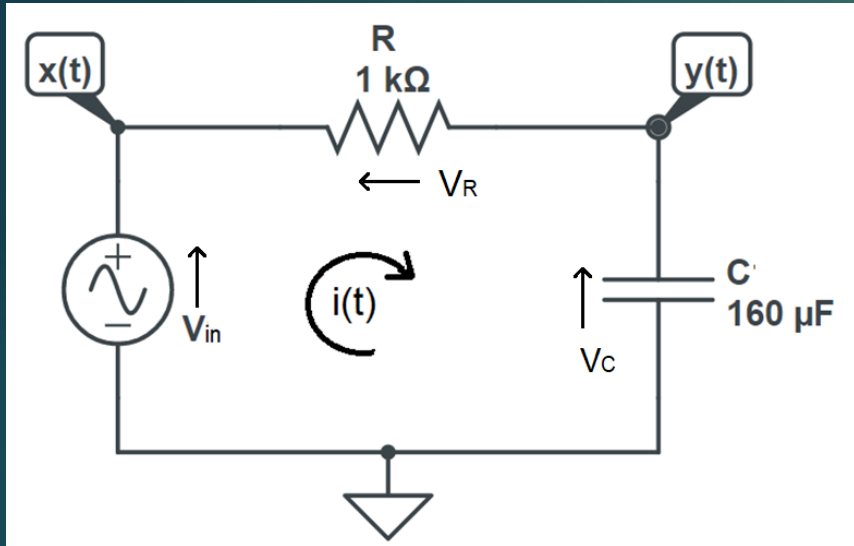


Métodos Numéricos para Engenharia

MÓDULO 15 – EQUAÇÕES DIFERENCIAIS ORDINÁRIAS – PROBLEMAS DE VALOR INICIAL
PROFESSOR LUCIANO NEVES DA FONSECA

Exemplo EDO de 1ª Ordem

Como exemplo, seja o sistema eletrônico RC mostrado abaixo no qual se quer encontrar a tensão no capacitor $v_c(t)$ (saída do sistema), resultante da tensão na fonte $v_{in}(t)$ (entrada do sistema)



$R = 1 \text{ k}\Omega$
 $C = 500 \text{ }\mu\text{F}$
Condições iniciais $v_c(0^-) = 0$

$$\text{Malha } v_R(t) + v_C(t) = v_{in}(t)$$

$$v_R(t) = R i(t)$$

$$v_{in} = R i(t) + v_C(t)$$

$$\text{Mas no capacitor } i(t) = C v'_C(t)$$

Então :

$$R C v'_C(t) + v_C(t) = v_{in}(t)$$

$$v'_C(t) + \frac{1}{RC} v_C(t) = \frac{1}{RC} v_{in}(t)$$

$$\text{Como : } \frac{1}{RC} = 2$$

$$v'_C(t) + 2v_C(t) = 2v_{in}(t)$$

$$x(t) = v_{in}(t)$$

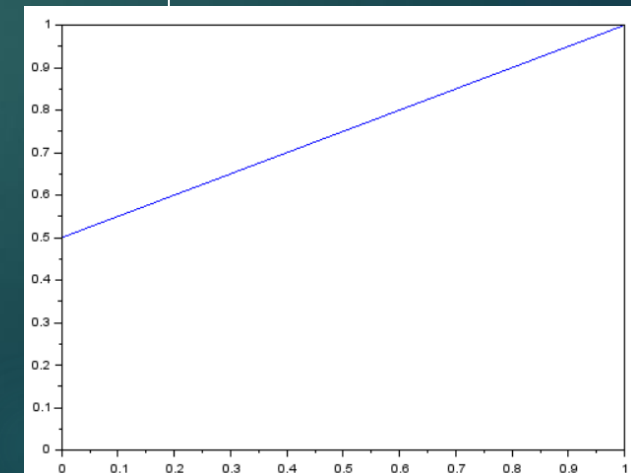
$$y(t) = v_C(t)$$

$$y'(t) + 2y(t) = 2x(t)$$

Para a entrada: $x(t) = 0.5(t + 1) \quad 0 \leq t \leq 1$

```
--> deff('x=fx(t)', 'x=0.5*(t+1)')  
  
--> t=linspace(0,1,1000);  
  
--> plot(t,fx(t));
```

$$y'(t) + 2y(t) = t + 1$$



EDO de primeira ordem – Problemas de Valor Inicial

Seja a seguinte Equações Diferenciais Ordinária, definida no domínio $[a, b]$, com condição inicial $y_0 = f(a)$, na qual seja possível se isolar o termo em y' (forma canônica):

$$y' = g(t, y)$$

A solução desta equação diferencial é a função $y = f(t)$

Se soubermos o valor de da função $f(t)$ no ponto inicial $(a, f(a))$, e uma estimativa ϕ da inclinação da curva neste ponto, podemos estimar o valor de $f(a + h)$, com h pequeno, através da seguinte expressão:

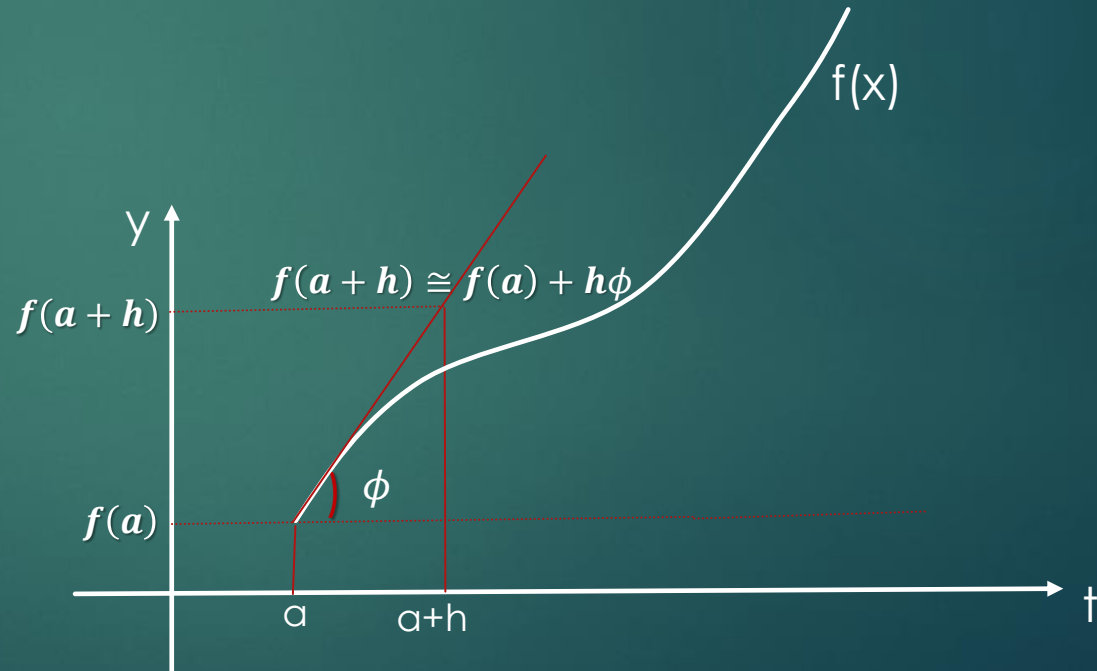
$$f(a + h) \cong f(a) + h\phi$$

Em um malha de n soluções equiespaçadas, com espaçamento $h = \frac{b-a}{n-1}$, no domínio $[a, b]$, teremos a seguinte equação recursiva

$$t_i = a + ih, \quad 0 \leq i \leq n - 1$$

$$y_{i+1} = y_i + h\phi_i$$

Os diferentes métodos que serão estudados apresentam soluções alternativas para o cálculo da inclinação ϕ_i



Método de Euler

Seja a seguinte Equações Diferenciais Ordinária, definida no domínio $[a, b]$, com condição inicial $y_0 = f(a)$

$$y' = g(t, y)$$

No método de Euler, a inclinação ϕ_i é aproximada diretamente pela função $g(x, y)$ no início do intervalo :

$$\begin{aligned} k_1 &= g(t_i, y_i) \\ \phi_i &= k_1 \end{aligned}$$

Em um malha de n soluções equiespaçadas, com espaçamento h , no domínio $[a, b]$, teremos a seguinte equação recursiva

$$t_i = [a, a + h, a + 2h, a + 3h, \dots, a + (n - 2)h, b]$$

$$\text{onde,} \quad h = \frac{|b - a|}{n - 1}$$

$$y_{i+1} = y_i + h\phi_i$$

Método de Euler

Seja a seguinte EDO de 1ª ordem

$$y'(t) + 2y(t) = t + 1 \quad (i)$$

$$0 \leq t \leq 1.2$$

Condição inicial $y(0) = 1$ $n=7$

Primeiro transformamos (i) para a forma canônica:

$$y' = g(t, y) = -2y + t + 1$$

Em Euler:

$$k_1 = g(x, y) \quad \phi = k_1$$

$$h = \frac{b - a}{n - 1} = \frac{1.2 - 0}{7 - 1} = 0.2$$

i	0.0	1.0	2.0	3.0	4.0	5.0	6.0
ti	0.0	0.2	0.4	0.6	0.8	1.0	1.2
yi	1.0	y1	y2	y3	y4	y5	y6

$$k_1 = g(x_i, y_i) = -2y_i + t_i + 1$$

$$\phi_i = k_1$$

$$t_0 = 0.0, \quad y_0 = 1.000, \quad \phi_0 = -2y_0 + t_0 + 1 = -1$$
$$y_1 = y_0 + h\phi_0 = 1.000 + (0.2)(-1) = 0.800$$

$$t_1 = 0.2, \quad y_1 = 0.800, \quad \phi_1 = -2y_1 + t_1 + 1 = -0.4$$
$$y_2 = y_1 + h\phi_1 = 0.800 + (0.2)(-0.4) = 0.720$$

$$t_2 = 0.4, \quad y_2 = 0.720, \quad \phi_2 = -2y_2 + t_2 + 1 = -0.04$$
$$y_3 = y_2 + h\phi_2 = 0.720 + (0.2)(-0.04) = 0.712$$

$$t_3 = 0.6, \quad y_3 = 0.712, \quad \phi_3 = -2y_3 + t_3 + 1 = 0.176$$
$$y_4 = y_3 + h\phi_3 = 0.712 + (0.2)(0.176) = 0.747$$

$$t_4 = 0.8, \quad y_4 = 0.747, \quad \phi_3 = -2y_4 + t_4 + 1 = 0.306$$
$$y_4 = y_3 + h\phi_3 = 0.747 + (0.2)(0.306) = 0.808$$

$$t_5 = 1.0, \quad y_5 = 0.808, \quad \phi_5 = -2y_5 + t_5 + 1 = 0.383$$
$$y_6 = y_5 + h\phi_5 = 0.808 + (0.5)(0.383) = 0.885$$

i	0.0	1.0	2.0	3.0	4.0	5.0	6.0
ti	0.0	0.2	0.4	0.6	0.8	1.0	1.2
yi	1.0	0.800	0.720	0.712	0.747	0.808	0.885

