串口透传

基于 BLE 的双向透明传输

Ghostyu.com 2014/1/14

[在此处键入文档的摘要。摘要通常是对文档内容的简短总结。在此处键入文档的摘要。摘要通常是对文档内容的简短总结。]

目录

1前言	2
2 必要条件	2
3 文件预览	2
4 源码包解压	
5 打开 IAR 工程	4
5.1 主机工程	
5.2 从机工程	8
6 编译下载	
7 测试	11
7.1 主机连接测试	
7.2 透传测试	15

1前言

对于传统蓝牙的透传,有几个无法避免的问题,功耗大,成本高,另外串口透传多数情况下并不需要较高的速率,使用低功耗蓝牙作为串口透传的载体,将非常合适,我们今天来在 SmartRF 开发板上,开发一个技术低功耗蓝牙的串口双向透传程序。

该串口透传,无需任何五向按键操作,完全在串口调试助手里实现。先通过《实践 5: 串口控制蓝牙》中的 AT 命令完成主从机的连接,然后就可以双向透传了。

2 必要条件

A 硬件

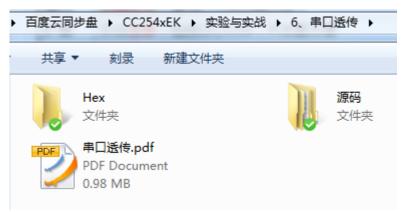
- 1、两个 SmartRF 系列开发板, CC2540 或者 CC2541
- 2、CC-Debugger 仿真器
- 3、MiniUSB 线 (用于 NewSmartRF 开发板连接 PC 的 USB) 或直连串口线 (用于 SmartRF 开发板连接 PC 的串口)

B软件

- 1、ble 协议栈, 版本: 1.3.2
- 2、IAR for 8051 开发环境, 版本: 8.10
- 3、 Flash Programmer 固件烧写软件。
- 4、串口调试助手。

3 文件预览

本文档的所有相关源码、说明均位于【CC254xEK\实验与实战\6、串口透传】目录下,如下图:



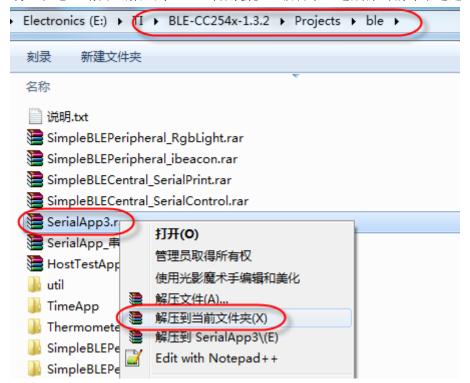
【Hex】文件夹存放我们预先编译 OK 的固件,可以直接下载到 SmartRF 系列开发板中测试运行。

【源码】文件夹存放的是该实践相关的源码程序

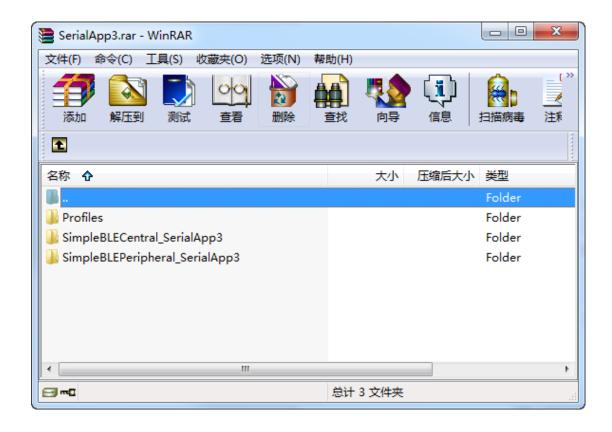
【串口透传.pdf】也就是本文档,在进行任何操作前请务必先仔细阅读。

4源码包解压

将【\实验与实战\6、串口透传\源码\CC254x】下的压缩包,**复制到 1.3.2 版本的协议栈** projects 目录下,然后右击选择"解压到当前文件夹",并且替换协议栈原有的源码,如下图所示,务必注意,请勿"解压到 xxx",否则会多一级目录,造成源码编译不通过。



