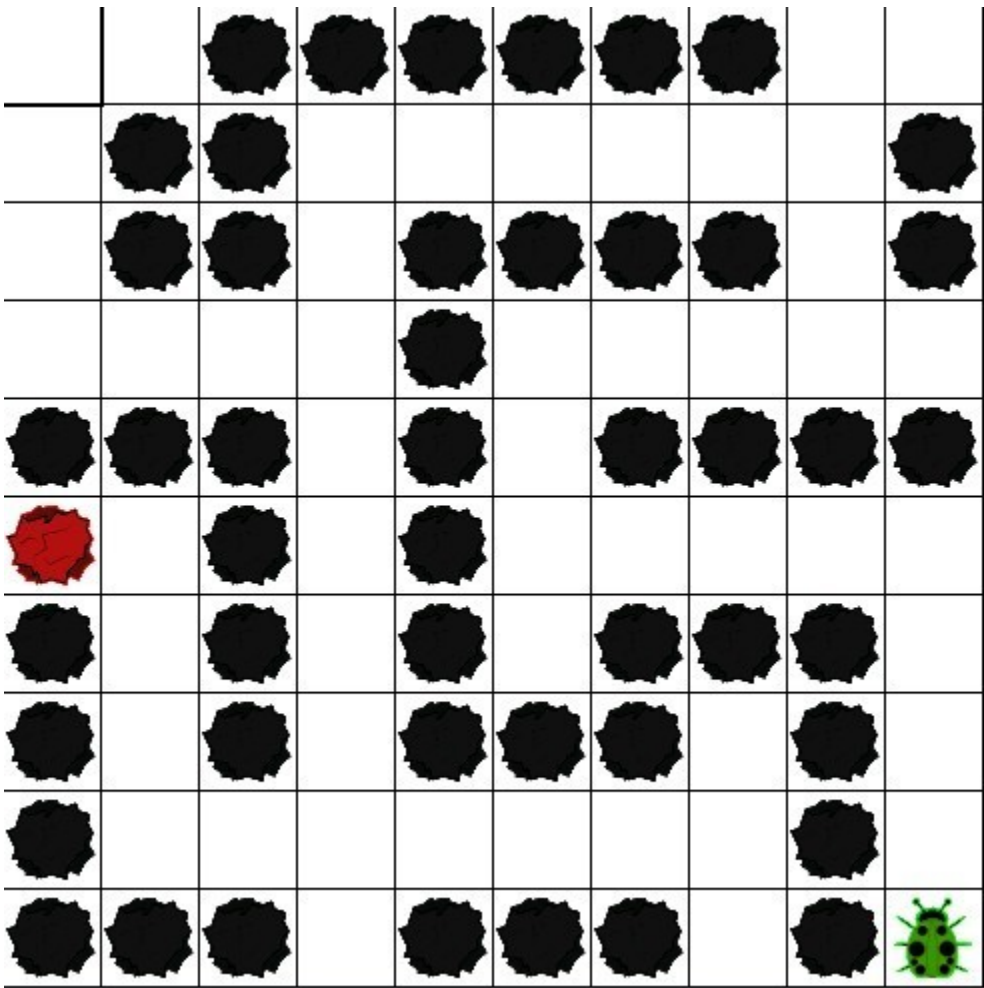


MazeBug

一、实验介绍

无环路迷宫在数据结构上表现为一棵树，采用深度优先搜索算法就可以走出迷宫。本实验的目的是让同学们学习、理解和应用深度优先搜索算法。本实验要求同学们在改进的Grid World软件装置中实现深度优先搜索算法，从而使虫子走出迷宫。本实验需要用到软装置[MazeBug](#)。



