



# 树与图论

基础-提高衔接计划

览遍千秋

2025-03-15



[www.luogu.com.cn](http://www.luogu.com.cn)

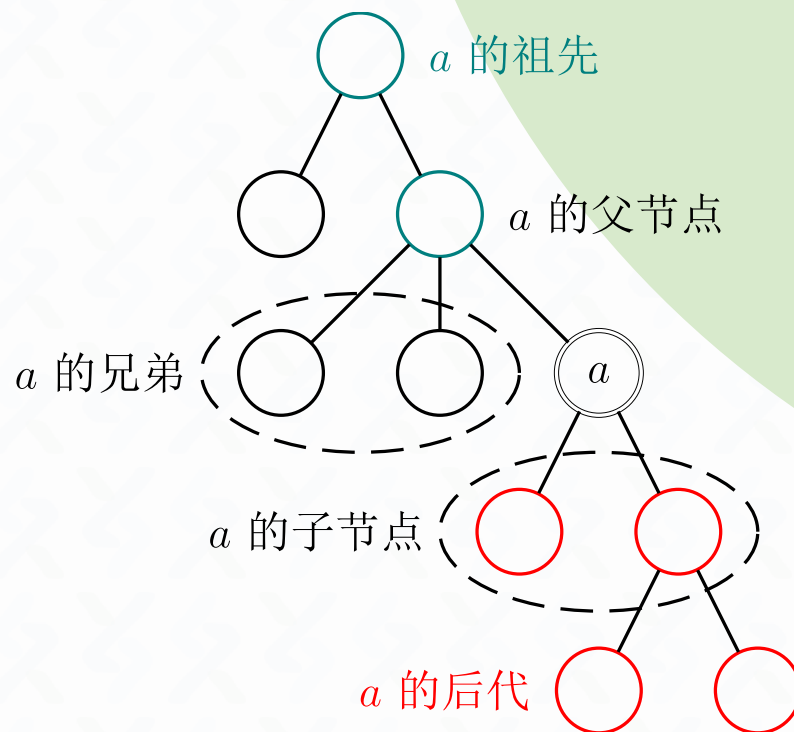
# 树与二叉树

## 一些术语

---

- 有根树/无根树：有没有指定一个节点为树根。一般的无根树可以指定 1 为根节点转换为有根树。
- 祖先节点：一个节点到根节点路径上，除自己以外的其他节点。
- 后代节点：如果  $u$  是  $v$  的祖先节点，那么  $v$  是  $u$  的后代节点。
- 父节点：最近的祖先节点。
- 子节点：如果  $u$  是  $v$  的父节点，那么  $v$  是  $u$  的子节点。
- 子树：一个节点的全部后代节点组成的子图。

# 一些术语



## 特殊的树

---

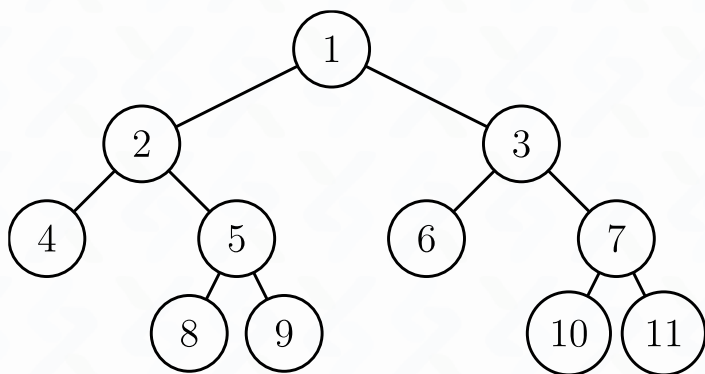
- 链：和任意节点相连的节点不超过两个。有且只有两个节点，只和另外一个节点相连。
- 菊花图：一个节点连接其他所有节点。