EDO de primeira ordem – Problemas de Valor Inicial

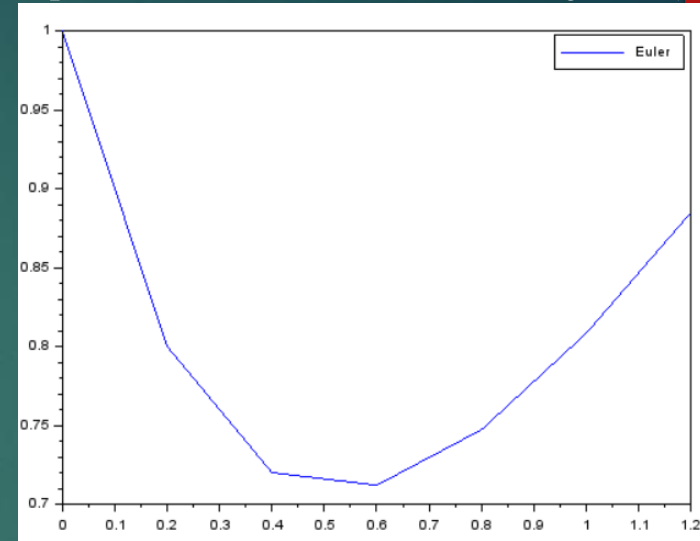
Seja a seguinte Equações Diferenciais Ordinária, definida no domínio $[a, b]$, com condição inicial $y_0 = f(a)$, na qual seja possível se isolar o termo em y' (forma canônica):

$$y' = g(t, y)$$

$$t_i = a + ih, \quad 0 \leq i \leq n-1$$

$$y_{i+1} = y_i + h\phi_i$$

```
1 function [t,y]=edo_euler(g,a,b,ya,n,prt)
2     h=(b-a)/(n-1);
3     t=linspace(a,b,n)';
4     y=[ya zeros(1,n-1)]';
5     for i=1:n-1
6         phi(i)=g(t(i),y(i))
7         y(i+1)=y(i)+phi(i)*h
8     end
9     if (prt)
10        printf("i\tt(i)\ty(i)\tphi(i)")
11        disp([0:n-1]',t,y,[phi;%nan]));
12        plot(t,y)
13        legend("Euler")
14    end
15 endfunction
```



$$y' = g(t, y) = -2y + t + 1$$

$$0 \leq t \leq 1.2$$

$$y(0) = 1 \quad n=7$$

```
--> deff('phi=g(t,y)', 'phi=-2*y+t+1')
--> [t,y]=edo_euler(g,0,1.2,1,7,%t);
i      t(i)   y(i)   phi(i)
0.      0.      1.      -1.
1.     0.2     0.8     -0.4
2.     0.4     0.72    -0.04
3.     0.6     0.712    0.176
4.     0.8     0.7472   0.3056
5.     1.     0.80832   0.38336
6.     1.2     0.884992  Nan
```


EDO de primeira ordem – Problemas de Valor Inicial

Seja a seguinte Equações Diferenciais Ordinária, definida no domínio $[a, b]$, com condição inicial $y_0 = f(a)$, na qual seja possível se isolar o termo em y' (forma canônica):

$$y' = g(x, y)$$

$$x_i = a + ih, \quad 0 \leq i \leq n - 1$$

$$y_{i+1} = y_i + h\phi_i$$

```
1 function [t,y]=edo_fga(g,tipo,a,b,ya,n,prt,cor)
2     h=(b-a)/(n-1);
3     t=linspace(a,b,n)';
4     y=[ya zeros(1,n-1)]';
5     for i=1:n-1
6         phi(i)=calc_phi(g,tipo,t(i),y(i),h)
7         y(i+1)=y(i)+phi(i)*h
8     end
9     if (prt)
10        printf("...i...t(i)...y(i)...phi(i)")
11        disp([[0:n-1]',t,y,[phi;%nan]]);
12        plot(t,y,cor)
13        legend(tipo,2)
14    end
15 endfunction
```

```
1 function [t,y]=edo_euler(g,a,b,ya,n,prt)
2     h=(b-a)/(n-1);
3     t=linspace(a,b,n)';
4     y=[ya zeros(1,n-1)]';
5     for i=1:n-1
6         phi(i)=g(t(i),y(i))
7         y(i+1)=y(i)+phi(i)*h
8     end
9     if (prt)
10        printf("...i...t(i)...y(i)...phi(i)")
11        disp([[0:n-1]',t,y,[phi;%nan]]);
12        plot(t,y)
13        legend("Euler")
14    end
15 endfunction
```

```

1 function k=calc_phi(q, tipo, xi, yi, h)
2     if (tipo=='eul')
3         k = q(xi, yi);
4     elseif (tipo=='heu')
5         k1 = q(xi, yi);
6         k2 = q(xi+h, yi+k1*h);
7         k = (k1+k2)/2;
8     elseif (tipo=='mid')
9         k1 = q(xi, yi);
10        k2 = q(xi+h/2, yi+k1*h/2);
11        k = k2;
12    elseif (tipo=='ral')
13        k1 = q(xi, yi);
14        k2 = q(xi+3/4*h, yi+3/4*k1*h);
15        k = 1/3*(k1+2*k2);
16    elseif (tipo=='rk3')
17        k1 = q(xi, yi);
18        k2 = q(xi+1/2*h, yi+1/2*k1*h);
19        k3 = q(xi+h, yi+(2*k2-k1)*h);
20        k = 1/6*(k1+4*k2+k3);
21    elseif (tipo=='rk4')
22        k1 = q(xi, yi);
23        k2 = q(xi+1/2*h, yi+1/2*k1*h);
24        k3 = q(xi+1/2*h, yi+1/2*k2*h);
25        k4 = q(xi+h, yi+k3*h);
26        k = 1/6*(k1+2*k2+2*k3+k4);
27    end
28 endfunction

```

No método de Euler, usamos apenas uma inclinação calculada no início do intervalo

$$y_{i+1} = y_i + (k_1) * h$$

No método de Heun, usamos 2 inclinações, uma calculada no início e uma estimada do final do intervalo.

$$y_{i+1} = y_i + \left(\frac{k_1 + k_2}{2} \right) * h$$

No método do Midpoint, usamos apenas uma inclinação estimada no meio do intervalo.

$$y_{i+1} = y_i + (k_2) * h$$

No método de Ralston, usamos 2 inclinações, uma calculada no início e outra estimada a ¾ do final do intervalo.

$$y_{i+1} = y_i + \left(\frac{1}{3}k_1 + \frac{2}{3}k_2 \right) * h$$

No método de Ralston, usamos 3 inclinações, uma calculada no início, uma estimada no meio, e uma estimada no final do intervalo.

$$y_{i+1} = y_i + \left(\frac{1}{6}k_1 + \frac{4}{6}k_2 + \frac{1}{6}k_3 \right) * h$$

No método de Runge Kutta 4, usamos 4 inclinações, uma calculada no início, duas estimadas no meio, e uma estimada no final do intervalo.

$$y_{i+1} = y_i + \left(\frac{1}{6}k_1 + \frac{2}{6}k_2 + \frac{2}{6}k_3 + \frac{1}{6}k_4 \right) * h$$

Método de Euler

```

1 function k=calc_phi(g, tipo, ti, yi, h)
2     if (tipo=='eul')
3         k = g(ti, yi)
4         :
5         :
27     end
28 endfunction

```

```

--> deff('phi=g(t,y)', 'phi=-2*y+t+1')
--> [t,y]=edo_fga(g, 'eul', 0, 1.2, 1, 7, %t, 'g');

```

i	t(i)	y(i)	phi(i)
0.	0.	1.	-1.
1.	0.2	0.8	-0.4
2.	0.4	0.72	-0.04
3.	0.6	0.712	0.176
4.	0.8	0.7472	0.3056
5.	1.	0.80832	0.38336
6.	1.2	0.884992	Nan

```

--> [t,y]=edo_fga(g, 'eul', 0, 1.2, 1, 21, %t, 'r');

```

i	t(i)	y(i)	phi(i)
0.	0.	1.	-1.
1.	0.06	0.94	-0.82
2.	0.12	0.8908	-0.6616
3.	0.18	0.851104	-0.522208
4.	0.24	0.8197715	-0.399543
5.	0.3	0.7957989	-0.2915979
6.	0.36	0.7783031	-0.1966061
7.	0.42	0.7665067	-0.1130134
8.	0.48	0.7597259	-0.0394518
9.	0.54	0.7573588	0.0252824
10.	0.6	0.7588757	0.0822485
11.	0.66	0.7638106	0.1323787
12.	0.72	0.7717534	0.1764933
13.	0.78	0.782343	0.2153141
14.	0.84	0.7952618	0.2494764
15.	0.9	0.8102304	0.2795392
16.	0.96	0.8270027	0.3059945
17.	1.02	0.8453624	0.3292752
18.	1.08	0.8651189	0.3497622
19.	1.14	0.8861047	0.3677907
20.	1.2	0.9081721	Nan

```

--> [t,y]=edo_fga(g, 'eul', 0, 1.2, 1, 1001, %t, 'b');

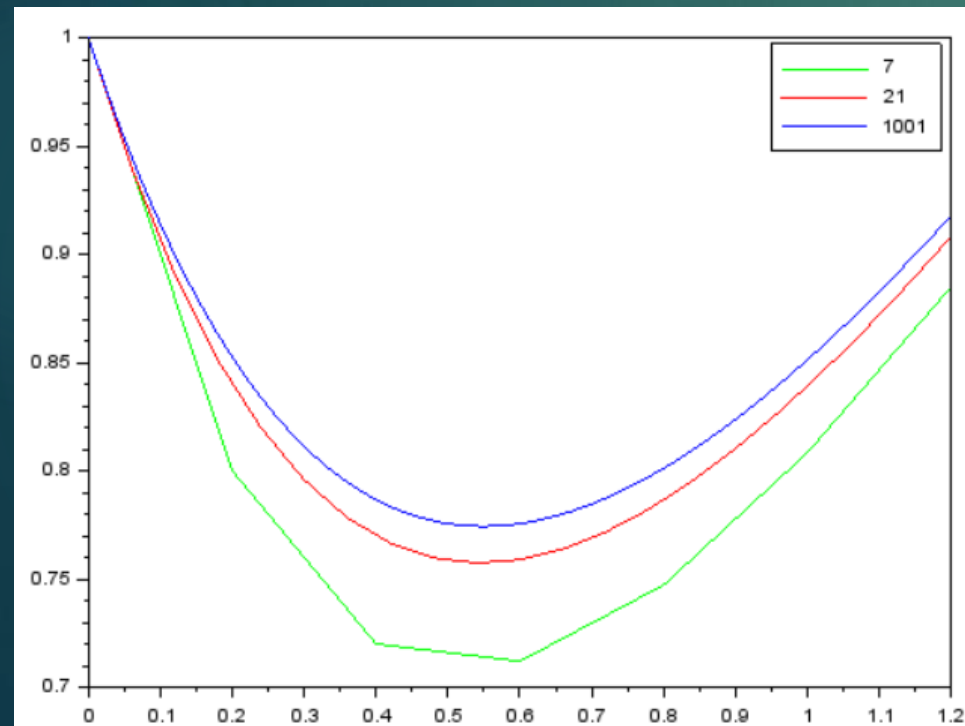
```

i	t(i)	y(i)	phi(i)
0.	0.	1.	-1.
1.	0.0012	0.9988	-0.9964
2.	0.0024	0.9976043	-0.9928086
3.	0.0036	0.9964129	-0.9892259
4.	0.0048	0.9952259	-0.9856518
...			
997.	1.1964	0.9165333	0.3633334
998.	1.1976	0.9169693	0.3636614
999.	1.1988	0.9174057	0.3639886
1000.	1.2	0.9178425	Nan

```

--> legend('7', '21', '1001')