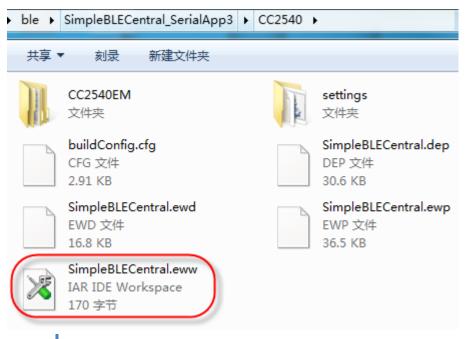
如果你打开了压缩包,你会发现有三个文件夹,如下图,主从机两个工程,我们已经重命名,但是程序中修改了 TI 提供的 SimpleProfile,所以源码包里提供了透传配套的修改后的 SimpleProfile,和源文件名相同,大家解压的时候会提醒是否替换原有文件,需要选择是。



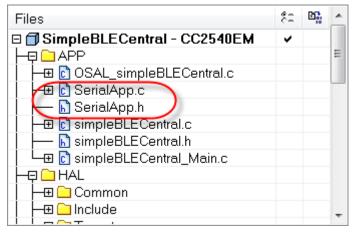
5 打开 IAR 工程

5.1 主机工程

接下来我们打开 SimpleBLECentral_SerialApp3 透传的主机工程,进入 【BLE-CC254x-1.3.2\Projects\ble\SimpleBLECentral_SerialApp3\CC2540】,打开IAR工程,如下图,如果你使用的芯片是 CC2541,进入 CC2541文件夹打开工程。



在 APP 目录,我们添加了两个文件,用来配置串口通信。另外,在 SIMPLEBLECENTRAL.C 文件的最后,是 GATT WRITE 函数。并且还有在《通过串口控制蓝牙》中的 AT 解析代码



首先打开 SerialApp.c 源文件,当 CC254x 接收到串口数据后会调用 sbpSerialAppCallback 函数,如下图:

```
00062: /*uart接收回调函数*/
00063: void sbpSerialAppCallback(uint8 port, uint8 event)
00064: {
00065:
        uint8 pktBuffer[SBP_UART_RX_BUF_SIZE];
        // unused input parameter; PC-Lint error 715.
00066:
        (void) event;
00067:
00068:
        int i=0;
00069:
        for(i=6000;i>0;i--){
          asm("nop");
00071:
       //HallcdWriteString("Data form my UART:", HAL_LCD_LINE 4 );
00072:
        //返回可读的字节
00073:
00074: if ( (numBytes = Hal_UART_RxBufLen(port)) > 0 ) {
          //读取全部有效的数据,这里可以一个一个读取,以解析特定的命令
00075:
          (void) HalUARTRead (port, pktBuffer,
00076:
                                            numBytes)
00077:
              if(pktBuffer[0]=='A' && pktBuffer[1]=='T')
                CommondHandle (pktBuffer, numBytes);
00078:
00079:
              }else{
00080:
                sbpGattWriteString(pktBuffer, numBytes);
00081:
00082:
00083:
00084: } ? end sbpSerialAppCallback ?
```

该函数接收全部的串口数据后,调用 CommondHandle 函数开始解析 AT 命令。 CommondHandle 函数位于 simpleBLECentral.c 文件中。如下图程序片段,一共可以处理 7 条 AT 命令,大家可以更具需要添加更多的 AT 命令

AT

用于串口测试,如果程序运行并且串口通畅,会返回 OK

AT+ROLE?

获取当前角色,返回 Central

AT+SCAN

扫描从机,发送后 CC254x 开始 Discovery 从机,等待片刻后,返回找个的从机数量。

AT+CON[x]

连接指定的从机,x为搜索到的从机序号,如果只扫描到一个从机,可以输入:AT+CON1连接该从机。

AT+RSSI

获取当前 rssi 值,执行该命令后,程序会每个一秒打印一次 RSSI 值,再次发送该命令,停止 RSSI 值打印。

AT+DISCON

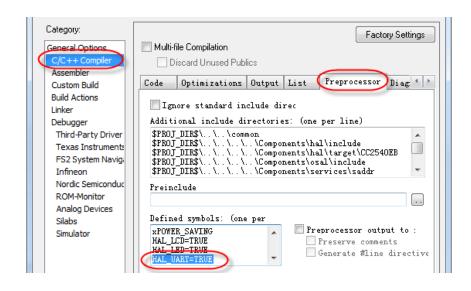
断开连接

AT+WRITE[0xXX]

