## 编译

安装编译环境

yum install cmake

yum install boost-devel

在代码目录下 mkdir build

cd build

cmake ..

make

需要修改main.cpp 中监听端口号 当前为2000

## 代码说明

串口读取命令解析在BufferedAsyncSerial.cpp的GetOneMsg函数中，刚开始调试可以在这里加一些打印看看接收到的消息包是否解析正确

etc的命令逻辑处理在EtcRsu.cpp中，由init函数启动打开串口，并启动线程；run函数是线程函数。在sendMsg2Logic中处理各个业务流程。中间需要加一些打印看看各个步骤是否正确。