```



Método de Heun

Seja a seguinte Equações Diferenciais Ordinária, definida no domínio $[a, b]$, com condição inicial $y_0 = f(a)$

$$y' = g(x, y)$$

No método de Heun, a inclinação ϕ_i é a média função da inclinação $k_1 = g(x_i, y_i)$, no início do intervalo, e uma estimativa $k_2 = g(x_{i+1}, y_i + k_1 h)$ da inclinação no final do intervalo.

$$\begin{aligned} k_1 &= g(x_i, y_i) \\ k_2 &= g(x_{i+1}, y_i + k_1 h) \\ \phi_i &= \frac{k_1 + k_2}{2} \end{aligned}$$

Em um malha de n soluções equiespaçadas, com espaçamento h , no domínio $[a, b]$, teremos a seguinte equação recursiva

$$x_i = [a, a + h, a + 2h, a + 3h, \dots, a + (n - 2)h, b]$$

$$\text{onde,} \quad h = \frac{a - b}{n - 1}$$

$$y_{i+1} = y_i + h\phi_i$$

Método de Heun

```

1 function k=calc_phi(g, tipo, ti, yi, h)
    :
4 elseif (tipo=='heu')
5     k1 = g(ti, yi);
6     k2 = g(ti+h, yi+k1*h);
7     k = (k1+k2)/2;
    :
27 end
28 endfunction
    
```

```

--> deff('phi=g(t,y)', 'phi=-2*y+t+1')

--> [t,y]=edo_fga(g, 'heu', 0, 1.2, 1, 7, %t, 'g');
    
```

i	t(i)	y(i)	phi(i)
0.	0.	1.	-0.7
1.	0.2	0.86	-0.316
2.	0.4	0.7968	-0.05488
3.	0.6	0.785824	0.1226816
4.	0.8	0.8103603	0.2434235
5.	1.	0.859045	0.325528
6.	1.2	0.9241506	Nan

```

--> [t,y]=edo_fga(g, 'heu', 0, 1.2, 1, 21, %t, 'r');
    
```

i	t(i)	y(i)	phi(i)
0.	0.	1.	-0.91
1.	0.06	0.9454	-0.750952
2.	0.12	0.9003429	-0.6098446
3.	0.18	0.8637522	-0.4846541
4.	0.24	0.834673	-0.3735852
5.	0.3	0.8122578	-0.2750447
6.	0.36	0.7957552	-0.1876197
7.	0.42	0.784498	-0.1100562
8.	0.48	0.7778946	-0.0412419
9.	0.54	0.7754201	0.0198102
10.	0.6	0.7766087	0.0739756
11.	0.66	0.7810472	0.1220312
12.	0.72	0.7883691	0.1646661
13.	0.78	0.7982491	0.2024917
14.	0.84	0.8103986	0.2360507
15.	0.9	0.8245616	0.2658241
16.	0.96	0.8405111	0.2922392
17.	1.02	0.8580454	0.3156746
18.	1.08	0.8769859	0.3364665
19.	1.14	0.8971739	0.3549131
20.	1.2	0.9184687	Nan

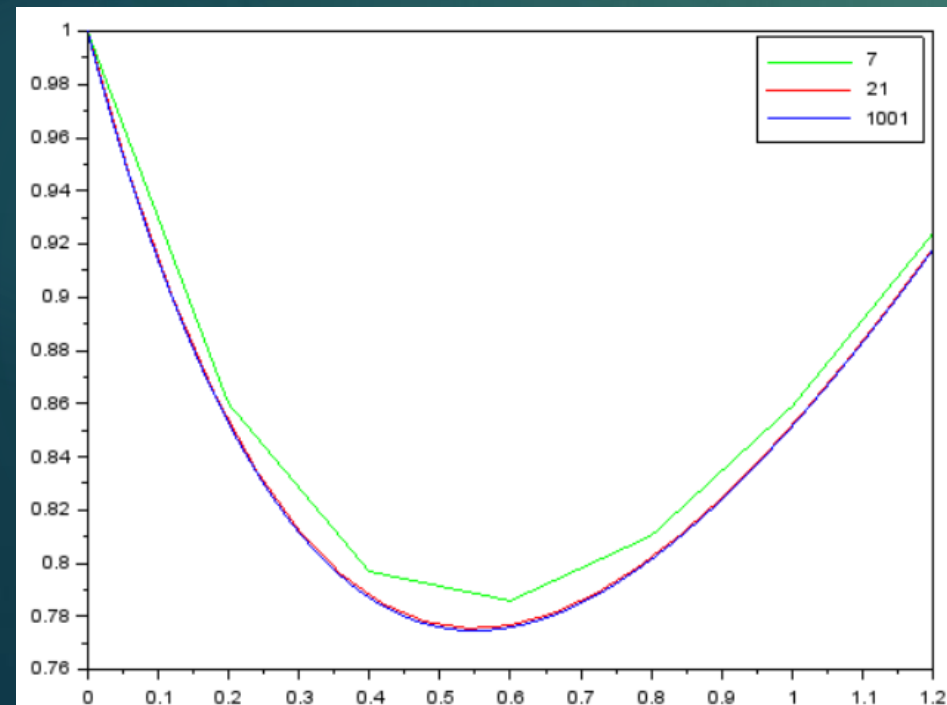
```

--> [t,y]=edo_fga(g, 'heu', 0, 1.2, 1, 1001, %t, 'b')
    
```

i	t(i)	y(i)	phi(i)
0.	0.	1.	-0.9982
1.	0.0012	0.9988022	-0.9946086
2.	0.0024	0.9976086	-0.9910259
3.	0.0036	0.9964194	-0.9874517
4.	0.0048	0.9952345	-0.9838861
⋮			
997.	1.1964	0.9167303	0.3631039
998.	1.1976	0.917166	0.3634321
999.	1.1988	0.9176021	0.3637595
1000.	1.2	0.9180386	Nan

```

--> legend('7', '21', '1001')
    
```



Método do Midpoint

Seja a seguinte Equações Diferenciais Ordinária, definida no domínio $[a, b]$, com condição inicial $y_0 = f(a)$

$$y' = g(x, y)$$

No método do Midpoint, utilizamos a inclinação $k_1 = g(x_i, y_i)$, no início do intervalo, para estimar a inclinação $\phi_i = g(x_i + \frac{h}{2}, y_i + \frac{k_1 h}{2})$ no meio do intervalo.

$$\begin{aligned} k_1 &= g(x_i, y_i) \\ k_2 &= g\left(x_i + \frac{h}{2}, y_i + k_1 \frac{h}{2}\right) \\ \phi_i &= k_2 \end{aligned}$$

Em um malha de n soluções equiespaçadas, com espaçamento h , no domínio $[a, b]$, teremos a seguinte equação recursiva

$$x_i = [a, a + h, a + 2h, a + 3h, \dots, a + (n - 2)h, b] \quad \text{onde,} \quad h = \frac{a - b}{n - 1}$$

$$y_{i+1} = y_i + h\phi_i$$

Método do Midpoint

```

1 function k=calc_phi(g, tipo, ti, yi, h)
    ⋮
8 elseif (tipo=='mid')
9     k1 = g(ti, yi);
10    k2 = g(ti+h/2, yi+k1*h/2);
11    k = k2;
    ⋮
27 end
28 endfunction
    
```

```

--> [t,y]=edo_fga(g,'mid',0,1.2,1,7,%t,'g');
    
```

i	t(i)	y(i)	phi(i)
0.	0.	1.	-0.7
1.	0.2	0.86	-0.316
2.	0.4	0.7968	-0.05488
3.	0.6	0.785824	0.1226816
4.	0.8	0.8103603	0.2434235
5.	1.	0.859045	0.325528
6.	1.2	0.9241506	Nan

```

--> [t,y]=edo_fga(g,'mid',0,1.2,1,21,%t,'r');
    
```

i	t(i)	y(i)	phi(i)
0.	0.	1.	-0.91
1.	0.06	0.9454	-0.750952
2.	0.12	0.9003429	-0.6098446
3.	0.18	0.8637522	-0.4846541
4.	0.24	0.834673	-0.3735852
5.	0.3	0.8122578	-0.2750447
6.	0.36	0.7957552	-0.1876197
7.	0.42	0.784498	-0.1100562
8.	0.48	0.7778946	-0.0412419
9.	0.54	0.7754201	0.0198102
10.	0.6	0.7766087	0.0739756
11.	0.66	0.7810472	0.1220312
12.	0.72	0.7883691	0.1646661
13.	0.78	0.7982491	0.2024917
14.	0.84	0.8103986	0.2360507
15.	0.9	0.8245616	0.2658241
16.	0.96	0.8405111	0.2922392
17.	1.02	0.8580454	0.3156746
18.	1.08	0.8769859	0.3364665
19.	1.14	0.8971739	0.3549131
20.	1.2	0.9184687	Nan

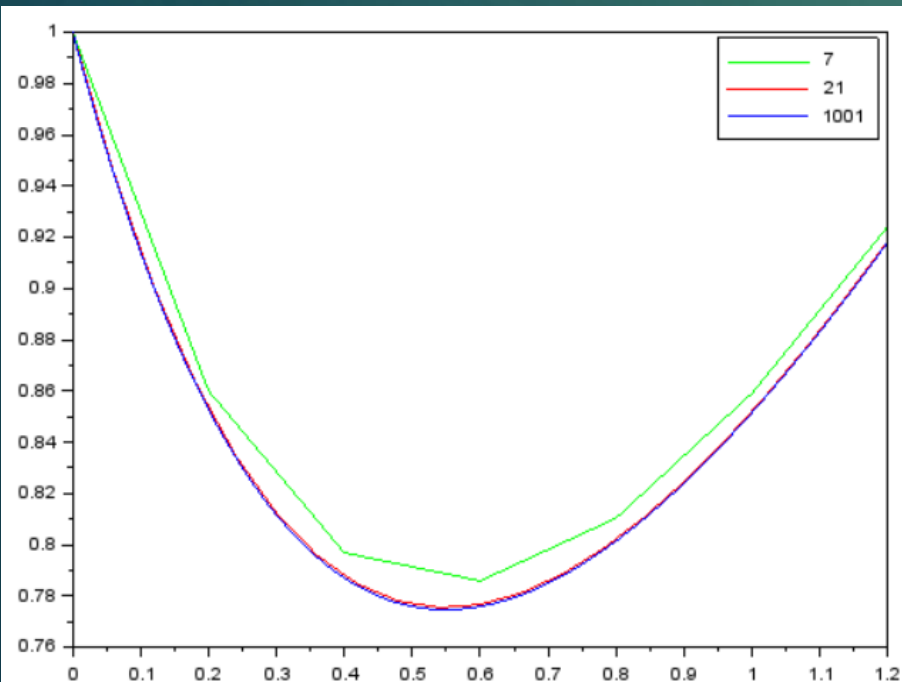
```

--> [t,y]=edo_fga(g,'mid',0,1.2,1,1001,%t,'b')
    
```

i	t(i)	y(i)	phi(i)
0.	0.	1.	-0.9982
1.	0.0012	0.9988022	-0.9946086
2.	0.0024	0.9976086	-0.9910259
3.	0.0036	0.9964194	-0.9874517
4.	0.0048	0.9952345	-0.9838861
⋮			
997.	1.1964	0.9167303	0.3631039
998.	1.1976	0.917166	0.3634321
999.	1.1988	0.9176021	0.3637595
1000.	1.2	0.9180386	Nan

```

--> legend('7','21','1001')
    
```