常作为树/图试题的特殊性质出现。

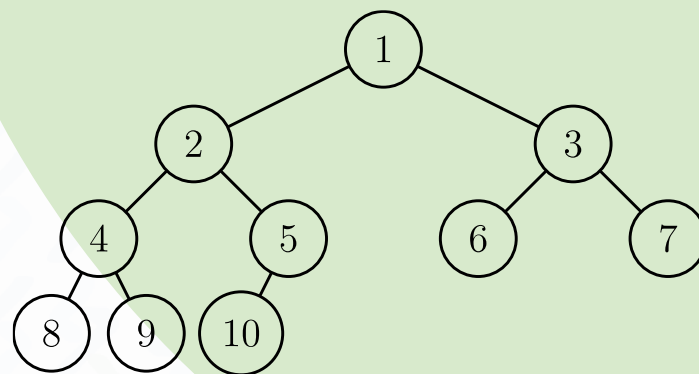
# 二叉树

- 二叉树：任意一个节点的子节点不超过两个的树。
- 完整二叉树（**full/proper binary tree**）：每个节点的子节点数量均为 0 或者 2 的二叉树。换言之，每个节点或者是树叶，或者左右子树均非空。
- 完全二叉树（**complete binary tree**）：只有最下面两层节点的度数可以小于 2，且最下面一层的节点都集中在该层最左边的连续位置上。
- 完美二叉树（**perfect binary tree**）：所有叶节点的深度均相同，且所有非叶节点的子节点数量均为 2 的二叉树称为完美二叉树。（满二叉树多指完美二叉树。）

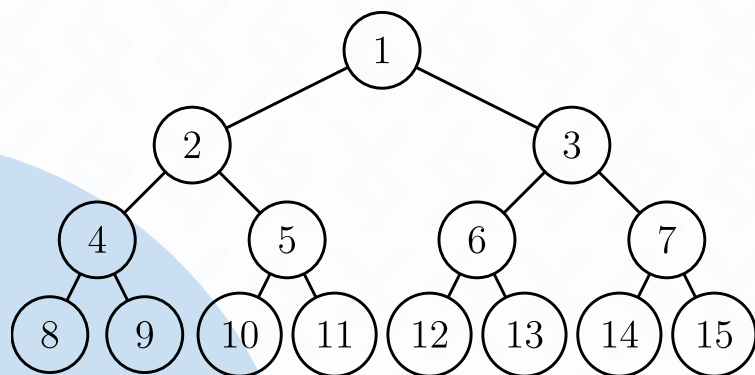
# 二叉树



完整二叉树 (proper binary tree)



完全二叉树 (complete binary tree)



完美二叉树 (perfect binary tree)

# 二叉搜索树

---

二叉搜索树 (Binary Search Tree, BST) 是一棵具有特殊性质的二叉树。又可以叫二叉排序树。

二叉搜索树的性质：

- 对于节点  $x$ ，左子树全部节点的权值均比  $x$  的权值小
- 对于节点  $x$ ，右子树全部节点的权值均比  $x$  的权值大



## 二叉搜索树的插入

构建一棵二叉搜索树，就是根据二叉搜索树的性质，不断向二叉搜索树插入数值的过程。

二叉搜索树的性质：

- 对于节点  $x$ ，左子树全部节点的权值均比  $x$  的权值小
- 对于节点  $x$ ，右子树全部节点的权值均比  $x$  的权值大

用变量  $p$  表示当前正在考虑的节点。很容易根据节点  $p$  对应的值，确定需要插入的数应该在左子树还是右子树，并递归处理。直到  $p$  对应的节点为空，在对应位置插入。