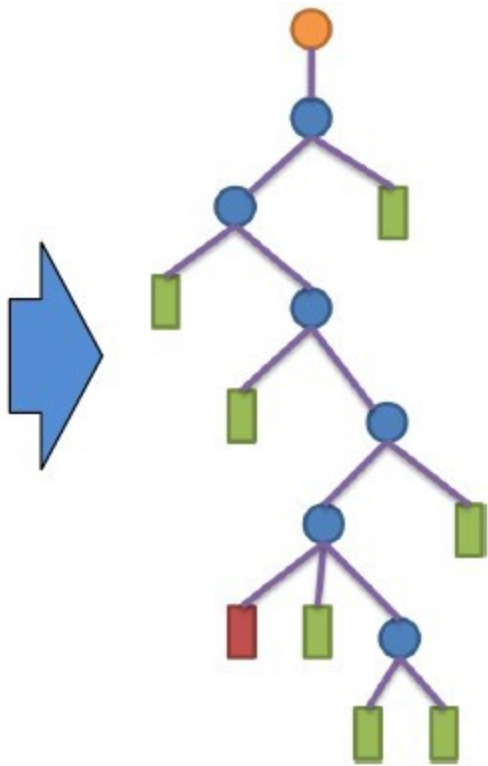


图1 无环路迷宫和树的对应关系

二、深度优先搜索算法介绍

2.1深度优先搜索算法的基本思想

深度优先搜索算法（Depth-First-Search），是搜索算法的一种。算法沿着树的深度遍历树的节点，尽可能深的搜索树的分支。当节点v的所有边都被探寻过，搜索将回溯到发现节点v的那条边的起始节点。这一过程一直进行到已发现从源节点可达的所有节点为止。如果还存在未被发现的节点，则选择其中一个作为源节点并重复以上过程。

走迷宫的目标是到达出口所在的叶子节点，所以不用遍历整棵树。

2.2深度优先搜索算法的基本步骤

此算法对应无环路迷宫的树结构。

- （1）先将树的所有节点标记为"未访问"状态。
- （2）输出起始节点，将起始节点标记为"已访问"状态。
- （3）将起始节点入栈。
- （4）当栈非空时重复执行以下步骤：
 - ① 取当前栈顶节点。
 - ② 如果当前栈顶节点是结束节点（迷宫出口），输出该节点，结束搜索。
 - ③