Método de Ralston

Seja a seguinte Equações Diferenciais Ordinária, definida no domínio $[a, b]$, com condição inicial $y_0 = f(a)$

$$y' = g(x, y)$$

No método de Ralston, a inclinação ϕ_i é a média ponderada da inclinação $k_1 = g(x_i, y_i)$, no início do intervalo, e uma estimativa $k_2 = g(x_i + \frac{3}{4}h, y_i + k_1 \frac{3}{4}h)$ da inclinação a $\frac{3}{4}$ do final do intervalo. Sendo que k_1 terá peso $1/3$ e k_2 terá peso $2/3$.

$$\begin{aligned} k_1 &= g(x_i, y_i) \\ k_2 &= g(x_i + \frac{3}{4}h, y_i + k_1 \frac{3}{4}h) \\ \phi_i &= \frac{1}{3}(k_1 + 2k_2) \end{aligned}$$

Em um malha de n soluções equiespaçadas, com espaçamento h , no domínio $[a, b]$, teremos a seguinte equação recursiva

$$x_i = [a, a + h, a + 2h, a + 3h, \dots, a + (n - 2)h, b]$$

$$\text{onde,} \quad h = \frac{b - a}{n - 1}$$

$$y_{i+1} = y_i + h\phi_i$$

Método de Ralston

```

1 function k=calc_phi(g, tipo, ti, yi, h)
    :
12 elseif (tipo=='ral')
13     k1 = g(ti, yi);
14     k2 = g(ti+3/4*h, yi+3/4*k1*h);
15     k = 1/3*(k1+2*k2);
    :
27 end
28 endfunction
    
```

```

--> [t,y]=edo_fga(g,'ral',0,1.2,1,7,%t,'g');
    i    t(i)  y(i)   phi(i)
    0.    0.    1.    -0.7
    1.    0.2    0.86  -0.316
    2.    0.4    0.7968 -0.05488
    3.    0.6    0.785824 0.1226816
    4.    0.8    0.8103603 0.2434235
    5.    1.    0.859045 0.325528
    6.    1.2    0.9241506 Nan
    
```

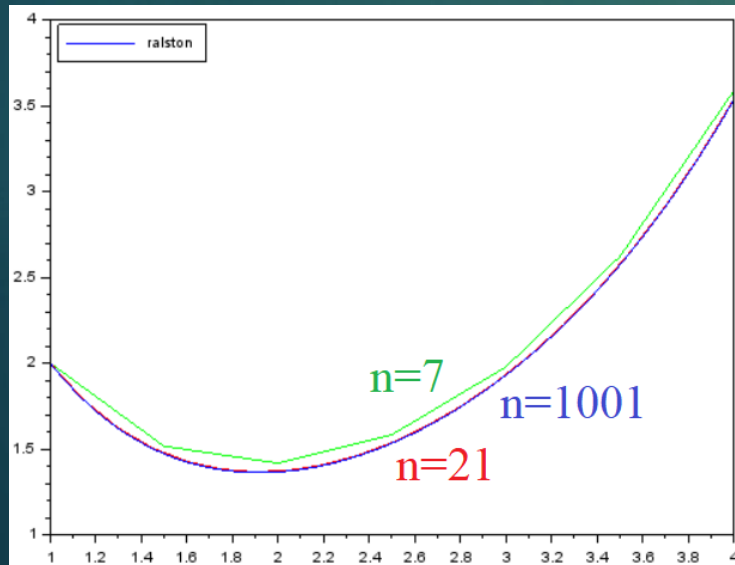
```

--> [t,y]=edo_fga(g,'ral',0,1.2,1,21,%t,'r');
    i    t(i)  y(i)   phi(i)
    0.    0.    1.    -0.91
    1.    0.06    0.9454 -0.750952
    2.    0.12    0.9003429 -0.6098446
    3.    0.18    0.8637522 -0.4846541
    4.    0.24    0.834673 -0.3735852
    5.    0.3    0.8122578 -0.2750447
    6.    0.36    0.7957552 -0.1876197
    7.    0.42    0.784498 -0.1100562
    8.    0.48    0.7778946 -0.0412419
    9.    0.54    0.7754201 0.0198102
    10.    0.6    0.7766087 0.0739756
    11.    0.66    0.7810472 0.1220312
    12.    0.72    0.7883691 0.1646661
    13.    0.78    0.7982491 0.2024917
    14.    0.84    0.8103986 0.2360507
    15.    0.9    0.8245616 0.2658241
    16.    0.96    0.8405111 0.2922392
    17.    1.02    0.8580454 0.3156746
    18.    1.08    0.8769859 0.3364665
    19.    1.14    0.8971739 0.3549131
    20.    1.2    0.9184687 Nan
    
```

```

--> [t,y]=edo_fga(g,'ral',0,1.2,1,1001,%t,'b');
    i    t(i)  y(i)   phi(i)
    0.    0.    1.    -0.9982
    1.    0.0012    0.9988022 -0.9946086
    2.    0.0024    0.9976086 -0.9910259
    3.    0.0036    0.9964194 -0.9874517
    4.    0.0048    0.9952345 -0.9838861
    :
    997.    1.1964    0.9167303 0.3631039
    998.    1.1976    0.917166 0.3634321
    999.    1.1988    0.9176021 0.3637595
    1000.    1.2    0.9180386 Nan

--> legend('7','21','1001')
    
```



Exemplo Runge-Kutta 3

$$3y' + 4y - xy - 2x + 1 = 0$$

$$1 \leq x \leq 4$$

Condição inicial $y(1) = 2$

```

1 function k=calc_phi(g, tipo, ti, yi, h)
    :
16 elseif (tipo=='rk3')
17     k1 = g( ti, yi);
18     k2 = g( ti+1/2*h, yi+1/2*k1*h);
19     k3 = g( ti+h, yi+(2*k2-k1)*h);
20     k=1/6*(k1+4*k2+k3)
    :
27 end
28 endfunction
    
```

```

--> [t,y]=edo_fga(g,'rk3',0,1.2,1,7,%t,'g');
    i    t(i)  y(i)   phi(i)
    0.    0.    1.    -0.74
    1.    0.2   0.852  -0.3299733
    2.    0.4   0.7860053 -0.0555288
    3.    0.6   0.7748996  0.128166
    4.    0.8   0.8005328  0.2511191
    5.    1.    0.8507566  0.3334157
    6.    1.2   0.9174398  Nan
    
```

```

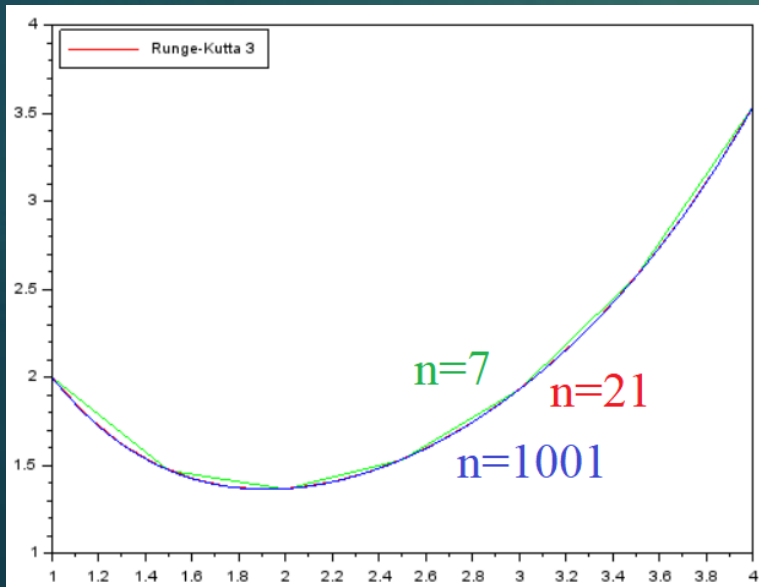
--> [t,y]=edo_fga(g,'rk3',0,1.2,1,21,%t,'r');
    i    t(i)  y(i)   phi(i)
    0.    0.    1.    -0.9136
    1.    0.06  0.945184 -0.7537388
    2.    0.12  0.8999597 -0.611956
    3.    0.18  0.8632423 -0.4862071
    4.    0.24  0.8340699 -0.3746789
    5.    0.3   0.8115892 -0.2757632
    6.    0.36  0.7950434 -0.1880337
    7.    0.42  0.7837613 -0.1102254
    8.    0.48  0.7771478 -0.0412162
    9.    0.54  0.7746748  0.0199889
   10.    0.6   0.7758742  0.0742724
   11.    0.66  0.7803305  0.122417
   12.    0.72  0.7876755  0.1651171
   13.    0.78  0.7975826  0.2029884
   14.    0.84  0.8097619  0.2365768
   15.    0.9   0.8239565  0.2663668
   16.    0.96  0.8399385  0.2927879
   17.    1.02  0.8575058  0.3162211
   18.    1.08  0.876479   0.3370043
   19.    1.14  0.8966993  0.3554372
   20.    1.2   0.9180255  Nan
    
```

```

--> [t,y]=edo_fga(g,'rk3',0,1.2,1,1001,%t,'b')
    i    t(i)  y(i)   phi(i)
    0.    0.    1.    -0.9982014
    1.    0.0012  0.9988022 -0.9946101
    2.    0.0024  0.9976086 -0.9910273
    3.    0.0036  0.9964194 -0.9874531
    4.    0.0048  0.9952344 -0.9838875
        :
   997.    1.1964  0.9167301  0.3631041
   998.    1.1976  0.9171658  0.3634323
   999.    1.1988  0.917602   0.3637596
  1000.    1.2    0.9180385  Nan
    
```

```

--> legend('7','21','1001')
    
```



