

Московский авиационный институт
(национальный исследовательский университет)

Институт №8 «Информационные технологии и прикладная
математика»

Кафедра 806 «Вычислительная математика
и программирование»

Курсовая работа по курсу «Параллельная обработка данных»

Обратная трассировка лучей (Ray Tracing) на GPU.

Студент: Л. Я. Вельтман
Преподаватель: К. Г. Крашенинников
А. Ю. Морозов
Группа: М8О-407Б
Дата:
Оценка:
Подпись:

Москва, 2021

Условие

Цель работы: Использование GPU для создание фотореалистической визуализации. Рендеринг полужеркальных и полупрозрачных правильных геометрических тел. Получение эффекта бесконечности. Создание видеоролика.

Вариант 8:

На сцене должны располагаться три тела: Гексаэдр, Октаэдр, Икосаэдр.

Входные данные:

1. Количество кадров.
2. Путь к выходным изображениям. В строке содержится спецификатор %d, на место которого должен подставляться номер кадра. Формат изображений соответствует формату описанному в лабораторной работе 2.
3. Разрешение кадра и угол обзора в градусах по горизонтали.
4. Параметры движения камеры $r_c^0, z_c^0, \varphi_c^0, A_c^r, A_c^z, \omega_c^r, \omega_c^z, \omega_c^\varphi, \rho_c^r, \rho_c^z$, и $r_n^0, z_n^0, \varphi_n^0, A_n^r, A_n^z, \omega_n^r, \omega_n^z, \omega_n^\varphi, \rho_n^r, \rho_n^z$.
5. Параметры тел: центр тела, цвет (нормированный), радиус (подразумевается радиус сферы в которую можно было бы вписать тело), коэффициент отражения, коэффициент прозрачности, количество точечных источников света на ребре.
6. Параметры пола: четыре точки, путь к текстуре, оттенок цвета и коэффициент отражения.
7. Количество (не более четырех) и параметры источников света: положение и цвет.

Выходные данные: В процессе работы программа должна выводить в stdout статистику в формате: номер кадра, время на обработку кадра в миллисекундах.

Программное и аппаратное обеспечение:

Device Number: 0

Device name: GeForce GT 545

TotalGlobalMem: 3150381056

Const Mem : 65536

Max shared mem for blocks 49152

Max regs per block 32768

Max thread per block 1024

multiProcessorCount : 3

maxThreadsDim 1024 1024 64
maxGridSize 65535 65535 65535
OS: macOS Catalina version 10.15.5
Text Editor: Sublime Text 3

1 Описание

Метод решения

Для начала строим сцену: задаем координаты вершин тел и добавляем грани в массив сцены, строим из полигонов пол сцены. Далее нужно настроить камеру. Для этого нужно посчитать базис, связанный с камерой, в который нам нужно перейти, посчитать векторы, которые находятся в плоскости Оху - это наши лучики и переносим построенные лучи в базис с камерой. Затем рендерим пиксель, откуда выпущен луч. Это делается с помощью ray tracing. Главной задачей алгоритма обратной трассировки лучей является нахождение пересечения треугольника сцены и луча. Нужно найти не просто все пересечения, а именно ближайшее к нам пересечение. Для этого мы перебираем все полигоны сцены и ищем пересечение, используя для расчетов оптимизированный вариант формул, представленных ниже.

Пересечение луча и треугольника

• Оптимизированный вариант

$$\begin{bmatrix} t \\ u \\ v \end{bmatrix} = \frac{1}{\text{dot}(P, E1)} * \begin{bmatrix} \text{dot}(Q, E2) \\ \text{dot}(P, T) \\ \text{dot}(Q, D) \end{bmatrix}$$

$$E1 = v1 - v0$$

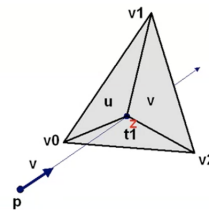
$$E2 = v2 - v0$$

$$T = p - v0$$

$$P = \text{cross}(D, E2)$$

$$Q = \text{cross}(T, E1)$$

$$D = v$$



2011

Если пересечение нашлось, мы знаем цвет пикселя, далее применим упрощенные модели глобального освещения, а именно фоновое и диффузное освещение. Вычисляем интенсивность диффузной составляющей как скалярное произведение вектора нормали (вектор, перпендикулярный освещаемой поверхности) и направленного луча света (вектор направления, который является разностью между позицией источника света и позицией точки пересечения луча с ближайшим треугольником сцены). Затем, это значение умножается на цвет источника света, и в результате мы получим компоненту диффузного освещения, которая будет становиться темнее с ростом угла между векторами. Теперь, когда у нас есть фоновый и диффузный компоненты (используем константный коэффициент фонового освещения), мы суммируем их цвета, а затем умножаем результат на цвет объекта, получая таким образом результирующий цвет выходного фрагмента. Если пересечения нет, то просто черный пиксель.

2 Исходный код

```
1 #include <stdlib.h>
2 #include <stdio.h>
3 #include <math.h>
4 #include <cuda.h>
5 #include <cuda_runtime.h>
6 #include <device_launch_parameters.h>
7 #include <chrono>
8 #include <string.h>
9
10 using namespace std::chrono;
11
12
13 #define CSC(call) do { \
14     cudaError_t res = call; \
15     if (res != cudaSuccess) { \
16         fprintf(stderr, "CUDA Error in %s:%d: %s\n", __FILE__, __LINE__, \
17             cudaGetErrorString(res)); \
18         fflush(stderr); \
19         exit(0); \
20     } \
21 } while (0) \
22
23
24 typedef unsigned char uchar;
25
26 struct vec3
27 {
28     double x;
29     double y;
30     double z;
31 };
32
33
34 struct Triangle
35 {
36     vec3 a;
37     vec3 b;
38     vec3 c;
39     uchar4 color;
40 };
41
42
43 __device__ __host__
44 double dot(vec3 a, vec3 b)
45 {
46     return a.x * b.x + a.y * b.y + a.z * b.z;
```

```

47 | }
48 |
49 |
50 | __device__ __host__
51 | vec3 mulc(vec3 a, double c)
52 | {
53 |     return { c * a.x, c * a.y, c * a.z };
54 | }
55 |
56 |
57 | __device__ __host__
58 | vec3 prod(vec3 a, vec3 b)
59 | {
60 |     return { a.y * b.z - a.z * b.y, a.z * b.x - a.x * b.z, a.x * b.y - a.y * b.x };
61 | }
62 |
63 |
64 | __device__ __host__
65 | vec3 norm(vec3 v)
66 | {
67 |     double l = sqrt(dot(v, v));
68 |     return { v.x / l, v.y / l, v.z / l };
69 | }
70 |
71 |
72 | __device__ __host__
73 | double len(vec3 v)
74 | {
75 |     return sqrt(dot(v, v));
76 | }
77 |
78 |
79 | __device__ __host__
80 | vec3 diff(vec3 a, vec3 b)
81 | {
82 |     return { a.x - b.x, a.y - b.y, a.z - b.z };
83 | }
84 |
85 |
86 | __device__ __host__
87 | vec3 add(vec3 a, vec3 b)
88 | {
89 |     return { a.x + b.x, a.y + b.y, a.z + b.z };
90 | }
91 |
92 |
93 | __device__ __host__
94 | vec3 mult(vec3 a, vec3 b, vec3 c, vec3 v)
95 | {

