

本科生实验报告

头验课程:_	
实验名称:_	保护模式
专业名称:_	计算机科学与技术
学生姓名:_	凌国明
学生学号:_	21307077
实验地点:_	教室
实验成绩:	
报告时间:	2023. 04. 20

1. 实验要求

- 学习 C 代码是如何通过预编译、编译、汇编和链接生成最终的可执行文件
- 学习一种 C/C++项目管理方案
- 学习 C 和汇编混合编程方法,即如何在 C 代码中调用汇编代码编写的函数和如何在汇编代码中调用使用 C 编写的函数
- 学习保护模式下的中断处理机制和可编程中断部件 8259A 芯片
- 通过编写实时钟中断处理函数来将本章的所有内容串联起来。

实验任务

- 复现 Example 1,结合具体的代码说明 C 代码调用汇编函数的语法和汇编代码调用 C 函数的语法。结合代码说明 global、extern 关键字的作用,结合代码说明 global、extern 关键字的作用
- 复现 Example 2,在进入 setup_kernel 函数后,将输出 Hello World 改为输出你的学号,结果截图并说说你是怎么做的
- 复现 Example 3, 你可以更改 Example 中默认的中断处理函数为你编写的函数, 然后触发之, 结果截图并说说你是怎么做的
- 复现 Example 4, 仿照 Example 中使用 C 语言来实现时钟中断的例子,利用 C/C++、 InterruptManager、STDIO 和你自己封装的类来实现你的时钟中断处理过程,结果截图并说说你是怎么做的。注意,不可以使用纯汇编的方式来实现。(例如,通过时钟中断,你可以在屏幕的第一行实现一个跑马灯。跑马灯显示自己学号和英文名,即类似于 LED 屏幕显示的效果。)

2. 实验过程

1) 复现 example1

● 第一步:编写各个文件

```
linggm@linggm-virtual-machine:~/os_lab/lab4/assignment1$ gedit c_func.c linggm@linggm-virtual-machine:~/os_lab/lab4/assignment1$ gedit cpp_func.cpp linggm@linggm-virtual-machine:~/os_lab/lab4/assignment1$ gedit asm_utils.asm linggm@linggm-virtual-machine:~/os_lab/lab4/assignment1$ gedit main.cpp linggm@linggm-virtual-machine:~/os_lab/lab4/assignment1$ ls asm_utils.asm c_func.c_cpp_func.cpp_main.cpp
```

● 第二步:编译与汇编,c文件用 gcc,cpp 文件用 g++,asm 文件用 nasm

```
linggm@linggm-virtual-machine:~/os_lab/lab4/assignment1$ gcc -o c_func.o -m32 -c
    c_func.c
linggm@linggm-virtual-machine:~/os_lab/lab4/assignment1$ g++ -o cpp_func.o -m32
-c cpp_func.cpp
linggm@linggm-virtual-machine:~/os_lab/lab4/assignment1$ g++ -o main.o -m32 -c m
ain.cpp
linggm@linggm-virtual-machine:~/os_lab/lab4/assignment1$ nasm -o asm_utils.o -f
elf32 asm_utils.asm
```

● 第三步, 链接

linggm@linggm-virtual-machine:~/os_lab/lab4/assignment1\$ g++ -o main.out main.o
c_func.o cpp_func.o asm_utils.o -m32

● 第四步: 执行

```
linggm@linggm-virtual-machine:~/os_lab/lab4/assignment1$ ./main.out
Call function from assembly.
This is a function from C.
This is a function from C++.
Done.
```

● 第一步:编写 Makefile

● 第二步: make

```
linggm@linggm-virtual-machine:~/os_lab/lab4/assignment1$ gedit Makefile
linggm@linggm-virtual-machine:~/os_lab/lab4/assignment1$ ls
asm_utils.asm c_func.c cpp_func.cpp main.cpp Makefile
linggm@linggm-virtual-machine:~/os_lab/lab4/assignment1$ make
g++ -o main.o -c main.cpp -m32
gcc -o c_func.o -c c_func.c -m32
g++ -o cpp_func.o -c cpp_func.cpp -m32
nasm -o asm_utils.o asm_utils.asm -f elf32
g++ -o main.out main.o c_func.o cpp_func.o asm_utils.o -m32
linggm@linggm-virtual-machine:~/os_lab/lab4/assignment1$ ls
asm_utils.asm c_func.c cpp_func.cpp main.cpp main.out
asm_utils.o c_func.o cpp_func.o main.o Makefile
```

