## **Spectral Clustering**

在这部分,我们研究了谱方法的一个重要类别,从而在全局层次内理解网络。"谱"是指从图得出的矩阵的 谱或特征值,这可以使我们深入了解图本身的结构。特别是在理解探索频谱聚类算法时,该算法利用这 些工具对图中的节点进行聚类。

频谱聚类算法通常包括三个基本阶段。

1. 预处理:构造图的矩阵表示形式,例如邻接矩阵(但我们将探索其他选项)

2. 分解: 计算矩阵的特征向量和特征值, 并使用它们创建低维表示空间

3. 分组:根据集群在该空间中的表示将点分配给集群

#### **Graph Partitioning**

让我们公式化我们要解决的任务。我们从无向图 G(V,E) 开始。我们的目标是用某种方法将 V 分为两个不相交的组 A,B (即  $A\cap B=\emptyset$  且  $A\cup B=V$ ),使组内部的连接数最大化,并使两个组之间的连接数最小。

为了进一步公式化目标,下面介绍一些术语:

- Cut(割): 表示两个不相交的节点集之间有多少连接。  $cut(A,B) = \sum_{i \in A, j \in B} w_{ij}$  其中  $w_{ij}$  是节点 i 和 j 之间边的权重。
- Minimum cut(最小割):  $arg min_{A,B} cut(A,B)$

由于我们要尽量减少 A 和 B 之间的连接数,我们可能会决定以**最小割**为我们的优化目标。但是我们发现这种方式最终会产生非常不直观的集群——我们通常可以简单地设置 A 为一个几乎没有传出连接的单节点,B 为网络中的其它部分,从而获得一个很小的**割**。而我们需要的是一种衡量内部集群连接性的方法。

引入传导性(conductance)可以平衡组内和组间连接性的问题。我们定义传导性为

 $\phi(A,B)=rac{cut(A,B)}{min(vol(A),vol(B))}$  其中 $vol(A)=\sum_{i\in A}k_i$  是节点 A 的总(加权)度。可以粗略地认为传导性类似于表面积与体积之比:分子为 A 和 B 共享曲面的面积,同时分母努力确保 A 和 B 之间具有相似的体积。由于采取这种方法,选择 A 和 B 并且最小化它们的传导性,相比最小化割具有更均衡的分区。由于要最大程度地减小电导是一个NP-hard问题,因此如何有效地找到一个良好的分区是现在需要面临的挑战。

## **Spectral Graph Partitioning**

频谱图分割是一种允许我们使用特征向量确定传导性的方法。我们将从介绍频谱图理论的一些基本技术 开始。

频谱图理论的目的是分析代表图形的矩阵的"频谱"。所谓频谱是指表示图的矩阵,按照其幅值大小排序及其对应的特征值  $\lambda_i$  的集合  $\Lambda=\{\lambda_1,\dots,\lambda_n\}$  。比如d-正则图的邻接矩阵的最大特征向量/特征值对是全一向量  $x=(1,1,\dots,1)$ ,并且特征值  $\lambda=d$ 。练习:具有两个分量(每个分量为d-regular)的不连续图的特征向量是什么?注意,根据谱定理,邻接矩阵(是实数和对称的)具有正交特征向量的完整谱。

我们可以使用频谱图理论分析哪些矩阵?

- 1. 邻接矩阵: 由于该矩阵与图结构直接相关,因此它是一个很好的切入点。它还具有对称的重要特性,这意味着它具有完整的实值正交特征向量谱
- 2. 拉普拉斯矩阵 L: 定义 L = D A ,其中 D 是对角矩阵,  $D_{ii}$  表示节点 i 的度。 A 是图的邻接 矩阵。拉普拉斯矩阵使我们离图的直接结构更远,但是又具有一些有趣的特性,这些特性使我们更加关注于图的更深层次结构方面的内容。我们注意到,全1向量是特征值为0的拉普拉斯矩阵的特

征向量。最后,由于 L 是半正定的,这意味着它有三个等效条件:它的特征值都是非负的,对于某些矩阵 N 有 $L=N^TN$  并且对于每个向量 x 有  $x^TLx\geq 0$  。这个属性使我们可以使用线性代数工具来理解 L ,从而理解原始图。

特别的, $\lambda_2$  作为 L 第二小的特征值,对它的研究使我们在理解图聚类方面取得了长足的进步。根据瑞利商理论,我们有 $\lambda_2=\min_{x:x^Tw_1=0}\frac{x^TLx}{x^Tx}$  其中  $w_1$  是特征值  $\lambda_1$  对应的特征向量;换句话说,我们将向量子空间中与第一个特征向量正交的目标最小化,以便找到第二个特征向量,(L 是对称的,因此具有特征值的正交基)。在高层次上,瑞利商将特征向量搜索构架为一个优化问题,使我们可以运用优化技术。注意,目标值并不依赖于 x 的大小,因此可以将其大小限制为1。另外请注意我们知道的 L 的第一个向量 是特征值为0的全为一的向量。所以说 x 正交于这个向量等于说  $\sum_i x_i = 0$ 。

使用 L 的这些属性和定义可以写出对于  $\lambda_2$  更具体的公式:

$$\lambda_2 = \min_x rac{\sum_{(i,j) \in E} (x_i - x_j)^2}{\sum_i x_i^2} \ ext{subject to} \quad \sum_i x_i = 0$$

如果我们另外限制 x 为单位长度,目标函数将会转换为  $\min_x \sum_{(i,j) \in E} (x_i - x_j)^2$ .