```

```

96     return {
97         a.x * v.x + b.x * v.y + c.x * v.z,
98         a.y * v.x + b.y * v.y + c.y * v.z,
99         a.z * v.x + b.z * v.y + c.z * v.z
100     };
101 }
102
103
104 void print(vec3 v)
105 {
106     printf("%e %e %e\n", v.x, v.y, v.z);
107 }
108
109
110 __host__ __device__
111 double dmin(double x, double y)
112 {
113     if (x > y) { return y; }
114     return x;
115 }
116
117
118 void BuildStage(Triangle* t, double r1, vec3 o1, uchar4 c1,
119                 double r2, vec3 o2, uchar4 c2,
120                 double r3, vec3 o3, uchar4 c3,
121                 vec3* fv, uchar4 fc)
122 {
123     int st = 0;
124     double p = (1 + sqrt(5)) / 2;
125
126     vec3 icosVertexes[] = {
127         add(o1, norm(vec3{ 0, -1, p})),
128         add(o1, norm(vec3{ 0, 1, p})),
129         add(o1, norm(vec3{-p, 0, 1})),
130         add(o1, norm(vec3{ p, 0, 1})),
131         add(o1, norm(vec3{-1, p, 0})),
132         add(o1, norm(vec3{ 1, p, 0})),
133         add(o1, norm(vec3{ 1, -p, 0})),
134         add(o1, norm(vec3{-1, -p, 0})),
135         add(o1, norm(vec3{-p, 0, -1})),
136         add(o1, norm(vec3{ p, 0, -1})),
137         add(o1, norm(vec3{ 0, -1, -p})),
138         add(o1, norm(vec3{ 0, 1, -p}))
139     };
140
141     t[st++] = Triangle{ icosVertexes[0], icosVertexes[1], icosVertexes[2] , c1 };
142     t[st++] = Triangle{ icosVertexes[1], icosVertexes[0], icosVertexes[3] , c1 };
143     t[st++] = Triangle{ icosVertexes[0], icosVertexes[2], icosVertexes[7] , c1 };
144     t[st++] = Triangle{ icosVertexes[2], icosVertexes[1], icosVertexes[4] , c1 };

```

```

145 t[st++] = Triangle{ icosVertexes[4], icosVertexes[1], icosVertexes[5] , c1 };
146 t[st++] = Triangle{ icosVertexes[6], icosVertexes[0], icosVertexes[7] , c1 };
147 t[st++] = Triangle{ icosVertexes[3], icosVertexes[0], icosVertexes[6] , c1 };
148 t[st++] = Triangle{ icosVertexes[1], icosVertexes[3], icosVertexes[5] , c1 };
149 t[st++] = Triangle{ icosVertexes[4], icosVertexes[5], icosVertexes[11], c1 };
150 t[st++] = Triangle{ icosVertexes[6], icosVertexes[7], icosVertexes[10], c1 };
151 t[st++] = Triangle{ icosVertexes[3], icosVertexes[6], icosVertexes[9] , c1 };
152 t[st++] = Triangle{ icosVertexes[5], icosVertexes[3], icosVertexes[9] , c1 };
153 t[st++] = Triangle{ icosVertexes[7], icosVertexes[2], icosVertexes[8] , c1 };
154 t[st++] = Triangle{ icosVertexes[2], icosVertexes[4], icosVertexes[8] , c1 };
155 t[st++] = Triangle{ icosVertexes[9], icosVertexes[10], icosVertexes[11], c1 };
156 t[st++] = Triangle{ icosVertexes[10], icosVertexes[8], icosVertexes[11], c1 };
157 t[st++] = Triangle{ icosVertexes[5], icosVertexes[9], icosVertexes[11], c1 };
158 t[st++] = Triangle{ icosVertexes[9], icosVertexes[6], icosVertexes[10], c1 };
159 t[st++] = Triangle{ icosVertexes[7], icosVertexes[8], icosVertexes[10], c1 };
160 t[st++] = Triangle{ icosVertexes[8], icosVertexes[4], icosVertexes[11], c1 };
161
162 vec3 hexVertexes[] = {
163     add(o2, norm(vec3{-1, -1, -1})),
164     add(o2, norm(vec3{-1, 1, -1})),
165     add(o2, norm(vec3{ 1, -1, -1})),
166     add(o2, norm(vec3{ 1, 1, -1})),
167     add(o2, norm(vec3{-1, -1, 1})),
168     add(o2, norm(vec3{-1, 1, 1})),
169     add(o2, norm(vec3{ 1, -1, 1})),
170     add(o2, norm(vec3{ 1, 1, 1})),
171 };
172
173 t[st++] = Triangle{ hexVertexes[5], hexVertexes[4], hexVertexes[7], c2 };
174 t[st++] = Triangle{ hexVertexes[4], hexVertexes[6], hexVertexes[7], c2 };
175 t[st++] = Triangle{ hexVertexes[0], hexVertexes[1], hexVertexes[3], c2 };
176 t[st++] = Triangle{ hexVertexes[2], hexVertexes[0], hexVertexes[3], c2 };
177 t[st++] = Triangle{ hexVertexes[3], hexVertexes[1], hexVertexes[5], c2 };
178 t[st++] = Triangle{ hexVertexes[3], hexVertexes[5], hexVertexes[7], c2 };
179 t[st++] = Triangle{ hexVertexes[0], hexVertexes[2], hexVertexes[4], c2 };
180 t[st++] = Triangle{ hexVertexes[4], hexVertexes[2], hexVertexes[6], c2 };
181 t[st++] = Triangle{ hexVertexes[1], hexVertexes[0], hexVertexes[5], c2 };
182 t[st++] = Triangle{ hexVertexes[0], hexVertexes[4], hexVertexes[5], c2 };
183 t[st++] = Triangle{ hexVertexes[2], hexVertexes[3], hexVertexes[7], c2 };
184 t[st++] = Triangle{ hexVertexes[6], hexVertexes[2], hexVertexes[7], c2 };
185
186
187 vec3 octVertexes[] = {
188     add(o3, norm(vec3{ 0, 0, -1})),
189     add(o3, norm(vec3{ 0, 0, 1})),
190     add(o3, norm(vec3{-1, 0, 0})),
191     add(o3, norm(vec3{ 1, 0, 0})),
192     add(o3, norm(vec3{ 0, -1, 0})),
193     add(o3, norm(vec3{ 0, 1, 0})),

