ ，求解特征向量：

$$A - 2I = \begin{bmatrix} -1 & 1 \\ 1 & -1 \end{bmatrix}, \text{ 求解出 } x_1 = \begin{bmatrix} 1 \\ 1 \end{bmatrix}$$

$$A - 4I = \begin{bmatrix} 1 & 1 \\ 1 & 1 \end{bmatrix}, \text{ 求解出 } x_2 = \begin{bmatrix} -1 \\ 1 \end{bmatrix}$$

矩阵 A 是对称矩阵，特征值一定是实数。

可以看出矩阵 A 与上面例子的置换矩阵 AA，特征向量相同，特征值正好差 3，而矩阵 $A = AA + 3I$ ，对任意矩阵 A， $A + kI$ 的特征向量与 A 相同，特征值变为 $\lambda + k$

例 2：旋转矩阵 $Q = \begin{bmatrix} \cos 90^\circ & -\sin 90^\circ \\ \sin 90^\circ & \cos 90^\circ \end{bmatrix} = \begin{bmatrix} 0 & -1 \\ 1 & 0 \end{bmatrix}$ ，我们来求这个矩阵的特征值与特征向量。

现在我们给出特征值的第二性质：

$$\prod_{i=1}^n \lambda_i = \det A \quad (2)$$

根据性质(1)(2)，可以写出 $\begin{cases} \lambda_1 + \lambda_2 = 0 \\ \lambda_1 \lambda_2 = 1 \end{cases}$

根据 $\det(A - \lambda I) = 0$ ，可以写出 $\lambda^2 + 1 = 0$ ，可以求出 $\begin{cases} \lambda_1 = i \\ \lambda_2 = -i \end{cases}$ ，满足之前的方程组。

我们可以发现 $Q^T = -Q$ ，我们称这样的矩阵为反对称矩阵。

本例中，矩阵是实数矩阵，而特征值的纯虚数。

我们可以说，矩阵越接近对称，特征值就是实数，越不对称，特征值就是虚数。

例 3：

$$\text{我们来看一个更糟糕的例子 } A = \begin{bmatrix} 3 & 1 \\ 0 & 1 \end{bmatrix}$$

根据 $\det(A - \lambda I) = 0$ 我们可以写出 $(3 - \lambda)(1 - \lambda) = 0$ ，得出矩阵的特征值为

$$\lambda_1 = \lambda_2 = 3, \text{ 将 } \lambda_1 = 3 \text{ 带入到 } (A - \lambda I)x = 0, \text{ 有 } \begin{bmatrix} 0 & 1 \\ 0 & 0 \end{bmatrix} x = 0, \text{ 可以看出 } x = \begin{bmatrix} 1 \\ 0 \end{bmatrix}$$

将 $\lambda_2 = 3$ 带入，无法找到与 x 线性无关的特征向量了。

本例中，A 是一个退化矩阵，重复的特征值导致特征向量的缺失。

这一讲讲了“不好”的矩阵，下一讲会介绍一般情况的特征值与特征向量。