Exemplo Runge-Kutta 4

$$3y' + 4y - xy - 2x + 1 = 0$$

$$1 \leq x \leq 4$$

Condição inicial $y(1) = 2$

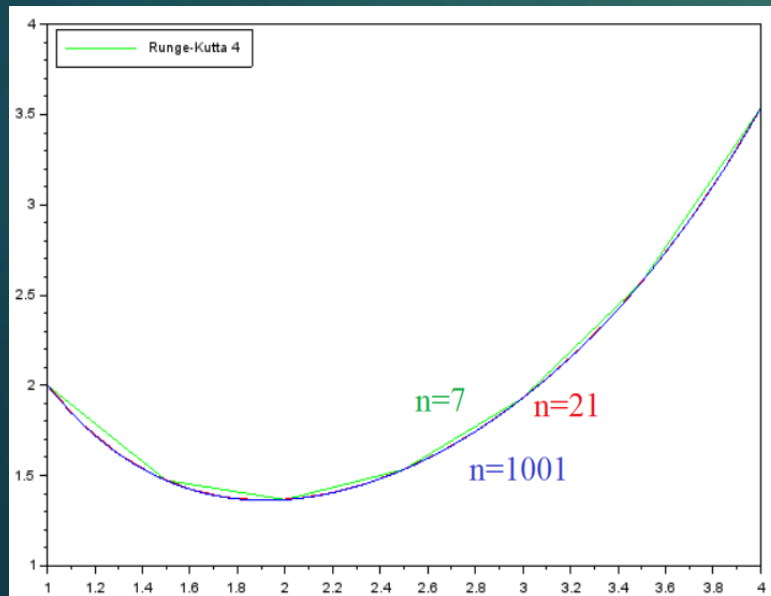
```
1 function k=calc_phi(g, tipo, ti, yi, h)
    :
    :
21 elseif (tipo=='rk4')
22     k1 = g(ti, yi);
23     k2 = g(ti+1/2*h, yi+1/2*k1*h);
24     k3 = g(ti+1/2*h, yi+1/2*k2*h);
25     k4 = g(ti+h, yi+k3*h);
26     k = 1/6*(k1+2*k2+2*k3+k4);
27 end
28 endfunction
```

```
--> [t,y]=edo_fga(g,'rk4',0,1.2,1,7,%t,'g');
i    t(i)  y(i)   phi(i)
0.   0.    1.    -0.736
1.   0.2   0.8528 -0.3286144
2.   0.4   0.7870771 -0.0555031
3.   0.6   0.7759765 0.1275907
4.   0.8   0.8014946 0.2503368
5.   1.    0.851562 0.3326258
6.   1.2   0.9180872 Nan
```

```
--> [t,y]=edo_fga(g,'rk4',0,1.2,1,21,%t,'r');
i    t(i)  y(i)   phi(i)
0.   0.    1.    -0.913492
1.   0.06  0.9451905 -0.7536552
2.   0.12  0.8999712 -0.6118927
3.   0.18  0.8632576 -0.4861606
4.   0.24  0.834088 -0.3746462
5.   0.3   0.8116092 -0.2757417
6.   0.36  0.7950647 -0.1880214
7.   0.42  0.7837834 -0.1102204
8.   0.48  0.7771702 -0.041217
9.   0.54  0.7746972 0.0199835
10.  0.6   0.7758962 0.0742634
11.  0.66  0.780352 0.1224054
12.  0.72  0.7876963 0.1651036
13.  0.78  0.7976025 0.2029735
14.  0.84  0.8097809 0.236561
15.  0.9   0.8239746 0.2663505
16.  0.96  0.8399556 0.2927715
17.  1.02  0.8575219 0.3162047
18.  1.08  0.8764942 0.3369882
19.  1.14  0.8967135 0.3554215
20.  1.2   0.9180388 Nan
```

```
--> [t,y]=edo_fga(g,'rk4',0,1.2,1,1001,%t,'b')
i    t(i)  y(i)   phi(i)
0.   0.    1.    -0.9982014
1.   0.0012 0.9988022 -0.9946101
2.   0.0024 0.9976086 -0.9910273
3.   0.0036 0.9964194 -0.9874531
4.   0.0048 0.9952344 -0.9838875
    :
997. 1.1964 0.9167301 0.3631041
998. 1.1976 0.9171658 0.3634323
999. 1.1988 0.917602 0.3637596
1000. 1.2   0.9180385 Nan

--> legend('7','21','1001')
```



```

1 function Test_EDO(g,a,b,ya,n)
2     [x,y]=edo_fga(g,'eul',a,b,ya,n,%t,'k');
3     [x,y]=edo_fga(g,'mid',a,b,ya,n,%t,'b');
4     [x,y]=edo_fga(g,'ral',a,b,ya,n,%t,'g');
5     [x,y]=edo_fga(g,'rk4',a,b,ya,n,%t,'r');
6     legend("euler","midpoint","ralston","runge-kutta4",2)
7 endfunction

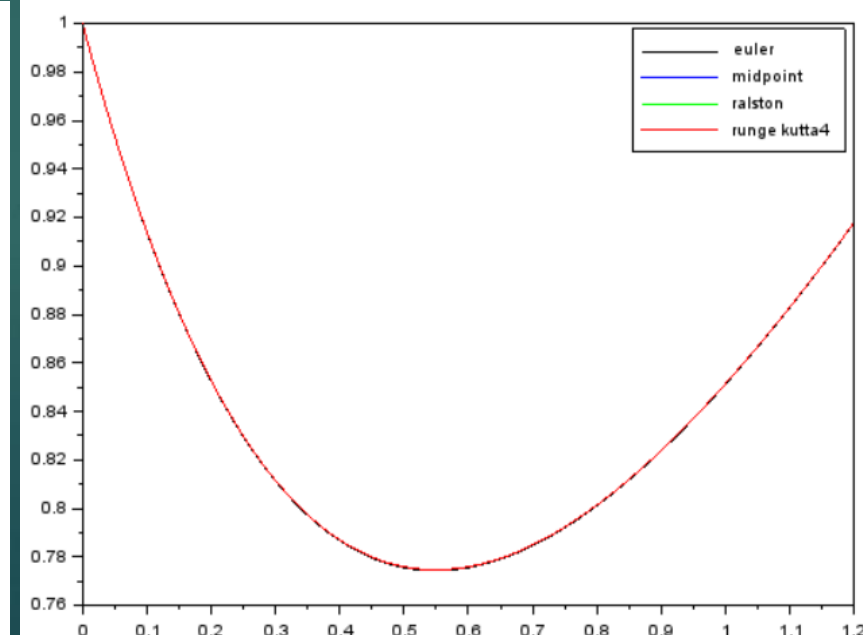
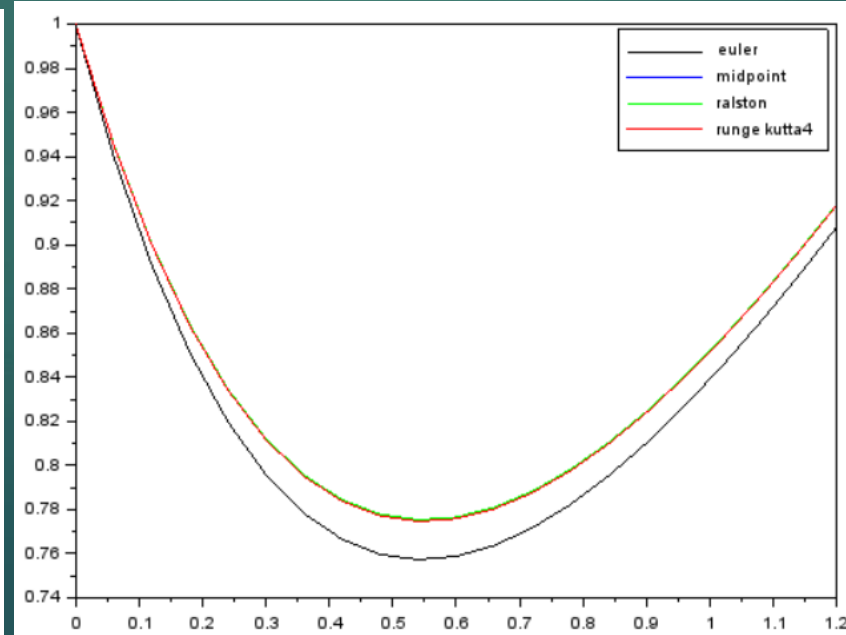
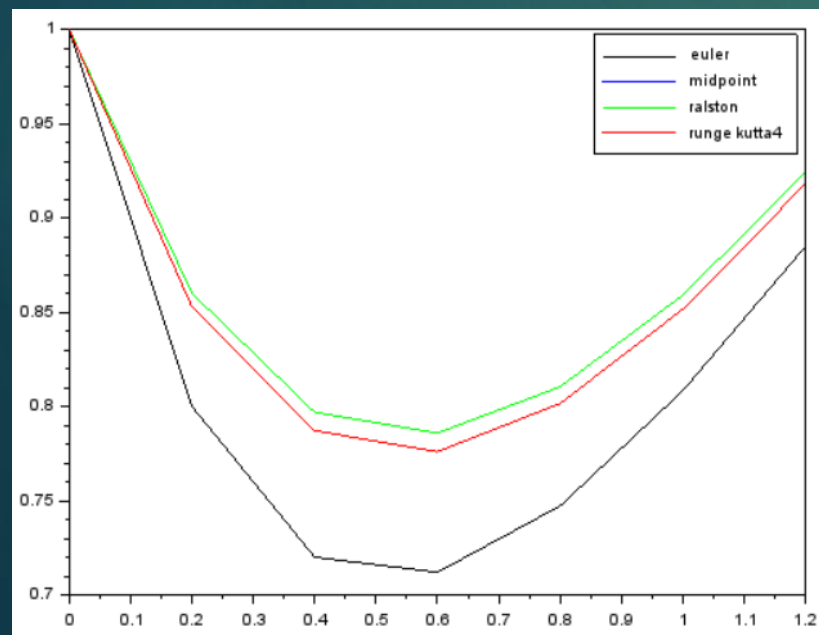
```

```
--> deff('phi=g(t,y)', 'phi=-2*y+t+1')
```

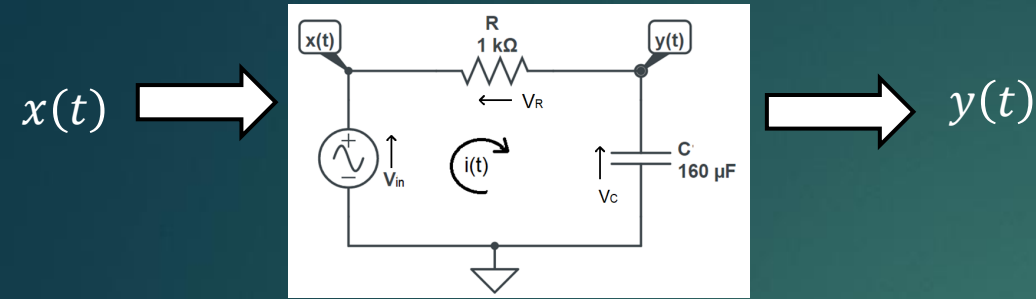
```
--> Test_EDO(g,1,4,2,7);
```

```
--> Test_EDO(g,1,4,2,21);
```

```
--> Test_EDO(g,1,4,2,1001);
```



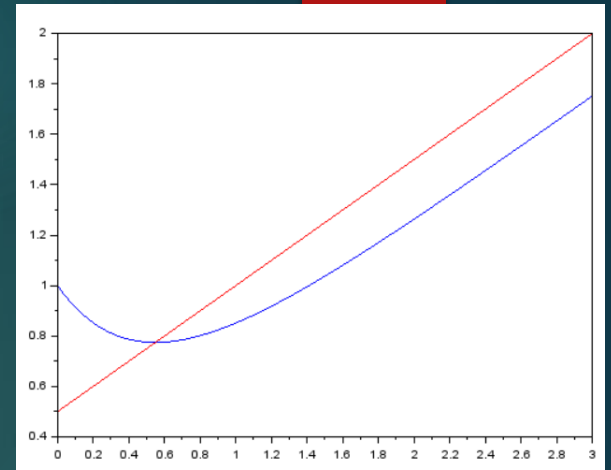
$$y'(t) + 2y(t) = 2x(t)$$



Uma equação diferencial linear (na qual os coeficientes de y'' , y' e y não dependem de t) pode ser interpretada como sendo um Sistema que recebe o sinal de entrada $x(t)$, que é transformado pelo sistema no sinal de saída $y(t)$.