```



```

194     };
195
196     t[st++] = Triangle{ octVertexes[0], octVertexes[4], octVertexes[2], c3 };
197     t[st++] = Triangle{ octVertexes[0], octVertexes[2], octVertexes[5], c3 };
198     t[st++] = Triangle{ octVertexes[0], octVertexes[5], octVertexes[3], c3 };
199     t[st++] = Triangle{ octVertexes[0], octVertexes[3], octVertexes[4], c3 };
200     t[st++] = Triangle{ octVertexes[1], octVertexes[2], octVertexes[4], c3 };
201     t[st++] = Triangle{ octVertexes[1], octVertexes[5], octVertexes[2], c3 };
202     t[st++] = Triangle{ octVertexes[1], octVertexes[3], octVertexes[5], c3 };
203     t[st++] = Triangle{ octVertexes[1], octVertexes[4], octVertexes[3], c3 };
204
205     t[st++] = Triangle{ fv[0], fv[2], fv[1], fc };
206     t[st++] = Triangle{ fv[1], fv[2], fv[3], fc };
207 }
208
209
210 __host__ __device__
211 void RayTracing(Triangle* triangles, vec3 pos, vec3 dir, int* i, double* t)
212 {
213     int k, k_min = -1;
214     double ts_min = 0;
215     for (k = 0; k < 42; ++k)
216     {
217         vec3 e1 = diff(triangles[k].b, triangles[k].a);
218         vec3 e2 = diff(triangles[k].c, triangles[k].a);
219         vec3 p = prod(dir, e2);
220         double div = dot(p, e1);
221         if (fabs(div) < 1e-10)
222             continue;
223         vec3 t = diff(pos, triangles[k].a);
224         double u = dot(p, t) / div;
225         if (u < 0.0 || u > 1.0)
226             continue;
227         vec3 q = prod(t, e1);
228         double v = dot(q, dir) / div;
229         if (v < 0.0 || v + u > 1.0)
230             continue;
231         double ts = dot(q, e2) / div;
232         if (ts < 0.0)
233             continue;
234         if (k_min == -1 || ts < ts_min)
235         {
236             k_min = k;
237             ts_min = ts;
238         }
239     }
240     *i = k_min;
241     *t = ts_min;
242 }

```

```

243
244
245 void Render(Triangle* triangles, vec3 pc, vec3 pv,
246             int w, int h, double angle, uchar4* data,
247             vec3 lightPosition, uchar4 lightColor)
248 {
249     double pi = acos(-1.0);
250     int i, j;
251     double dw = 2.0 / (w - 1.0);
252     double dh = 2.0 / (h - 1.0);
253     double z = 1.0 / tan(angle * pi / 360.0);
254
255     vec3 bz = norm(diff(pv, pc));
256     vec3 bx = norm(prod(bz, { 0.0, 0.0, 1.0 }));
257     vec3 by = norm(prod(bx, bz));
258
259     int kmin;
260     double tmin;
261
262     for (i = 0; i < w; i++)
263         for (j = 0; j < h; j++)
264             {
265                 vec3 v = { -1.0 + dw * i, (-1.0 + dh * j) * h / w, z };
266
267                 vec3 dir = norm(mult(bx, by, bz, v));
268
269                 RayTracing(triangles, pc, dir, &kmin, &tmin);
270                 if (kmin != -1)
271                 {
272                     double rr = (double)triangles[kmin].color.x / 255.0;
273                     double gg = (double)triangles[kmin].color.y / 255.0;
274                     double bb = (double)triangles[kmin].color.z / 255.0;
275                     double ri = 0.2, gi = 0.2, bi = 0.2;
276
277                     vec3 p = add(pc, mulc(dir, tmin));
278                     vec3 l = diff(lightPosition, p);
279                     vec3 n = prod(diff(triangles[kmin].b, triangles[kmin].a),
280                                 diff(triangles[kmin].c, triangles[kmin].a));
281                     double dot_nl = dot(n, l);
282
283                     if (dot_nl > 0)
284                     {
285                         ri += (lightColor.x / 255.0) * dot_nl / (len(n) * len(l));
286                         gi += (lightColor.y / 255.0) * dot_nl / (len(n) * len(l));
287                         bi += (lightColor.z / 255.0) * dot_nl / (len(n) * len(l));
288                     }
289                     data[(h - 1 - j) * w + i].x = (uchar)(255 * dmin(1.0, ri * rr));
290                     data[(h - 1 - j) * w + i].y = (uchar)(255 * dmin(1.0, gi * gg));
291                     data[(h - 1 - j) * w + i].z = (uchar)(255 * dmin(1.0, bi * bb));

