

# Mathématiques I

## Systèmes linéaires & matrices

Dr. Mucyo Karemera (enseignant), Prof. Stéphane Guerrier

Matériel disponible en ligne: <https://mkaremera-math1.netlify.app/>

Licence: CC BY-NC-SA 4.0



# Écriture matricielle des systèmes linéaires

Un système linéaire peut aussi s'écrire sous forme **matricielle** de la façon suivante

$$\begin{cases} a_{1,1}x_1 + a_{1,2}x_2 + \cdots + a_{1,n}x_n = b_1 \\ a_{2,1}x_1 + a_{2,2}x_2 + \cdots + a_{2,n}x_n = b_2 \\ \vdots \\ a_{m,1}x_1 + a_{m,2}x_2 + \cdots + a_{m,n}x_n = b_m \end{cases} \Leftrightarrow \underbrace{\begin{pmatrix} a_{1,1} & a_{1,2} & \cdots & a_{1,n} \\ a_{2,1} & a_{2,2} & \cdots & a_{2,n} \\ \vdots & \vdots & \ddots & \vdots \\ a_{m,1} & a_{m,2} & \cdots & a_{m,n} \end{pmatrix}}_{\mathbf{A}} \cdot \underbrace{\begin{pmatrix} x_1 \\ x_2 \\ \vdots \\ x_n \end{pmatrix}}_{\mathbf{x}} = \underbrace{\begin{pmatrix} b_1 \\ b_2 \\ \vdots \\ b_m \end{pmatrix}}_{\mathbf{b}}$$

où  $\mathbf{A} \in \mathbb{R}^{m \times n}$  est une **matrice de taille  $m \times n$**  et  $\mathbf{x} \in \mathbb{R}^n$  et  $\mathbf{b} \in \mathbb{R}^m$  sont des **vecteurs**. L'ensemble des solutions  $\mathcal{S}$  du système **ne dépend que** de la matrice  $\mathbf{A}$  et du vecteur  $\mathbf{b}$ . Si bien que l'on peut effectuer l'élimination de Gauss directement sur la **matrice augmentée**, notée  $(\mathbf{A}|\mathbf{b})$ , et définie par

$$(\mathbf{A}|\mathbf{b}) = \left( \begin{array}{cccc|c} a_{1,1} & a_{1,2} & \cdots & a_{1,n} & b_1 \\ a_{2,1} & a_{2,2} & \cdots & a_{2,n} & b_2 \\ \vdots & \vdots & \ddots & \vdots & \vdots \\ a_{n,1} & a_{n,2} & \cdots & a_{n,n} & b_n \end{array} \right)$$

Ceci justifie de parler d'un système linéaire en ne considérant que la matrice augmentée correspondante.

# Exemple 1

On reprend l'exemple suivant

$$\begin{cases} 2x_2 - x_3 = -7 \\ x_1 + x_2 + 3x_3 = 2 \\ -3x_1 + 2x_2 + 2x_3 = -10 \end{cases} \iff \left( \begin{array}{ccc|c} 0 & 2 & -1 & -7 \\ 1 & 1 & 3 & 2 \\ -3 & 2 & 2 & -10 \end{array} \right)$$

et on résout en utilisant la forme matricielle uniquement

$$\begin{aligned} & \left( \begin{array}{ccc|c} 0 & 2 & -1 & -7 \\ 1 & 1 & 3 & 2 \\ -3 & 2 & 2 & -10 \end{array} \right) \xrightarrow{\ell_1 \leftrightarrow \ell_2} \left( \begin{array}{ccc|c} 1 & 1 & 3 & 2 \\ 0 & 2 & -1 & -7 \\ -3 & 2 & 2 & -10 \end{array} \right) \\ & \xrightarrow{\ell_3 := \ell_3 + 3\ell_1} \left( \begin{array}{ccc|c} 1 & 1 & 3 & 2 \\ 0 & 2 & -1 & -7 \\ 0 & 5 & 11 & -4 \end{array} \right) \xrightarrow{\ell_3 := \ell_3 - \frac{5}{2}\ell_2} \left( \begin{array}{ccc|c} 1 & 1 & 3 & 2 \\ 0 & 2 & -1 & -7 \\ 0 & 0 & \frac{27}{2} & \frac{27}{2} \end{array} \right) \end{aligned}$$

