# Tutorato AFL

## Linpeng Zhang

## 3 giugno 2019

#### Sommario

Per errori/dubbi/problemi: linpeng.zhang@studenti.unipd.it.

## Indice

1	Lez 12														1						
	1.1	Riassu	nto informale.																		1
		1.1.1	Automi a pila																		1
		1.1.2	Indecidibilità																		2
		1.1.3	Trattabilità .																		2

## 1 Lez12

Riscrivere le soluzioni dei professori sarebbe uno spreco di tempo, motivo per cui ho preferito fare un "riassunto informale".

## 1.1 Riassunto informale

### 1.1.1 Automi a pila

- 1. un automa a pila nondeterministico con qualsiasi tipo di accettazione riconosce tutte i CFL;
- 2. un automa a pila deterministico DPDA ha:
  - (a) al più uno stato per ogni tripla (stato, input, cima della pila):
  - (b) non può decidere se consumare o meno l'input. Cioè se l'automa ha una transizione per  $(q, \epsilon, X)$  allora non può averne una per  $(q, \epsilon, X)$  unastringa,  $(q, \epsilon, X)$ .
- 3. un DPDA per stato finale riconosce tutti i linguaggi regolari, ma non tutti i CFL (ad esempio non  $L_pal$ );

- 4. un DPDA per stack vuoto riconosce un sottoinsieme dei CFL che hanno la proprietà del prefisso: ovvero un prefisso di una parola del linguaggio non può a sua volta essere una parola del linguaggio;
- 5. sia P un DPDA. Allora L(P) non è ambiguo.

#### 1.1.2 Indecidibilità

- 1. ci sono linguaggi non RE, detti anche indecibili. Lo sono ad esempio  $L_d$ ,  $comp(L_u)$ ,  $L_e$ ;
- 2. ci sono linguaggi RE: data una TM che riconosce un linguaggio RE, se riceve in input una stringa nel linguaggio la TM la accetta e termina; se riceve in input una stringa non nel linguaggio, la TM non necessariamente termina.  $L_u, L_{ne}$  lo sono.
- ci sono linguaggi RE ricorsivi: data una TM che riconosce un linguaggio RE ricorsivi, se riceve in input una stringa nel linguaggio la TM la accetta e termina; se riceve in input una stringa non nel linguaggio, la TM certamente termina;

#### 1.1.3 Trattabilità

- 1. abbiamo trattato solamente i problemi di decisione, ma ciò non è limitativo in quanto molti problemi possono ricondursi ad una variante "decisionale";
- 2. un problema è P se una macchina di Turing deterministica lo risolve in tempo polinomiale;
- 3. un problema è NP se una macchina di Turing nondeterministica lo risolve in tempo polinomiale, oppure se esiste un certificato della soluzione che può essere verificato in tempo polinomiale;
- 4. un problema è NP-hard se può essere utilizzato come sottoprocedura per risolvere qualsiasi problema in NP con una eventuale trasformazione in tempo polinomiale;
- 5. un problema è NP-completo se è NP e NP-hard. Quindi per dimostrare che un P' è NP-completo dovrete:
  - (a) dire com'è fatto un certificato e come verificarlo in tempo polinomiale;
  - (b) fare una riduzione di un problema NP-completo o NP-hard a P'. In particolare la trasformazione h(x) dell'input deve avvenire in tempo polinomiale e dovete dimostrare come risolvere il problema NP-completo sull'input originario sia equivalente a risolvere il problema P' sull'input trasformato.