# Computational Intelligence

# SEMINARARBEIT

für die Prüfung zum

Master of Science

des Studienganges Informatik

an der

Dualen Hochschule Baden-Württemberg Center for Advanced Studies

von

Stefanie Neumann und Johannes Ullrich

Abgabedatum 00.00.2025

Gutachter der Studienakademie

Prof. Dr. Heinrich Braun

# 1 Zielsetzung, Setup und Zielfunktion

#### Motivation

In der intensivierten Insulintherapie (ICT) ist es zentral, die Zeit im Zielbereich (TIR) zu maximieren und Hypoglykämien konsequent zu vermeiden. Dabei sollen Modellannahmen und Sicherheitsgrenzen so gewählt werden, dass sie klinisch plausibel und transparent sind.

#### Ziel und Setup.

Wir optimieren die drei mahlzeitenspezifischen Insulin-Kohlenhydrat-Verhältnisse  $x = (ICR_f, ICR_m, ICR_a)$ . Jede Kandidateneinstellung wird mit einem digitalen Zwilling über einen 24-h-Horizont [0, T] mit T = 24 h simuliert und bewertet. Sicherheitsrelevante Nebenbedingungen (konstante Basalrate, tageszeitliche Fenster, Mindestabstand zwischen Bolusgaben, prädiktive Low-Sperre für Korrekturen, Schrittbegrenzung zwischen Runden) sichern die klinische Plausibilität ab. Wichtige Symbole sind in Tabelle ?? zusammengefasst.

#### Digital Decision Maker (Begründung)

Statt menschlicher Heuristik entscheidet ein digitaler Entscheider datenbasiert: (i) klare Zielfunktion (TIR↑; Hypo quadratisch stärker als Hyper, normiert), (ii) patientenspezifische Simulation mit digitalem Zwilling (24 h, realistische Regeln), (iii) transparente, klinisch interpretierbare Parameter (drei ICR je Tagesfenster), (iv) sichere, nachvollziehbare Anpassung (Box-Grenzen, Schrittbegrenzung, optionaler Homogenitäts-Guardrail). Der Ansatz ist robust, erweiterbar (z. B. Fett/Protein, AID) und ersetzt Bauchgefühl durch reproduzierbare Entscheidungen.

#### Zielfunktion

$$f(x) = \underbrace{\frac{1}{T} \int_{0}^{T} \mathbf{1} \{70 \le G_{x}(t) \le 180\} dt}_{\text{TIR}_{70-180}(x)}$$

$$- \underbrace{w_{\text{hypo}} \frac{1}{T} \int_{0}^{T} \left( \frac{\max\{0, 70 - G_{x}(t)\}}{10 \,\text{mg/dL}} \right)^{2} dt}_{P_{\text{hypo}}(x)}$$

$$- \underbrace{w_{\text{hyper}} \frac{1}{T} \int_{0}^{T} \left( \frac{\max\{0, G_{x}(t) - 180\}}{30 \,\text{mg/dL}} \right) dt}. \tag{1}$$

#### Normierung der Strafterme

Die Konstanten  $H_{\rm hypo}=10\,{\rm mg/dL}$  und  $H_{\rm hyper}=30\,{\rm mg/dL}$  skalieren die Amplituden der Abweichungen, so dass die Gewichte  $w_{\rm hypo}$  und  $w_{\rm hyper}$  dimensionslos interpretiert werden können. Eine Hypo-Tiefe von  $10\,{\rm mg/dL}$  (z. B.  $60\,{\rm mg/dL}$ ) entspricht damit dem Wert 1 (vor Gewichtung) im quadratischen Term; ein Hyper-Überschuss von  $30\,{\rm mg/dL}$  (z. B.  $210\,{\rm mg/dL}$ ) entspricht dem Wert 1 (vor Gewichtung) im linearen Term.

#### Kalibrierung der Gewichte

Startwerte:  $w_{\text{hypo}} = 1$ ,  $w_{\text{hyper}} = 0.5$ . Mit der obigen Normierung lassen sich die Beiträge einzelner Episoden direkt interpretieren. Für eine Episode mit Dauer  $\Delta t$  gilt

Hypo-Beitrag = 
$$\frac{\Delta t}{T} w_{\text{hypo}} \left( \frac{(70 - G_x(t))_+}{H_{\text{hypo}}} \right)^2$$
,  
Hyper-Beitrag =  $\frac{\Delta t}{T} w_{\text{hyper}} \left( \frac{(G_x(t) - 180)_+}{H_{\text{hyper}}} \right)$ .

