www.ebpftravel.com

TRAMPOLINE & TRACING MULTI-LINK 技术探索

天翼云科技有限公司 董梦龙

中国.西安



第三届 eBPF开发者大会

www.ebpftravel.com

(1) TRAMPOLINE基本原理

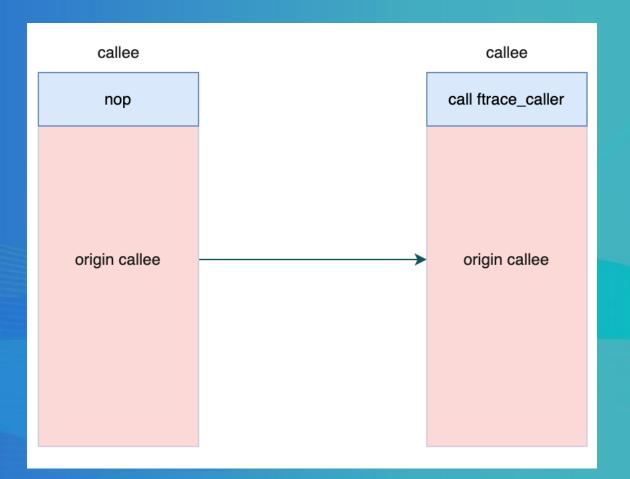
天翼云科技有限公司



① FTRACE基本原理

-mfentry -fpatchable-function-entry

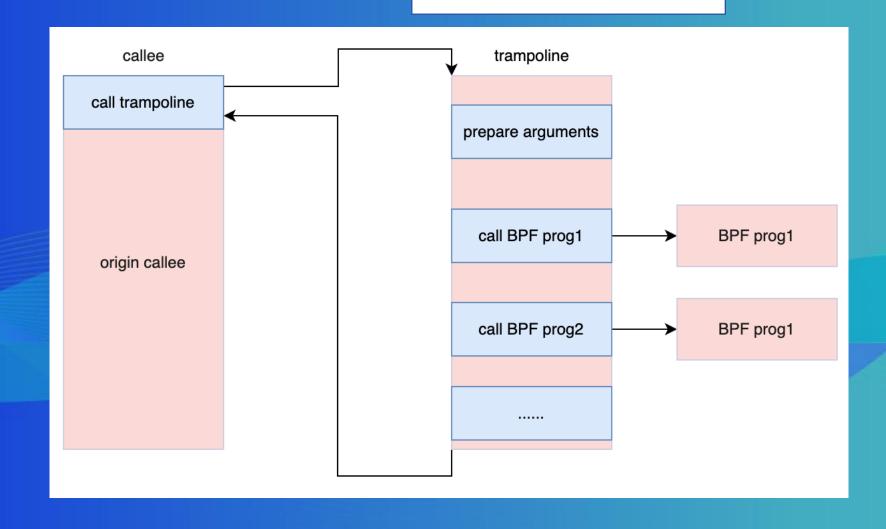






1 TRAMPOLINE基本原理

目标函数和BPF之间的桥梁





1 TRAMPOLINE基本原理

优势:

- direct call, 性能高
- 更简洁的方式来获取被跟踪的函数的参数
- 函数返回值的同时,获取函数的参数
- 修改被跟踪函数的返回值

用户:

