

AI 알고리즘

발견적 해법

수퍼스타를 키우는 곳

전주대학교



발견적 해법의 개념

다양한 발견적 해법

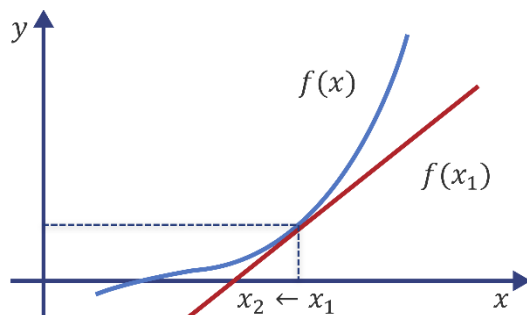
다양한발견적해법

❖ 발견적 해법(Heuristic Method)

- 문제자체의 복잡성때문에최적해를 구하는 의사결정기법의 개발이매우어려움
- 최적해는아니더라도상대적으로 짧은 시간내에 적절한 수준의 의사결정을 내릴 수 있는기법

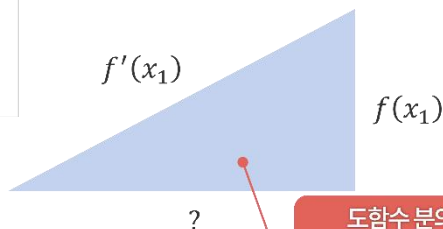
❖ 뉴턴법(Newton's Method)

- 방정식 $f(x)=0$ 의 해를 근사적으로 찾을때 유용하게 사용되는방법
 - 임의의 값 $x=a$ 를 넣고 $f(a)$ 의 값을 구함
 - 만일 $f(a)>0$ 이고 $f'(a)>0$ 라면 $f(x)=0$ 이 되는 x 는 a 보다작은 값일 것
- 얼마나값을 줄여야하는가?
- 기울기를 구해보는것
 - 미분값이양수일때작은 쪽으로움직임
- 현재 x 값에서 접선을 그리고 접선이 x 축과 만나는지점으로 x 를 이동시켜가면서점진적으로해를 찾는방법



- 알고리즘
 - 아무 값이나 초깃값 x_1 에서 시작
 - 다음 수식에 따라 수렴할 때까지 계속 x 를 이동

$$x^{t+1} = x^t - \frac{f(x^t)}{f'(x^t)}$$



- 종료
 - x 값 변화가 거의 없을 때
 - 즉 $|x^{t+1} - x^t|$ 가 매우 작은 값이면 종료

도함수 분의 함수 값 만큼 이동하자는 것이 뉴턴의 아이디어

다양한발견적해법

❖ 뉴턴법(Newton's Method)

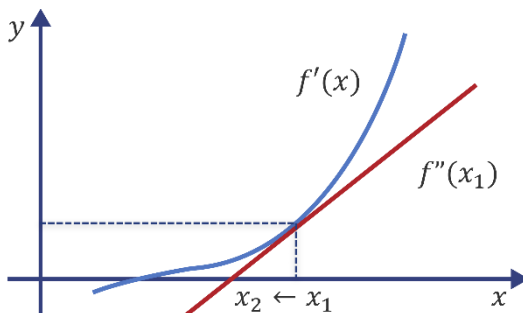
■ 특징

- 해가있더라도뉴턴법으로해를 못 찾을 수 있음
- $f(x)$ 가 연속이고미분가능해야한다는조건도 필요
- 만일 $f(x)=0$ 인해가여러개있다면뉴턴법은그중하나의해를 찾아줄뿐
- 또한해가여러개인 경우에는초깃값 x_1 을 어떻게주느냐에따라서뉴턴법으로찾아지는해가 달라질 수 있음
- 초깃값 선택
 - 초깃값을잘못 주면시간이오래 걸리거나해를 찾지 못할 수도 있음
 - 먼저일정한 간격으로 x 값을 변화시키면서함숫값의 변화를본 후 함숫값의 부호가 바뀌는 구간마다보간법(Interpolation)으로초깃값을 잡는 것

■ 활용

- $f(x)$ 의 최솟값또는 최댓값을 구할 때 활용
 - 가장 좋은 후보군이 될 수 있는극값
 - 기울기가0인점들을 찾을 때 활용 가능
 - 일반적으로 함수는 극점에서 최댓값또는 최솟값을 가짐
 - $f'(x)=0$ 인 x 를 뉴턴법으로 구한 후 $f(x)$ 에 대입하면 $f(x)$ 의 최댓값, 최솟값을 구할 수 있음

$$x^{n+1} = x^n - \frac{f'(x)}{f''(x)}$$



다양한발견적해법

❖ 테일러 급수 또는 테일러 전개

- 어떤미지의함수 $f(x)$ 를 근사다항함수로표현하는것

$$f(x) \cong f(a) + f'(a)(x-a) + \frac{f''(a)}{2}(x-a)^2 + \dots + \frac{f^n(a)}{n!}(x-a)^n$$

- $X=a$ 근처에서만성립, x 가 a 에서 멀어지면 오차가커짐
- 잘 모르거나 복잡한 함수를 다루기 쉽고 이해하기 쉬운 다항함수로 대체시키기 위함
- 테일러 정리(Taylor's Theorem)
 - n 번 미분가능한 함수 $f(x)$ 에 대해, 다음을 만족하는 실함수 $h(x)$ 가 반드시 존재

$$f(x) = f(a) + f'(a)(x-a) + \dots + \frac{f^n(a)}{n!}(x-a)^n + h_n(x)(x-a)^n$$

$$\lim_{x \rightarrow a} h_n(x) = 0$$

- 테일러 정리(Taylor's Theorem)는 어떤 함수를 유한 차수(n 차)의 다항함수로 근사시킬 수 있는 수학적 근거를 제공

❖ 최소자승법(Least Square Method)