# 二叉搜索树的插入

---

例：对序列  $[4,1,2,3,2,6,7]$  构建二叉搜索树。

## 二叉搜索树的查找

在二叉搜索树中查找权值为  $val$  的节点。

二叉搜索树的性质：

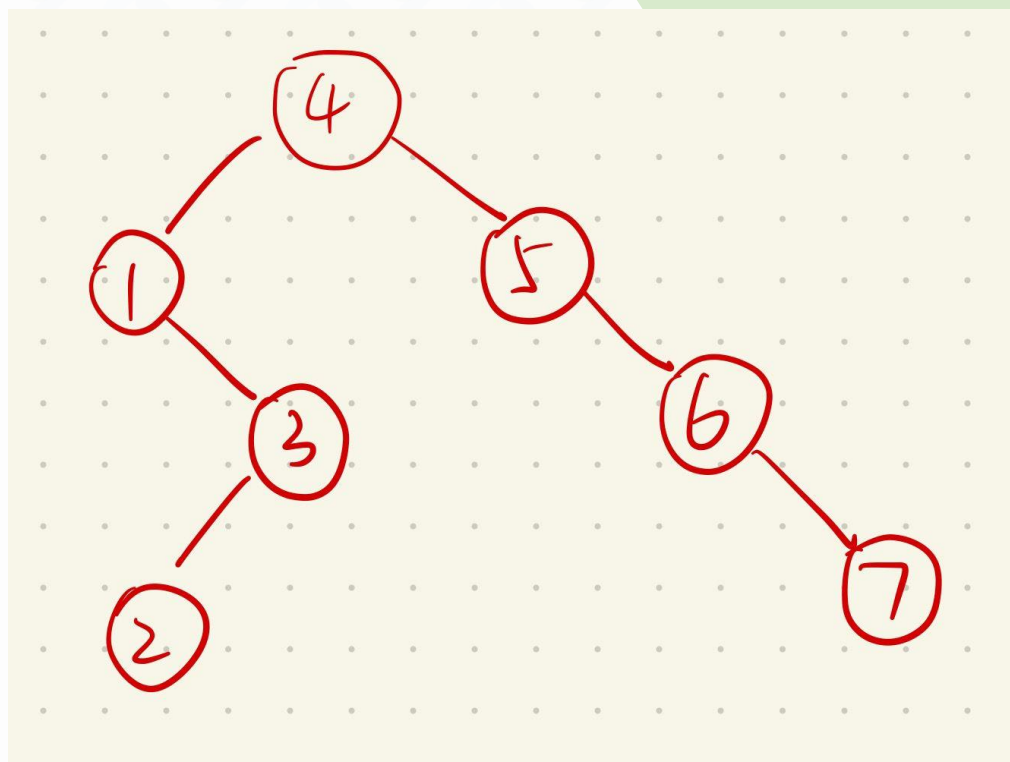
- 对于节点  $x$ ，左子树全部节点的权值均比  $x$  的权值小
- 对于节点  $x$ ，右子树全部节点的权值均比  $x$  的权值大

用变量  $p$  表示当前遍历到  $p$  号节点。

- 若节点  $p$  为空节点，返回 Error
- 若节点  $p$  的权值即为  $val$ ，返回  $p$
- 若节点  $p$  的权值大于  $val$ ，递归到  $p$  的左子树查找
- 若节点  $p$  的权值小于  $val$ ，递归到  $p$  的右子树查找