```

```

292     }
293     else
294     {
295         data[(h - 1 - j) * w + i] = uchar4{ 0, 0, 0, 0 };
296     }
297 }
298 }
299
300
301 __global__
302 void DeviceRender(Triangle* triangles, vec3 pc, vec3 pv,
303                  int w, int h, double angle, uchar4* data,
304                  vec3 lightPosition, uchar4 lightColor)
305 {
306     double pi = acos(-1.0);
307     int i, j;
308     double dw = 2.0 / (w - 1.0);
309     double dh = 2.0 / (h - 1.0);
310     double z = 1.0 / tan(angle * pi / 360.0);
311
312     vec3 bz = norm(diff(pv, pc));
313     vec3 bx = norm(prod(bz, { 0.0, 0.0, 1.0 }));
314     vec3 by = norm(prod(bx, bz));
315
316     int kmin;
317     double tmin;
318
319     int tid = blockIdx.x * blockDim.x + threadIdx.x;
320     int ofs = blockDim.x * gridDim.x;
321
322     while (tid < w * h)
323     {
324         i = tid % w;
325         j = tid / w;
326
327         tid += ofs;
328
329         vec3 v = { -1.0 + dw * i, (-1.0 + dh * j) * h / w, z };
330
331         vec3 dir = norm(mult(bx, by, bz, v));
332
333         RayTracing(triangles, pc, dir, &kmin, &tmin);
334         if (kmin != -1)
335         {
336             double rr = (double)triangles[kmin].color.x / 255.0;
337             double gg = (double)triangles[kmin].color.y / 255.0;
338             double bb = (double)triangles[kmin].color.z / 255.0;
339             double ri = 0.2, gi = 0.2, bi = 0.2;
340

```

```

341     vec3 p = add(pc, mulc(dir, tmin));
342     vec3 l = diff(lightPosition, p);
343     vec3 n = prod(diff(triangles[kmin].b, triangles[kmin].a),
344                 diff(triangles[kmin].c, triangles[kmin].a));
345     double dot_nl = dot(n, l);
346
347     if (dot_nl > 0)
348     {
349         ri += (lightColor.x / 255.0) * dot_nl / (len(n) * len(l));
350         gi += (lightColor.y / 255.0) * dot_nl / (len(n) * len(l));
351         bi += (lightColor.z / 255.0) * dot_nl / (len(n) * len(l));
352     }
353     data[(h - 1 - j) * w + i].x = (uchar)(255 * dmin(1.0, ri * rr));
354     data[(h - 1 - j) * w + i].y = (uchar)(255 * dmin(1.0, gi * gg));
355     data[(h - 1 - j) * w + i].z = (uchar)(255 * dmin(1.0, bi * bb));
356 }
357 else
358 {
359     data[(h - 1 - j) * w + i] = uchar4{ 0, 0, 0, 0 };
360 }
361 }
362 }
363
364
365 vec3 CoordCameraFromTime(double r0c, double z0c, double p0c,
366                         double arc, double azc,
367                         double wrc, double wzc, double wpc,
368                         double prc, double pzc, double t)
369 {
370     double r = r0c + arc * sin(wrc * t + prc);
371     double z = z0c + azc * sin(wzc * t + pzc);
372     double phi = p0c + wpc * t;
373     return vec3{ r * cos(phi), r * sin(phi), z };
374 };
375
376
377 vec3 CoordViewPointFromTime(double r0n, double z0n, double p0n,
378                             double arn, double azn,
379                             double wrn, double wzn, double wpn,
380                             double prn, double pzn, double t)
381 {
382     double r = r0n + arn * sin(wrn * t + prn);
383     double z = z0n + azn * sin(wzn * t + pzn);
384     double phi = p0n + wpn * t;
385     return vec3{ r * cos(phi), r * sin(phi), z };
386 };
387
388
389 int main(int argc, char* argv[])

```

```

390 {
391     int deviceSelection = 0;
392     if (argc >= 3)
393     {
394         printf("argc error\n");
395         return -1;
396     }
397     if (argc == 1)
398     {
399         deviceSelection = 1;
400     }
401     else if (strcmp(argv[1], "--default") == 0)
402     {
403         printf("400 \n");
404         printf("img_%% d.data \n");
405         printf("1240 960 100 \n");
406         printf("7.0 3.0 0.0 2.0 1.0 2.0 6.0 1.0 0.0 0.0 \n");
407         printf("2.0 0.0 0.0 0.5 0.1 1.0 4.0 1.0 0.0 0.0 \n");
408         printf("-2 -2 0 2 200 0 0 \n");
409         printf("-2 2 0 2 0 255 0 \n");
410         printf("2 0 0 2 0 0 255 \n");
411         printf("-4 -4 -1 -4 4 -1 4 -4 -1 4 4 -1 102 62 0 \n");
412         return 0;
413     }
414     else if (strcmp(argv[1], "--gpu") == 0)
415     {
416         deviceSelection = 1;
417     }
418     else if (strcmp(argv[1], "--cpu") == 0)
419     {
420         deviceSelection = 0;
421     }
422
423     int n, w, h;
424     double a = 100;
425     char path[256];
426
427     double r0c, z0c, p0c, arc, azc, wrc, wzc, wpc, prc, pzc,
428         r0n, z0n, p0n, arn, azn, wrn, wzn, wpn, prn, pzn;
429
430     double r1 = 2, r2 = 2, r3 = 2;
431     vec3 o1 = { -2, -2, 0 };
432     vec3 o2 = { -2, 2, 0 };
433     vec3 o3 = { 2, 0, 0 };
434
435     int c1x, c1y, c1z;
436     uchar4 c1 = { 200, 0, 0 };
437     int c2x, c2y, c2z;
438     uchar4 c2 = { 0, 255, 0 };