# Exemple 1

Il suffit alors de "continuer" à faire des opérations élémentaires sur les lignes pour obtenir la solution

$$\begin{array}{l} \begin{pmatrix} 1 & 1 & 3 & | & 2 \\ 0 & 2 & -1 & | & -7 \\ 0 & 0 & \frac{27}{2} & | & \frac{27}{2} \end{pmatrix} \xrightarrow{\ell_3 := \ell_3 \div \frac{27}{2}} \begin{pmatrix} 1 & 1 & 3 & | & 2 \\ 0 & 2 & -1 & | & -7 \\ 0 & 0 & 1 & | & 1 \end{pmatrix} \\ \begin{array}{l} \ell_1 := \ell_1 - 3\ell_3 \\ \ell_2 := \ell_2 + \ell_3 \end{array} \xRightarrow{\quad} \begin{pmatrix} 1 & 1 & 0 & | & -1 \\ 0 & 2 & 0 & | & -6 \\ 0 & 0 & 1 & | & 1 \end{pmatrix} \xrightarrow{\begin{array}{l} \ell_1 := \ell_1 - \frac{1}{2}\ell_2 \\ \ell_2 := \frac{1}{2}\ell_2 \end{array}} \begin{pmatrix} 1 & 0 & 0 & | & 2 \\ 0 & 1 & 0 & | & -3 \\ 0 & 0 & 1 & | & 1 \end{pmatrix} \end{array}$$

On remarque que la solution "apparaît" dans la dernière colonne.

## Exemple 2

On reprend l'exemple suivant

$$\begin{cases} 2x_1 + 4x_2 = 4 \\ 2x_1 - 3x_2 = 18 \\ x_1 - 4x_2 = 10 \end{cases} \iff \left( \begin{array}{cc|c} 2 & 4 & 4 \\ 2 & -3 & 18 \\ 1 & -4 & 10 \end{array} \right)$$

Les calculs fait précédemment donne pour la matrice augmentée

$$\left( \begin{array}{cc|c} 2 & 4 & 4 \\ 2 & -3 & 18 \\ 1 & -4 & 10 \end{array} \right) \implies \left( \begin{array}{cc|c} 2 & 4 & 4 \\ 0 & 1 & -2 \\ 0 & 0 & \frac{2}{3} \end{array} \right)$$

la dernière ligne "constituant" la contradiction.

## Exemple 3

On reprend l'exemple suivant

$$\begin{cases} 5x_2 - 3x_3 = 1 \\ x_1 + 3x_2 - x_3 = 4 \\ 2x_1 + x_2 + x_3 = 7 \end{cases} \iff \left( \begin{array}{ccc|c} 0 & 5 & -3 & 1 \\ 1 & 3 & -1 & 4 \\ 2 & 1 & 1 & 7 \end{array} \right)$$

Les calculs fait précédemment donne pour la matrice augmentée

$$\left( \begin{array}{ccc|c} 0 & 5 & -3 & 1 \\ 1 & 3 & -1 & 4 \\ 2 & 1 & 1 & 7 \end{array} \right) \implies \left( \begin{array}{ccc|c} 1 & 3 & -1 & 4 \\ 0 & 5 & -3 & 1 \\ 0 & 0 & 0 & 0 \end{array} \right)$$

La matrice est échelonné et dans ce cas on résout le système comme auparavant, i.e. en raisonnant avec les variables.

# Le rang d'une matrice



Pour toute matrice, on peut définir une quantité, nommée **rang** (de la matrice), qui permet de déterminer si un système linéaire  $(\mathbf{A}|\mathbf{b})$  possède au moins une solution ou aucune.

## Théorème.

*Un système linéaire possède au moins une solution si et seulement si le rang de  $\mathbf{A}$  est égal au rang de  $(\mathbf{A}|\mathbf{b})$ .*

## Marche à suivre pour calculer le rang

- 1) Échelonner la matrice selon **ses lignes et ses colonnes**,
- 2) **compter le nombre d'éléments non nuls** dans la matrice résultante.

Ce dernier nombre est le rang de la matrice.

## Exemple 1

On sait que le système suivant possède une solution

$$(\mathbf{A}|\mathbf{b}) = \left( \begin{array}{ccc|c} 0 & 2 & -1 & -7 \\ 1 & 1 & 3 & 2 \\ -3 & 2 & 2 & -10 \end{array} \right)$$

En reprenant les calculs précédant on a

$$\left( \begin{array}{ccc|c} 0 & 2 & -1 & -7 \\ 1 & 1 & 3 & 2 \\ -3 & 2 & 2 & -10 \end{array} \right) \implies \left( \begin{array}{ccc|c} 1 & 0 & 0 & 2 \\ 0 & 1 & 0 & -3 \\ 0 & 0 & 1 & 1 \end{array} \right)$$