● 第三步:运行

```
linggm@linggm-virtual-machine:~/os_lab/lab4/assignment1$ ./main.out
Call function from assembly.
This is a function from C.
This is a function from C++.
Done.
```

关键字: 汇编代码中"global"关键字的作用是"使汇编符号对链接器可见", 这意味着和这份汇编代码链接的所有代码都"认识"这个符号, 也就是可以"call" 这个符号。C 代码中的"extern"关键字表示这里引用了一个文件外部的变量, 使用"extern"关键字可以使变量变为全局变量, 可以跨文件访问。

Make: 编写 makefile 时,注意 C 文件用 gcc, C++文件用 g++, asm 汇编代码文件用 nasm。注意 gcc、g++中的-m32 与 nasm 中的-f elf32

2) 复现 example2

● 第一步:编写各项文件

```
asm_hello_world:
    push eax
    xor eax, eax
    ;mov ax, 0xb800
    ;mov gs, ax
   mov ah, 0x07
mov al, '2'
   mov [gs:2 * (80 *2 + 0)], ax
   mov al, '1'
   mov [gs:2 * (80 *2 + 1)], ax
   mov al, '3'
   mov [gs:2 * (80 *2 + 2)], ax
   mov al, '0'
   mov [gs:2 * (80 *2 + 3)], ax
   mov al, '7'
   mov [gs:2 * (80 *2 + 4)], ax
    mov al, '0'
   mov [gs:2 * (80 *2 + 5)], ax
   mov al, '7'
   mov [gs:2 * (80 *2 + 6)], ax
   mov al, '7'
   mov [gs:2 * (80 *2 + 7)], ax
    pop eax
```

● 初始项目结构如下

```
linggm@linggm-virtual-machine:~/os lab/lab4/assignment2$ tree
  - build
  - include
      - asm utils.h
      boot.inc
    run
      - hd.img
   src
      - boot
          bootloader.asm
          entry.asm
        ___ mbr.asm
      - kernel
        └─ setup.cpp
        utils
           - asm utils.asm
```

● 第二步:在 build 文件夹下编译 mbr, bootloader

```
linggm@linggm-virtual-machine:~/os_lab/lab4/assignment2/build$ nasm -o mbr.bin -
f bin -I../include/ ../src/boot/mbr.asm
linggm@linggm-virtual-machine:~/os_lab/lab4/assignment2/build$ nasm -o bootloade
r.bin -f bin -I../include/ ../src/boot/bootloader.asm
```

● 第三步:编译内核代码

```
linggm@linggm-virtual-machine:~/os_lab/lab4/assignment2/build$ nasm -o entry.obj
  -f elf32 ../src/boot/entry.asm
linggm@linggm-virtual-machine:~/os_lab/lab4/assignment2/build$ nasm -o asm_utils
  .o -f elf32 ../src/utils/asm_utils.asm
linggm@linggm-virtual-machine:~/os_lab/lab4/assignment2/build$ g++ -g -Wall -mar
ch=i386 -m32 -nostdlib -fno-builtin -ffreestanding -fno-pic -I../include -c ../s
rc/kernel/setup.cpp
```

● 第四步:链接生成两个可重定位文件, kernel. bin 只包含代码, kernel. o 是可执行文件

```
linggm@linggm-virtual-machine:~/os_lab/lab4/assignment2/build$ ld -o kernel.o -m
elf_i386 -N entry.obj setup.o asm_utils.o -e enter_kernel -Ttext 0x00020000
ld: 警告: 无法找到项目符号 enter_kernel; 缺省为 0000000000020000
linggm@linggm-virtual-machine:~/os_lab/lab4/assignment2/build$ objcopy -O binary
kernel.o kernel.bin
```

● 第五步:将 mbr, bootloader, kernel 写入磁盘

```
linggm@linggm-virtual-machine:~/os_lab/lab4/assignment2/build$ dd if=mbr.bin of=
../run/hd.img bs=512 count=1 seek=0 conv=notrunc
记录了1+0 的读入
记录了1+0 的写出
512 bytes copied, 0.000215107 s, 2.4 MB/s
linggm@linggm-virtual-machine:~/os_lab/lab4/assignment2/build$ dd if=bootloader.
bin of=../run/hd.img bs=512 count=5 seek=1 conv=notrunc
记录了0+1 的读入
记录了0+1 的写出
395 bytes copied, 0.000170045 s, 2.3 MB/s
linggm@linggm-virtual-machine:~/os_lab/lab4/assignment2/build$ dd if=kernel.bin
of=../run/hd.img bs=512 count=200 seek=6 conv=notrunc
记录了0+1 的读入
记录了0+1 的读入
记录了0+1 的写出
```