```

```

439     int c3x, c3y, c3z;
440     uchar4 c3 = { 0, 0, 255 };
441
442     vec3 fv[4];
443     fv[0] = { -5, -5, -3 };
444     fv[1] = { -5, 5, -3 };
445     fv[2] = { 5, -5, -3 };
446     fv[3] = { 5, 5, -3 };
447
448     int fcx, fcy, fcz;
449     uchar4 fc = { 102, 62, 0 };
450
451     scanf("%d\n", &n);
452     scanf("%s\n", path);
453     scanf("%d %d %lf\n", &w, &h, &a);
454
455     scanf("%lf %lf %lf %lf %lf %lf %lf %lf %lf",
456           &r0c, &z0c, &p0c, &arc, &azc, &wrc, &wzc, &wpc, &prc, &pzc);
457     scanf("%lf %lf %lf %lf %lf %lf %lf %lf %lf",
458           &r0n, &z0n, &p0n, &arn, &azn, &wrn, &wzn, &wpn, &prn, &pzn);
459
460     scanf("%lf %lf %lf %lf %d %d %d\n",
461           &o1.x, &o1.y, &o1.z, &r1, &c1x, &c1y, &c1z);
462     scanf("%lf %lf %lf %lf %d %d %d\n",
463           &o2.x, &o2.y, &o2.z, &r2, &c2x, &c2y, &c2z);
464     scanf("%lf %lf %lf %lf %d %d %d\n",
465           &o3.x, &o3.y, &o3.z, &r3, &c3x, &c3y, &c3z);
466     scanf("%lf %lf %lf %lf %lf %lf %lf %lf %lf %lf %lf %lf %d %d %d",
467           &fv[0].x, &fv[0].y, &fv[0].z, &fv[1].x, &fv[1].y, &fv[1].z,
468           &fv[2].x, &fv[2].y, &fv[2].z, &fv[3].x, &fv[3].y, &fv[3].z,
469           &fcx, &fcy, &fcz);
470
471     c1.x = c1x;
472     c1.y = c1y;
473     c1.z = c1z;
474
475     c2.x = c2x;
476     c2.y = c2y;
477     c2.z = c2z;
478
479     c3.x = c3x;
480     c3.y = c3y;
481     c3.z = c3z;
482
483     fc.x = fcx;
484     fc.y = fcy;
485     fc.z = fcz;
486
487     char buff[256];

```

```

488     uchar4* data = (uchar4*)malloc(sizeof(uchar4) * w * h);
489
490     vec3 pc, pv;
491
492     Triangle triangles[42];
493
494     BuildStage(triangles, r1, o1, c1, r2, o2, c2, r3, o3, c3, fv, fc);
495
496     double pi = acos(-1);
497
498     double dt = 2 * pi / (double)n;
499
500     vec3 lightPosition = { -2, 0, 4 };
501     uchar4 lightColor = { 255, 255, 255 };
502
503     //float sharedTime = 0;
504
505     if (deviceSelection == 0)
506     {
507         double cpuTime;
508
509         for (int k = 0; k < n; ++k)
510         {
511             pc = CoordCameraFromTime(r0c, z0c, p0c, arc, azc, wrc, wzc, wpc, prc, pzc,
512                                     k * dt);
513             pv = CoordViewPointFromTime(r0n, z0n, p0n, arn, azn, wrn, wzn, wpn, prn,
514                                         pzn, k * dt);
515
516             auto start = steady_clock::now();
517
518             Render(triangles, pc, pv, w, h, a, data, lightPosition, lightColor);
519
520             auto end = steady_clock::now();
521
522             cpuTime = ((double)duration_cast<microseconds>(end - start).count()) /
523                     1000.0;
524
525             sprintf(buff, path, k);
526             printf("%s %e ms\n", buff, cpuTime);
527             //sharedTime += cpuTime;
528             FILE* out = fopen(buff, "wb");
529
530             fwrite(&w, sizeof(int), 1, out);
531             fwrite(&h, sizeof(int), 1, out);
532             fwrite(data, sizeof(uchar4), w * h, out);
533             fclose(out);
534         }
535         //printf("All time: %e ms\n", sharedTime);

```

```

534     }
535     else
536     {
537         float deviceTime = 0;
538         cudaEvent_t start, stop;
539         CSC(cudaEventCreate(&start));
540         CSC(cudaEventCreate(&stop));
541
542         Triangle* deviceTriangles;
543
544         CSC(cudaMalloc((void**>(&deviceTriangles), 42 * sizeof(Triangle)));
545         CSC(cudaMemcpy(deviceTriangles, triangles, 42 * sizeof(Triangle),
546                        cudaMemcpyHostToDevice));
547
548         uchar4* deviceData;
549         CSC(cudaMalloc((void**>(&deviceData), w * h * sizeof(uchar4)));
550
551         for (int k = 0; k < n; ++k)
552         {
553             pc = CoordCameraFromTime(r0c, z0c, p0c, arc, azc, wrc, wzc, wpc, prc, pzc,
554                                     k * dt);
555             pv = CoordViewPointFromTime(r0n, z0n, p0n, arn, azn, wrn, wzn, wpn, prn,
556                                       pzn, k * dt);
557
558             CSC(cudaEventRecord(start));
559
560             DeviceRender<<<128, 128>>>(deviceTriangles, pc, pv, w, h, a, deviceData,
561                                     lightPosition, lightColor);
562             CSC(cudaGetLastError());
563
564             CSC(cudaEventRecord(stop));
565             CSC(cudaEventSynchronize(stop));
566             CSC(cudaEventElapsedTime(&deviceTime, start, stop));
567
568             CSC(cudaMemcpy(data, deviceData, w * h * sizeof(uchar4),
569                           cudaMemcpyDeviceToHost));
570
571             sprintf(buff, path, k);
572             printf("%s %e ms\n", buff, deviceTime);
573
574             //sharedTime += deviceTime;
575
576             FILE* out = fopen(buff, "wb");
577
578             fwrite(&w, sizeof(int), 1, out);
579             fwrite(&h, sizeof(int), 1, out);
580             fwrite(data, sizeof(uchar4), w * h, out);
581             fclose(out);
582         }
583     }

```



```
578 |         //printf("All time: %e ms\n", sharedTime);
579 |
580 |         CSC(cudaEventDestroy(start));
581 |         CSC(cudaEventDestroy(stop));
582 |         CSC(cudaFree(deviceTriangles));
583 |         CSC(cudaFree(deviceData));
584 |     }
585 |     free(data);
586 |     return 0;
587 | }
```

3 Результаты

```
500
img_%d.data
1240 960 100
7.0 3.0 0.0 2.0 1.0 2.0 6.0 1.0 0.0 0.0
2.0 0.0 0.0 0.5 0.1 1.0 4.0 1.0 0.0 0.0
```

