N-Puzzle

一、实验简介

1.1 重排拼图游戏 (N-数码问题)

以3*3拼图(8-数码问题)为例,在3*3的方格棋盘上,放置8个标有1、2、3、4、5、6、7、8数字的方块和1个空白格,空白格可以上下左右移动。要求通过反复移动空白格,寻找一条从某初始状态到目标状态的移动路径,如图1所示。

重排拼图游戏也叫N-数码问题(N-puzzle,N=M*M-1),高维数码问题(如15数码、24数码)常常被用来作为一些搜索算法的测试实例。本实验需要用到软装置Jiasaw。

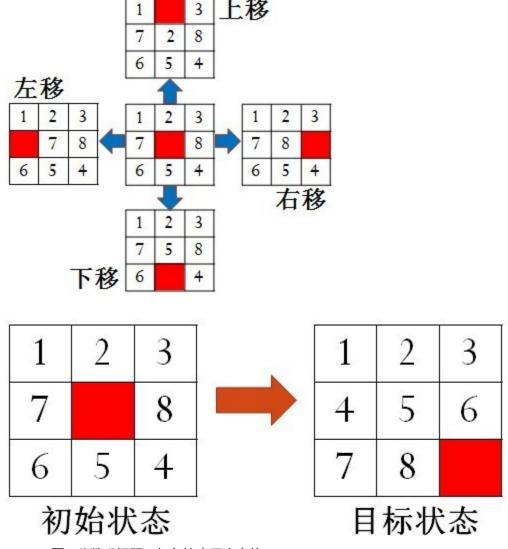


图1 八数码问题(红色块表示空白格)

1.2 实验目的

通过完成重排拼图游戏,加深对搜索策略的理解和应用:

- 1)学会利用广度优先搜索算法求得指定8-数码问题(3*3拼图)的最优解;
- 2) 学会利用启发式搜索算法求解随机生成的24-数码问题(5*5拼图)。

二、搜索策略介绍

2.1 盲目搜索策略

用于搜索的方法可分为两大类:盲目搜索和启发式搜索。深度优先搜索(Depth-First-Search)和广度优先搜索(Breadth-First-Search)是常见的盲目搜索方法,它们在搜索节点时都采用固定的排序,没有考虑问题领域可应用的知识,也称为无信息引导的搜索策略。

在走迷宫题目中,我们介绍了深度优先搜索算法,这里我们介绍另一种盲目搜索算法-----广度优先搜索。

2.1.1 BFS基本思想

从图中某节点V出发,在访问了V之后依次访问V的各个未曾访问过的邻接点,然后分别从这些邻接点出发依次访问它们的邻接点,并使"先被访问的节点的邻接点"先于"后被访问的节点的邻接点"被访问,直至图中所有已被访问的节点的邻接点都被访问到。如果还存在未被发现的节点,则选择其中一个作为源节点并重复以上过程。图2是一个广度优先搜索算法的示意图。

BFS总是尽可能"广"地搜索每一个节点的邻接点,能够找到从源结点到目标结点的最短路径,因而本实验采用它来求8-数码问题的最优解。

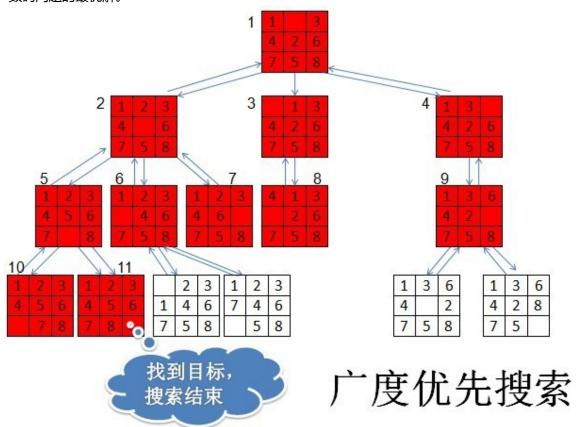


图2 广度优先搜索(BFS)算法示意图 (拼图状态旁边的序号代表访问顺序)

2.1.2 BFS算法步骤

- (1)将起始节点放入一个open列表中。
- (2)如果open列表为空,则搜索失败,问题无解;否则重复以下步骤:
 - 1.访问open列表中的第一个节点v, 若v为目标节点,则搜索成功,退出。
 - 2.从open列表中删除节点v,放入close列表中。
 - 3.将所有与v邻接且未曾被访问的节点放入open列表中。