● 第六步:启动 qemu 测试

```
linggm@linggm-virtual-machine:~/os_lab/lab4/assignment2$ cd run
linggm@linggm-virtual-machine:~/os_lab/lab4/assignment2/run$ qemu-system-i386 -h
da hd.img -serial null -parallel stdio

QEMU

QEMU

probing guessed raw.

s for raw images, write o
enter protect mode
2130707?
```

```
run bootloaderon 1.10.2-1ubuntu1)
enter protect mode
21307077
iPXE (http://ipxe.org) 00:03.0 C98
```

3) 复现 example3

● 第一步:编写各个代码文件

构造函数,初始化函数,加载 idt 函数

asm_unhandled_interrupt函数输出字符串 asm halt函数死循环, asm lidt函数加载idt

```
load_kernel:
    push eax
    push ebx
    call asm_read_hard_disk ; 读取硬盘
    add esp, 8
    inc eax
    add ebx, 512
    loop load_kernel

jmp dword CODE_SELECTOR:KERNEL_START_ADDRESS ; 跳转到kernel

jmp $ ; 死循环
```

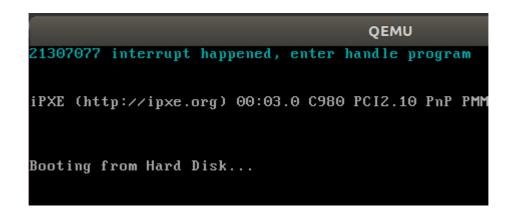
Bootloader 最后要读 200 个扇区,最后跳转到 kernel

编写文件过程中要特别注意各个 include 关系

● 第二步: 复制教程中的 makefile

```
ASM COMPILER = nasm
C_COMPLIER = gcc
CXX COMPLIER = g++
CXX_COMPLIER_FLAGS = -g -Wall -march=i386 -m32 -nostdlib -fno-builtin -ffreestanding -
fno-pic
LINKER = ld
SRCDIR = ../src
RUNDIR = ../run
BUILDDIR = build
INCLUDE_PATH = ../include
CXX_SOURCE += $(wildcard $(SRCDIR)/kernel/*.cpp)
CXX_OBJ += $(CXX_SOURCE:$(SRCDIR)/kernel/%.cpp=%.o)
ASM SOURCE += $(wildcard $(SRCDIR)/utils/*.asm)
ASM_OBJ += $(ASM_SOURCE:$(SRCDIR)/utils/%.asm=%.o)
OBJ += $(CXX_OBJ)
OBJ += $(ASM_OBJ)
build : mbr.bin bootloader.bin kernel.bin kernel.o
        dd if=mbr.bin of=$(RUNDIR)/hd.img bs=512 count=1 seek=0 conv=notrunc
        dd if=bootloader.bin of=$(RUNDIR)/hd.img bs=512 count=5 seek=1 conv=notrunc
        dd if=kernel.bin of=$(RUNDIR)/hd.img bs=512 count=145 seek=6 conv=notrunc
# nasm的include path有一个尾随/
```

● 因为ex2中已经实现了用nasm,gcc,g++编译汇编链接各个文件的过程, 这里直接用 makefile。make run 效果如下



4) 复现 example4

● 第一步,编写 stdio 类

```
class STDIO
private:
   uint8 *screen;
public:
   STDIO();
   // 初始化函数
   void initialize();
   // 打印字符c,颜色color到位置(x,y)
   void print(uint x, uint y, uint8 c, uint8 color);
   // 打印字符c,颜色color到光标位置
   void print(uint8 c, uint8 color);
   // 打印字符c,颜色默认到光标位置
   void print(uint8 c);
   // 移动光标到一维位置
   void moveCursor(uint position);
   // 移动光标到二维位置
   void moveCursor(uint x, uint y);
   // 获取光标位置
   uint getCursor();
private:
   // 滚屏
   void rollUp();
```

类的声明如上

```
temp = (position >> 8) & 0xff;
asm_out_port(0x3d4, 0x0e);
asm_out_port(0x3d5, temp);
// 处理低8位
```

```
temp = position & 0xff;
asm_out_port(0x3d4, 0x0f);
asm_out_port(0x3d5, temp);
```

