Interpolación Polinomial de Funciones: Error de Interpolación y Nodos de Chebyshev

1. Según lo discutido en clases, se demostró que se puede obtener la interpolación polinomial baricéntrica a partir de la interpolación polinomial de Lagrange $p(x) = \sum_{i=1}^{n} y_i L_i(x)$ para los puntos (x_j, y_j) . La interpolación baricéntrica corresponde a

$$p(x) = \frac{\sum_{i=1}^{n} y_i \frac{w_i}{x - x_i}}{\sum_{i=1}^{n} \frac{w_j}{x - x_i}},$$

donde $w_i = 1/l_i(x_i)$ y $l_i(x_i) = \prod_{k=1}^n {}_{k \neq i}(x_i - x_k)$.

<u>a</u>) Demuestre que $\lim_{x\to x_j} p(x) = y_j$, donde y_j es un punto de interpolación.

Se mostrará un ejemplo con solo 2 puntos (x_1, y_1) y (x_2, y_2) para hacerlo más sencillo de entender al principio. La interpolación baricéntrica para estos dos puntos es la recta dada por

$$p(x) = \frac{y_1 \frac{w_1}{x - x_1} + y_2 \frac{w_2}{x - x_2}}{\frac{w_1}{x - x_1} + \frac{w_2}{x - x_2}}$$

A medida que x tiende a x_1 , la fracción $\frac{w_1}{x-x_1}$, presente tanto en el numerador como en el denominador de p(x), se indefine. Esto causa una *indeterminación* en p(x). Para corregirlo, basta con multiplicar el numerador y el denominador de p(x) por $(x-x_1)$ para deshacerse del denominador problemático de $\frac{w_1}{x-x_1}$:

$$p(x) = \frac{y_1 w_1 + y_2 \frac{w_2}{x - x_2} (x - x_1)}{w_1 + \frac{w_2}{x - x_2} (x - x_1)}$$

Luego, se puede ver que

$$\lim_{x \to x_1} p(x) = \frac{y_1 w_1}{w_1} = y_1.$$

Un argumento similar para x_2 muestra que $\lim_{x\to x_2} p(x) = y_2$. En general, si hay n puntos y la interpolación luce así:

$$p(x) = \frac{\sum_{i=1}^{n} y_i \frac{w_i}{x - x_i}}{\sum_{i=1}^{n} \frac{w_j}{x - x_i}},$$

entonces, para calcular su límite cuando $x \to x_j$, primero hay que separar la fracción correspondiente $\frac{w_j}{x-x_j}$ del resto de las fracciones, tanto en el numerador como en el denominador:

$$p(x) = \frac{y_j \frac{w_j}{x - x_j} + \sum_{i=1, i \neq j}^n y_i \frac{w_i}{x - x_i}}{\frac{w_j}{x - x_j} + \sum_{i=1, i \neq j}^n \frac{w_j}{x - x_i}}.$$

Esto hace más sencillo el análisis. Luego, hay que multiplicar el numerador y el denominador por $(x - x_j)$:

$$p(x) = \frac{y_j w_j + (x - x_j) \sum_{i=1, i \neq j}^n y_i \frac{w_i}{x - x_i}}{w_j + (x - x_j) \sum_{i=1, i \neq j}^n \frac{w_j}{x - x_i}}.$$

$$\lim_{x \to x_j} p(x) = \frac{y_j w_j}{w_j} = y_j.$$

<u>b</u>) Como se discutió en clases, construir esta interpolación requiere $\mathcal{O}(n^2)$ operaciones para calcular los pesos w_i , mientras que evaluarla requiere solo $\mathcal{O}(n)$ operaciones. Sin embargo, si las coordenadas x_i de los puntos que se desea interpolar son los nodos de Chebyshev en un intervalo [a, b], entonces se puede demostrar que w_i se reduce a la siguiente expresión:

$$w_i = -(-1)^i \frac{1}{n} \left(\frac{4}{b-a}\right)^{n-1} \sin\left(\frac{(2i-1)\pi}{2n}\right)$$

Más aún, ya que el factor $k = \frac{1}{n} \left(\frac{4}{b-a}\right)^{n-1}$ es constante y no depende de i, se puede multiplicar el numerador y denominador de p(x) por $\frac{1}{k}$, lo cual equivale a dividir cada peso w_i entre k. Esto implica que se puede usar los siguientes pesos reducidos (válidos solo para la interpolación baricéntrica, no para la de Lagrange clásica):

$$w_i^{\star} = \frac{w_i}{k} = -(-1)^i \sin\left(\frac{(2i-1)\pi}{2n}\right)$$

Explique claramente cómo esto permite obtener un algoritmo $\mathcal{O}(n)$ tanto para la construcción como la evaluación del polinomio.

