

TAD < GRAPH >	
< listaAyacencia, tiempo >	
Graph (listaAyacencia $\in$ Lista de nodos, tiempo $\in$ Entero)	
Operaciones Primitivas:	
☆ addVertex	$\rightarrow T \rightarrow \text{Void}$
☆ addEdge	$\rightarrow T \times T \rightarrow \text{Void}$
☆ removeEdge	$\rightarrow T \times T \rightarrow \text{Void}$
☆ removeVertex	$\rightarrow T \rightarrow \text{Void}$
☆ searchNode	$\rightarrow T \rightarrow \text{Nodo}<T>$
☆ DFS	$\rightarrow () \rightarrow \text{Entero}$
☆ BFS	$\rightarrow T \rightarrow \text{Booleano}$
☆ dijkstra	$\rightarrow T \rightarrow \text{Matriz de Enteros}$
☆ floydWarshall	$\rightarrow () \rightarrow \text{Matriz de Enteros}$
☆ isStronglyConnected	$\rightarrow () \rightarrow \text{Booleano}$
☆ toString	$\rightarrow () \rightarrow \text{Cadena}$
☆ toStringAsMatrix	$\rightarrow () \rightarrow T$

Operaciones:

addVertex(elemento)

“Agrega un vértice al grafo con el elemento especificado”

{Pre: elemento  $\in T$ }

{Pos: El vértice con el elemento especificado se agrega al grafo}

addEdge(elementoA, elementoB)

“Agrega una arista entre los vértices con elementos especificados”

{Pre: elementoA  $\in T \wedge$  elementoB  $\in T$ }

{Pos: Se agrega una arista entre los vértices con elementos especificados}

removeEdge(elementoA, elementoB)

“Elimina la arista entre los vértices con elementos especificados”

{Pre: elementoA  $\in T \wedge$  elementoB  $\in T$ }

{Pos: La arista entre los vértices con elementos especificados se elimina}

removeVertex(elemento)

“Elimina un vértice del grafo con el elemento especificado”

{Pre: elemento  $\in T$ }

{Pos: El vértice con el elemento especificado se elimina del grafo}

searchNode(elemento)

“Busca y devuelve el nodo del grafo con el elemento especificado”

{Pre: elemento  $\in T$ }

{Pos: Se devuelve el nodo con el elemento especificado o null si no se encuentra}

DFS()

“Realiza un recorrido en profundidad (DFS) en el grafo y devuelve el número de árboles DFS encontrados”

{Pre: N/A}

{Pos: Se realiza un recorrido DFS en el grafo y se devuelve el número de árboles DFS}

BFS(elemento)

“Realiza un recorrido en amplitud (BFS) en el grafo desde el nodo con el elemento especificado”

{Pre: elemento  $\in T$ }

{Pos: Se realiza un recorrido BFS en el grafo desde el nodo especificado y se verifica si el grafo es conexo}

dijkstra(elemento)

“Calcula la matriz de distancias mínimas usando el algoritmo de Dijkstra desde el nodo con el elemento especificado”

{Pre: elemento  $\in T$ }

{Pos: Se calcula y devuelve una matriz de distancias mínimas o null si el grafo no es conexo}

floydWarshall()

“Calcula la matriz de distancias mínimas usando el algoritmo de Floyd-Warshall en el grafo”

{Pre: Ninguna}

{Pos: Se calcula y devuelve una matriz de distancias mínimas}

isStronglyConnected()

“Verifica si el grafo es fuertemente conexo”

{Pre: Ninguna}

{Pos: Se verifica si el grafo es fuertemente conexo y se devuelve un valor booleano}

toString()

“Devuelve una representación de cadena del grafo en forma de lista de adyacencia”

{Pre: Ninguna}

{Pos: Se devuelve una representación en cadena del grafo en forma de lista de adyacencia}

toStringAsMatrix()

“Devuelve una representación de cadena del grafo en forma de matriz de adyacencia”

{Pre: Ninguna}

{Pos: Se devuelve una representación en cadena del grafo en forma de matriz de adyacencia}