// 处理高8位

注意:在对光标位置进行读写时,temp 是八位的,pos 是十六位的,所以temp=pos>>8 表示 temp 赋值为 pos 的高八位;而 temp=pos 进行了位截断,表示 pos 的低八位;然后对两个端口进行读写即可

```
第二步:编写 interrupt 类
public:
   InterruptManager();
   void initialize();
   // 设置中断描述符
   // index
             第index个描述符, index=0, 1, ..., 255
   // address 中断处理程序的起始地址
             中断描述符的特权级
   // DPL
   void setInterruptDescriptor(uint32 index, uint32 address, byte DPL);
   // 开启时钟中断
   void enableTimeInterrupt();
   // 禁止时钟中断
   void disableTimeInterrupt();
   // 设置时钟中断处理函数
   void setTimeInterrupt(void *handler);
private:
   // 初始化8259A芯片
   void initialize8259A();
                            类的声明如上
    // 初始化中断计数变量
    times = 0;
    // 初始化IDT
    IDT = (uint32 *)IDT START ADDRESS;
    asm_lidt(IDT_START_ADDRESS, 256 * 8 - 1);
    for (uint i = 0; i < 256; ++i)</pre>
     {
        setInterruptDescriptor(i, (uint32)asm unhandled interrupt, 0);
    }
    // 初始化8259A芯片
    initialize8259A();
   相比 assignment3, interrupt 类的 init 函数新增了"初始化中断次数"
和"初始化 8259A"芯片
              // OCW 1 屏蔽主片所有中断,但主片的IRO2需要开启
              asm out port(0x21, 0xfb);
              // ocw 1 屏蔽从片所有中断
              asm_out_port(0xa1, 0xff);
```

"初始化 8259A 芯片"的步骤较为固定,不赘述,但要注意屏蔽所有主从 片中断(因为没有建立 8259A 芯片的中断处理函数)

```
void InterruptManager::enableTimeInterrupt()
{
    uint8 value;
    // 读入主片OCW
    asm_in_port(0x21, &value);
    // 开启主片时钟中断,置0开启
    value = value & 0xfe;
    asm_out_port(0x21, value);
}

void InterruptManager::disableTimeInterrupt()
{
    uint8 value;
    asm_in_port(0x21, &value);
    // 关闭时钟中断,置1关闭
    value = value | 0x01;
    asm_out_port(0x21, value);
}
```

开关时钟中断部分: 0x21 端口的第 0 位表示 IRQ0 的屏蔽,即时钟中断的屏蔽,将第 0 位置 0 表示屏蔽时钟中断

● 第三步: 在 interrupt 类中编写自己的中断处理函数

```
// 中断处理函数
extern "C" void c_time_interrupt_handler()
   // 清空屏幕
   for (int i = 0; i < 80; ++i)</pre>
       stdio.print(0, i, ' ', 0x07);
   // 中断发生的次数++
   ++times;
   // 输出字符串
   char str[] = "21307077_lingguoming_clock_interrupt";
   // 移动光标到(0,0)输出字符
   stdio.moveCursor(0);
   for(int i = 0; str[i]; ++i ) {
       // 跑马灯
       if(i - times % 36 > -3 && i - times % 36 < 3)
           stdio.print(str[i], 0x03);
           stdio.print(str[i]);
   }
}
```

实现了利用时钟中断,进行跑马灯输出学号和姓名的功能

● 第四步:编写 setup.cpp

```
extern "C" void setup_kernel()
{

// 中断处理部件
interruptManager.initialize();

// 屏幕Io处理部件
stdio.initialize();
interruptManager.enableTimeInterrupt();
interruptManager.setTimeInterrupt((void *)asm_time_interrupt_handler);
asm_enable_interrupt();
asm_halt();
}
```

进行 asm_halt()后,不断执行 jmp \$,每隔一段时间触发时钟中断,从而转向中断处理程序进行跑马灯输出

● 第五步: 启动 qemu 运行, 结果如下

```
-/os_lab/lab4/assignment4/build$ make && make run

QEMU
21307077_lingguoming_clock_interrupt
```

```
QEMU
21307077_lingguoming_clock_interrupt_
|
|iPXE (http://ipxe.org) 00:03.0 C980 PCI2.10
|
|Booting from Hard Disk...
```

```
QEMU
21307077_lingguoming_clock_interrupt_
iPXE (http://ipxe.org) 00:03.0 C980 PCI2.10
Booting from Hard Disk...
```

