

1. 线程相关概念

- 自行安装线程man page,命令: `sudo apt-get install manpages-posix-dev`
- 察看指定线程的LWP号:
 - 线程号和线程ID是有区别的
 - 线程号是给内核看的
 - 查看方式:
 - 找到程序的进程ID
 - `ps -Lf pid`



明显的多线程的实现,这里可以看出,这个pid是一样的,因为共用一块内存的地址空间

2. 进程和线程的区别:



3. 线程操作函数

1. 创建线程 -- pthread_create

- 函数原型:

// 如果成功0,失败返回错误号 // perror() 不能使用该函数打印错误信息

```
if(ret != 0)
{
    printf("error number%d\n",ret);
    printf("%s\n",strerror(ret));
}
```

注意打印错误信息的方式

`int pthread_create(pthread_t *thread, // 线程ID=无符号长 整形 const pthread_attr_t *attr, // 线程属性, NULL 设置是否分离 void *(*start_routine)(void *), // 线程处理函数 void *arg // 线程处理函数参数);`

- 参数:
 - thread: 传出参数, 线程创建成功之后, 会被设置一个合适的值
 - attr: 默认传NULL
 - start_routine: 子线程的处理函数
 - arg: 回调函数的参数
- 主线程先退出, 子线程会被强制结束
- 验证线程之间共享全局变量

```
//
// Created by bruce on 18-5-20.
//
```

```

#include <sys/types.h>
#include <pthread.h>
#include <stdio.h>
#include <unistd.h>

//
// Created by bruce on 18-5-20.
//
void *myfunc(void* args)
{
    int num = (int)args;
    printf("%dth child thread id:%lu\n", num, pthread_self());
    return NULL;
}
int main()
{
    // 创建一个子线程
    // 线程ID变量
    pthread_t pthid[5];
    for(int i=0; i<5; ++i)
    {
        // 第四个参数传递的是地址
        // pthread_create(&pthid[i], NULL, myfunc, (void*)&i);
        // 强制性转为int, 然后传值进去.
        pthread_create(&pthid[i], NULL, myfunc, (void*)i);
    }
    printf("parent thread id:%lu\n", pthread_self());

    for(int i=0; i<5; ++i)
    {
        printf("i=%d\n", i);
    }
    sleep(2);
    return 0;
}

```

2. 单个线程退出

单个线程退出 -- pthread_exit

- o exit(0);
- o 函数原型: void pthread_exit(void *retval);
 - retval指针:必须指向全局,堆
- o 如果是主线程退出了,那么对子线程没有影响.
- o 子线程的退出不能用exit会对主线程有影响.
- o 最好使用pthread_exit来退出.

```

//
// Created by bruce on 18-5-20.
//

```

```

#include <sys/types.h>
#include <pthread.h>
#include <stdio.h>
#include <unistd.h>
#include <string.h>
#include <stdlib.h>

//
// Created by bruce on 18-5-20.
//
void *myfunc(void* args)
{
    printf("child thread id:%lu\n",pthread_self());
    for(int i =0;i<5;i++)
    {
        printf("child i=%d\n",i);
        if(i==2)
        {
            pthread_exit(NULL);
        }
    }
    return NULL;
}
int main()
{
    //创建一个子线程
    //线程ID变量
    pthread_t pthid;

    int ret = pthread_create(&pthid,NULL,myfunc,NULL);

    if(ret != 0)
    {
        printf("error number%d\n",ret);
        printf("%s\n",strerror(ret));
    }
    printf("parent thread id:%lu\n",pthread_self());

    int i=0;
    while(1)
    {
        printf("i=%d\n",i++);
    }
    pthread_exit(NULL);
    sleep(2);
    return 0;
}