 $\lambda_2$  与我们找到图的最佳分割的最初目标有何关系?让我们将分区 (A,B) 表示为向量 y ,并且  $y_i=1$  if  $i\in A$  and  $y_i=-1$  if  $i\in B$ 。 我们先尝试在执行分区大小平衡问题 (|A|=|B|) 的同时尽量减少割,而不是使用传导性,这就相当于  $\sum_i y_i=0$ 。基于这个大小限制,可以最小化分区的割。比如寻找 y 最小化  $\sum_{(i,j)\in E}(y_i-y_j)^2$  , y 的值必须是 +1 或者 -1 ,这样会使得 y 的长度是固定的。这个优化问题看起来很像  $\lambda_2$  的定义,事实上根据上述发现,我们可以通过最小化拉普拉斯矩阵的  $\lambda_2$  达成这一目标,并且最佳聚类 y 由其对应的特征向量(称为Fiedler向量)给出。

现在,我们已经在 L 的特征值和图划分之间建立了联系,让我们进一步推动连接,看看是否可以摆脱硬约束 |A|=|B| ,也许更灵活的传导性度量与  $\lambda_2$  之间存在某种关系。在这里我们重新定义传导性:如果图 G 被分为 A 和 B 且  $|A|\leq |B|$  ,那么割的传导性定义为 $\beta=cut(A,B)/|A|$ 。这将  $\beta$  和 $\lambda_2$  建立了关系:特别的  $\frac{\beta^2}{2k_{max}}\leq \lambda_2\leq 2\beta$ ,其中  $k_{max}$ 是图中的最大节点度,这个不等式称之为Cheeger不等式。由于我们需要最小化传导性  $\beta$ ,因此  $\lambda_2$  的上界在图分割中非常有用,该不等式可以使我们能够很好地估计传导性  $\beta$ 。相应的特征向量被定义为:

$$x_i = egin{cases} -rac{1}{a} & ext{if } i \in A \ +rac{1}{b} & ext{if } i \in B \end{cases}$$

 $x_i$  的符号对应于每个节点的分配。

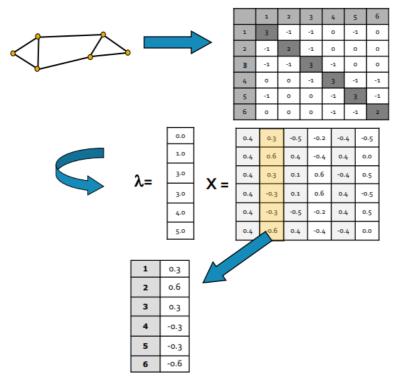
# **Spectral Partitioning Algorithm**

将所有已知汇总起来说明频谱分割算法。

1. 预处理:构建图的拉普拉斯矩阵 L

2. 分解:将顶点映射到第二个特征向量中的相应值

3. 分组:对这些值进行排序,并将列表一分为二,以得出图分区



#### 一些需要考虑的实际情况

- 如何在第3步中选择分割点?这里比较灵活——既可以使用简单的方法(例如零分割或中值分割),也可以使用更复杂的方法(例如最小化一维的标准化切割)。
- 如何将图划分为两个以上的集群?可以将图先分为两个簇,然后再细分这些簇,依此类推 (Hagen等人,92)但这可能是效率低下且不稳定的。取而代之的是,可以使用多个特征向量进 行聚类,让每个节点由其在这些特征向量中的组成表示,然后对这些表示进行聚类,例如通过kmeans (Shi-Malik '00)聚类,这种方法在最近的论文中经常使用。从某种意义上说,该方法在原理上也更为可靠,它近似于最佳的K-way归一化切割,强调了内部聚类并将点映射到一个充分分离的嵌入式空间。此外,使用特征向量可尽量减少丢失的信息,因为我们可以选择使(更多信息)分量与更大的特征值相对应。
- 如何选择簇数?我们可以尝试选择聚类数 k 以最大化eigengap,eigengap即两个连续特征值之间的绝对差(按降序排列)。

# **Motif-Based Spectral Clustering**

如果我们想通过比原始边更高级别的模式进行聚类怎么办?我们可以将图形 **Motif** 聚类为"模块"。并以 类似的方式做所有事情。先从提出关于割,体积和传导性的类似定义开始:

- $cut_M(S)$  是 Motif 的数量,其中Motif中的某些节点位于割的一侧,而其余节点在割的另一侧
- $vol_M(S)$  是Motif M 中终点在 S 的端点数
- 定义  $\phi(S) = cut_M(S)/vol_M(S)$

我们如何找到Motif簇? 给定一个Motif M 和图 G ,我们需要找到一组节点 S 从而最小化  $\phi_M(S)$ 。 这是一个NP-hard 问题,因此我们将再次使用谱方法,即**Motif谱聚类**:

- 1. 预处理: 创建一个矩阵  $W^{(M)}$  ,  $W_{ij}^{(M)}$  表示边 (i,j) 在 M 中出现的次数
- 2. 分解: 对矩阵  $W^{(M)}$  使用标准谱聚类
- 3. 分组: 与标准谱聚类相同

同样,我们可以有一个 Cheeger 不等式的 motif 形式:  $\phi_M(S) \leq 4\sqrt{\phi_M^*}$  ,其中  $\phi_M^*$  是最佳传导性。基于Motif的谱聚类方法可以应用于食物网(motif由生物学决定)和基因调控网络。