## 二叉搜索树的查找

下面是一棵二叉搜索树，在其中查找权值为 2 的节点。



## 二叉搜索树的删除

从二叉搜索树中删去权值为  $val$  的节点。

核心：保持二叉搜索树的性质

二叉搜索树的性质：

- 对于节点  $x$ ，左子树全部节点的权值均比  $x$  的权值小
- 对于节点  $x$ ，右子树全部节点的权值均比  $x$  的权值大

首先，需要找到权值为  $val$  的节点，与前面的查找过程相同，记这个节点为  $p$ 。

## 二叉搜索树的删除

除了被删除节点  $p$  以外，还需要处理以下节点的信息：

- $p$  的父节点
- $p$  的子节点

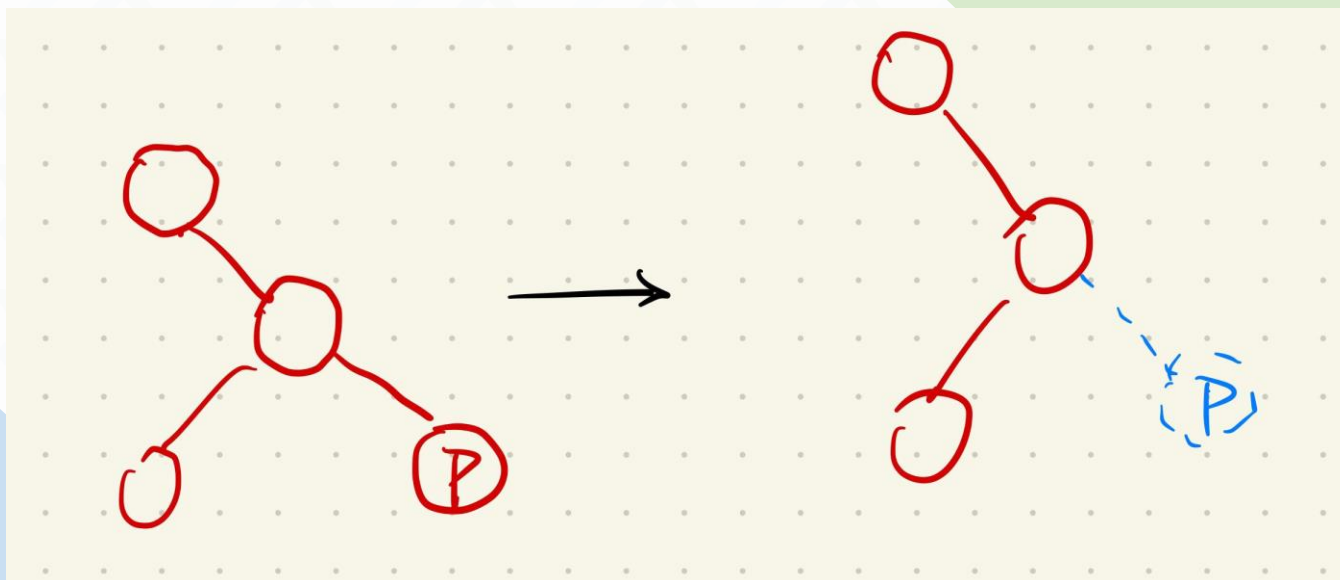
节点  $p$  共有几种情况：

- 节点  $p$  有 0 个子节点（叶节点）
- 节点  $p$  有 1 个子节点
- 节点  $p$  有 2 个子节点

## 二叉搜索树的删除

- 节点  $p$  为叶节点

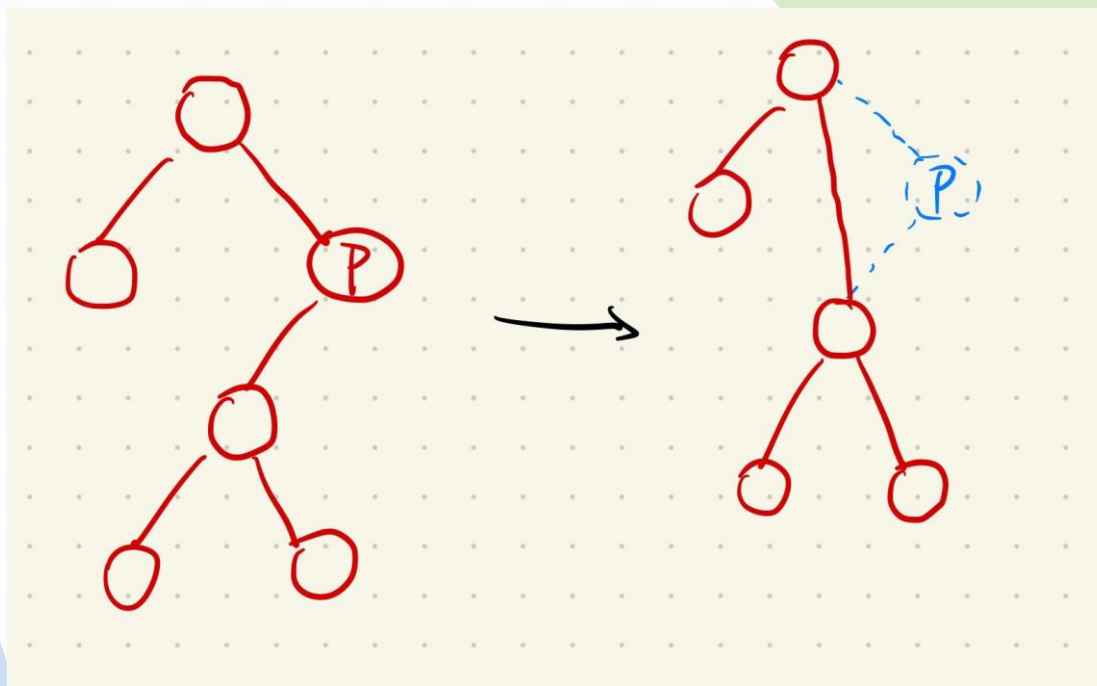
直接删去即可，将其父节点对应的子节点置空。



## 二叉搜索树的删除

- 节点  $p$  有 1 个子节点

直接将子节点链接到  $p$  的父节点，作为同位子树。





## 二叉搜索树的删除

---

- 节点  $p$  有 2 个子节点

