

李青航 SA22225226

16.1-2

Algorithm 1 GREEDY-ACTIVITY-SELECTOR(s, f)

```

1:  $n = s.length$ 
2:  $A = \{a_n\}$ 
3:  $k = n$ 
4: for  $m = n - 1$  to 1 do
5:   if  $f[m] \leq s[k]$  then
6:      $A = A \cup \{a_m\}$ 
7:      $k = m$ 
8:   end if
9: end for
10: return  $A$ 

```

令 A_k 是 S_k 的一个最大兼容活动子集，且 a_j 是 A_k 中开始时间最晚的活动若 $a_j = a_m$ ，则已经证明 a_m 在 S_k 的某个最大兼容活动子集中。若 $a_j \neq a_m$ ，令集合 $A'_k = A_k - \{a_j\} \cup \{a_m\}$ ，即将 A_k 中的 a_j 替换为 a_m 。 A'_k 中的活动都是不相交的，因为 A_k 中的活动都是不相交的， a_j 是 A_k 中开始时间最晚的活动，而 $s_j \leq s_m$ 。由于 $|A'_k| = |A_k|$ ，因此得出结论 A'_k 也是 S_k 的一个最大兼容活动子集，且他包含 a_m ，所以贪心总是安全的。

所以可以选择一个活动放入最优解，然后对剩余子问题继续求解。

16.2-2

见算法2

状态变量： $K[i][j]$ 表示前*i*件物品放入容量为*j*的背包的最大价值

当前容量为*j*，我们要考虑第*i*件物品能否放入？是否放入？

1.如果当前背包容量*j* < $v[i]$,不能放入，则 $K[i][j] = K[i-1][j]$

2.如果当前背包容量*j* $\geq v[i]$ ，能放入但是比较代价

2.1 如果第*i*件物品不放入背包，则 $K[i][j] = K[i-1][j]$

2.2 如果第*i*件物品放入背包，则 $K[i][j] = K[i-1][j - v[i]] + w[i]$

对于01背包来说边界就是 $f[i][j]=0$,即当*i*=0或者*j*=0时 $f[i][j]$ 的值为0。

i = 0时，表示背包没有放入一个物品，那么此时背包的最大价值无从谈起，所以为0；

j = 0时，表示背包的容量为0，那么此时无法放入物品，所以最大价值也为0；

Algorithm 2 0-1 Knapsack(n, W)

Initialize a new table $K[n + 1, W + 1]$

for $j = 1$ to W **do**

$K[0, j] = 0$

end for

for $i = 1$ to n **do**

$K[i, 0] = 0$

end for

for $i = 1$ to n **do**

for $j = 1$ to W **do**

if $j < i.weight$ **then**

$K[i, j] = K[i - 1, j]$

end if

$K[i, j] = \max(K[i - 1, j], K[i - 1, j - i.weight] + i.value)$

end for

end for