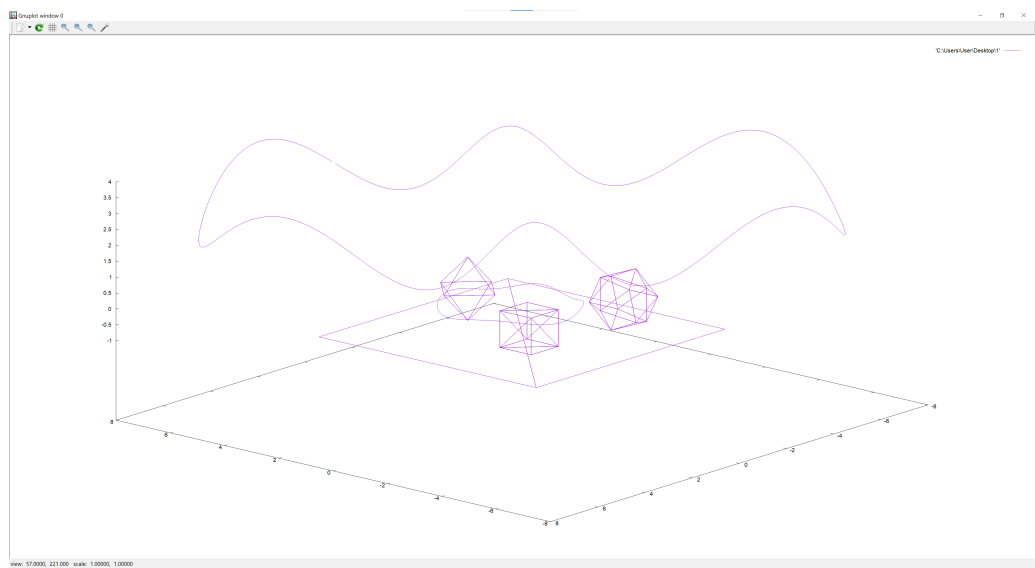
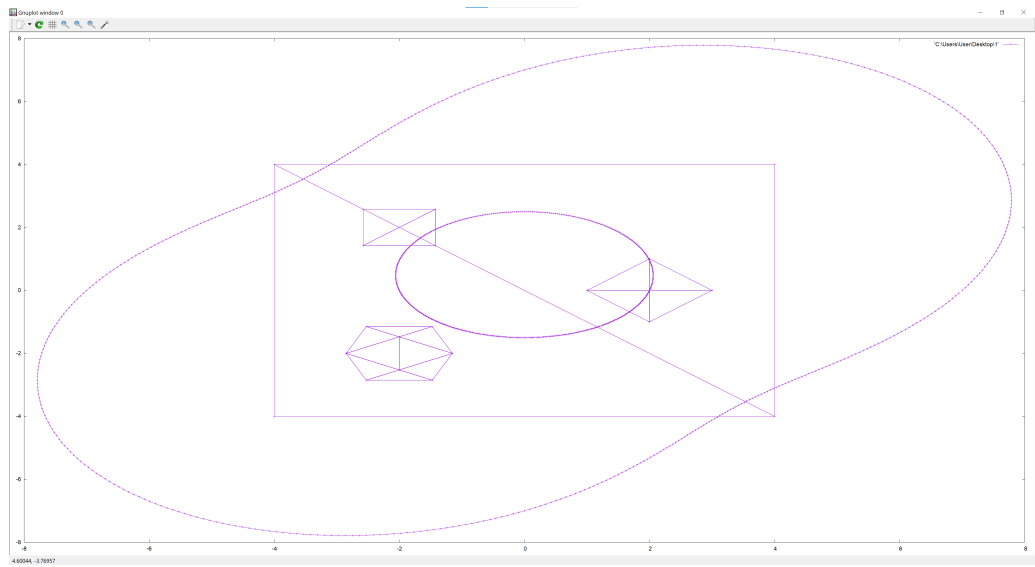
```
-2 -2 0 2 200 0 0
-2 2 0 2 0 255 0
2 0 0 2 0 0 255
```