如果当前栈顶节点存在"未访问"状态的邻接节点，则选择一个未访问节点，置为"已访问"状态，并将它入栈，继续步骤①。

- ④ 如果当前栈顶节点不存在"未访问"状态的邻接节点，则将栈顶节点出栈，继续步骤①。

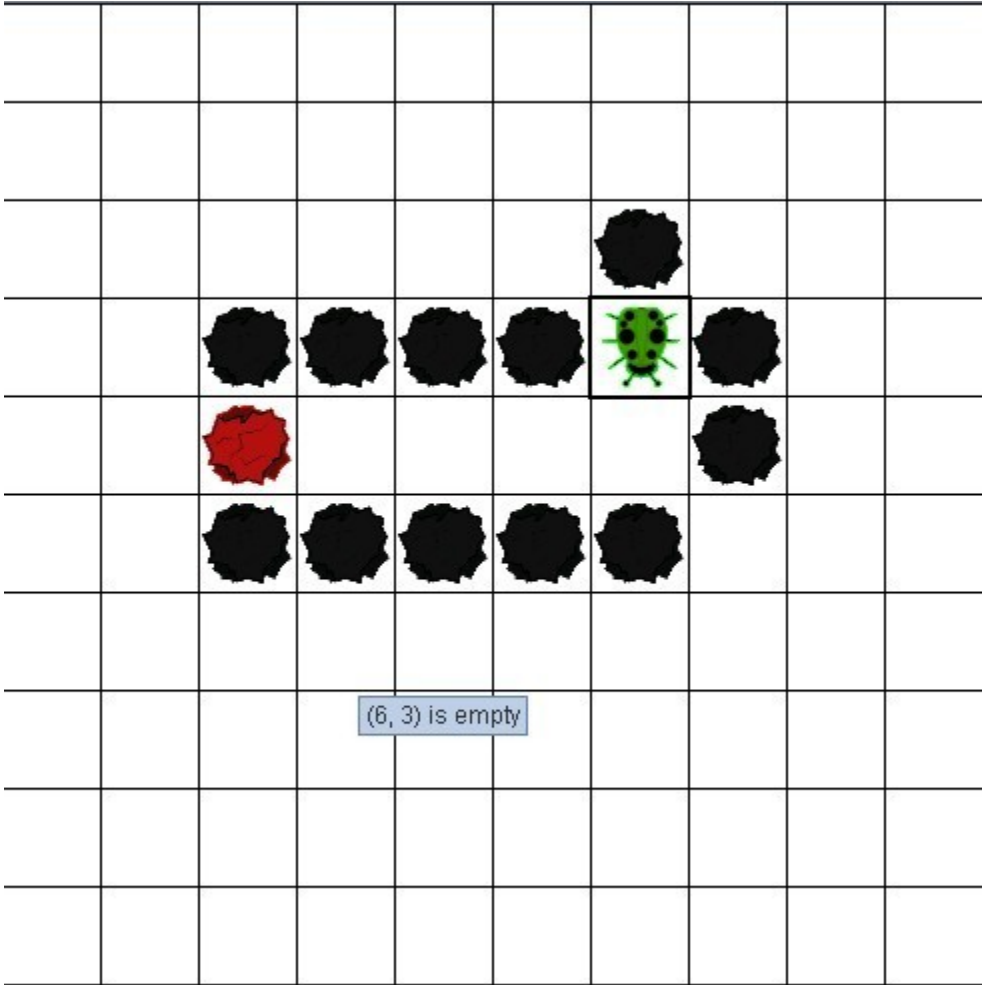
三、实验要求

根据前面介绍或自己在网上查找的资料，利用本实验提供的软装置实现MazeBug软件，需要实现以下功能：

3.1 基础部分

定义一个继承Bug类的MazeBug类，使虫子的行走方向只有东南西北四个方向，且在碰到迷宫出口（红石头）时，虫子会自动停下来。

提示：因为Grid World原来定义的Bug能走八方向，所以需要自定义"寻找可行走方向"的函数



图二 只有一条路的迷宫

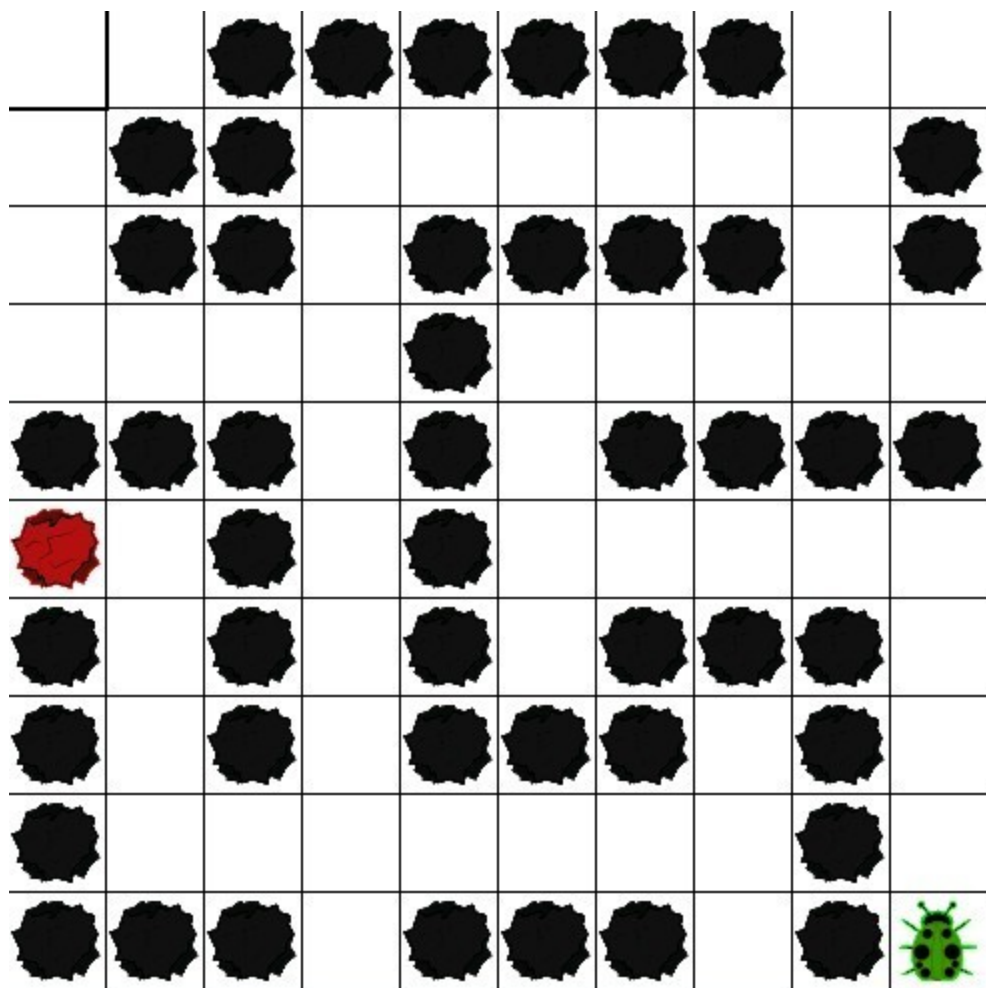
3.2主要部分

结合深度优先搜索算法修改act（），canMove（）等函数，使虫子走出迷宫，这就是深度优先搜索的过程的展示。

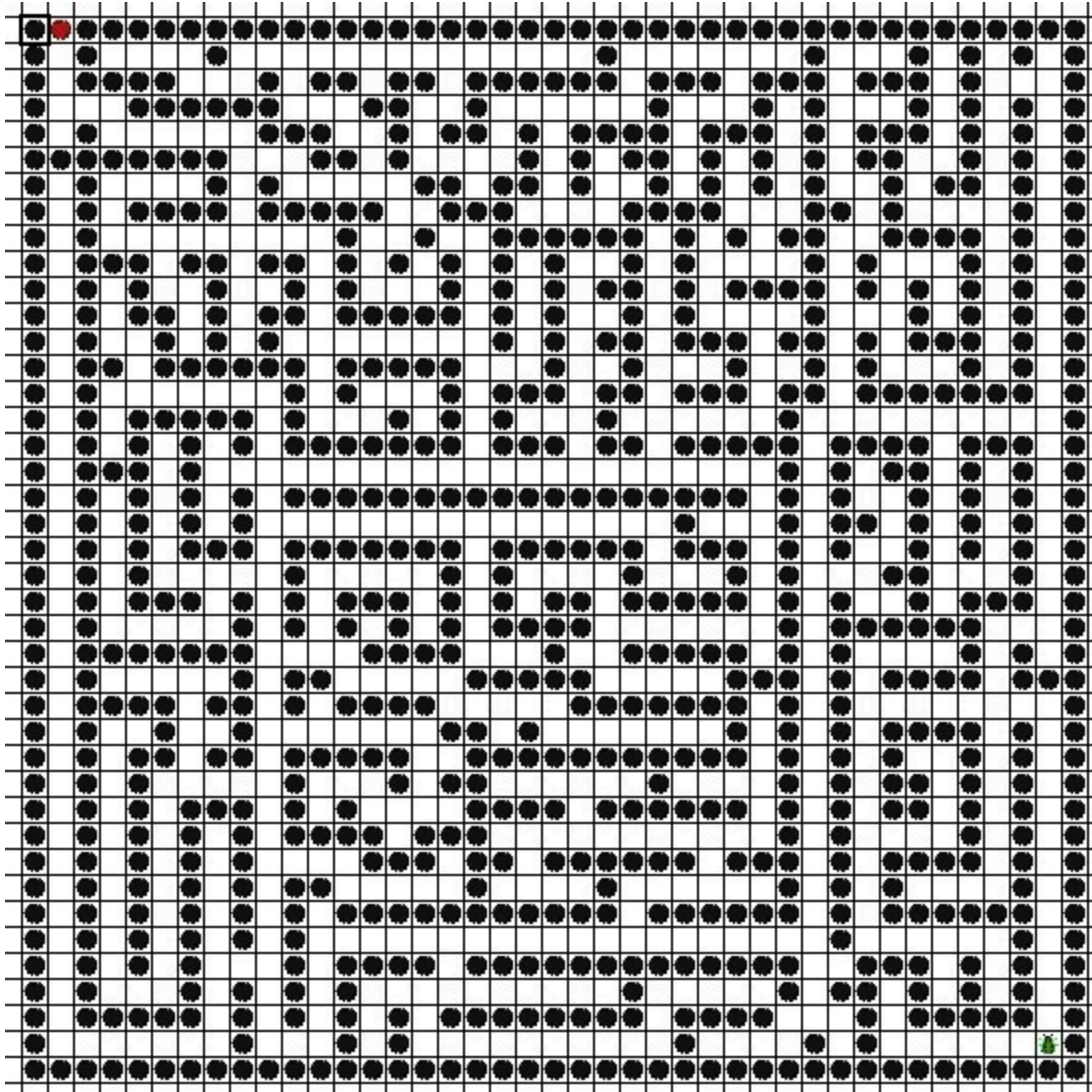
提示：（1）选择行走方向可以使用java的随机数类Random。

（2）要注意什么时候该入栈，什么时候该出栈。

