

题目（二号黑体）

作者（四号仿宋）

上海大学上海电影学院 XX 专业 2019 级硕/博士（五号宋体）

摘 要（五号宋体加粗）本文提出了…^[2]。该算法基于……。与现有的算法相比，本文的方法易于实现^[1]，同时实验显示该算法具有更好的计算性能。（100-300 字，五号宋体）

关键词（五号宋体加粗）算法 编码 N 维 Hilbert 曲线 空间填充曲线

1 引言

关于 Hilbert 曲线编码生成，有两种实现方法：一个是表^[3]驱动方法，一个是计算的方法。表驱动的一个最大的缺点就是它的空间复杂度很高。（正文：小四号宋体）

2 分析 Hilbert 曲线

2.1 Hilbert 曲线的定义

首先，用 R^n 来表示 N 维空间。用 $X_n \dots X_2 X_1$ 来表示 N 维空间 R^n 的 N 个维。把从 N 维空间坐标转换成的一维空间坐标值叫做 Hilbert 码，记为：**H-code**。（正文：小四号宋体）

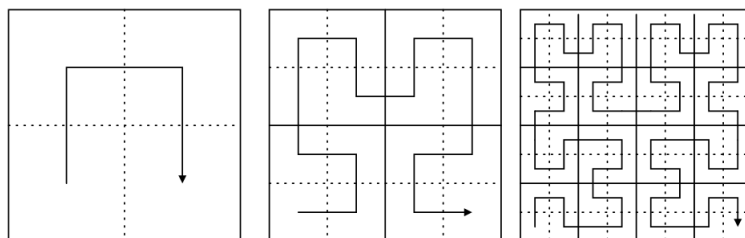


图 1: Hilbert 曲线

表 1: 3 维 forward 扫描单元

| x1 | x2 | x3 | x4 |
|----|----|----|-----|
| 0 | 1 | 1 | 010 |
| 1 | 0 | 0 | 111 |
| 1 | 0 | 1 | 110 |
| 1 | 1 | 0 | 100 |

$$i\hbar \frac{\partial}{\partial t} \Psi(r, t) = \hat{H} \Psi(r, t) \quad (1)$$

参考文献

- [1] Md Atiqur Rahman Ahad, J Tan, H Kim, and S Ishikawa. Action dataset—a survey. In *SICE Annual Conference 2011*, pages 1650–1655. IEEE, 2011.
- [2] Hakan Bilen, Basura Fernando, Efstratios Gavves, Andrea Vedaldi, and Stephen Gould. Dynamic image networks for action recognition. In *Proceedings of the IEEE Conference on Computer Vision and Pattern Recognition*, pages 3034–3042, 2016.
- [3] Leonid Sigal, Alexandru O Balan, and Michael J Black. Humaneva: Synchronized video and motion capture dataset and baseline algorithm for evaluation of articulated human motion. *International journal of computer vision*, 87(1-2):4, 2010.