2.2 启发式搜索

2.1.1 基本思想

与盲目搜索不同,启发式搜索(如A*算法)利用问题拥有的启发信息来引导搜索,动态地确定搜索节点的排序,以达到减少搜索范围,降低问题复杂度的目的。

在N-数码问题中,每搜索到每一个节点时,通过"估价函数"对该节点进行"评估",然后优先访问"最优良"节点的邻接节点,能够大大减少求解的时间。

2.1.2 估价函数

估价函数f(n)用来估计节点n的重要性,表示为:从起始节点,经过节点n,到达目标节点的代价。f(n)越小,表示节点n越优良,应该优先访问它的邻接节点。可参考的估价方法有:

- 1) 所有 放错位的数码 个数
- 2) 所有 放错位的数码与其正确位置的距离 之和
- 3)后续节点不正确的数码个数
- 4)

可以同时使用多个估价方法, f(n) = a*f1(n) + b*f2(n), "通过适当调整权重(a、b、",), 能够加快搜索速度。

2.1.3 算法步骤

- (1)将起始节点放入一个open列表中。
- (2) 如果open列表为空,则搜索失败,问题无解;否则重复以下步骤:
 - 1.访问open列表中的第一个节点v, 若v为目标节点,则搜索成功,退出。
 - 2.从open列表中删除节点v,放入close列表中。
 - 3.利用估价函数,对所有与v邻接且未曾被访问的节点进行估价,按照估价大小(小的在前)插入open列表中。

三、实验软装置介绍

在本实验中,拼图被抽象为一个数据结构------JigsawNode类,求解拼图的过程则在Jigsaw类中完成。要求在Jigsaw类中实现搜索算法,运行Runner测试脚本求解拼图任务(N-数码问题)。

JigsawNode	拼图的数据结构
Jigsaw	搜索算法

Runners	测试脚本

图3 实验软装置内容

3.1 拼图的数据结构

JigsawNode类描述了拼图的数据结构,包括两个重要元素:"节点状态"和"节点操作"。5.1节有JigsawNode类的详细文档。

1)节点状态(以3*3拼图为例)

每一拼图状态称为一个节点状态,由一个10元数组nodesState表示。例如,图4的状态表示为 { 5 , 1 , 2 , 3 , 7 , 0 , 8 , 6 , 5 , 4 } 。其中,第1位代表空白格所处位置,其余9位分别代表每一格中所放方块的数值(按照先行后列排序)。

1	2	3
7		8
6	5	4

图4 某一节点状态(红色块表示空白格)

2) 节点操作

重排拼图游戏的操作过程,在实验中表示为对节点状态的操作,由以下四个类方法实现。如果空白格处于边缘位置,则可能无法向某些方向移动,返回false。

方法	作用	返回值
public boolean moveEmptyUp()	空白格向上移	成功返回true 失败返回flase
public boolean moveEmptyDown()	空白格向下移	成功返回true 失败返回flase
public boolean moveEmptyLeft()	空白格向左移	成功返回true 失败返回flase
public boolean moveEmptyRight()	空白格向右移	成功返回true 失败返回flase

3.2 代码说明

本实验的软装置与GridWorld没有关联,这里只包含两个类: JigsawNode类和Jigsaw类,以及三个运行脚本。第五

部分(API)有代码的详细说明文档。

JigsawNode类是拼图的数据结构,包含节点状态和节点操作这两个重要的元素,在3.1节已作介绍,5.1节有详细说明。

Jigsaw类则是完成搜索的地方,其中存储了拼图的初始状态、目标状态以及当前状态,以及与拼图游戏相关的其他数据和方法。演示脚本RunnerDemo.java使用了ASearch()求解随机8-数码问题(3*3拼图);实验任务一要求在BFSearch()中填充广度优先搜索算法;实验任务二要求修改ASearch()和estimateValue()方法,完成用启发式搜索求解24-数码问题(5*5拼图)。

Runners中包含了1个演示脚本和2个实验任务测试脚本。

四、实验任务

4.1 演示程序

(Demo)运行演示脚本RunnerDemo,求解随机8数码问题(3*3拼图)。 参照2.2节,阅读Jigsaw类中的ASearch()和EstimateValue()方法。熟悉JigsawNode类和Jigsaw

4.2 实验任务一

(5分)利用广度优先搜索求出指定8-数码问题(3*3拼图)的最优解

如图5所示,指定初始状态为

目标状态为

要求参照2.1节,在Jigsaw类中填充广度优先搜索算法BFSearch()求得最优解,即是从初始状态到达目标状态的步数最少的移动路径。

具体要求:

- 1,填充Jigsaw类中的BFSearch()函数,可添加其他函数;
- 2,要求函数结束后:
 - 1. isCompleted记录了求解完成状态;
 - 2.closeList记录了所有访问过的节点;
 - 3.searchedNodesNum记录了访问过的节点数;
 - 4.solutionPath记录了解路径(所得路径中每一步的状态)。
- 3. 必须通过测试脚本RunnerPart1的测试检查。

注意:所有可能的节点状态为9!/2 =

181440种,因而采用广度优先搜索求解随机初始状态的3*3拼图可能需要花费较长时间,所以我们采用指定初始状态

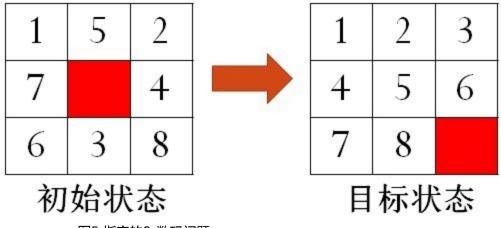


图5 指定的8-数码问题

4.3 实验任务二

(5分)利用启发式搜索求解随机生成的24-数码问题(5*5拼图)

参照2.3节,修改Jigsaw类中的启发式搜索算法ASearch()和代价估计函数estimateValue(),对随机生成的5*5拼图初始状态进行求解。

具体要求:

- 1,修改Jigsaw类中的ASearch()和estimateValue()两个函数,可添加其他函数;
- 2,要求访问节点总数不超过25000个;
- 3,要求算法结束后:
- 1.isCompleted记录了求解完成状态;
- 2.closeList记录了所有访问过的节点;
- 3.searchedNodesNum记录了访问过的节点数;
- 4.solutionPath记录了解路径。
- 4,必须通过测试脚本RunnerPart2的测试检查。

注意:解此题前必须先把JigsawNode中的拼图维度dimension改为5。

五、Application Programming Interface (API)

5.1 JigsawNode类

属性	介绍
int dimension	拼图维数:若为N*N拼图游戏,则dimension=N
int[] nodesState	节点状态:长度为N*N+1。其中第1位代表空白格所处位置,其余N*N位分别代表每一格中所放方块的数值(按照先行后列排序)
int nodeDepth	节点深度:从初始节点到该节点所用的步数

JigsawNode parent	父节点:到达此节点的上一节点,用于获取解路径
int estimatedValue	代价估值:记录该节点的代价估值
方法	介绍
JigsawNode(int[] data)	构造函数,参数为表示节点状态的数组。其中第1位代表空白格所处位置,其余N*N位分别代表每一格中所放方块的数值(按照先行后列排序)
JigsawNode(JigsawNode j)	构造函数,参数为一个状态节点。
int getDimension()	获取N*N拼图的维数N
int[] getNodesState()	获取代表状态节点的数组
void setNodeDepth(int d)	设置节点深度
int getNodeDepth()	获取节点深度
void setParent(JigsawNode parent)	设置父节点
JigsawNode getParent()	获取父节点
void setEstimatedValue(int e)	设置代价估值
int getEstimatedValue()	获取代价估值
public void setInitial()	初始化节点的代价估值estimatedValue、节点深度nod eDepth和父节点parent。用与打散拼图操作scatter之 后。
public int[] canMove()	探测当前状态中空白格的可移动方位。返回一个四位数组,1到4位分别代表空白格是否能向上、下、左、右移动。值为1可移动,值为0不可移动
boolean canMoveEmptyUp() boolean canMoveEmptyDown() boolean canMoveEmptyLeft() boolean canMoveEmptyRight()	判断该状态节点的空白格能否向上、下、左、右移动。 若可以则返回true,否则返回false
public boolean move(int direction)	向某一方向移动当前拼图状态中的空白格。参数direction代表移动方向:0为向上,1为向下,2为向左,3为向右。移动成功返回true,失败返回false

boolean moveEmptyUp() boolean moveEmptyDown() boolean moveEmptyLeft() boolean moveEmptyRight()	向上、下、左、右移动该状态节点中的空白格, 成功返回true,失败返回false
--	---