（3）存储一个节点时，注意除了存储"该节点位置"和"已访问方向"外，还要存储"进入节点的方向"，以便在前路不通时能成功返回。



图三 用于测试的简单迷宫

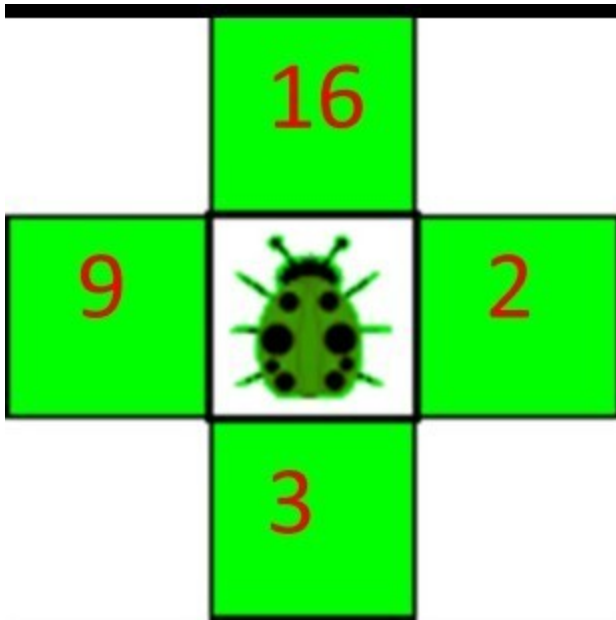


图四 最终用于评估成绩的迷宫之一

3.3进阶部分

增加方向的概率估计。五个评估成绩的迷宫都有一定的方向偏向性，如图四就有向上和向左的偏向性。在行走正确路径时，对四个方向的选择次数进行统计，从而控制随机选择时选择某个方向的概率。增加方向的概率估计后能有效地提高走迷宫的效率。

提示：四个方向选择次数默认都是1，如果第一个节点选择向左，则向左次数加1，注意思考什么时候次数需要减少。



在这种情况下，选向上或向左的概率比较大

四、实验软件装置介绍

本实验使用的是修改的Grid World，如果已经完成实训的基础部分，则不需要重新配置环境。

首先用"WorldFrame.java"和"WorldFrameResources.properties"替换"GridWorldCode\GridWorldCode\framework\info\gridworld\gui"下面的文件，然后将MazeBug文件夹放到GridWorldCode\GridWorldCode\projects下，并在工程里添加MazeBug的folder。

如果需要使用gridworld.jar请先使用ant将framework文件夹内的代码重新打包生成新的jar包。

4.1 MazeBug类介绍

属性	介绍
Location next	记录下一步要行走到的位置
Location last	记录上一步的位置，便于在走到死路尽头时返回
Stack<ArrayList<Location>> crossLocation	记录树的节点的栈
Integer stepCount	记录本迷宫走到出口所用的步数
方法	介绍
void act ()	虫子行动函数，每走一步会加一点步数，找到出口时显示步数。
ArrayList<Location> getValid(Location loc)	寻找可行走方向

boolean canMove ()	判断是否可以行走
void move ()	如何行走

4.2 使用方法

设计好虫子的移动算法后，执行MazeBugRunner，在菜单栏选"Map -> Load map"，载入相应迷宫地图即可。每个迷宫虫子行走的步数将作为成绩评定的标准之一。