BPF_PROG_TYPE_TRACING

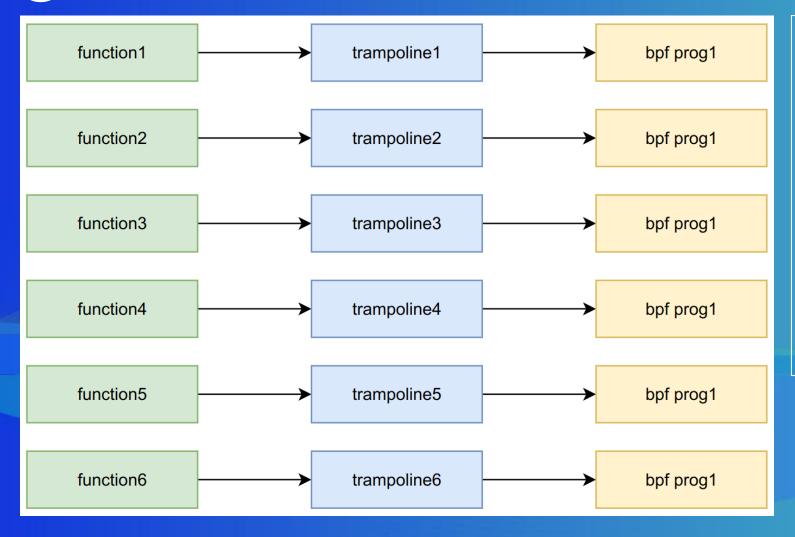
BPF_PROG_TYPE_EXT

BPF_PROG_TYPE_LSM

BPF_LSM_CGROUP



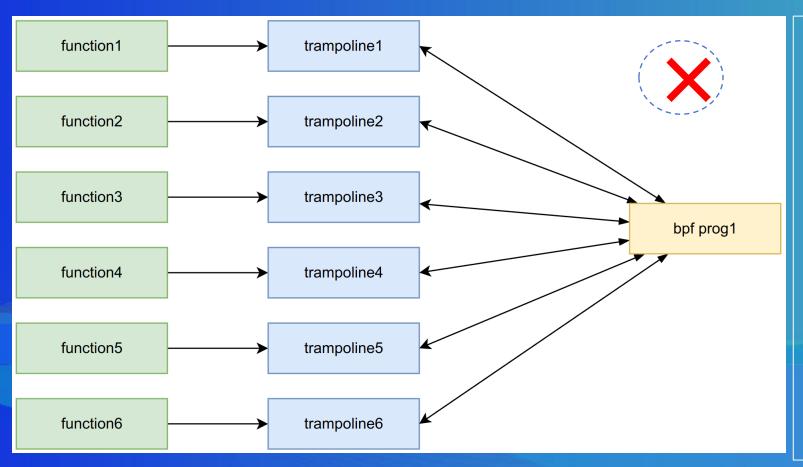
① TRACING劣势



- 资源开销大,创建耗时,不适合大 批量场景
- 无法一个BPF程序实现HOOK多个 内核函数
- 每秒只能完成几十个BPF程序的 attach,超过一千个目标函数,要 以分钟为单位
- 代码 & 数据耦合



2)TRACING MULTI-LINK(V1)

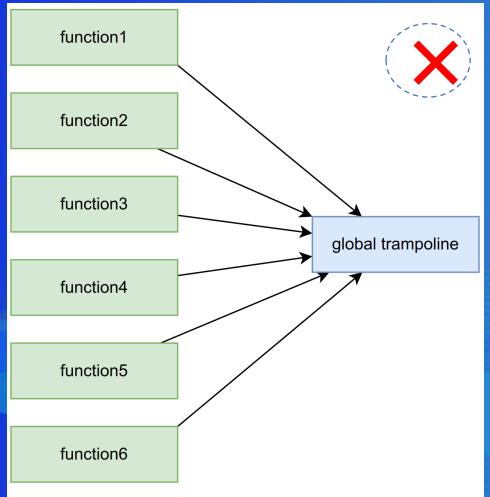


- · 实现了tracing multi-link,可以将单个bpf程序attach到多个内核函数。
- 没有从根本上解决加载慢、资源 浪费的问题
- patch series:
 https://lore.kernel.org/netdev/202
 40311093526.1010158-1 dongmenglong.8@bytedance.co
 m/

核心思路: 检查被访问过的参数类型是否一致



2)TRACING MULTI-LINK(V1)



```
global trampoline的逻辑:
```

```
save regs
bpfs = trampoline_lookup_ip(ip)
fentry = bpfs->fentries
while fentry:
  fentry(ctx)
  fentry = fentry->next
```

call origin save return value

```
fexit = bpfs->fexits
while fexit:
fexit(ctx)
fexit = fexit->next
```

将每个函数上面挂载的 BPF信息,以函数地址 为key,保存到全局哈希 表中,通过 trampoline_lookup_ip函 数进行查找,在global trampoline中调用。

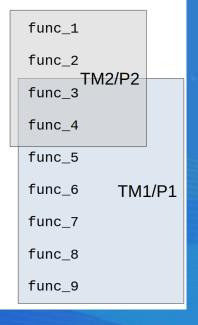
```
struct bpf_array {
  struct bpf_prog
*fentries;
  struct bpf_prog *fexits;
  struct bpf_prog
*modify_returns;
}
```

性能太差,不行!!!