Beispiele (bei  $T = 24 \,\mathrm{h}$ ):

- 1 h bei 60 mg/dL:  $\frac{1}{24} \cdot 1 \cdot w_{\text{hypo}} \approx 0.0417 w_{\text{hypo}}$ .
- 1 h bei 200 mg/dL:  $\frac{1}{24} \cdot \frac{20}{30} \cdot w_{\text{hyper}} \approx 0.0278 \, w_{\text{hyper}}.$

Praktische Abstimmung: Hypos stärker gewichten  $\Rightarrow w_{\text{hypo}}$  erhöhen (oder  $H_{\text{hypo}}$  senken); Hyper stärker gewichten  $\Rightarrow w_{\text{hyper}}$  erhöhen (oder  $H_{\text{hyper}}$  senken). Für Vergleichbarkeit zwischen Experimenten empfiehlt es sich,  $H_{\text{hypo}}$  und  $H_{\text{hyper}}$  konstant zu lassen und nur die Gewichte  $w_{\text{hypo}}$ ,  $w_{\text{hyper}}$  zu justieren.

Tabelle 1: Notation (Kurzüberblick) für Symbole und Größen im Modell.

Symbol	Bedeutung
$\frac{\overline{\tau}}{T}$	Simulationshorizont; hier $T = 24 \mathrm{h}  (00:00-24:00)$ .
[0,T]	Betrachtetes Zeitintervall eines Tages.
$\Delta t$	Samplingintervall (z. B. 5 min) für die diskrete Auswertung.
$x = (ICR_f, ICR_m, ICR_a)$	Entscheidungsvektor (ICR-Werte für
, , , , , , , , , , , , , , , , , , , ,	Frühstück/Mittag/Abend).
$G_x(t)$	Simulierte Glukosekurve unter Parametern $x$ .
C(t)	Angekündigte Kohlenhydrate [g] zum Zeitpunkt $t$ (für die
	Bolusberechnung).
$TIR_{70-180}(x)$	Zeit im Zielbereich [70, 180] mg/dL.
$w_{\mathrm{hypo}}, w_{\mathrm{hyper}}$	Gewichte der Strafterme (Hypo stärker als Hyper).
$H_{ m hypo}$	Normierung der Hypo-Tiefe; hier $H_{\text{hypo}} = 10 \text{mg/dL}$ .
$H_{ m hyper}$	Normierung des Hyper-Überschusses; hier $H_{\text{hyper}} = 30 \text{mg/dL}$ .
$P_{\text{hypo}}(x)$	Quadratischer Strafterm für Unterzucker.
$P_{\text{hyper}}(x)$	Linearer Strafterm für Überzucker.
$ar{u}_{ ext{basal}}$	Konstante Basalrate mit $u_{\text{basal}}(t) = \bar{u}_{\text{basal}}$ .
$ au_n$	Zeitpunkt der n-ten Bolusgabe (Ereigniszeit).
$\Delta_{\min}$	Mindestabstand zwischen Bolusgaben; hier $\Delta_{\min} = 30 \min$ .
tod(t)	Tageszeitabbildung $t \mapsto t \mod 24  \mathrm{h} \in [0, 24  \mathrm{h}).$
$r_{ m screen}$	Harter Verhältnis-Screen (z. B. 2.0).
$N_{ m max}$	Max. Anzahl zu simulierender Nachbarn (z. B. 10).
$\mathcal{W}_{ ext{Morgen}},\mathcal{W}_{ ext{Mittag}},$	Tageszeitfenster für Frühstück/Mittag/Abend/Nacht (vgl. Si-
$\mathcal{W}_{ ext{Abend}},\mathcal{W}_{ ext{Nacht}}$	mulationsregeln).
ICR(t)	Aktiver ICR zum Zeitpunkt $t$ (stückweise konstant über die
	Fenster).
$\Delta_{ m ICR}$	Maximal zulässige Änderung je ICR pro Optimierungsrunde
	(Schrittbegrenzung).
$r(x),  \tilde{r}(x)$	Verhältnis max/min der ICRs und logarithmische
	Uberschreitung für den Guardrail.
$r_{ m max},\lambda_{ m disp}$	Schwellwert des Verhältnisses bzw. Gewicht der Dispersionss-
D ()	trafe.
$P_{\text{disp}}(x)$	Dispersions – Penalty (weiche Homogenitätsstrafe).
$\mathcal{N}(x)$	Nachbarschaft um $x$ (deterministische Kandidatenbildung).
$S_{\text{loc}}, S_{\text{all}}$	Schrittmengen für lokale bzw. gemeinsame Shifts.
$F_q(x)$	Quartalsbewertung (Szenario – Mittel über M Tage).
$\mathcal{P}_q \ M$	Verteilung der Tageszustände im Quartal q.
	Anzahl simulierte Tage im Quartal.
$f_{\text{day}}(x;\theta)$	Tageszielwert für Zustand $\theta$ .
$TBR_{<70}(x), TBR_{<54}(x),$	Zeiten unter/über Bereich (Sicherheitskriterien).
$TAR_{>180}(x)$	Mahlzoitanbalus — $C(t)/ICP(t)$
$B_{\text{meal}}(t)$	Mahlzeitenbolus = C(t)/ICR(t).