向 Char1 写入特征值。如果要向从机 char 发送 0x15,输入发送命令: AT+WRITE0x15

```
串口测试,返回OK
01095: //AT
                  获取当前角色
01096: //AT+ROLE?
                  扫描从机
01097: //AT+SCAN
01098: //AT+CON[x] 连接指定的从机, x为搜索到的从机序号
                  获取rssi值
01099: //AT+RSSI
01100: //AT+DISCON 断开连接
01101: //AT+WRITE[0xXX]
01102: void CommondHandle (uint8 *pBuffer, uint16 length)
01103: {
01104:
        if(length<2)</pre>
01105:
         return ;
       if(pBuffer[0]!='A' && pBuffer[1]!='T')
01106:
01107:
         return ;
01108: if(length <=4){
         SerialPrintString("OK\r\n");
01109:
01110:
         return ;
01111:
       }
01112:
       if(length>=8 && str cmp(pBuffer+3, "ROLE?", 5) ==0) {
          SerialPrintString("Central\r\n");
01113:
01114:
          return ;
01115:
01116:
       if (length>=7 && str cmp(pBuffer+3, "SCAN", 4) ==0) {
       simpleBLEScanning = TRUE;
01117:
01118:
         simpleBLEScanRes = 0;
01119:
         LCD WRITE STRING( "Discovering...", HAL LCD LINE 1 )
01120:
          SerialPrintString("Discovering...\r\n");
01121:
          LCD_WRITE_STRING( "", HAL_LCD_LINE_2 );
01122:
01124 -
          CADCantralRole StartDiscovery / DEFAULT DISCOVERY MOD
```

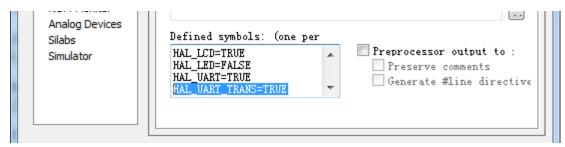
另外注意,我们已经在工程 Options 的 Preprocessor 中添加了 HAL_UART=TRUE 宏定义。否则 底层的 uart 程序不会被编译到程序中。在当前 Configuration 上右击,然后选择 Options...



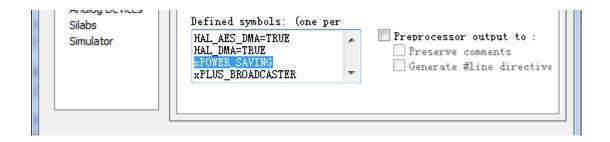
如果串口接收到的数据是非"AT"打头,那么认为是透传的数据,将直接通过 GATT Write 函数发送到从机。

```
01119: uint8 sbpGattWriteString(uint8 *pBuffer, uint16 length)
01120: {
            uint8 status;
01121:
            uint8 len;
01122:
           if(length > 20)
01123:
                len = 20;
01124:
           else
01125:
           len = length;
01126:
         attWriteReg t req;
reg.handle = simpleBLECharHdl;
req.len = len;
01127:
01128:
01129:
           req.sig = 0;//必须要填
01130:
           reg.cmd = 0;//必须要填
osal memcpy(reg.value,pBuffer,len);
01131:
01132:
            status = GATT WriteCharValue( simpleBLEConnHandle, &req, simpleBLETaskId );
01133:
01134:
01135:
            return status;
01136: }
```

在上面的工程 Options 的 Preprocessor 中,除了要添加 HAL_UART=TRUE,还需要一个宏定义,来区分串口透传工程和一般的主从机工程,虽然我们替换了协议栈原先的 Simple Profile 文件,但是并未破坏原来的结构,而是在代码中,添加了透传工程的宏定义。

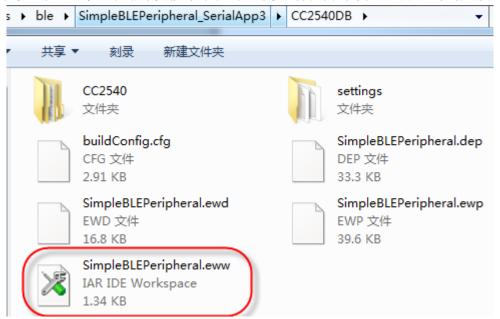


还需要设置,不能休眠。否则 UART 无法接收到完整的数据。在 1.4 的协议栈中可能有改善。在每条宏定义的前边加一个 x 表示,取消该条宏定义(其实任何字母都可以,为了改变了宏定义的名称而己)。