关键代码

- 1) Assignment1 所有代码与教程一致
- 2) Assignment2 (debug 信息见过程部分)

```
asm_hello_world:
    push eax
    xor eax, eax
    ;mov ax, 0xb800
;mov gs, ax
    mov ah, 0x07
    mov al, '2'
    mov [gs:2 * (80 *2 + 0)], ax

    mov al, '1'
    mov [gs:2 * (80 *2 + 1)], ax

    mov al, '3'
    mov [gs:2 * (80 *2 + 2)], ax

    mov al, '0'
    mov [gs:2 * (80 *2 + 3)], ax

    mov al, '0'
    mov [gs:2 * (80 *2 + 4)], ax

    mov al, '7'
    mov [gs:2 * (80 *2 + 5)], ax

    mov al, '7'
    mov [gs:2 * (80 *2 + 6)], ax

    mov al, '7'
    mov [gs:2 * (80 *2 + 7)], ax

    mov al, '7'
    mov [gs:2 * (80 *2 + 7)], ax

    pop eax
```

进入 setup_kernel 函数后,调用 asm_hello_world,将我的学号写入显存,输出到屏幕上。只有 asm_hello_world 代码与教程不同,所有仅展示这部分代码,其他省略。

3) Assignment3

```
load_kernel:
    push eax
    push ebx
    call asm_read_hard_disk ; 读取硬盘
    add esp, 8
    inc eax
    add ebx, 512
    loop load_kernel
```

jmp dword CODE_SELECTOR:KERNEL_START_ADDRESS ; 跳转到kernel

jmp \$; 死循环

Bootloader 最后要读 200 个扇区, 最后跳转到 kernel

4) Assignment4

```
// OCW 1 屏蔽主片所有中断,但主片的IRQ2需要开启
asm_out_port(0x21, 0xfb);
// OCW 1 屏蔽从片所有中断
asm_out_port(0xa1, 0xff);
```

"初始化 8259A 芯片"的步骤较为固定,不赘述,但要注意屏蔽所有主从片中断(因为没有建立 8259A 芯片的中断处理函数)

```
| void InterruptManager::enableTimeInterrupt() {
    uint8 value;
    // 读入主片OCW
    asm_in_port(0x21, &value);
    // 开启主片时钟中断,置0开启
    value = value & 0xfe;
    asm_out_port(0x21, value);
}
```

开关时钟中断部分: 0x21 端口的第 0 位表示 IRQ0 的屏蔽,即时钟中断的屏蔽,将第 0 位置 0 表示屏蔽时钟中断

```
// 中断处理函数
extern "C" void c_time_interrupt_handler()
   // 清空屏幕
   for (int i = 0; i < 80; ++i)</pre>
   {
       stdio.print(0, i, ' ', 0x07);
   }
   // 中断发生的次数++
   ++times;
   // 输出字符串
   char str[] = "21307077_lingguoming_clock_interrupt";
   // 移动光标到(0,0)输出字符
   stdio.moveCursor(0);
   for(int i = 0; str[i]; ++i ) {
       // 跑马灯
       if(i - times % 36 > -3 && i - times % 36 < 3)</pre>
           stdio.print(str[i], 0x03);
       else
           stdio.print(str[i]);
   }
```

定义字符串 str 为我的学号和姓名,然后 for 遍历字符串进行输出字符串的长度为 36,当中断次数 times % 36 和 字符串索引 i 距离较近时,对这部分字符进行着色(青色 0x03),其他字符则是默认颜色(白色 0x07)

3 实验结果

1) Assignment1

```
linggm@linggm-virtual-machine:~/os_lab/lab4/assignment1$ ./main.out
Call function from assembly.
This is a function from C.
This is a function from C++.
Done.
```

2) Assignment2

```
run bootloaderon 1.10.2-1ubuntu1)
enter protect mode
21307077
iPXE (http://ipxe.org) 00:03.0 C98
```

3) Assignment3

```
QEMU
21307077 interrupt happened, enter handle program

iPXE (http://ipxe.org) 00:03.0 C980 PCI2.10 PnP PMM

Booting from Hard Disk...
```

4) Assignment4

```
QEMU
21307077_lingguoming_clock_interrupt_
iPXE (http://ipxe.org) 00:03.0 C980 PCI2.10
Booting from Hard Disk...

QEMU
21307077_lingguoming_clock_interrupt_
iPXE (http://ipxe.org) 00:03.0 C980 PCI2.10
Booting from Hard Disk...
```