En general, construir el polinomio toma $\mathcal{O}(n^2)$ operaciones, debido a que eso es lo que cuesta construir los pesos w_i que se calculan de esta manera:

$$w_i = \frac{1}{\prod_{k=1, k \neq i}^{n} (x_i - x_k)}$$

Según la expresión anterior, cada peso w_i requiere, en general, $\mathcal{O}(n)$ operaciones para ser calculado, debido al cálculo del producto entre n-1 términos (x_i-x_k) . Al ser n pesos, calcularlos todos requiere $\mathcal{O}(n^2)$ operaciones. Sin embargo, si se nos permite usar los siguientes pesos reducidos:

$$w_i^* = -(-1)^i \sin\left(\frac{(2i-1)\pi}{2n}\right),\,$$

entonces cada peso se puede calcular en tiempo constante $(\mathcal{O}(1))$ y los n pesos se calculan, en total, en tiempo $\mathcal{O}(n)$. Al construir los pesos, se puede evaluar el polinomio, como siempre, en tiempo $\mathcal{O}(n)$.

c) Implemente, en Python, con ayuda de NumPy y sin usar ciclos, una función baricentrica_chebyshev(f, a, b, n), donde f es una función que se quiere interpolar polinomialmente, a y b son los límites inferior y superior del intervalo [a,b] en el que se va a interpolar y n es la cantidad de puntos de interpolación que se usará. La función baricentrica_chebyshev debe construir y retornar otra función p que interpola polinomialmente los n puntos (x_i, y_i) , donde cada x_i es el correspondiente nodo de Chebyshev en el intervalo [a,b] y cada y_i es el resultado correspondiente de evaluar $f(x_i)$. Tanto la construcción como la evaluación de p deben requerir solo $\mathcal{O}(n)$ operaciones.

```
def baricentrica_chebyshev(f, a, b, n):
       # Puntos de Chebyshev en el intervalo [-1, 1]
       i_arr = np.arange(1, n+1) # [1, 2, 3, ..., n]
angles = (2*i_arr - 1) * np.pi / 2 / n # [pi/2n, 3pi/2n, 5pi/2n, ..., (2n-1)pi/2n]
       x_arr = np.cos(angles)
       # Ajuste de puntos a un intervalo [a, b]
       x_{arr} = (b - a)/2 * x_{arr} + (a + b)/2
9
      y_{arr} = f(x_{arr})
11
       # Pesos reducidos
12
       w_star_arr = -np.power(-1, i_arr) * np.sin(angles)
13
14
       def p(x: float) -> float:
15
           restas = x - x_arr \# [x-x1, x-x2, x-x3, \dots, x-xn]
16
           fracciones = w_star_arr / restas # [<math>w1/(x-x1), w2/(x-x2), w3/(x-x3), ...]
17
           return np.dot(fracciones, y_arr) / np.sum(fracciones)
18
```

```
19 return p
```

d) Dada la pregunta anterior, construya un polinomio interpolador con 3 puntos de Chebyshev en el intervalo [1,7] de la función $\sin^3(x)$ y obtenga el error al interpolar en x=2.

2. Considere la siguiente función en 2 variables $f: \mathbb{R}^2 \to \mathbb{R}$:

$$f(x,y) = \frac{4 - y^2}{x}$$

a) Determine el grado mínimo del polinomio que interpole la función f(x,y) a lo largo de la curva paramétrica $\langle x(s),y(s)\rangle = \langle \cos(s),2\sin(s)\rangle$ para $s\in[2,5]$, tal que el error de interpolación sea menor que 10^{-5} . Hint: The function along the parametric function is defined as f(x(s),y(s)) and it only depends on one variable!

