

定位，感知，规划常见算法汇总

定位

- 基于激光雷达的定位
 - 结合三维点配准算法的多层自适应蒙特卡罗定位（ML-AMCL）方法。
 - 激光雷达和相机方式定位
 - 基于相机的定位方式
 - 基于点特征的定位PFL
 - 基于车道特征的定位LFL

路线数据定义文件（RDDF）

路线网络定义文件（RNDF）

- 高精地图 HD-maps