2019年秋季 图像处理与分析 第八讲作业

学院: 人工智能学院 学号: 201928014629008 姓名: 牛李金梁

编程语言: Python3.7

必要依赖: numpy libopencv matplotlib

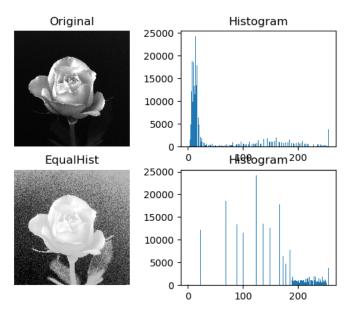
运行要求: 3 个题目写在了同一个 py 文件里,每个题目弹出一个展示框。运行时在命令行中输入 python test8.py,每弹出一个窗口将其关闭即开始运行下一个题目。第二题运行的比较慢。

问题1 编写一个图像直方图均衡化程序

程序中编写了 calHist()和 histequal4e()2 个函数。

calHist()完成的是对图像进行直方图统计,返回的是一个 256 维的数组,对应的是图像在[0, 255]灰度级上像素的个数。编写这个函数的目的主要是为了方便绘制一个图像的灰度直方图。

histequal4e()进行的是直方图均衡化,首先调用 calHist()统计直方图,之后将这个数组归一化,再对概率密度进行累计,从而得到均衡化之后的直方图,然后再将概率映射到 8 位灰度上以进行显示。



通过与下图,调用的OpenCV中cv2.equalHist()函数的结果进行比较,发现本函数在结果上没有问题。



问题2 读入清晰图像,加上椒盐噪声,采用有选择保边缘平滑法对图像进行平滑

本问题编写的函数有: add_noise(), padding(), smooth_one_pixel(), def smoother()。

add_noise()是用来增加椒盐噪声的函数。首先根据信噪比确定向图像中加入多少噪点, 共进行这些次循环。每次循环中,随机得到图像的一个像素,然后按 1/2 的概率对其赋 0 或 255。

padding()是用来进行填充的函数。零填充:按照图像和卷积核的大小定义一个全是 0 的矩阵,并将原图拷贝到中央,这便实现了零填充。像素复制填充:在上述矩阵基础上,以第一个不全为 0 的行填充矩阵上部的 0,再以第一个不全为 0 的列填充矩阵左部的 0,这样也把左上角填充成了离其最近的元素。

smooth_one_pixel()是用来对图像的某个像素进行平滑的函数,其参数为该像素的(5,5)邻域。首先利用中间的 3*3 正方形的方差和均值作为初始值。

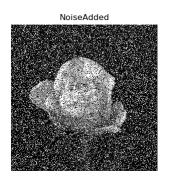
之后先计算 4 个五边形掩模,可以知道,每个五边形掩模是该区域中心点加上 4 个方向上的 6 个点,因此可以进行循环分别来取这 6 个点。预先定义好循环边界的表,之后对每一个掩模,先计算方差是否更小,如果是的话再计算其均值,并更新最小值。

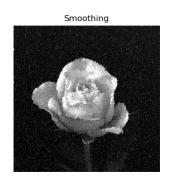
之后计算 4 个六边形掩模。观察到六边形是 4 个 3*3 的正方形减去角上的 2 个点,因此预先设计一个表格来遍历这 4 个正方形。又观察到,被减去的点无论是哪个六边形掩模都不会取到,因此用这个作为判别条件即在每个掩模计算时减去 2 个点。

最后返回最小方差对应的均值即是该像素平滑后的值。

smoother()是对图像进行平滑的函数,调用的是 padding()进行填充,然后对每个像素调用 smooth_one_pixel()进行平滑即可。结果如下:







问题3 编写一个程序完成拉普拉斯增强

和本问题相关的共有4个函数: padding(), flip180(), twodConv()以及map2Uint8()。padding()和问题2是相同的。

flip180()是用来将矩阵旋转180°,从而实现卷积操作。首先将矩阵展成向量,再倒

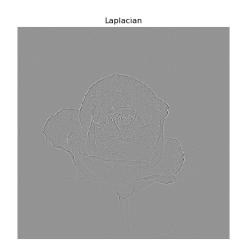
序排列,然后reshap成原先的大小,即完成了180°旋转。

twodConv()是卷积函数。首先调用padding()进行填充,对卷积核进行旋转180°。之后对填充后的矩阵进行卷积操作,从矩阵中按照卷积核大小复制出来一个卷积区域,再把这个区域和卷积核的卷积结果填充到结果矩阵中。

map2Uint8()是用来把数据映射到[0, 255]区间内。由于拉普拉斯增强会产生负值, 因此需要将其映射到8位灰度范围内。具体做法是每个像素减去全局最小灰度值来正值化, 然后除以全局最大灰度值来归一化,再乘上255进行映射。

实验结果如图:





调用OpenCV中的Laplacian(I, cv2.CV_16S, 3)进行比较,其结果如下,发现自己编写的程序该结果正确。