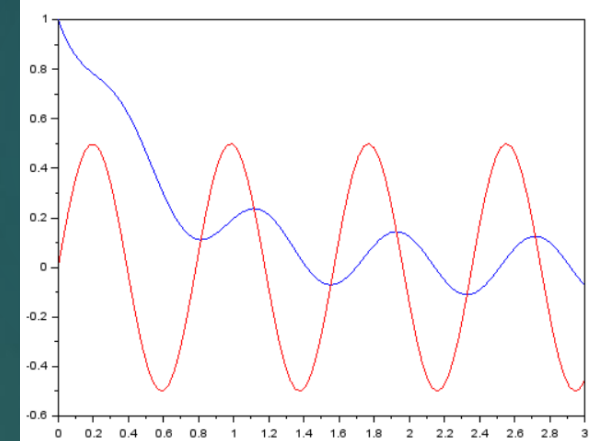
Para a entrada: $x(t) = 0.5(t + 1)$;
 $0 \leq t \leq 3$; $y(0) = 1$
 $y'(t) = -2y(t) + t + 1$

```
--> deff('phi=g(t,y)', 'phi=-2*y+t+1')
--> [t,y]=edo_fga(g, 'rk4', 0, 3, 1, 101);
--> plot(t, 0.5*(t+1), 'r')
--> plot(t, y)
```



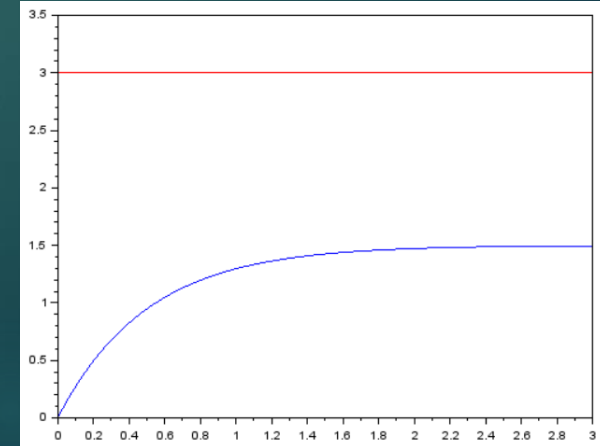
Para a entrada: $x(t) = 0.5 * \sin(8t)$;
 $0 \leq t \leq 3$; $y(0) = 1$
 $y'(t) = -2y(t) + \sin(8t)$

```
--> deff('phi=g(t,y)', 'phi=-2*y+sin(8*t)')
--> [t,y]=edo_fga(g, 'rk4', 0, 3, 1, 101);
--> plot(t, 0.5*sin(8*t), 'r')
--> plot(t, y)
```



Para a entrada: $x(t) = 1.5$;
 $0 \leq t \leq 1$; $y(0) = 0$
 $y'(t) = -2y(t) + 3$

```
--> deff('phi=g(t,y)', 'phi=-2*y+3')
--> [t,y]=edo_fga(g, 'rk4', 0, 3, 0, 101);
--> plot(t, 3, 'r')
--> plot(t, y)
```



Conteúdo Adicional

EDO de 2ª ordem

- ▶ Seja a seguinte equação diferencial referente a um problema de valor inicial, definido no domínio $t \in [a, b]$, com condições iniciais $f(a) = y_0$ e $f'(a) = y'_0$:

$$y'' - y' + ty = e^t(t^2 + 1) \quad (i)$$

- ▶ Primeiro colocamos a equação diferencial (i) na forma canônica:

$$y'' = y' - ty + e^t(t^2 + 1) \quad (ii)$$

- ▶ Então transformamos esta EDO de 2ª ordem em um sistema de 2 EDO's de 1ª ordem

$$\begin{cases} y' = g_1(t, y, u) = u \\ u' = g_2(t, y, u) = u - ty + e^t(t^2 + 1) \end{cases}$$

Vamos então escolher as seguintes condições iniciais:

Domínio $t \in [2, 3]$,

Condições iniciais : $f(2) = 20$ e $f'(2) = -16.5$

Conteúdo Adicional

EDO de 2ª ordem

- ▶ Seja a seguinte equação diferencial referente a um problema de valor inicial, definido no domínio $t \in [a, b]$, com condições iniciais $f(a) = y_0$ e $f'(a) = y'_0$:

$$y'' - y' + ty = e^t(t^2 + 1) \quad (i)$$

- ▶ Primeiro colocamos a equação diferencial (i) na forma canônica:

$$y'' = y' - ty + e^t(t^2 + 1) \quad (ii)$$

- ▶ Então transformamos esta EDO de 2ª ordem em um sistema de 2 EDO's de 1ª ordem

$$\begin{cases} y' = g_1(t, y, u) = u \\ u' = g_2(t, y, u) = u - ty + e^t(t^2 + 1) \end{cases}$$

Vamos então escolher as seguintes condições iniciais:

Domínio $t \in [2, 3]$,

Condições iniciais : $f(2) = 20$ e $f'(2) = -16.5$

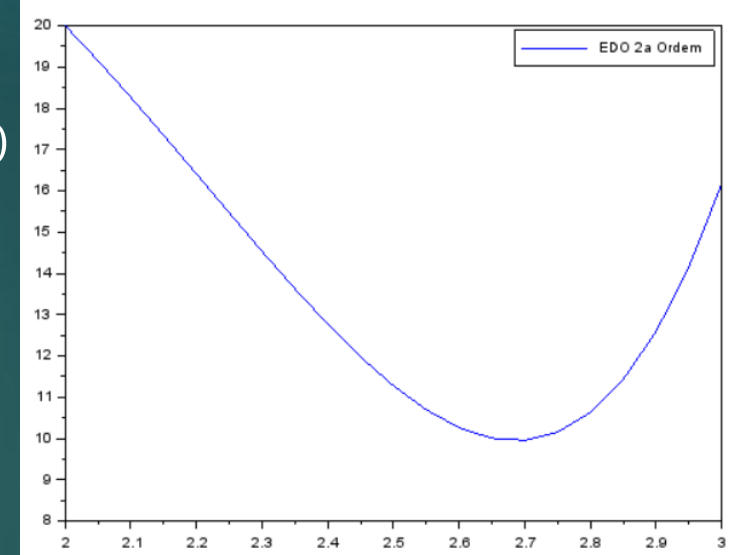
- O sistema de duas EDO's de 1ª ordem pode ser resolvido com qualquer um dos métodos analisados, de preferência Runge-Kutta 4ª ordem que é o mais utilizado.

$$y'' - y' + ty = e^t(t^2 + 1)$$

$$\begin{cases} y' = g_1(t, y, u) = g_1(u) = u \\ u' = g_2(t, y, u) = u - ty + e^t(t^2 + 1) \end{cases}$$

$$x \in [2, 3],$$

$$y(2) = 20 \text{ e } u(2) = y'(2) = -16.5$$

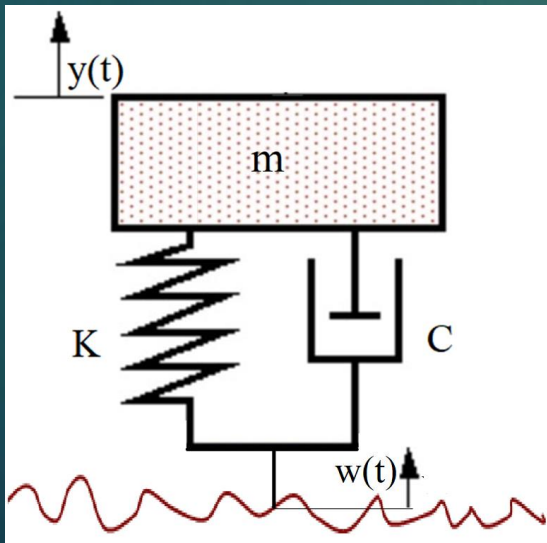
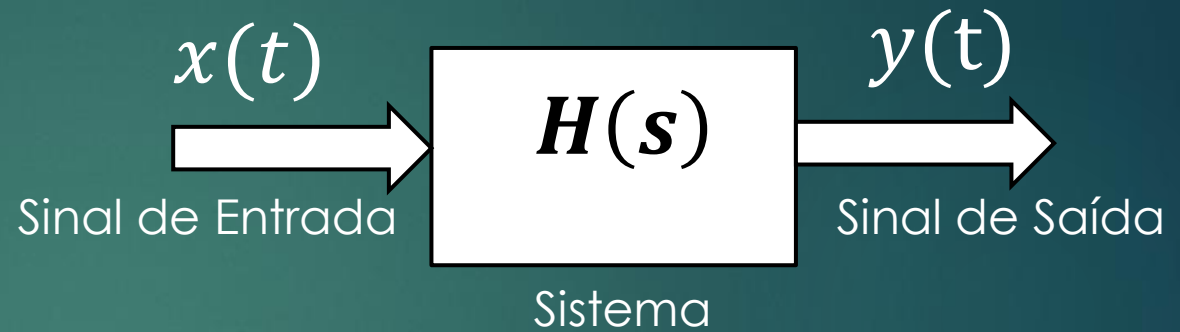
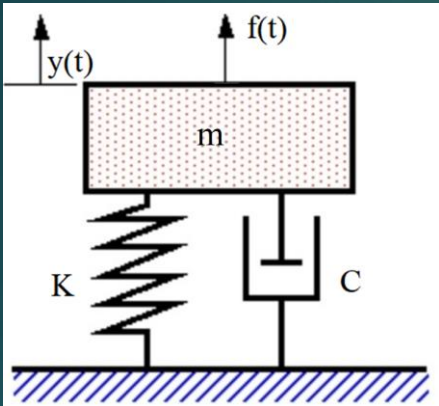


```
1 function [x,y]=EDO_2a_Ordem(g,a,b,ya,dya,n,prt)
2     h=(b-a)/(n-1);
3     t=linspace(a,b,n)';
4     y = [ya zeros(1,n-1)]';
5     u = [dya zeros(1,n-1)]';
6     for i=1:n-1
7         k1_a = u(i);
8         k1_b = g(t(i),y(i),k1_a);
9         k2_a = u(i)+1/2*k1_b*h;
10        k2_b = g(t(i)+1/2*h, y(i)+1/2*k1_a*h, k2_a);
11        k3_a = u(i)+1/2*k2_b*h;
12        k3_b = g(t(i)+1/2*h, y(i)+1/2*k2_a*h, k3_a);
13        k4_a = u(i)+k3_b*h;
14        k4_b = g(t(i)+h, y(i)+k3_a*h, k4_a);
15        phi_a=1/6*(k1_a+2*k2_a+2*k3_a+k4_a)
16        y(i+1)=y(i)+phi_a*h
17        phi_b=1/6*(k1_b+2*k2_b+2*k3_b+k4_b)
18        u(i+1)=u(i)+phi_b*h
19    end
20    if (prt)
21        printf("\n i\t x(i)\t u(i)\t y(i) ")
22        disp([0:n-1]',t, u, y);
23        plot(t,y,"b")
24        legend("EDO-2a-Ordem",1)
25    end
26 endfunction
```

```
1 function k=calc_phi(g,tip,t,ti,yi,h)
2     :
3     :
21    elseif (tip=='rk4')
22        k1 = g(ti, yi);
23        k2 = g(ti+1/2*h, yi+1/2*k1*h);
24        k3 = g(ti+1/2*h, yi+1/2*k2*h);
25        k4 = g(ti+h, yi+k3*h);
26        k=1/6*(k1+2*k2+2*k3+k4)
27    end
28 endfunction
```

```
--> deff('phi=g(t,y,u)', 'phi=u-t*y+exp(t).*(t^2+1)')
--> EDO_2a_Ordem(g,2,3,20,-16.5,21,%t);
i      x(i)      u(i)      y(i)
0.      2.      -16.5      20.
1.      2.05     -17.397651    19.15187
2.      2.1      -18.113804    18.263259
3.      2.15     -18.614873    17.344073
4.      2.2      -18.865217    16.40595
5.      2.25     -18.827259    15.462356
6.      2.3      -18.461628    14.528685
7.      2.35     -17.727352    13.622338
8.      2.4      -16.582073    12.762801
9.      2.45     -14.98231     11.971706
10.     2.5      -12.883757    11.272884
11.     2.55     -10.241622    10.692393
12.     2.6      -7.0110033    10.258533
13.     2.65     -3.1473092    10.001847
14.     2.7      1.3932917     9.9550883
15.     2.75     6.6533804    10.153173
16.     2.8      12.673768    10.633104
17.     2.85     19.492946    11.433869
18.     2.9      27.146518    12.596312
19.     2.95     35.666609    14.162971
20.     3.      45.081265    16.177892
```