- 어떤 모델의 파라미터를 구하는 한 방법으로서 데이터와의 $residual^2$ 의 합을 최소화하도록 모델의 파라미터를 구하는 방법
- 추측의 에러를 적게 하는 것
- $\sum_{i=1}^n r_i^2 = \sum_{i=1}^n (y_i - f(x_i))^2$ 를 최소화
- $F(x)$ 가 직선 $ax+b$ 인 경우, $\sum_{i=1}^n (y_i - ax_i - b)^2$ 를 최소화하는 a, b 결정
- 어떤 기준을 가지고 모델의 파라미터를 구하는가를 말해줄 뿐 실제로 어떻게 계산하는가는 별개의 문제
 - 대수적 방법
 - 행렬식 형태로 표현한 후에 선형대수학을 적용하는 방법
 - 해석학적 방법
 - 식을 각각의 모델 파라미터들로 편미분한 후에 그 결과를 0으로 놓고 연립방정식을 푸는 것

다양한발견적해법

❖ Gradient Descent 방법(Steepest Descent 방법)

- 미분의개념을최적화문제에적용한대표적방법중하나
- 함수의 Local Minimum(Maximum)을 찾는방법중하나
- Gradient Ascent 방법
 - 어떤함수의극대점을찾기위해현재위치에서의 Gradient 방향으로이동해가는방법
- Gradient Descent 방법
 - 극소점을찾기위해 Gradient 반대방향으로이동해가는방법

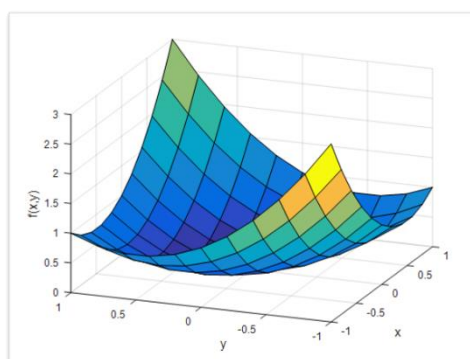
❖ 그레디언트(Gradient)

- 다변수 함수 $f(x_1, x_2, \dots, x_n)$ 이 있을 때 f 의 그레디언트(Gradient)

$$\nabla f = \left(\frac{\partial f}{\partial x_1}, \frac{\partial f}{\partial x_2}, \dots, \frac{\partial f}{\partial x_n} \right)$$

- 각변수로의일차편미분값으로구성되는벡터
- $f(x, y) = x^2 + xy + y^2$
 - f 의 그레디언트(Gradient)
 - $(1, 1)$ 에서 f 값이최대로증가하는방향은 $(3, 3)$, 기울기는 $\| (3, 3) \| = \sqrt{18}$

$$\nabla f = \left(\frac{\partial f}{\partial x}, \frac{\partial f}{\partial y} \right) = (2x + y, 2y + x)$$



다양한발견적해법

❖ Gradient Descent 방법(Steepest Descent 방법)

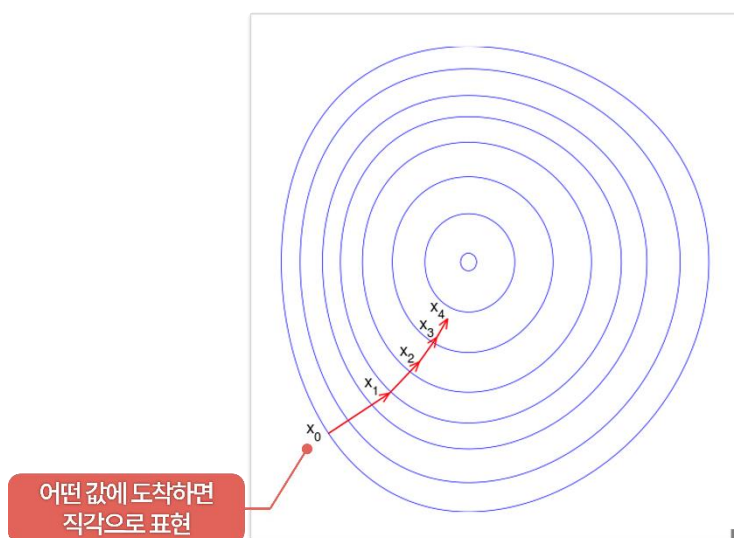
- 그레디언트의 특성을 이용하여 어떤 비용함수의 값을 최소화시키기 위한 파라미터 값을 아래와 같이 점진적으로 찾는 방법

$$x_{k+1} = x_k - \lambda_k \nabla f(x_k), \quad k \geq 0$$

- 마이너스를 붙이고, 편미분 방향으로 작게 이동
- 즉, 어떤 초깃값 x_0 부터 시작하여 위 식에 따라 Gradient 반대 방향으로 x 를 조금씩 이동시키면 $f(x)$ 가 극소가 되는 x 를 찾을 수 있다는 방법

❖ 그레디언트(Gradient)

- λ_k 는 알고리즘의 수렴 속도를 조절하는 파라미터로서 Step Size 또는 Learning Rate



다양한발견적해법

❖ Gradient Descent 방법(Steepest Descent 방법)

- 문제점
 - Local Minimum에 빠지는 것
 - 해에 근접할수록 $|\nabla f|$ 가 0에 가까워지기 때문에 수렴 속도가 느려진다는 것
 - λ 의 크기를 키움 \rightarrow 수렴 속도에 문제
 - 알고리즘이 발산할 수 있는 문제점이 있음
- Gradient Descent 방법
- 뉴턴법(Newton's Method)
- 가우스-뉴턴법