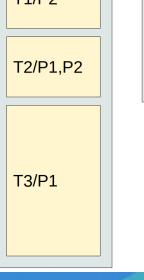


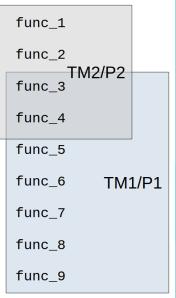
3) MIXING TRAMPOLINES (Jirka)

MIXING TRAMPOLINES



MIXING 2 MULTI TRAMPOLINES T1/P2 func







(3) MIXING TRAMPOLINES (Jirka)

MIXING 3 MULTI TRAMPOLINES

T1/P2

T2/P1,P2

T3/P1,P2,P3

T4/P1,P3

T5/P1

T1/P2

T2/P1,P2

T3/P1

func_1
func_2
TM2/P2
func_3
func_4
func_5
TM3/P3
func_6
func_7
func_8

func_9

- https://lpc.events/event/16/contrib utions/1350/attachments/1033/19 83/plumbers.pdf
- https://git.kernel.org/pub/scm/linu x/kernel/git/jolsa/perf.git/log/?h=b pf/batch
- 29个patch
- 不行,太过复杂

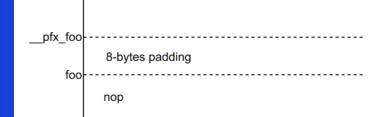


4)TRACING MULTI-LINK(V1)

零开销的 "per-function storage" ?



4)function meta data



核心思想:

在每个函数前面预留一定的padding空间(8字节),将我们需要的信息存储到这个padding空间中。

该方式需要编译器支持。所幸,编译器提供了-fpatchable-function-entry参数可以实现这一功能。

零开销:

(struct bpf_array *)(ip - 8)



4)function meta data

挑战:

- 1. 每个函数前面预留padding空间会导致vmlinux的text变大
- 2. padding空间可能已经被使用了,需要进行适配

ARM64:

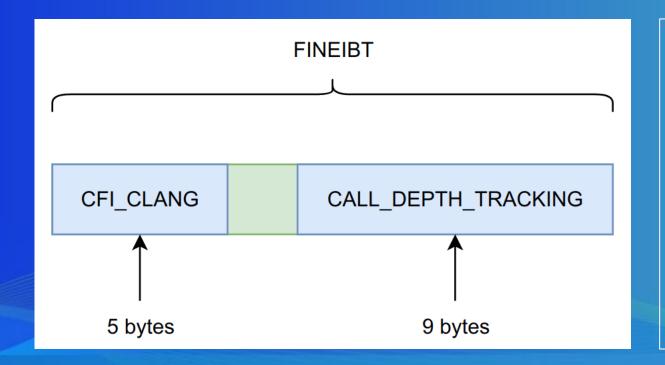
CONFIG_DYNAMIC_FTRACE_WITH_CALL_OPS已经使用了类似的功能,其将callback指针存储到了每个函数的padding space中,适配起来较简单。(padding无法和CFI_CLANG共存)

X86 64:

MITIGATION_CALL_DEPTH_TRACKING & CFI_CLANG & FINEIBT, X86适配起来较为困难



4) function meta data



X86_64: 存在可用padding空间的时候,才启用本功能。即: !CFI_CALNG ||!CALL_DEPTH_TRACKING



4) function meta data

function padding不受支持怎么办?

—— fallback到以hash table的方式来实现

具体function padding的实现:

维护一个全局数组,将meta data的index存储到对应函数的function padding里。对于x86_64,占用5字节(封装为mov指令) padding空间;对于arm64,占用4字节。



5 global trampoline

```
SYM_FUNC_START(bpf_global_caller)
          ANNOTATE_NOENDBR
          pushq %rbp
         movq %rsp, %rbp
          subq $STACK_SIZE, %rsp
          tramp save regs
          CALL_DEPTH_ACCOUNT
          /* save rbx and r12, which will be used later */
          movq %rbx, RBX_OFFSET(%rbp)
          movq %r12, R12_OFFSET(%rbp)
          /* get the function address */
          movq 8(%rbp), %rdi
SYM_INNER_LABEL(bpf_global_caller_real_func, SYM_L_GLOBAL)
          ANNOTATE_NOENDBR
          /* subq $0, %rdi */
          andq $0xffffffffff0, %rdi
```



5 global trampoline

```
/* save the function ip */
          movq %rdi, FUNC_ORIGIN_IP(%rbp)
SYM_INNER_LABEL(bpf_global_caller_kfunc_md, SYM_L_GLOBAL)
          ANNOTATE_NOENDBR
          call kfunc_md_find
          testq %rax, %rax
          jz do_bpf_out
          movq %rax, KFUNC_MD_OFFSET(%rbp)
          /* fentry bpf progs */
          movq (KFUNC_MD_PROGS)(%rax), %rbx
          bpf_caller_prog_run fentry
          movq KFUNC_MD_OFFSET(%rbp), %r12
          /* load the modify_return prog list to rbx */
          movq (KFUNC_MD_PROGS + 16)(%r12), %rbx
          bpf caller prog run modify return 1
```