Sistema mecânico



- ▶ f será o perfil da estrada
- ▶ y será o movimento do carro

$$my'' + C(y' - x') + k(y - x) = 0$$

$$my'' + Cy' + Ky = Cx' + Kx$$

$$y'' + \frac{C}{m}y' + \frac{K}{m}y = \frac{C}{m}x' + \frac{K}{m}x$$

Resolvendo equação Diferencial

$$y'' + \frac{C}{m}y' + \frac{K}{m}y = \frac{C}{m}x' + \frac{K}{m}x$$

- ▶ $m=300\text{kg}$ *Massa do automóvel*
- ▶ $K= 13500 \text{ N/m}$ *Rigidez da mola*
- ▶ $C=1800 \text{ N/(m/s)}$ *Coeficiente de amortecimento*
- ▶ $x(t) = 0.1\text{sen}(60t)$ *Oscilação de $\sim 10\text{Hz}$ e 10cm de amplitude*
- ▶ $y(0^-)=0.1\text{m}$
- ▶ $y'(0^-)=0.0 \text{ m/s}$

$$y''(t) + 6y'(t) + 45y(t) = 6x'(t) + 45x(t)$$

$$x(t) = 0.1\text{sen}(60t)$$

$$y''(t) + 6y'(t) + 45y(t) = 36\cos(60t) + 4.5\sin(60t)$$

- ▶ Na forma canônica:

$$y''(t) = -6y'(t) - 45y(t) + 36\cos(60t) + 4.5\sin(60t) \quad 0 \leq t \leq 3$$

Symbolab e Scilab

$$y''(t) + 6y'(t) + 45y(t) = 36\cos(60t) + 4.5\sin(60t)$$

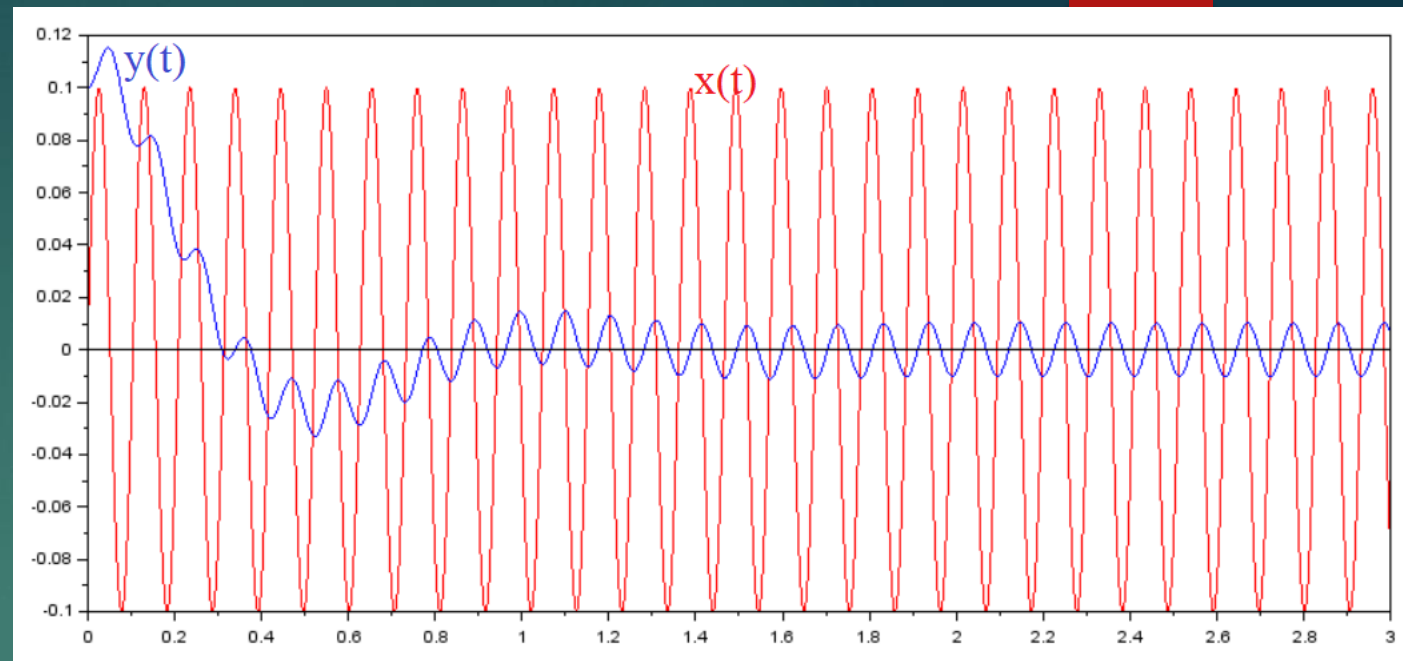
$$x(t) = 0.1\sin(60t) \quad y(0^-) = 0.1m$$

$$y'(0^-) = 0.0 \text{ m/s}$$

$$y = e^{-3t} (0.1101507 \cos(6t) + 0.0574544 \sin(6t)) - 0.0101507 \cos(60t) - 0.0002379 \sin(60t)$$

Conferir no Symbolab

<https://pt.symbolab.com/solver/ordinary-differential-equation-calculator/>



SCILAB

```
--> t = [0:0.001:3];  
--> x = 0.1 * sin(60 * t);  
--> y = exp(-3 * t) .* (0.11015 * cos(6 * t) + 0.05746 * sin(6 * t))...  
    - 0.00024 * sin(60 * t) - 0.010151 * cos(60 * t);  
--> plot(t,x,'r');  
--> plot(t,y)
```

Digite uma EDO.: $y''+6y'+45y=36\cos(60t)+4.5\sin(60t)$, $y(0)=0.1$, $y'(0)=0$

$$y = e^{-3t} \left(0.11015067 \cos(6t) + \frac{0.344726394}{6} \sin(6t) \right) - 0.0002379064 \sin(60t) - 0.01015067 \cos(60t)$$

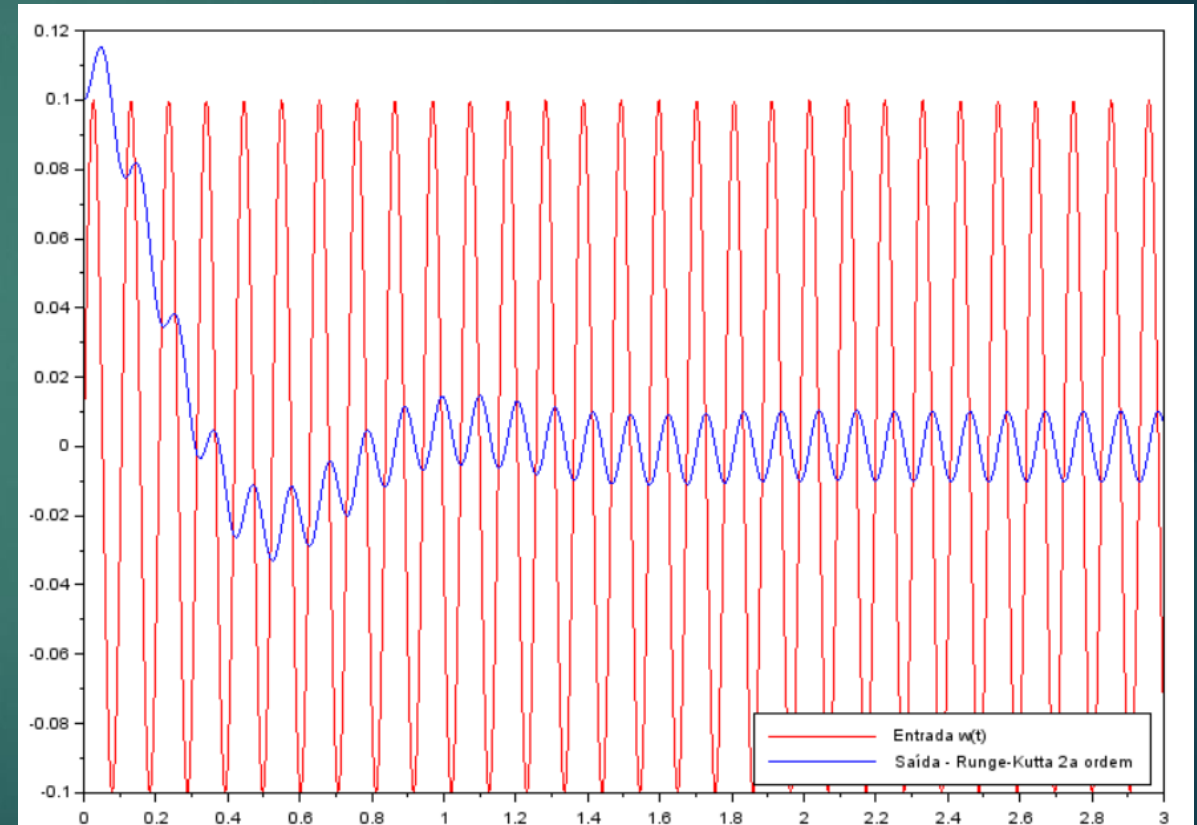
$$y'' + 6y' + 45y = 36\cos(60t) + 4.5\sin(60t)$$

$$\begin{cases} y' = g_1(t, y, u) = g_1(u) = u \\ u' = g_2(t, y, u) = -6u - 45y + 36\cos(60t) + 4.5\sin(60t) \end{cases}$$

