Лабораторная работа #5

Модель хищник-жертва. Вариант 11

Баулин Егор Александрович, учебная группа: НКНбд-01-18

Содержание

Цель работы	4
Выполнение лабораторной работы Теоретическое введение	5 5
Выводы	10

Список иллюстраций

0.1	Зависимость х от у и стационарное состояние							8
	Зависимость $x(t)$ и $y(t)$							

Цель работы

- Построить график зависимости x от y и графики функций $\mathbf{x}(t),\,\mathbf{y}(t)$
- Найти стационарное состояние системы

Выполнение лабораторной работы

Теоретическое введение

Простейшая модель взаимодействия двух видов типа «хищник-жертва» — модель Лотки-Вольтерры. Данная двувидовая модель основывается на следующих предположениях: - Численность популяции жертв х и хищников у зависят только от времени (модель не учитывает пространственное распределение популяции на занимаемой территории) - В отсутствии взаимодействия численность видов изменяется по модели Мальтуса (по экспоненциальному закону), при этом число жертв увеличивается, а число хищников падает - Естественная смертность жертвы и естественная рождаемость хищника считаются несущественными - Эффект насыщения численности обеих популяций не учитывается - Скорость роста численности жертв уменьшается пропорционально численности хищников

$$\begin{cases} \frac{\partial x}{\partial t} = ax(t) + bx(t)y(t) \\ \frac{\partial y}{\partial t} = -cy(t) - dx(t)y(t) \end{cases}$$

В этой модели x — число жертв, y - число хищников. Коэффициент a описывает скорость естественного прироста числа жертв в отсутствие хищников, $\tilde{\mathbf{n}}$ - естественное вымирание хищников, лишенных пищи в виде жертв. Вероятность взаимодействия жертвы и хищника считается пропорциональной как количеству жертв, так и числу самих хищников (xy). Каждый акт взаимодействия уменьшает популяцию жертв, но способствует увеличению популяции хищников (члены -bxy и dxy в правой части уравнения).

Математический анализ этой (жесткой) модели показывает, что имеется стационарное состояние (положение равновесия, не зависящее от времени решения). Если начальное состояние будет другим, то это приведет к периодическому колебанию численности как жертв, так и хищников, так что по прошествии некоторого времени система возвращается в начальное состояние. Стационарное состояние системы будет в точке: $x_0 = \frac{c}{d}$, $y_0 = \frac{a}{b}$

Если начальные значения задать в стационарном состоянии $x(0) = x_0, y(0) = y_0$, то в любой момент времени численность популяций изменяться не будет. При малом отклонении от положения равновесия численности как хищника, так и жертвы с течением времени не возвращаются к равновесным значениям, а совершают периодические колебания вокруг стационарной точки. Амплитуда колебаний и их период определяется начальными значениями численностей x(0), y(0). Колебания совершаются в противофазе.

Код на Python:

import numpy as np from scipy.integrate import odeint import matplotlib.pyplot as plt

a=0.23~# Коэффицент естественной смертности хищников b=0.43~# Коэффицент естественного прироста жертв c=0.053~# Коэффицент увеличения числа хищников d=0.033~# Коэффицент смертности жертв

dx0 = -a * x[0] + c * x[0] * x[1] dx1 = b * x[1] - d * x[0] * x[1] return dx0, dx1

```
x0 = [8, 14] \# Начальные значения x и у (Популяция хищников и популяция жертв
t = np.arange(0, 100, 0.1)
y = odeint(system 2, x0, t)
y2 = y[:, 1] \#  Массив хищников
y1 = y[:, 0] \# Массив жертв
plt.plot(t, y1, label='Хищники')
plt.plot(t, y2, label='Жертвы')
plt.legend()
plt.show()
# Построение графика зависимости изменения численности хищников от изменения численности х
plt.plot(y1, y2)
plt.plot(8, 14, 'ro', label='Начальное состояние')
plt.plot(b/d, a/c, 'go', label='Стационарное состояние')
plt.legend()
plt.grid(axis='both')
plt.show()
```

Зависимость изменения численности хищников от изменения численности жертв

с начальными значениями $x_0=8, y_0=14$ и стационарное состояние. (рис. 1)

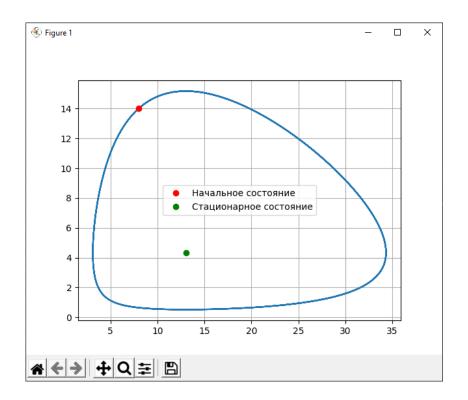


Рис. 0.1: Зависимость х от у и стационарное состояние

С Зависимость численности хищников и жертв от времени с начальными данными $y=8, x=14. \ ({\rm puc.}\ 2)$

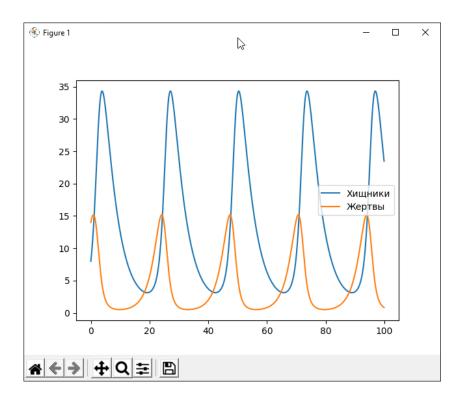


Рис. 0.2: Зависимость $\mathbf{x}(t)$ и $\mathbf{y}(t)$

Выводы

- Построил график зависимости x от y и графики функций $x(t),\,y(t)$
- Нашёл стационарное состояние системы