一般使用左子树的最大值（或右子树的最小值）来替代节点  $p$ 。

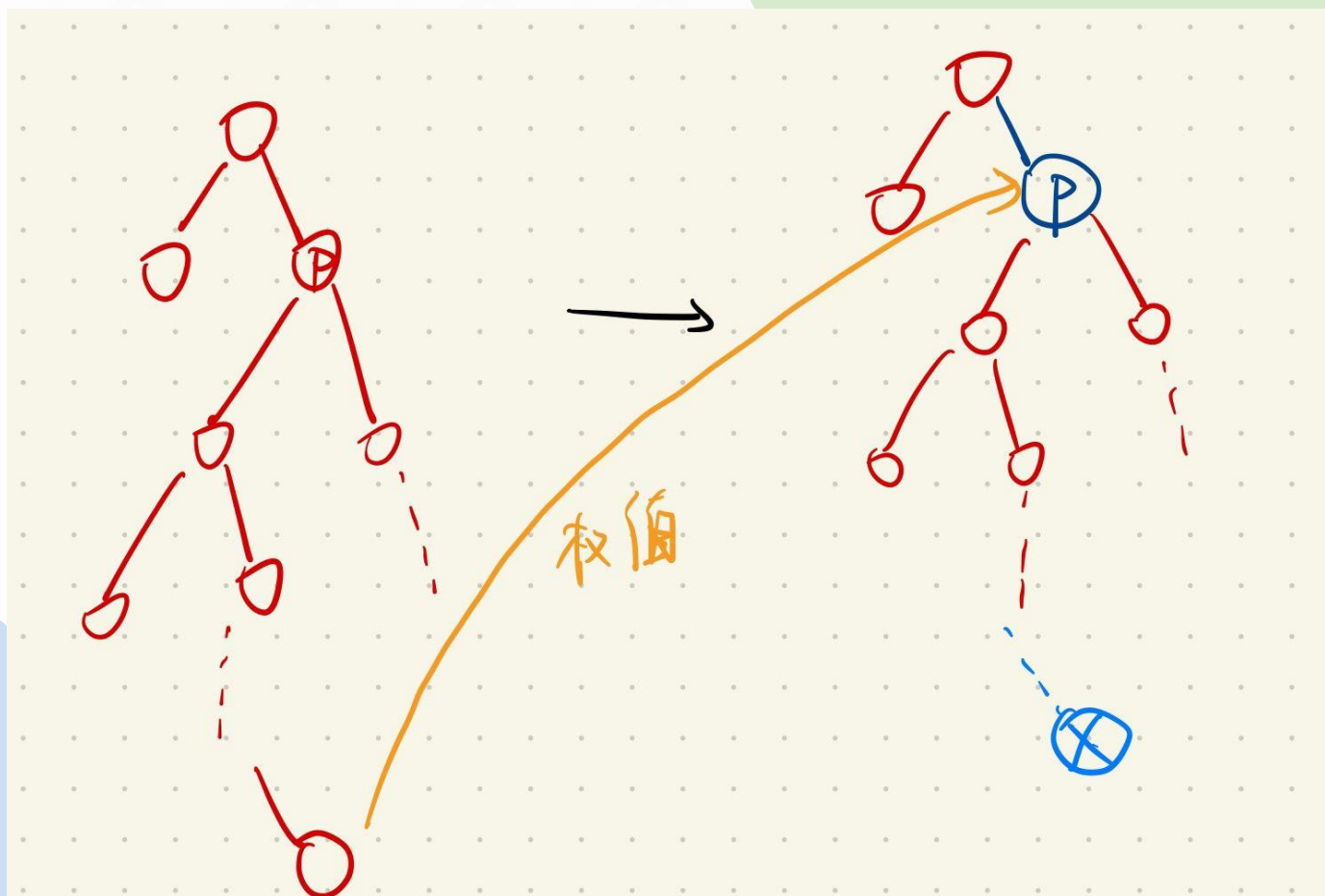
左子树最大值，即左子树中最靠右的节点

右子树最小值，即右子树中最靠左的节点

删去对应的叶节点，将  $p$  的权值修改为左子树的最大值/右子树的最小值。

## 二叉搜索树的删除

- 节点  $p$  有 2 个子节点



# 最大/最小生成树

Kruskal 算法

# 并查集

并查集是一种用于管理元素所属集合的数据结构。

并查集表现为一个森林，其中每棵树表示一个集合，树中的节点表示对应集合中的元素。

树根为这个集合的“代表元”。

使用数组  $fa[x]$ ，记录元素  $x$  的父节点。

特别的，树根节点的父节点记录为自己。

即，初始化并查集时，将全部的  $fa[i]$  赋值为  $i$ 。

# 并查集

例如，有集合  $\{1\}, \{2\}, \{3\}, \{4\}, \{5\}$ 。



合并集合  $\{1\}, \{3\}$



# 并查集

- 查找一个集合的代表元

一个集合的代表元是该集合的树根。

查找  $x$  所在集合的代表元，沿着  $fa[x]$  一路向上找到根节点即可。

```
int find(x) {  
    return fa[x] == x? x: find(fa[x]);  
}
```

