# 深度学习方法的特征点研究

本任务研究深度学习在特征点上的表现以及实际工程运用,根据近年来的研究,深度学习的特征点方法已经逼近,甚至有些研究已近超过了传统诸如SIFT,SURF,AKAZA的特征提取算法。不过目前仍然存在计算效率较低,或者反直觉的错误匹配等问题。但算法优化和硬件提升,也使得深度学习方法有朝一日可以取代传统模式,甚至是使用在实时性需求极高的SLAM上。希望各位对这一任务感兴趣的朋友,可以推动这个方向无论是在学术或者在工程上的发展。本文档简单枚举了一些相关研究,并作出了一些初步的判断,还请教各位有见识的朋友多做出深入的研究与贡献。

# 简介

特征描述算法被广泛应用于SFM,SLAM等三维视觉问题上,用于不同视角的图片匹配,从而对空间环境建立模型或者计算相机位置,特征描述算法也曾使用在过去的模式识别,追踪,或者目标检测等任务上,不过在这一方向的研究几乎全被深度学习取代了。同时一些深度学习的特征点算法也逐步发表在各大顶会,顶级期刊或者挑战赛上,并展现出了出色的结果。因此,为了获取更加精准的建图,以及相机位置,我们需要研究新的特征描述以及匹配算法,并真正运用到实际工程当中。接下来会列举这个方向几个出色的实验室,以及一些相关的优秀研究,方便各位朋友查找与后续研究。

### 问题分解

整个特征点研究可以主要分解为三个部分,可以分别对这三个方向进行:

**Keypoint detection** 找到合适的,重复率高的关键点,值得考虑的是关键点究竟是用传统SIFT等算法的关键点呢,还是用学习的方法来得到关键点,因为关键点很难给出一个监督学习上的定义,因此也有一些其他无监督的方法,如SuperPoint, LF-Net。

Feature description 对每个图像点进行编码为特征向量,每一篇文章都会用自己的优化方法来编码特征点。

**Matching** 将获得的特征向量用于匹配,传统的方法有Nearest neighbor, Ratio test, 或者带上几何信息的RANSAC等,也有深度学习的方法例如SuperGlue。

#### 相关实验室及研究

- i. **EPFL**,<u>Pascal Fu</u> 的研究组,研究比较早也是比较出名的<u>LIFT: Learned Invariant Feature Transform</u>就是来自这个组,后续也有大量的相关研究。
- ii. **University of Victoria**,<u>Kwang Moo Yi</u>,同样是LIFT的作者,后来作为教授单独带领团队继续这个方向的研究,多个特征算法的benckmark和顶会挑战赛由他们主办。
- iii. **Magic Leap**, <u>Daniel DeTone</u>, **ETH**, <u>Paul Sarlin</u>, CVPR SLAM workshop 的组织方,Superpoint 系列的作者,包括最新的CVPR2020(oral)的SuperGlue,这篇论文在Matching这一部分得到了很好的结果。
- iv. **HKUST**, <u>Zixin Luo</u>, 港科大<u>Long Quan</u>教授的博士生,他们的研究也使用在<u>Altizure</u>自己的产品上,在深度 学习特征算法这一块的产出十分高,也是<u>IMW CVPR 2019</u>挑战赛多个项目的冠军。这个挑战赛可以多以关 注,优秀的研究基本都可以在上面找到。

相关的研究都可以从上述作者的实验室或者Publication部分检索到,就不详细列举每一篇论文了。

# 任务要求

我们验证测试过大部分上述算法,在我们自己的实验中发现<u>ContextDesc</u>取得了最稳固的结果,和<u>IMW CVPR</u> 2019基本一致,<u>SuperGlue</u>也拥有非常优秀的结果,但SuperGlue使用了高层语义的特征点(他们这个研究主要 是为了SLAM,定位需求大于建图),特征点很稀疏,不过这篇文章的Matching部分值得借鉴,同时也使用了现在很流行的GNN。

#### 这里是我们的一些具体需求:

- i. 工程上的需求,因为我们已经初步验证了<u>ContextDesc</u>优于其他研究及传统特征点方法。并且这一工作也是<u>开源的</u>,但是他们将自己的神经网络模型分成了三
  - 块 encoder , raw local features , augmented features ,我们希望把这一算法转换为<u>tflite</u>部署到移动设备上,因此三个模型分开部署是需要来回读取模型weights,并释放,效率十分低下。因此需要修改代码,将模型的三个部分合为一个模型转化为 .tflite 格式,并做好提速,量化等工作。这是第一个的基础版的需求。
- ii. 作者所开源的代码所使用的tensorflow为1版本的(tf1.15),我们之前所部署到手机上的模型为tf2版本,所以需要考虑版本兼容的问题,需要把1代的 .tflite 文件转化为2代版本。可以选择复现他们的工作为tf2版本并重新训练网络,或者解析1代的文件再手动转换为2代,使得移动端的tf2接口能够正确运行。
- iii. 从事研究方向的工作,从**Keypoint detection**,**Feature description** , **Matching** 三个方向优化算 法 得到性能更优秀,或更准确的特征点算法,用于工程实用,发表相关论文或申请专利。