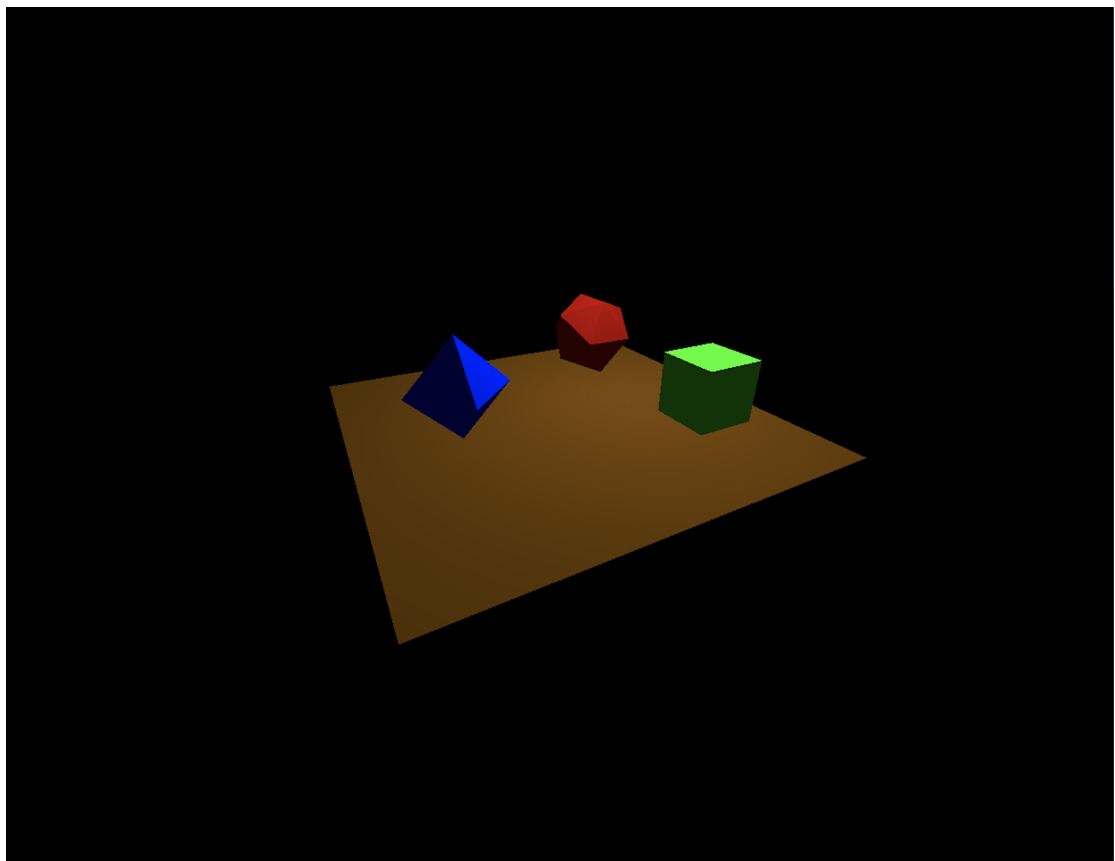
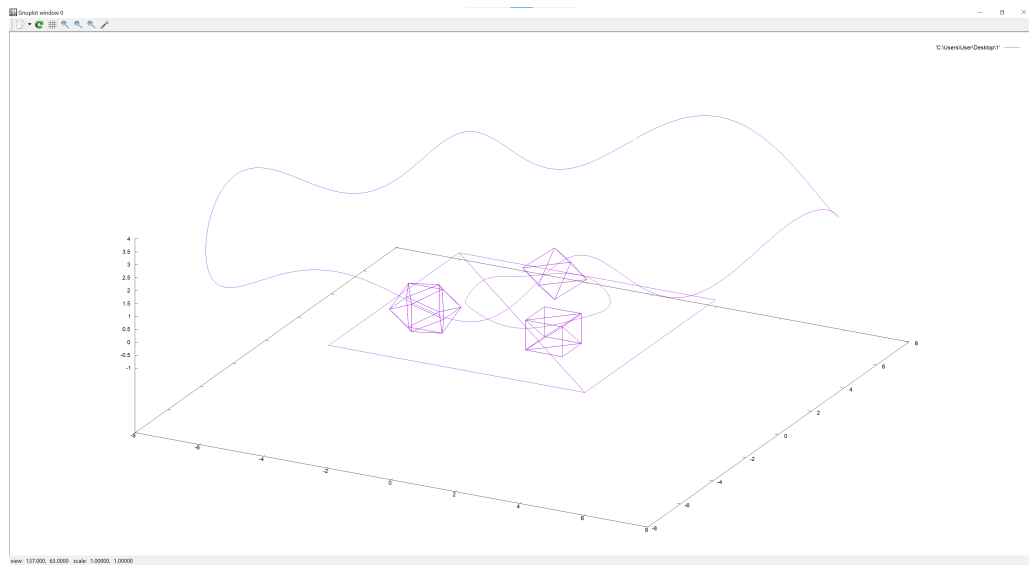
```
-4 -4 -1 -4 4 -1 4 -4 -1 4 4 -1 102 62 0
```

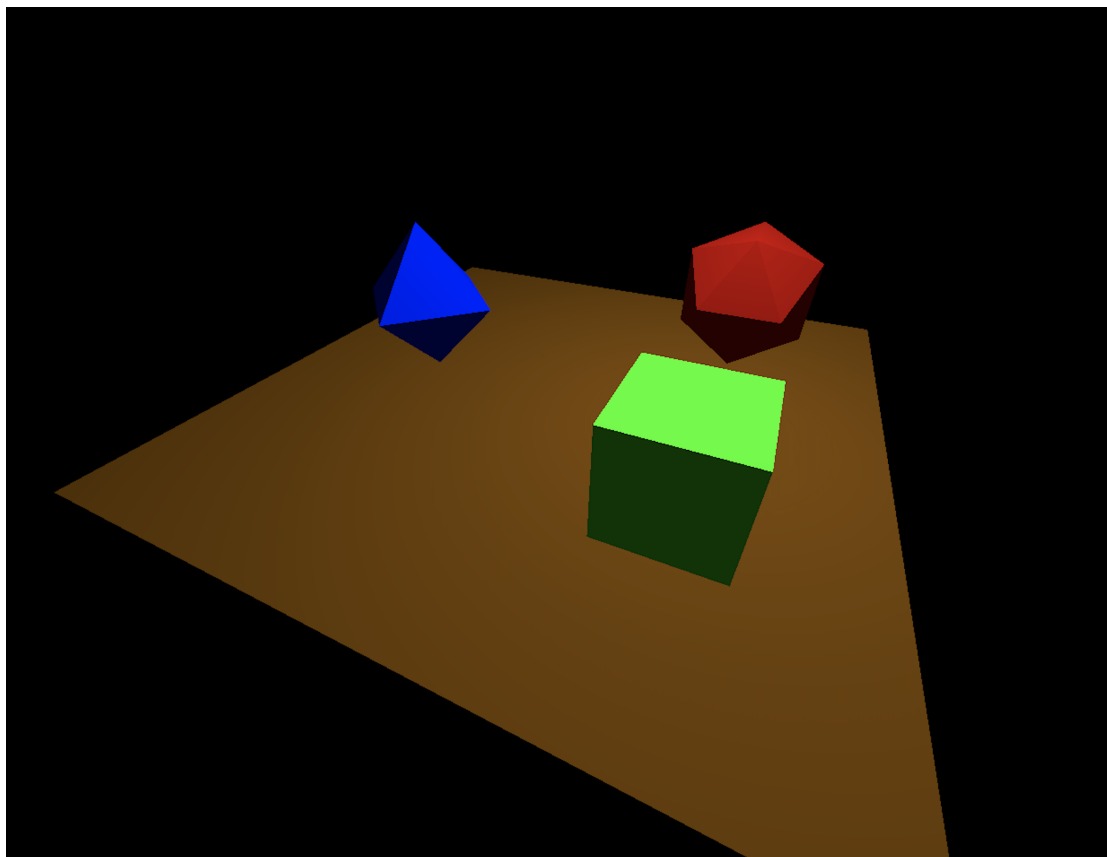
time GPU	time CPU
5.549607e+04 ms	9.520951e+05 ms