Al sustituir $x = \cos(s)$ e $y = 2\sin(s)$ en la función $f(x,y) = \frac{4-y^2}{x}$, se obtiene una función de una sola variable g(s) = f(x(s), y(s)):

$$g(s) = f(x(s), y(s)) = \frac{4 - 4\sin^2(s)}{\cos(s)}$$
$$= \frac{4(1 - \sin^2(s))}{\cos(s)}$$
$$= \frac{4\cos^2(s)}{\cos(s)}$$
$$= 4\cos(s)$$

En general, si se usa un polinomio p para interpolar g en [2,5], el error máximo de interpolación es

$$\begin{split} E_{\text{máx}} &= \max_{s \in [2,5]} |g(s) - p(s)| \\ &= \max_{s \in [2,5]} \left(\frac{|(s-s_1)(s-s_2) \cdots (s-s_n)|}{n!} \left| g^{(n)}(c) \right| \right) \\ &\leq \frac{\max_{s \in [2,5]} |(s-s_1)(s-s_2) \cdots (s-s_n)|}{n!} \max_{s \in [2,5]} \left| g^{(n)}(s) \right| \end{split}$$

Para minimizar este error máximo, se puede usar las n raíces $s_1, s_2, ..., s_n$ del n-ésimo polinomio de Chebyshev ajustado al intervalo [2, 5]. En tal caso:

$$\max_{s \in [2,5]} |(s-s_1)(s-s_2) \cdots (s-s_n)| = \frac{1}{2^{n-1}} \left(\frac{5-2}{2}\right)^n \\
= \frac{2}{2^n} \left(\frac{3}{2}\right)^n \\
= 2\left(\frac{3}{4}\right)^n$$

Por otro lado, se debe encontrar máx_{s \in [2,5]} $|g^{(n)}(s)|$. Al ser $g(s) = 4\cos(s)$, se cumple que

$$\left|g^{(n)}(s)\right| = \begin{cases} 4|\cos(s)|, & \text{si } n \text{ es par} \\ 4|\sin(s)|, & \text{si } n \text{ es impar} \end{cases}$$

y, debido a que el intervalo [2, 5] contiene los siguientes múltiplos de $\frac{\pi}{2}$:

- el punto $s = \pi$ donde $4|\cos(s)|$ alcanza su valor máximo 4
- \bullet el punto $s=\frac{3\pi}{2}$ donde $4|\sin(s)|$ alcanza también su valor máximo 4

podemos concluir que

$$\max_{s \in [2,5]} \left| g^{(n)}(s) \right| = 4, \ \forall n \in \mathbb{N}$$

Reemplazando ambos valores en la expresión para el error máximo de interpolación:

$$E_{\text{máx}} \le \frac{\text{máx}_{s \in [2,5]} |(s-s_1)(s-s_2) \cdots (s-s_n)|}{n!} \max_{s \in [2,5]} |g^{(n)}(s)|$$

$$= \frac{2 \left(\frac{3}{4}\right)^n}{n!} \cdot 4$$

$$= \frac{8}{n!} \left(\frac{3}{4}\right)^n$$

Se requiere que esta cota al error máximo de interpolación, $\frac{8}{n!} \left(\frac{3}{4}\right)^n$, sea menor a 10^{-5} :

Por lo tanto, el grado mínimo del polinomio interpolador requerido es n=9, en cuyo caso el error máximo de interpolación es $E_{\text{máx}} \leq 1.655 \times 10^{-6}$.

b) Construya el polinomio interpolador de grado mínimo determinado en la pregunta anterior.

Los 9 puntos de Chebyshev requeridos $s_1, s_2, ..., s_9$, ajustados al intervalo [2, 5], están dados por:

$$s_i = 3.5 + 1.5 \cos\left(\frac{(2i-1)\pi}{18}\right), \ i \in \{1, 2, ..., 9\}$$

y cada valor $z_i = g(s_i)$ (usamos z y no y, porque la función original era z = f(x, y)) está dado por

$$z_i = g(s_i) = 4\cos\left(3.5 + 1.5\cos\left(\frac{(2i-1)\pi}{18}\right)\right), \ i \in \{1, 2, ..., 9\}$$

Una opción para construir el polinomio interpolador es mediante la interpolación de Lagrange:

$$p(s) = \sum_{i=1}^{9} z_i L_i(s), \quad \text{donde } L_i(s) = \frac{\prod_{j=1, j \neq i}^{3} (s - s_j)}{\prod_{j=1, j \neq i}^{9} (s_i - s_j)}.$$

Otra opción, más eficiente en número de operaciones elementales, es la interpolación baricéntrica:

$$p(s) = \frac{\sum_{i=1}^{9} z_i \frac{w_i}{s - s_i}}{\sum_{i=1}^{9} \frac{w_i}{s - s_i}}, \quad \text{donde cada peso } w_i = \frac{1}{\prod_{j=1, j \neq i}^{9} (s_i - s_j)}.$$