Condensador Cilíndrico

No controlador (da plataforma) devem estar 3 parâmetros para configuração:

- Posição inicial (mm):
 - o Mín: 0
 - o Máx: 228
 - O Valor inicial (quando o user acede à experiência): 0
 - o Valor da "Default Config": 50
 - o Step mínimo: 1
- Posição final (mm):
 - o Mín: 0
 - o Máx: 228
 - O Valor inicial (quando o user acede à experiência): 228
 - o Valor da "Default Config": 150
 - o Step mínimo: 1
- Número de pontos:
 - o Mín: 2
 - o Máx: 670
 - O Valor inicial (quando o user acede à experiência): 2
 - o Valor da "Default Config": 10
 - o Step mínimo: 1
 - Este parâmetro tem que obedecer à seguinte condição:
 Número de pontos < abs(Posição final Posição inicial) 1
 onde abs é módulo ou valor absoluto.

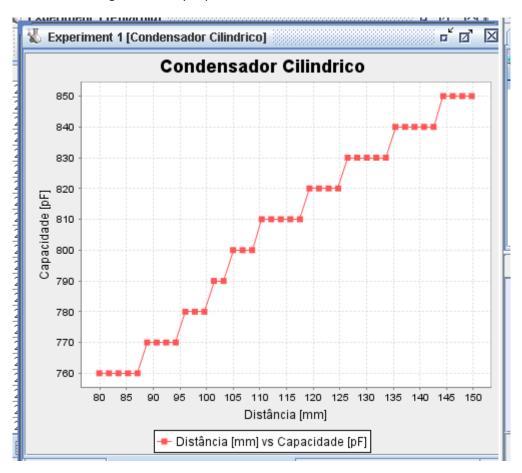
Funções transferências do DRIVER para o HARDWARE, tem-se:

- Posição inicial (mm):
 - o pos_inicial_no_hardware = (670/228)*posicao_inicial_no_controlador
- Posição final (mm):
 - o pos_final_no_hardware = (670/228)*posicao_final_no_controlador
- Número de pontos:
 - o no_of_points_hardware = no_of_points_controlador

OBS: Todos os valores enviados para o HARDWARE devem ser **inteiros**.

Nos resultados (da plataforma) só será necessário um gráfico:

Podes basear-te no seguinte exemplo para os nomes dos eixos :



O output do HARDWARE é do tipo:

- C Valores em Y Valores em X
 - Valores em Y (Capacidade [pF]):

o Mín: 0

o Máx: 65536

• Valores em X (Distância [mm]):

Mín: 0Máx: 670

Frequência de output dos dados é variável, por isso penso que não faz sentido atribuirlhe um valor, certo? Para além disso, para esta experiência não é necessário gráficos em função do tempo (mas sim da distância).

Funções transferências do HARDWARE para o DRIVER, tem-se:

- Valores em Y (Capacidade [pF]):
 - o Valores_em_Y_no_grafico = valores_em_Y_do_hardware / 1000
- Valores em X (Distância [mm]):
 - Valores_em_X_no_grafico = (228/670)*valores_em_X_do_hardware

(quando digo valores no gráfico, são os mesmos que ficam na tabela, claro...)