5 global trampoline

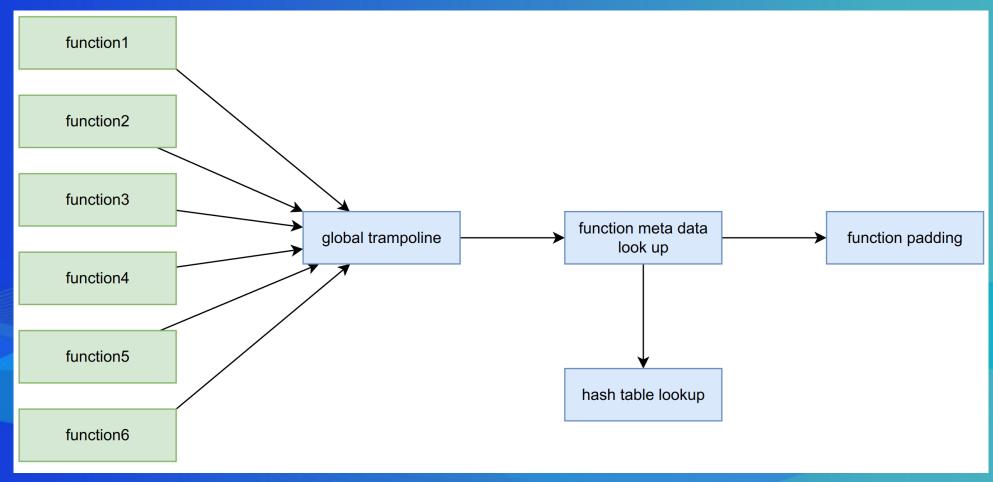
缺陷: indirect call

当产生到indirect call的时候,会涉及到很多东西,最大的问题在于MITIGATION机制而导致的性能问题。初步测试,indirect call会使得global trampoline的overhead相比于普通的trampoline高50%左右。(不知道为啥,Alexei说indirect call不是个问题,那就先不管了~)

即使这样,global trampoline的性能依然比kprobe_multi高出一个数量级(kprobe_multi是基于哈希表的方式来实现ops查找的)。



6)tracing multi-link





6 tracing multi-link

兼容性:

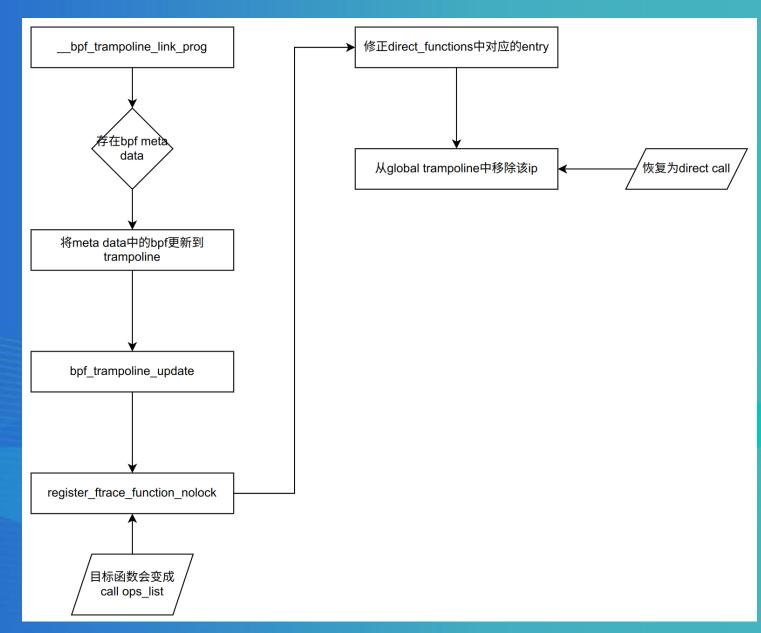
attach trampoline -> 已经存在global trampoline -> 将function metadata中的BPF更新到 trampoline, 使用trampoline替换global trampoline

attach global trampoline -> 已经存在trampoline -> 使用当前BPF程序更新trampoline



6 tracing multi-link

trampoline替换过程:





6 tracing multi-link

当前进展:

完成度80% (目前仅支持x86) , 代码量新增3500行

https://lore.kernel.org/netdev/20250303065345.229298-1-dongml2@chinatelecom.cn/