# 并查集

---

- 判断  $u, v$  是否属于一个集合  
“代表元”的“代表”，唯一性。

查找  $u$  和  $v$  的代表元，如果相同，则属于同一集合。

# 并查集

- 合并

合并  $u$  和  $v$  所在的集合，是在  $u, v$  所在集合的代表元之间连边，建立父子关系。

首先，需要获取  $u, v$  的代表元，已经在前面讲过。分别记为  $fu, fv$ 。

建立父子关系，只需要  $fa[fu]=fv$  即可。

```
void merge(int u, int v) {  
    int fu = find(u), fv = find(v);  
    if(fu != fv) fa[fu] = fv;  
}
```



## 路径压缩

在前面的 find 函数中，是按照  $fa[x]$  逐级跳往根节点，如果树形态为一条链，则时间复杂度不可接受。

我们只关心一个元素的代表元是谁，因此不需要维持严格的祖先关系， $fa[x]$  为  $x$  的任意一个祖先都可以。

因此，可以在 find 的过程中，同步修改  $fa[x]$ ，改浅树的深度。

代码修改很简单，因为重点内容是最小生成树，并查集只是工具，就不深入了。

```
int find(x) {  
    return fa[x] == x? x: fa[x]=find(fa[x]);  
}
```

# 生成树

图  $G = (V, E)$ , 其中  $V$  是点集,  $E$  是边集。

图  $G' = (V', E')$  是图  $G$  的一棵生成树, 当且仅当  $V' = V$ ,  $E' \subset E$ ,  $G'$  是一棵树。

省流: 从图中选出  $n - 1$  条边连接  $n$  个节点, 构成的树。

# 最小生成树

---

最大生成树与最小生成树性质类似，后面均以最小生成树为例。

当边有边权，边权和最小的生成树称为最小生成树。

# Kruskal

---

一棵树可以理解为  $n$  个节点， $n - 1$  条边组成的连通图。  
也就是说，断开一条边，树会被分为两个**连通块**。  
类似地，断开  $k$  条边，树会被分为  $k + 1$  个连通块。

# Kruskal

---

考虑一棵树从  $n$  个节点逐步连通的过程。

一开始是  $n$  个独立的点（连通块），每增加一条边，减少一个连通块。

直到选出  $n - 1$  条边，构造完成。

如何维护连通块？

并查集。

# Kruskal

---

考虑最小生成树的构造过程，即选出  $n - 1$  条边的顺序。

有一个贪心策略：

按照边权升序排序，依次考虑是否选取。

选或不选的标准？

如果两个端点  $u, v$  在一个连通块里，不选。

否则，选。

# Kruskal

---

流程：

- 建立并查集
- 按照边权排序，依次扫描每条边
- 如果  $u, v$  属于同一连通块，则忽略，扫描下一条
- 否则，选择这条边，合并两个集合

时间复杂度为 sort 的复杂度， $O(m \log m)$

## 例题 - 【模板】最小生成树

例题 1: <https://www.luogu.com.cn/problem/P3366>

给出一个无向图，求其最小生成树。

```
4 5
1 2 2
1 3 2
1 4 3
2 3 4
3 4 3
```

7



# 单源最短路

Dijkstra 算法

# 单源最短路问题 SSSP

---

给出  $n$  个节点  $m$  条边组成的图  $G$ ，给定起点  $S$ ，求从  $S$  出发，到其他任何节点的最短路径。

# Dijkstra

Dijkstra 是一种用于解决单源最短路径问题（Single Source Shortest Path, SSSP）的算法。

其流程如下：

- 初始化  $dis(S)$  为 0，其他  $dis$  为  $+\infty$
- 在未被标记的点中找到  $dis(x)$  最小的  $x$ ，并标记节点  $x$
- 扫描  $x$  的所有出边  $(x, y, z)$ ，如果  $dis(y) > dis(x) + z$ ，则更新  $dis(y)$
- 重复步骤 2~3 直至所有节点被标记