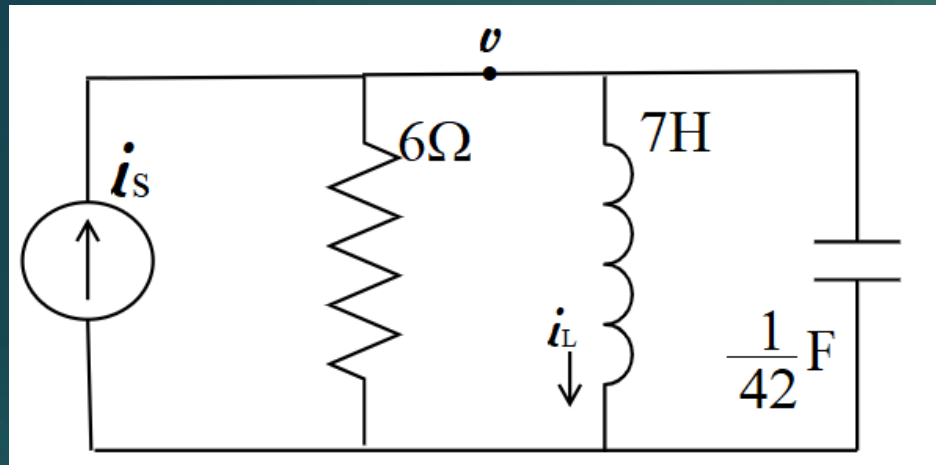
$$y(0^-) = 0.1m \quad u(0) = y'(0^-) = 0.0 \text{ m/s}$$

$$0 \leq t \leq 3$$

```
--> deff('phi=g2(t,y,u)', 'phi=-6*u-45*y+36*cos(60*t)+4.5*sin(60*t)');
--> deff('y=w(t)', 'y=0.1*sin(60*t)');
--> deff('phi=g2(t,y,u)', 'phi=-6*u-45*y+36*cos(60*t)+4.5*sin(60*t)');
--> t=linspace(0,3,1000);
--> plot(t, feval(t, w), 'r');
--> [t, y] = Runge_Kutta4_EDO_2a_Ordem(g2, 0, 3, 0.1, 0, 1000, %f);
--> plot(t, y, 'b');
--> legend("Entrada w(t)", "Saída - Runge-Kutta 2a ordem", 4)
```



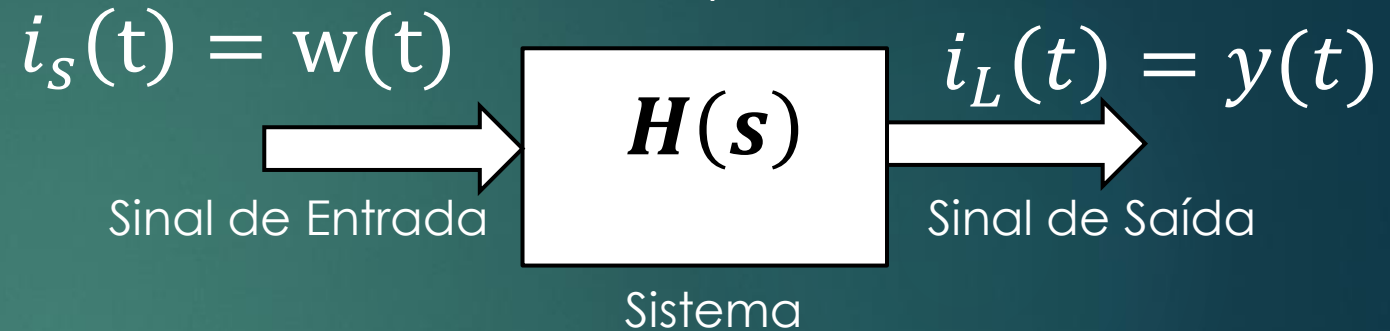
Circuito elétrico



Condições iniciais

$$i(0^-) = 5A$$

$$i'(0^-) = \frac{10}{7}$$



► Nó v $i_s = i_R + i_L + i_C$;
$$\begin{cases} i_R = \frac{v}{R} \\ i_L = \frac{1}{L} \int v dt \\ i_C = C v' \end{cases}$$

► $i_s = \frac{v}{R} + i_L + C v'$ (1)

► No indutor $v = L i_L'$ (2)

► $\frac{dv}{dt} = L i_L''$ (3)

► Substituindo 2 e 3 em 1, e com $i_L = i$, teremos:

► $\frac{L}{R} i' + i + C L i'' = i_s$

► $i'' + \frac{1}{C R} i' + \frac{1}{C L} i = \frac{1}{C L} i_s$

► Substituindo $R=6$, $L=7$ e $C=1/42$ e

► $i_s = 8e^{-2t}$ = entrada forçada :

$$i'' + 7i' + 6i = 6 i_s$$

Resolvendo equação Diferencial

$$y''(t) + 7y'(t) + 6y(t) = 6x(t)$$

Condições iniciais

$$y(0^-) = 5A$$

$$y'(0^-) = \frac{10}{7}$$

$$y''(t) + 7y'(t) + 6y(t) = 6x(t)$$

$$x(t) = 8e^{-2t} = \textit{entrada forçada}$$

$$y''(t) + 7y'(t) + 6y(t) = \mathbf{48 e^{-2t}}$$

Na forma canônica:

$$\mathbf{y''(t) = -7y'(t) - 6y + 48 e^{-2t} \quad 0 \leq t \leq 5}$$

Symbolab e Scilab

$$y''(t) + 7y'(t) + 6y(t) = 6x(t)$$

$$y(0^-) = 5A$$

$$y'(0^-) = \frac{10}{7}$$

$$x(t) = 8e^{-2t}$$

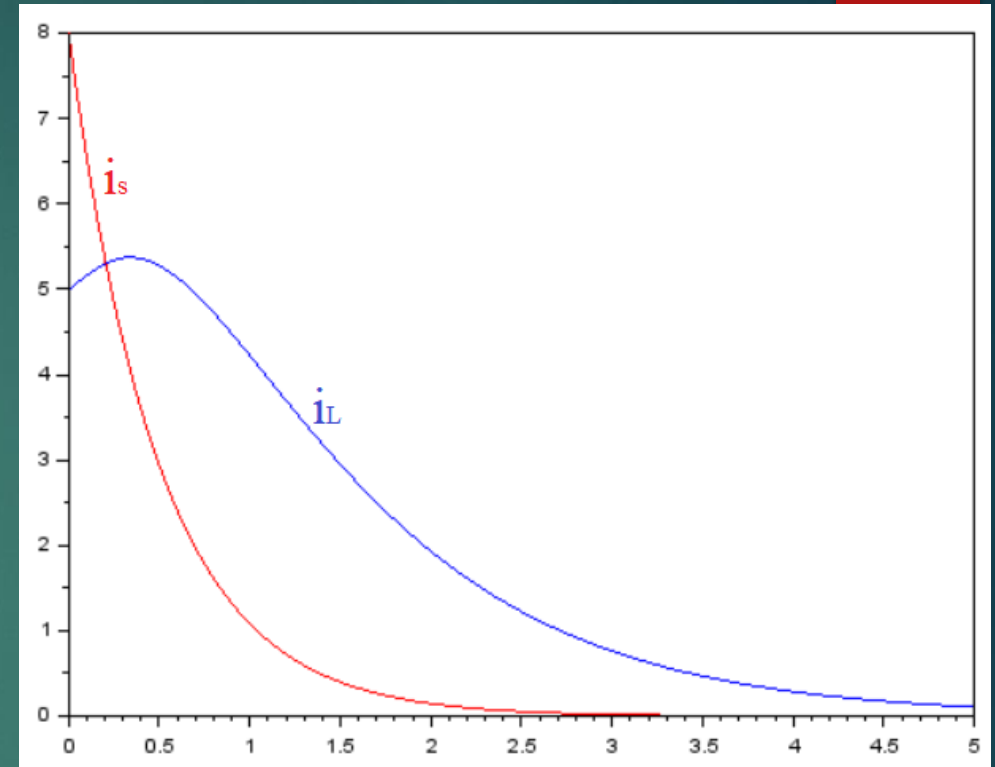
$$y = \frac{556}{35}e^{-t} + \frac{39}{35}e^{-6t} - 12e^{-2t}$$

Conferir no Symbolab

<https://pt.symbolab.com/solver/ordinary-differential-equation-calculator/>

$$y'' + 7y' + 6y = 48\exp(-2t); y(0) = 5; y'(0) = 10/7$$

$$y = \left(-\frac{39}{35} + 17\right)e^{-t} + \frac{39}{35}e^{-6t} - 12e^{-2t}$$



SCILAB

```
--> t = [0:0.001:5];  
--> i = 556/35 * exp(-t) + 39/35 * exp(-6 * t) - 12 * exp(-2 * t);  
--> is = 8 * exp(-2 * t);  
--> plot(t, i);  
--> plot(t, is, 'r')  
--> plot([0,5], [0,0], 'bk');
```

Condições iniciais

$$y(0^-) = 5A$$

$$y'(0^-) = \frac{10}{7}$$

$$y'' = -7y' - 6y + 48e^{-2t}$$

$$\begin{cases} y' = g_1(t, y, u) = g_1(u) = u \\ u' = g_2(t, y, u) = -7u - 6y + 48e^{-2t} \end{cases}$$

$$y(0^-) = 5A \quad u(0) = y'(0^-) = 10/7$$

```
--> deff('y=w(t)', 'y=8*exp(-2*t)');  
  
--> deff('phi=g2(t,y,u)', 'phi=-7*u-6*y+48*exp(-2*t)');  
  
--> t=linspace(0,5,1000);  
  
--> plot(t, feval(t,w), 'r')  
  
--> [t,y]=Runge_Kutta4_EDO_2a_Ordem(g2,0,5,5,10/7,1000,%f);  
  
--> plot(t,y, 'b')  
  
--> legend("Entrada w(t)", "Saída - Runge-Kutta 2a ordem", 4)
```