5.2 从机工程

从机工程和主机工程非常类似,尤其是串口代码部分,另外最大的不同是数据的发送上。



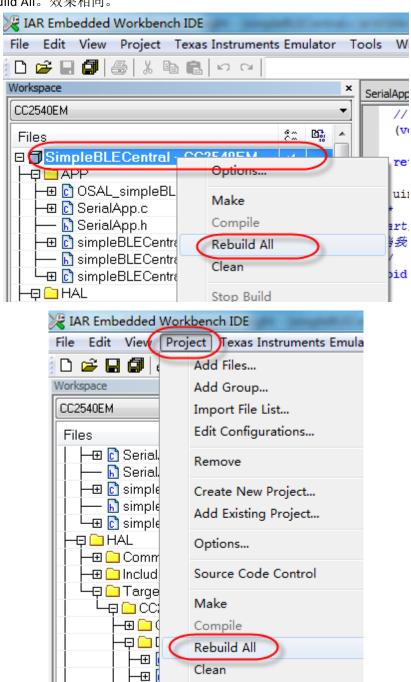
主机向从机发送数据是通过调用 GATT_WriteCharValue(GATT 的 client 主动向 service 发数据,这里的主机是 GATT 的 client),从机向主机发送数据是通过调用 GATT_Notification(GATT 的 Service 主动向 client 发送数据,这里的从机是 GATT 的 service)

```
00082: void sbpSerialAppSendNoti(uint8 *pBuffer, uint16 length)
00083: {
         uint8 len;
00084:
00085: if(length > 20)
00086:
          len = 20;
00087: else
          len = length;
00088:
       static attHandleValueNoti_t pReport;
00089:
00090: pReport.handle=0x2E;
00091: pReport
00092: osal memcpy(pReport.value, pBuffer, len);
00093:
         GATT Notification( 0, &pReport, FALSE );
00094: }
```

6编译下载

在当前 Configuration 上右击,然后选择 Rebuild All,重新编译整个工程。或者选择菜单

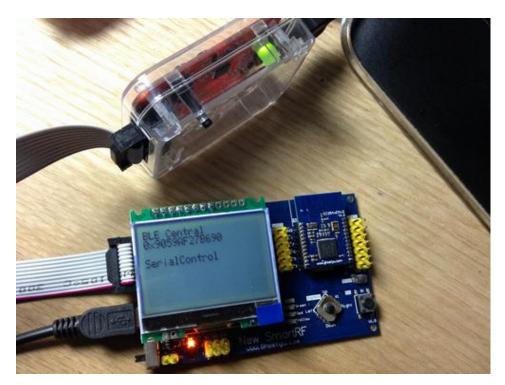
Project/Rebuild All。效果相同。



如果源码解压的位置正确,并且使用的是 1.3.2 的 ble 协议栈和 8.10 的 IAR 编译器,不会出现任何编译问题(可能有部分警告,一般是变量声明了,但未使用)。

DEATH LOSSES

连接 CC-Debugger 仿真器和开发板,准备烧写程序,注意,仿真器连接 OK 后务必按仿真器复位按钮,待 CC-Debugger 指示灯变绿后,再进行下一步操作。另外还需要连接开发板的与 PC 的串口(程序下载仅连接仿真器即可,连接仿真器的 usb,是准备下步骤的 uart 通信用。),使用 IAR 下载,或者使用 Flash Programmer 将程序下载到开发板中。



从机工程的烧写方法与主机工程完全相同。 最后连接如下



7 测试

按照上图连接开发板和电脑。然后打开串口调试助手。打开开发板对应的虚拟串口。如下图所示的参数设置。



7.1 主机连接测试

本节中的操作与《串口控制蓝牙》完全相同,使用简单的 AT 命令来控制蓝牙的链接过程。

1、测试程序与串口,发送 AT 指令。



2、扫描从机,输入: AT+SCAN,点击发送



3、连接从机,输入: AT+CON1,点击发送



4、获取 RSSI 信号值,输入: AT+RSSI,点击发送,再次发送停止。



5、向 Char1 写入一个数,如 0x5a,输入: AT+WRITE0x5A



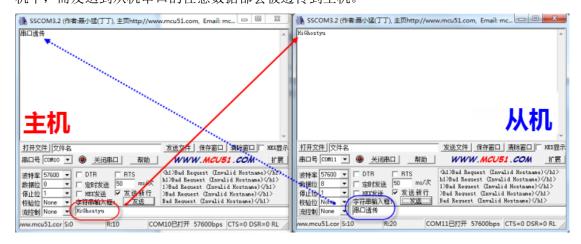
6、断开连接,输入: AT+DISCON



7.2 透传测试

使用 7.1 节中的 AT 命令连接到从机后,就可以串口透传了。

主机向从机发送数据,如果发送到主机串口的字符串不是 "AT"开头,会被直接发送到从机中,而发送到从机串口的任意数据都会被透传到主机。



8 智能机与 CC254x 之间的透传

- 8.1 iOS 设备
- 8.2Android 设备

联系我们:

刘雨 tel:15861666207

网站: http://www.ghostyu.com

技术支持: http://www.ghostyu.com/bbs
在线文档: http://www.ghostyu.com/wiki
官网店铺: http://ghostyu.taobao.com