

lab1

7 марта 2017 г.

1 Импорт библиотек, настройка параметров, загрузка данных

Импортируем библиотеку numpy и загрузим из файла исходные данные

```
In [5]: import numpy as np # Импортируем пакет NumPy (Альтернатива Matlab)
import matplotlib as mpl # Импортируем пакет matplotlib для отрисовки графиков
import matplotlib.pyplot as plt
from scipy.stats import fisher_exact
%matplotlib inline
# Настроим прочие параметры.
mpl.rcParams['savefig.dpi'] = 80
mpl.rcParams['figure.dpi'] = 80
np.set_printoptions(precision=4)
```

Загрузим данные для 11 варианта

```
In [6]: data = np.genfromtxt('/home/vlad/Documents/data-lab1.csv', delimiter=',')
```

Выведем загруженные данные. В первых трех колонках находятся значения переменных x_1 , x_2 , x_3 . Значение зависимой переменной y находятся в четвертой колонке

```
In [7]: print(data)
```

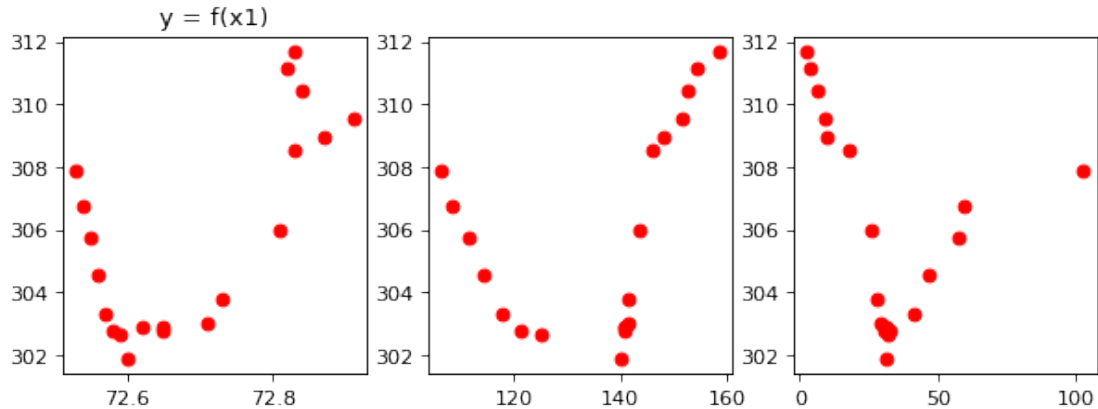
```
[[ 72.53  106.5  103.    307.88]
 [ 72.54  108.43  59.4   306.77]
 [ 72.55  111.5   57.7   305.75]
 [ 72.56  114.28  46.5   304.55]
 [ 72.57  117.97  41.1   303.33]
 [ 72.58  121.42  32.7   302.75]
 [ 72.59  125.28  31.8   302.64]
 [ 72.6   140.17  31.5   301.88]
 [ 72.62  140.84  31.1   302.86]
 [ 72.65  140.62  30.9   302.78]
 [ 72.71  141.51  29.13  302.99]
 [ 72.73  141.55  28.13  303.77]
 [ 72.65  140.62  30.9   302.9 ]
 [ 72.81  143.36  26.02  305.97]
 [ 72.83  146.06  17.79  308.55]
```

```
[ 72.87  148.17    9.46  308.96]
[ 72.91  151.51    8.88  309.53]
[ 72.84  152.4     6.46  310.4 ]
[ 72.82  154.35    4.02  311.17]
[ 72.83  158.28    2.54  311.66]]
```

Построим графики зависимости y от x_1, x_2, x_3 . На графиках виден нелинейный характер зависимости, однако это не говорит об нелинейном характере зависимости $y = f(x_1, x_2, x_3)$

```
In [8]: fig, axs = plt.subplots(nrows=1, ncols=3, figsize=(9,3))
        axs[0].set_title("y = f(x1)")
        axs[0].plot(data[:,0], data[:,3], 'ro')
        axs[1].plot(data[:,1], data[:,3], 'ro')
        axs[2].plot(data[:,2], data[:,3], 'ro')
```

```
Out[8]: [<matplotlib.lines.Line2D at 0x7fe59b975780>]
```