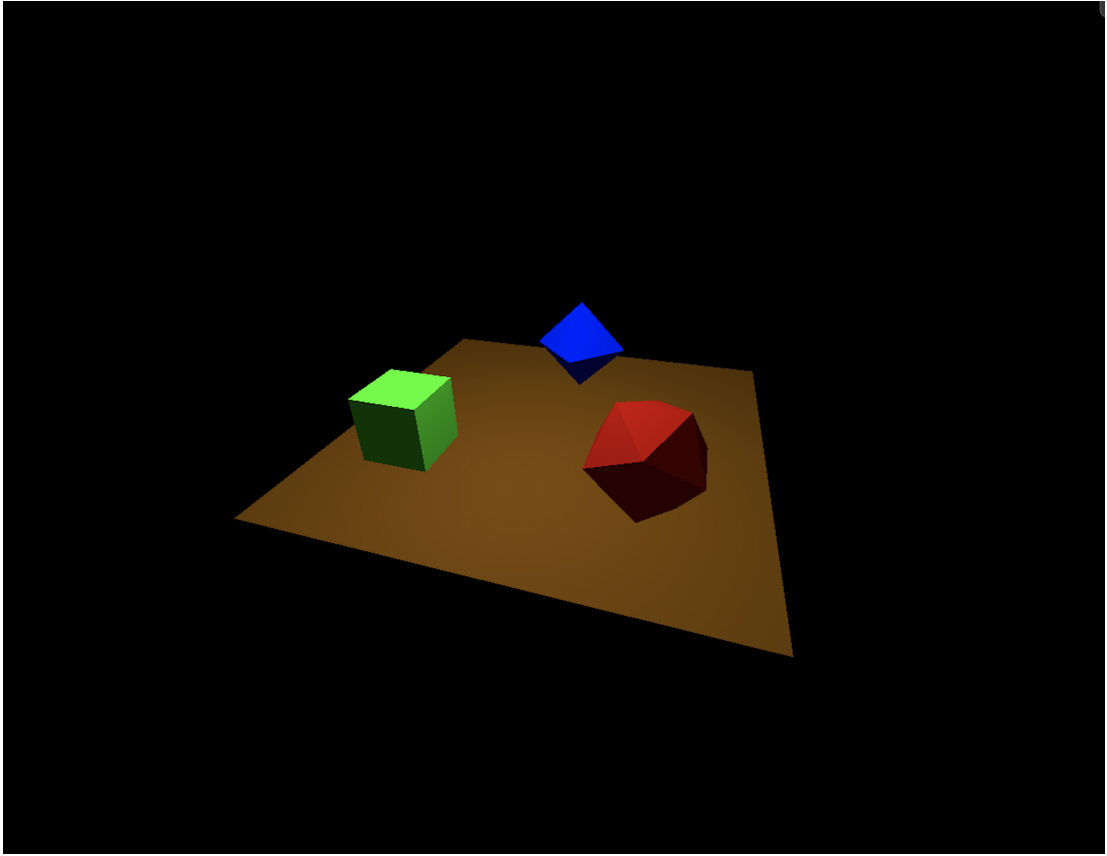
Для более подробного сравнения приведу результаты первых 10 и последних 10 кадров.

time GPU	time CPU
img_0.data 1.101275e+02 ms	img_0.data 1.954221e+03 ms
img_1.data 1.100945e+02 ms	img_1.data 1.924304e+03 ms
img_2.data 1.100306e+02 ms	img_2.data 1.923791e+03 ms
img_3.data 1.100010e+02 ms	img_3.data 1.869273e+03 ms
img_4.data 1.099160e+02 ms	img_4.data 1.863647e+03 ms
img_5.data 1.098635e+02 ms	img_5.data 1.863423e+03 ms
img_6.data 1.098893e+02 ms	img_6.data 1.861964e+03 ms
img_7.data 1.098086e+02 ms	img_7.data 1.862511e+03 ms
img_8.data 1.097993e+02 ms	img_8.data 1.906986e+03 ms
img_9.data 1.096939e+02 ms	img_9.data 1.861215e+03 ms
img_490.data 1.108853e+02 ms	img_490.data 1.874304e+03 ms
img_491.data 1.108295e+02 ms	img_491.data 1.873343e+03 ms
img_492.data 1.107673e+02 ms	img_492.data 1.872002e+03 ms
img_493.data 1.106642e+02 ms	img_493.data 1.876053e+03 ms
img_494.data 1.105577e+02 ms	img_494.data 1.870852e+03 ms
img_495.data 1.104750e+02 ms	img_495.data 1.871667e+03 ms
img_496.data 1.104352e+02 ms	img_496.data 1.873681e+03 ms
img_497.data 1.103198e+02 ms	img_497.data 1.873698e+03 ms
img_498.data 1.102551e+02 ms	img_498.data 1.877903e+03 ms
img_499.data 1.101609e+02 ms	img_499.data 1.879259e+03 ms







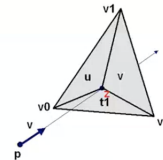


4 Выводы

Во время выполнения курсовой работы я познакомилась с технологией ray tracing. Ray tracing - это по сути обратная проекция пикселей изображения. Эта технология намного сложнее и тяжелее, чем растеризация, но изображение в итоге получается намного реалистичнее. Основной задачей ray tracing является пересечение луча и треугольника. Существует несколько подходов в решении этой задачи: наивный, оптимизированный и unit-тестирование. В данной работе применялся оптимизированный вариант.

Пересечение луча и треугольника

- Простой вариант
 - Операции (* : 39, +/- : 53, / : 1)
- Оптимизированный вариант
 - Операции (* : 23, +/- : 24, / : 1)
- Юнит тест
 - Операции (*: 20, + : 20, / : 1)
 - Экономит регистры GPU



В ходе тестирования я выяснила, что версия для гри работает быстрее сри версии. Трассировка лучей применяется в компьютерных играх. Turing от Nvidia стала первой архитектурой (лето 2018), позволяющей проводить трассировку лучей в реальном времени на GPU. Другие области применения трассировки лучей - это аурализация и высокочастотные технологии.