```

3. 主线程阻塞等待线程退出, 获取线程退出状态 --pthread_join

- 函数原型:
- `int pthread_join(pthread_t thread, void**retval);`
 - `thread`:要回收的子线程的线程id
 - `retval`:读取线程退出的时候携带的状态信息
 - 传出参数
 - `void* ptr;`
 - `pthread_join(pthreadid, &ptr);`
 - 指向的内存和`pthread_exit`参数指向同一块内存地址

```
#include <sys/types.h>
#include <pthread.h>
#include <stdio.h>
#include <unistd.h>
#include <string.h>
#include <stdlib.h>

int num =100;
void *myfunc(void* args)
{
    printf("child thread id:%lu\n", pthread_self());
    for(int i =0;i<5;i++)
    {
        printf("child i=%d\n", i);
        if(i==2)
        {
            pthread_exit(&num);
        }
    }
    return NULL;
}
int main()
{
    //创建子线程
    //线程ID变量
    pthread_t pthreadid;

    int ret = pthread_create(&pthreadid, NULL, myfunc, NULL);

    if(ret != 0)
    {
        printf("error number%d\n", ret);
        printf("%s\n", strerror(ret));
    }
    printf("parent thread id:%lu\n", pthread_self());
    void *ptr = NULL;
    pthread_join(pthreadid, &ptr); //阻塞函数
    printf("number = %d\n", *(int*)ptr);
    int i=0;
    while(i<10)
    {
```

```

        printf("i=%d\n", i++);
    }
    pthread_exit(NULL);
    sleep(2);
    return 0;
}

```

4. 线程分离 -- pthread_detach

- 函数原型: int pthread_detach(pthread_t thread);
- 调用该函数之后不需要pthread_join
- 子线程会自动回收自己的pcb

5. 杀死(取消)线程 -- pthread_cancel

- 函数原型: int pthread_cancel(pthread_t thread);
- 使用注意事项:
 - 在要杀死的子线程对应的处理的函数的内部,必须做过一次系统调用(即是所谓的取消点)
 - write read printf
 - pthread_testcancel(); // 来设置一个取消点
 - 没有取消点:
 - int a;
 - a = 2;
 - int b = a+3;

6. 比较两个线程ID是否相等(预留函数) --pthread_equal

- 函数原型:

int pthread_equal(pthread_t t1, pthread_t t2);

没有必要使用

线程属性

通过属性设置线程的分离

1. 线程属性类型: pthread_attr_t attr;
2. 线程属性操作函数:
 - 对线程属性变量的初始化
 - int pthread_attr_init(pthread_attr_t* attr);
 - 设置线程分离属性
 - int pthread_attr_setdetachstate (
 pthread_attr_t* attr,
 int detachstate
);
 - 参数:
 - attr: 线程属性
 - detachstate:
 - ☑ PTHREAD_CREATE_DETACHED(分离)
 - ☑ PTHREAD_CREATE_JOINABLE(非分离)

- 释放线程资源函数
- `int pthread_attr_destroy(pthread_attr_t *attr);`

```
#include <sys/types.h>
#include <pthread.h>
#include <stdio.h>
#include <unistd.h>
#include <string.h>

//
// Created by bruce on 18-5-20.
//
void *myfunc(void* args)
{
    printf("child thread id:%lu\n", pthread_self());
    return NULL;
}
int main()
{
    // 创建一个子线程
    // 线程ID变量
    pthread_t pthid;
    // 初始化线程的属性
    pthread_attr_t attr;
    pthread_attr_init(&attr);
    // 设置分离
    pthread_attr_setdetachstate(&attr, PTHREAD_CREATE_DETACHED);
    int ret = pthread_create(&pthid, &attr, myfunc, NULL);

    if(ret != 0)
    {
        printf("error number%d\n", ret);
        printf("%s\n", strerror(ret));
    }
    printf("parent thread id:%lu\n", pthread_self());

    for(int i=0; i<5; ++i)
    {
        printf("i=%d\n", i);
    }
    sleep(2);
    pthread_attr_destroy(&attr);
    return 0;
}
```

线程数据叔叔:



```
#include <stdio.h>
#include <unistd.h>
#include <stdlib.h>
#include <sys/types.h>
#include <sys/stat.h>
#include <string.h>
#include <pthread.h>

#define MAX 10000
// 全局变量
int number;

// 线程处理函数
void* funcA_num(void* arg)
{
    for(int i=0; i<MAX; ++i)
    {
        int cur = number;
        cur++;
        number = cur;
        printf("Thread A, id = %lu, number = %d\n", pthread_self(), number);
        usleep(10);
    }

    return NULL;
}

void* funcB_num(void* arg)
{
    for(int i=0; i<MAX; ++i)
    {
        int cur = number;
        cur++;
        number = cur;
        printf("Thread B, id = %lu, number = %d\n", pthread_self(), number);
        usleep(10);
    }

    return NULL;
}

int main(int argc, const char* argv[])
{
    pthread_t p1, p2;

    // 创建两个子线程
    pthread_create(&p1, NULL, funcA_num, NULL);
    pthread_create(&p2, NULL, funcB_num, NULL);

    // 阻塞, 资源回收
    pthread_join(p1, NULL);
    pthread_join(p2, NULL);
}
```

```
    return 0;  
}
```

