Tracker

Créer avec Tracker un echantillonnage de la vidéo. On pourra utiliser la hauteur de la barre transversale (3 mètres) pour la calibration. Sauvegarder le fichier de données au (format txt par défaut) sous le nom : trajectoire_NomPrenom_S2.txt

Extraction des données et représentation

Extraire les données et stocker le temps dans une liste t et les coordonnées dans x et y . Puis convertir les listes en tableau numpy.

1 point

Calcul des composantes horizontale (v_x) et verticale (v_y) de la vitesse du ballon en utilisant la méthode des **différences finies centrales**. On créera 2 listes vx et vy pour stocker les valeurs. Quelle est la taille du vecteur vx et de vy ? Faire afficher le résultat.

2 points

```
In [ ]: N = len(vx)
print('number of data points = ', N)
```

Eliminer la première et la dernière valeur du tableau t de telle sorte que la taille de t soit identique à celles de vx et vy . On appellera ce nouveau vecteur tv .

1 point

```
In [ ]: tv = list(t)

N = len(tv)
print('number of data points = ', N)
```

Tracer les composantes de la vitesse du ballon en fonction du temps, ie. $v_x(t)$ et $v_u(t_v)$

1 point

```
In [ ]:
```

Tracer la composante horizontale de la vitesse du ballon en échelle semi-logarithmique, ie. $\log(v_x)$ en fonction de t_v

1 point

```
In [ ]: from numpy import log # logarithme naturel = "ln"
```

Régression linéaire et temps caractéristiques

• La composante horizontale de la vitesse doit vérifier la relation suivante :

$$v_x(t) = v_x^0 \, \exp\!\left(-rac{t}{ au}
ight)$$

avec $v_x^0=v_x(t=0)\cos(\alpha)$ où α est l'angle de tir et $v_x(t=0)$ la vitesse initiale suivant (Ox). Le paramètre $\tau=m/\mu$ correspond au temps caractéristique de décroissance de la vitesse.

• La composante verticale de la vitesse doit vérifier la relation suivante :

$$v_y(t) = v_y^0 \, \exp\!\left(-rac{t}{ au}
ight) + v_{
m lim} \left(1 - \exp\!\left(-rac{t}{ au}
ight)
ight)$$

avec $v_y^0=v_y(t=0)\sin(\alpha)$ et $v_{\lim}=\tau g=\lim_{t\to\infty}v_y(t)$ représente l'asymptote verticale de la vitesse.

A l'aide d'un ajustement linéaire de $\ln(v_x)$ en fonction de t, déduire la valeur numérique de au :

2 points

$$\ln(v_x)=\ln(v_x^0)-rac{t}{ au}=a_0+a_1\ t$$

In []: from scipy.optimize import curve_fit
 from numpy import ones, sqrt

Tracer la droite de regression

1 point

In []: from numpy import linspace, arange
#plt.savefig('figure_x.png', dpi=300, format='png', transparent=True)

Tracer la partie non constante de la composante verticale de la vitesse du ballon : $v_{\rm cst}=v_y(t)-v_{\rm lim}=v_y(t)+g\tau$. On créera un tableau vy_cst à cet effet.

1 point

In []: from scipy.constants import g

Tracer la partie non constante de la composante verticale de la vitesse du ballon en échelle semi-logarithmique, ie. $\log(v_y(t)-v_{\rm lim})$ en fonction de t

1 point

In []:

A l'aide d'un ajustement linéaire de $\ln(v_y(t)-v_{
m lim})$ en fonction de t, déduire la valeur numérique de au :

1 point

$$\lnig(v_y(t)-v_{
m lim}ig)=\lnig(v_x^0-v_{
m lim}ig)-rac{t}{ au}=a_0+a_1\,t$$

In []: from scipy.optimize import curve_fit
 from numpy import ones, sqrt

Tracer la droite de regression *

1 point

```
In [ ]: from numpy import linspace, arange

#plt.savefig('figure_2.png', dpi=300, format='png', transparent=True)
```

Pour aller plus loin

Tracer l'hodographe (v_x, v_y)

```
In [ ]: import matplotlib.pyplot as plt

plt.plot(vx,vy,linestyle='', marker='o', markersize=2, color='orange', linewidth
    plt.xlabel('$v_x$ (m/s)')
    plt.ylabel('$v_y$ (m/s)')
```

Ce dernier hodographe devrait être une droite, de même que la loi $\ln(v_x(t))$ tracée plus haut. Dans le cas d'un ballon de rugby, la force de frottement est en fait une force de trainée en $-v^2$, ie. $\vec{f}=-\rho SC_x|v|\vec{v}$ avec ρ densité de l'atmosphère, S surface en contact et C_x le coefficient de trainée.