# Dijkstra

---

Dijkstra 只能处理非负边权的图。

其思想基于贪心：当边长为非负数，全局最小值必然不可能再被更新。

即，每次在第二步中取出的  $x$ ， $dis(x)$  已经是起点到  $x$  的最短路径。

标记是因为， $dis(x)$  只能更新别的节点一次，保证时间复杂度。

# Dijkstra

---

# Dijkstra

---

上面的代码时间复杂度为  $O(n^2)$ 。

事实上，其时间复杂度瓶颈为寻找节点  $x$ ，这个过程可以用优先队列 `priority_queue` 优化。

优化后均摊时间复杂度为  $O((n + m) \log n)$ 。

- `pair <type, type>`
- 优先以第一关键字比大小，第一关键字相同按第二关键字比
- `make_pair(a, b)`，得到一个以  $a$  为第一关键字， $b$  为第二关键字的 `pair`

## 例题 - 【模板】单源最短路径（标准版）

例题 2: <https://www.luogu.com.cn/problem/P4779>

给出一个  $n$  个点  $m$  条边的有向图，求从  $s$  出发到每个点的最短距离。

- $n \leq 10^5$
- $m \leq 2 \times 10^5$
- $w_i \leq 10^9, \sum w_i \leq 10^9$

```
4 6 1
1 2 2
2 3 2
2 4 1
1 3 5
3 4 3
1 4 4
```

```
0 2 4 3
```

## 例题 - [JLOI2011] 飞行路线

<https://www.luogu.com.cn/problem/P4568>

Alice 和 Bob 现在要乘飞机旅行，他们选择了一家相对便宜的航空公司。该航空公司一共有在  $n$  个城市设有业务，设这些城市分别标记为  $0$  到  $n - 1$ ，一共有  $m$  种航线，每种航线连接两个城市，并且航线有一定的价格。

Alice 和 Bob 现在要从一个城市沿着航线到达另一个城市，途中可以进行转机。航空公司对他们这次旅行也推出优惠，他们可以免费在最多  $k$  种航线上搭乘飞机。那么 Alice 和 Bob 这次出行最少花费多少？

