

compass modbus 命令使用说明

01 10 01 12 00 01 02 **64 01** //设置 comp_offset

设置偏移量或者磁偏角，以上示例命令的 64 01 为可设置位，采用小端模式，写入的数为 0x0166，即十进制的 356。表现在磁偏角上，如深圳的磁偏角为-2°，则用 360-2=358，将该值写进去即可指示地理北极，以及别的方向。

01 10 01 13 00 01 02 00 00 //开始校准 comp

01 10 01 14 00 01 02 00 00 //结束校准 comp

01 10 01 17 00 01 02 00 00 //开机 comp

01 10 01 19 00 01 02 00 00 //关机 comp

以上 4 个命令为固定命令，不需更改。罗盘要正常工作，需先开机。即可开始校准或者读取角度。

01 03 A0 02 00 01 //读 compval 01 03 02 01 5C B9 ED

01 03 02 **00 29** 79 9A //返回

以上 00 29 为返回的角度值，十六进制表示，十进制表示为 41°（北偏东）

01 03 A0 03 00 01 //读 compoffset 01 03 02 01 08 B8 12

01 03 02 **01 64** B8 3F //返回

以上 01 64 为返回的 comp offset 值