

# 题目（二号黑体）

作者（四号仿宋）

上海大学上海电影学院 XX 专业 2019 级硕/博士（五号宋体）

**摘 要**（五号宋体加粗）本文提出了...<sup>[2]</sup>。该算法基于……。与现有的算法相比，本文的方法易于实现<sup>[1]</sup>，同时实验显示该算法具有更好的计算性能。（100-300 字，五号宋体）

**关键词**（五号宋体加粗）算法 编码 N 维 Hilbert 曲线 空间填充曲线

## 1 引言

关于 Hilbert 曲线编码生成，有两种实现方法：一个是表<sup>[3]</sup>驱动方法，一个是计算的方法。表驱动的一个最大的缺点就是它的空间复杂度很高。（正文：小四号宋体）

## 2 分析 Hilbert 曲线

### 2.1 Hilbert 曲线的定义

首先，用  $R^n$  来表示 N 维空间。用  $X_n \dots X_2 X_1$  来表示 N 维空间  $R^n$  的 N 个维。把从 N 维空间坐标转换成的一维空间坐标值叫做 Hilbert 码，记为：**H-code**。（正文：小四号宋体）

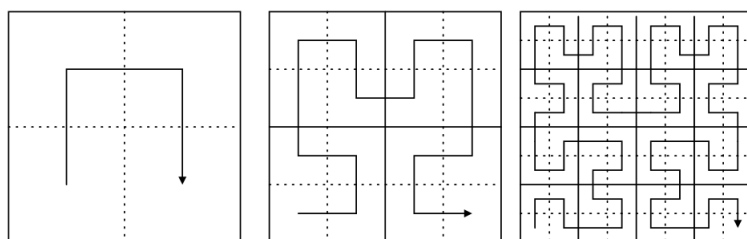


图 1: Hilbert 曲线

表 1: 3 维 forward 扫描单元

x1	x2	x3	x4
0	1	1	010
1	0	0	111
1	0	1	110
1	1	0	100

$$i\hbar \frac{\partial}{\partial t} \Psi(r, t) = \hat{H} \Psi(r, t) \quad (1)$$

## 参考文献

- [1] Md Atiqur Rahman Ahad, J Tan, H Kim, and S Ishikawa. Action dataset—a survey. In *SICE Annual Conference 2011*, pages 1650–1655. IEEE, 2011.
- [2] Hakan Bilen, Basura Fernando, Efstratios Gavves, Andrea Vedaldi, and Stephen Gould. Dynamic image networks for action recognition. In *Proceedings of the IEEE Conference on Computer Vision and Pattern Recognition*, pages 3034–3042, 2016.
- [3] Leonid Sigal, Alexandru O Balan, and Michael J Black. Humaneva: Synchronized video and motion capture dataset and baseline algorithm for evaluation of articulated human motion. *International journal of computer vision*, 87(1-2):4, 2010.