5.2 Jigsaw类

属性	介绍
JigsawNode beginJNode	拼图的起始状态节点
JigsawNode endJNode	拼图的目标状态节点
JigsawNode currentJNode	拼图的当前状态节点
Vector <jigsawnode> openList</jigsawnode>	open表 :用以保存已发现但未访问的节点
Vector <jigsawnode> closeList</jigsawnode>	close表:用以保存已访问的节点
Vector <jigsawnode> solutionPath</jigsawnode>	解路径 :用以保存从起始状态到达目标状态的移动路径中的每 一个状态节点
boolean isCompleted	完成标记:初始为false;当求解成功时,将该标记至为true
int searchedNodesNum	已访问节点数: 用以记录所有访问过的节点的数量
方法	介绍
方法 public Jigsaw(JigsawNode bNode, JigsawNode eNode)	介绍 拼图构造函数,bNode-初始状态节点,eNode-目标状态节点
public Jigsaw(JigsawNode bNode, JigsawNode	拼图构造函数,bNode-初始状态节点,eNode-目标状
public Jigsaw(JigsawNode bNode, JigsawNode eNode) public static JigsawNode scatter(JigsawNode	拼图构造函数, bNode-初始状态节点, eNode-目标状态节点 此函数用于打散拼图:将输入的初始状态节点jNode随
public Jigsaw(JigsawNode bNode, JigsawNode eNode) public static JigsawNode scatter(JigsawNode jNode, int len)	拼图构造函数, bNode-初始状态节点, eNode-目标状态节点 此函数用于打散拼图:将输入的初始状态节点jNode随机移动len步,返回其打散后的状态节点
public Jigsaw(JigsawNode bNode, JigsawNode eNode) public static JigsawNode scatter(JigsawNode jNode, int len) public JigsawNode getCurrentJNode()	拼图构造函数, bNode-初始状态节点, eNode-目标状态节点 此函数用于打散拼图:将输入的初始状态节点jNode随机移动len步,返回其打散后的状态节点 获取拼图的当前状态节点
public Jigsaw(JigsawNode bNode, JigsawNode eNode) public static JigsawNode scatter(JigsawNode jNode, int len) public JigsawNode getCurrentJNode() public void setBeginJNode(JigsawNode jNode)	拼图构造函数, bNode-初始状态节点, eNode-目标状态节点 此函数用于打散拼图:将输入的初始状态节点jNode随机移动len步,返回其打散后的状态节点 获取拼图的当前状态节点 设置拼图的初始状态节点
public Jigsaw(JigsawNode bNode, JigsawNode eNode) public static JigsawNode scatter(JigsawNode jNode, int len) public JigsawNode getCurrentJNode() public void setBeginJNode(JigsawNode jNode) public JigsawNode getBeginJNode()	拼图构造函数, bNode-初始状态节点, eNode-目标状态节点 此函数用于打散拼图:将输入的初始状态节点jNode随机移动len步,返回其打散后的状态节点 获取拼图的当前状态节点 读置拼图的初始状态节点 获取拼图的初始状态节点

private boolean calSolutionPath()	计算解的路劲,若有解,则将结果保存在solutionPath中,返回true; 若无解,则返回false
public String getSolutionPath()	获取解路径文本。解路径solutionPath的字符串,若有解,则分行记录从初始状态到达目标状态的移动路径中的每一个状态节点;若未解或无解,则返回提示信息。
public int getSearchedNodesNum()	获取访问过的节点数searchedNodesNum
public void printResult(PrintWriter pw)	将搜索结果写入文件中,同时显示在控制台
private Vector <jigsawnode> findFollowJNodes(JigsawNode jNode)</jigsawnode>	探索所有与jNode邻接(上、下、左、右)且未曾被访问的节点。参数jNode-要探索的节点。返回包含所有与jNode邻接且未曾被访问的节点的Vector <jigsawnode>对象</jigsawnode>
private void sortedInsertOpenList(JigsawNode jNode)	排序插入openList:按照节点的代价估值(estimatedValue)将节点插入openList中,估值小的靠前。
演示及实验任务函数	演示及实验任务函数
public boolean BFSearch()	(实验一)广度优先搜索算法,求解指定3*3拼图(8-数码问题)的最优解。 要求:填充此函数
public boolean ASearch()	(Demo+实验二)启发式搜索。 演示:RunnerDemo使用此函数 要求:修改此函数
private void estimateValue(JigsawNode jNode)	(Demo+实验二)计算并修改节点的代价估值estimat edValue 演示:RunnerDemo使用此函数 要求:修改此函数

5.3 测试脚本Runners

脚本名	介绍
RunnerDemo.java	演示脚本,使用启发式搜索求解随机8-数码问题(3*3 拼图)。参考Jigsaw类中的ASearch()和estimageValu e()函数。
RunnerPart1.java	实验一测试脚本,使用广度优先算法BFSearch()求指定8-数码问题(3*3拼图)的最优解。 要求填充Jigsaw类中的BFSearch()函数。

RunnerPart2.java	实验二测试脚本,使用启发式搜索算法ASearch()求解随机24-数码问题(5*5拼图)。 要求参照并修改Jigsaw类中的ASearch()和estimageValue()函数。
------------------	---