Ce qui montre que  $\text{rang}(\mathbf{A}) = 3$ . On échelonne alors par rapport aux colonnes de la matrice augmentée pour déterminer son rang :

$$\begin{array}{ccc} \left( \begin{array}{ccc|c} 1 & 0 & 0 & 2 \\ 0 & 1 & 0 & -3 \\ 0 & 0 & 1 & 1 \end{array} \right) & \xRightarrow{c_4 := c_4 - 2c_1} & \left( \begin{array}{ccc|c} 1 & 0 & 0 & 0 \\ 0 & 1 & 0 & -3 \\ 0 & 0 & 1 & 1 \end{array} \right) \\ \xRightarrow{c_4 := c_4 + 3c_2} & \left( \begin{array}{ccc|c} 1 & 0 & 0 & 0 \\ 0 & 1 & 0 & 0 \\ 0 & 0 & 1 & 1 \end{array} \right) & \xRightarrow{c_4 := c_4 - c_3} & \left( \begin{array}{ccc|c} 1 & 0 & 0 & 0 \\ 0 & 1 & 0 & 0 \\ 0 & 0 & 1 & 0 \end{array} \right) \end{array}$$

Ainsi  $\text{rang}(\mathbf{A}|\mathbf{b}) = 3$  ce qui confirme le théorème.



## Exemple 2

On sait que le système suivant ne possède pas de solution

$$(\mathbf{A}|\mathbf{b}) = \left( \begin{array}{cc|c} 2 & 4 & 4 \\ 2 & -3 & 18 \\ 1 & -4 & 10 \end{array} \right)$$

En reprenant les calculs précédant on a

$$\begin{array}{ccc} \left( \begin{array}{cc|c} 2 & 4 & 4 \\ 2 & -3 & 18 \\ 1 & -4 & 10 \end{array} \right) & \Longrightarrow & \left( \begin{array}{cc|c} 2 & 4 & 4 \\ 0 & 1 & -2 \\ 0 & 0 & \frac{2}{3} \end{array} \right) \\ \begin{array}{l} \ell_1 := \ell_1 - 4\ell_2 \\ \ell_3 := \ell_3 \div \frac{2}{3} \end{array} & & \begin{array}{l} \ell_1 := \ell_1 - 12\ell_3 \\ \ell_2 := \ell_2 + 2\ell_3 \end{array} \end{array}$$
$$\left( \begin{array}{cc|c} 2 & 0 & 12 \\ 0 & 1 & -2 \\ 0 & 0 & 1 \end{array} \right) \quad \left( \begin{array}{cc|c} 2 & 0 & 0 \\ 0 & 1 & 0 \\ 0 & 0 & 1 \end{array} \right)$$

Ainsi, on a  $\text{rang}(\mathbf{A}) = 2$  alors que  $\text{rang}(\mathbf{A}|\mathbf{b}) = 3$ , ce qui confirme le théorème.

## Exemple 3

On sait que le système suivant possède une infinité de solutions

$$(\mathbf{A}|\mathbf{b}) = \left( \begin{array}{ccc|c} 0 & 5 & -3 & 1 \\ 1 & 3 & -1 & 4 \\ 2 & 1 & 1 & 7 \end{array} \right)$$

En reprenant les calculs précédant, on a

$$\begin{array}{ccc} \left( \begin{array}{ccc|c} 0 & 5 & -3 & 1 \\ 1 & 3 & -1 & 4 \\ 2 & 1 & 1 & 7 \end{array} \right) & \Longrightarrow & \left( \begin{array}{ccc|c} 1 & 3 & -1 & 4 \\ 0 & 5 & -3 & 1 \\ 0 & 0 & 0 & 0 \end{array} \right) & \begin{array}{l} c_2 := c_2 - 3c_1 \\ c_3 := c_3 + c_1 \end{array} & \left( \begin{array}{ccc|c} 1 & 0 & 0 & 4 \\ 0 & 5 & -3 & 1 \\ 0 & 0 & 0 & 0 \end{array} \right) \\ & \begin{array}{l} c_4 := c_4 - 4c_1 \\ c_3 := c_2 + \frac{3}{5}c_2 \end{array} & \left( \begin{array}{ccc|c} 1 & 0 & 0 & 0 \\ 0 & 5 & 0 & 1 \\ 0 & 0 & 0 & 0 \end{array} \right) & \begin{array}{l} c_4 := c_4 - \frac{1}{5}c_2 \end{array} & \left( \begin{array}{ccc|c} 1 & 0 & 0 & 0 \\ 0 & 5 & 0 & 0 \\ 0 & 0 & 0 & 0 \end{array} \right) \end{array}$$

Ainsi, on a  $\text{rang}(\mathbf{A}) = 2 = \text{rang}(\mathbf{A}|\mathbf{b})$ , ce qui confirme le théorème.