$$k \leq 10$$

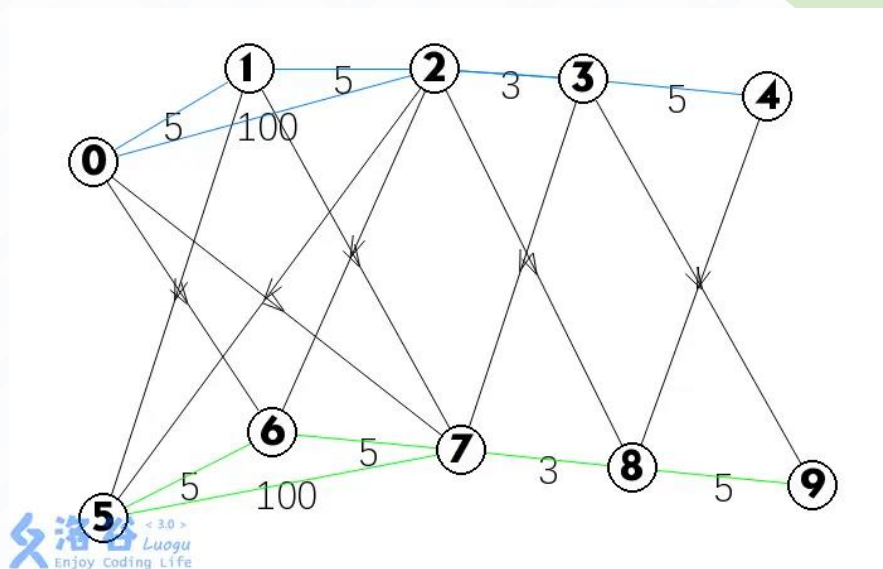


# 分层图模型

将图重复建立  $k + 1$  层，每层的图为原图

跨层边，由上一层某一条边的起点指向下一层该边终点，  
边权为 0，只能向下层边走

每向下走一层，相当于使用一次免费机会



# 链式前向星（选学）

图的一种存储方式

## 链式前向星

---

正常情况下，用 vector 存储图就可以了

但是在网络流等算法中，需要求反向边时，链式前向星就存在一些优势。

选学内容，不要求必须掌握。

# 链式前向星

链式前向星以链表方式存储每一个节点出发的所有边。

链式前向星主要涉及到边计数器 `tot` 与以下一些数组

- `Head` 数组
- `Next` 数组
- `to` 数组
- 边权数组（如有）

`to` 数组、边权数组、边计数器，按照顺序编号的方式存储在数组中。

`Head` 数组和 `Next` 数组，则是用来存储链表相关信息的数组。

## 链式前向星

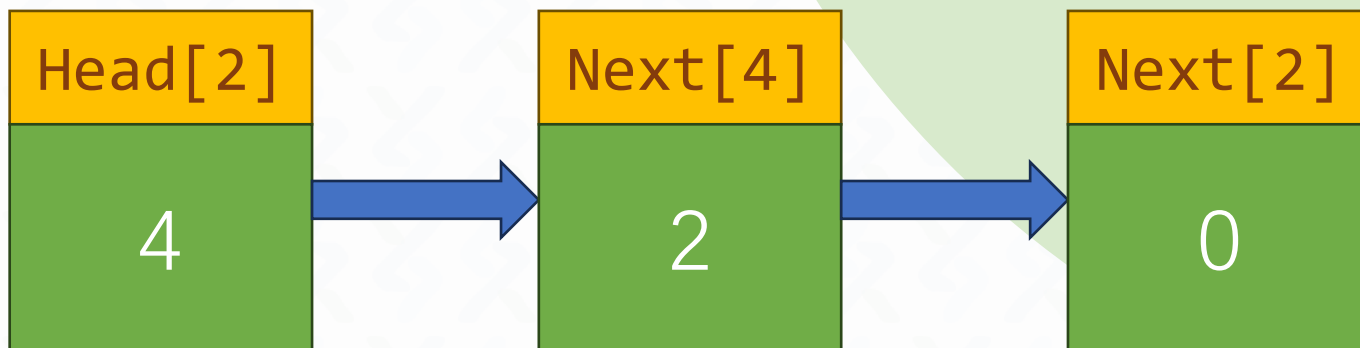
链式前向星为每一个节点建立一条链表。

Head 数组存储链表表头，Head[x] 表示节点  $x$  对应链表的第一条边的编号。

边的编号？边计数器 tot。

Next[i] 表示编号为  $i$  的边对应的下一条边。

# 链式前向星



## 链式前向星

如何插入一条  $x \rightarrow y$  的边？

首先，存储边的信息：

```
++tot;
```

```
to[tot] = y;
```

（如果还需要存边权什么的，就以此类推存下来就好）

接着，进行链表相关的操作：

```
Next[tot] = Head[x];
```

```
Head[x] = tot;
```

## 链式前向星

---

那么，如何遍历节点  $x$  的所有出边？

和链表一致，开始时取链头节点 `Head`，之后取 `Next`。

```
for(int i = Head[x]; i; i = Next[i])
```

这里的 `i` 是边的编号。



## 链式前向星

---

注意到加入链式前向星的是有向边  $x \rightarrow y$

那么无向图如何处理？

无向边  $x \leftrightarrow y$  可以拆分成两条有向边  $x \rightarrow y$ 、 $y \rightarrow x$ 。

分别加入链式前向星即可。

## 链式前向星

---

```
void add(int x, int y) {  
    to[++tot]=y;  
    Next[tot] = Head[x];  
    Head[x] = tot;  
}  
  
void undirected_edge(int x, int y) {  
    add(x, y);  
    add(y, x);  
}
```

## 链式前向星

---

```
void dfs(int x) {  
    // do something  
    for(int i = Head[x]; i; i = Next[i]) {  
        int v = to[i], val = w[i];  
        // do something  
    }  
    // do something  
}
```

## 链式前向星

边的起始编号不影响链式前向星的存储。

编号从 1 开始也可以，从 2 开始也可以。

无向边  $x \leftrightarrow y$  可以拆分成两条有向边  $x \rightarrow y$ 、 $y \rightarrow x$ 。两者互为反边。

如果编号从 2 开始，那么第  $i$  条边的反边就是  $i \text{ xor } 1$ ，如果需要对反边进行一些操作，非常方便。