2 Построение модели

Дополним матрицу единичным вектором, для свободного члена уравнения

```
In [9]: ones = np.ones(20)
```

```
In [10]: data = np.insert(data, 3, ones, axis=1)
```

Получим коэффициенты модели линейной регрессии с помощью встроенной функции `lstsq`, функция `lstsq` использует метод наименьших квадратов для нахождения оптимальных коэффициентов

```
In [14]: x = data[:,0:4]
        y = data[:,4]
        x
```

```
Out[14]: array([[ 72.53, 106.5 , 103.  , 1.  ],
 [ 72.54, 108.43, 59.4 , 1.  ],
 [ 72.55, 111.5 , 57.7 , 1.  ],
 [ 72.56, 114.28, 46.5 , 1.  ],
 [ 72.57, 117.97, 41.1 , 1.  ],
 [ 72.58, 121.42, 32.7 , 1.  ],
 [ 72.59, 125.28, 31.8 , 1.  ],
 [ 72.6 , 140.17, 31.5 , 1.  ],
 [ 72.62, 140.84, 31.1 , 1.  ],
 [ 72.65, 140.62, 30.9 , 1.  ],
 [ 72.71, 141.51, 29.13, 1.  ],
 [ 72.73, 141.55, 28.13, 1.  ],
 [ 72.65, 140.62, 30.9 , 1.  ],
 [ 72.81, 143.36, 26.02, 1.  ],
 [ 72.83, 146.06, 17.79, 1.  ],
 [ 72.87, 148.17, 9.46, 1.  ],
 [ 72.91, 151.51, 8.88, 1.  ],
 [ 72.84, 152.4 , 6.46, 1.  ],
 [ 72.82, 154.35, 4.02, 1.  ],
 [ 72.83, 158.28, 2.54, 1.  ]])
```

```
In [15]: y
```

```
Out[15]: array([ 307.88, 306.77, 305.75, 304.55, 303.33, 302.75, 302.64,
 301.88, 302.86, 302.78, 302.99, 303.77, 302.9 , 305.97,
 308.55, 308.96, 309.53, 310.4 , 311.17, 311.66])
```

```
In [46]: w = np.linalg.lstsq(x,y)[0]
w
```

```
Out[46]: array([ 3.4841e+01, -1.0864e-01, 3.9499e-02, -2.2132e+03])
```

Умножим матрицу независимых переменных на вектор коэффициентов. Получим спрогно-
зированный вектор значений искомой переменной y

```
In [47]: y_ = (w*x).sum(axis=1) # Предективный вектор значений
y_
```

```
Out[47]: array([ 306.2459, 304.6625, 304.6102, 304.2142, 303.9484, 303.5903,
 303.4838, 302.2027, 302.8109, 303.8721, 305.796 , 306.4489,
 303.8721, 308.9562, 309.0346, 309.87 , 310.8779, 308.2467,
 307.2417, 307.1047])
```

3 Проверка адекватности модели

Определим некоторые значения

```
In [48]: n = len(data) # Количество опытов
n
```

```
Out[48]: 20
```

```
In [49]: p = 3 # Количество факторов (x1, x2, x3)
```

```
In [50]: y_cp = y.sum() / n # Мат ожидание
```

Вычислим остаточную дисперсию S1

```
In [51]: f = n - p # Степени свободы
          f
```

```
Out[51]: 17
```

```
In [52]: S1 = np.square(y - y_cp).sum() / f
          S1
```

```
Out[52]: 4.7196974261579898
```

Вычислим дисперсию относительного среднего S2

Так как параллельные опыты отсутствуют, то будем использовать дисперсию относительного среднего

```
In [53]: f = n - 1 # Степени свободы
          f
```

```
Out[53]: 19
```

```
In [54]: S2 = np.square(y - y_cp).sum() / f
          S2
```

```
Out[54]: 10.607668157894755
```

Вычислим коэффициент Фишера

```
In [55]: F = S2 / S1
          F
```

```
Out[55]: 2.2475313987510837
```

Согласно таблице фишера табличный коэффициент для степеней свободы 19 и 17 с вероятностью ошибки 5% $F = 2.23 \rightarrow$ точность модели порядка 95%

Итого, полученная модель:

$$y = 34.84x_1 - 0.11x_2 + 0.04x_3 - 2213,2$$