# 2 Gen-String & Encoding

### Gen-String & Encoding

Wir optimieren die drei Mahlzeitenfaktoren (Insulin-Kohlenhydrat-Verhältnisse):

$$x = (ICR_f, ICR_m, ICR_a)^{\top} \in \mathbb{R}^3,$$

wobei ICR<sub>i</sub> in [g KH/U Insulin] gemessen wird und die Box-Grenzen

$$5 \leq ICR_j \leq 30$$
 für  $j \in \{f, m, a\}$ 

gelten.

### Begründung der Box-Grenzen (5-30 g/U)

Die Schranken wirken *auf den Faktor* (Verhältnis in g/U), nicht auf die Bolusdosis. Sie dienen drei Zielen:

- Klinische Plausibilität. Bei Erwachsenen liegen typische ICRs häufig im Bereich 10–20 g/U; morgens sind stärkere Faktoren (5–12 g/U) üblich, abends eher 12–20 g/U. Werte weit außerhalb von 5–30 g/U sind selten und deuten meist auf Sondersituationen (Infekt, Steroide, ausgeprägte Insulinresistenz) hin.
- Sicherheit und numerische Stabilität. Sehr kleine ICRs (< 5 g/U) führen bei üblichen Mahlzeiten zu sehr großen Bolusdosen (Hypo-Risiko), sehr große ICRs (> 30 g/U) zu praktisch keiner Abdeckung (Hyper-Risiko). Die Box verhindert degenerierte Lösungen des Optimierers.
- Interpretierbarkeit und Suchraumbegrenzung. Der Suchraum bleibt kompakt und die Gewichte der Zielfunktion stabil kalibrierbar. Die Grenzen sind *patientenspezifisch anpassbar* (z. B. 6–24 g/U), falls klinische Daten abweichende Bereiche nahelegen.

Die Bolusdosis zur Mahlzeit ergibt sich weiterhin aus  $B_{\text{meal}}(t) = C(t)/\text{ICR}(t)$  und wird *nicht* direkt beschränkt; die Box-Grenzen betreffen ausschließlich die Entscheidungsvariablen  $x = (\text{ICR}_f, \text{ICR}_m, \text{ICR}_a)$ .

#### Semantik des Gen-Strings

Jede Komponente von  $x = (ICR_f, ICR_m, ICR_a)$  steht für das Insulin-Kohlenhydrat-Verhältnis der jeweiligen Mahlzeitenperiode (Früh, Mittag, Abend). Der Gen  $\rightarrow$  Phänotyp-Mapping erfolgt zeitbasiert: Die in Abschnitt Simulationsregeln des digitalen Zwillings definierten Fenster  $\mathcal{W}_{Morgen}, \mathcal{W}_{Mittag}, \mathcal{W}_{Abend}$  bestimmen, welcher ICR-Wert zu einem Zeitpunkt t gilt; formal ICR $(t) \in \{ICR_f, ICR_m, ICR_a\}$  mit der dort angegebenen Stückweise-Definition. Damit ist klar nachvollziehbar, welcher Genwert welches Tageszeitfenster steuert.

#### Warum diese Kodierung?

Die dreidimensionale Kodierung ist (i) klinisch interpretierbar und entspricht gelebter Praxis, (ii) identifizierbar und stabil gegenüber Rauschen (kleiner Suchraum, weniger Overfitting), (iii) kompatibel mit der Quartalslogik: x bleibt im Quartal konstant und wird nur an Quartalsgrenzen angepasst (vgl. Schrittbegrenzung). Eine explizite Optimierung von Boluszeitpunkten oder Basalprofilen wird bewusst vermieden, um die Komplexität niedrig zu halten.

### Bolusberechnung im Simulator (zur Einordnung).

Die Mahlzeitenbolusgabe richtet sich nach den angekündigten Kohlenhydraten C(t) [g] zum Zeitpunkt t und dem aktiven Verhältnis:

$$B_{\text{meal}}(t) = \frac{C(t)}{\text{ICR}(t)}.$$

Korrekturboli (falls im Zwilling aktiv) sind nicht Teil der Entscheidungsvariable und folgen einer fixen Regel; sie beeinflussen x nicht und werden in den Sicherheitskriterien (TBR/TAR) indirekt bewertet.

#### Mutationsoperatoren

Wir verwenden zwei Mutationsoperatoren für die ICR-Gene. Beide respektieren die Box-Grenzen [5, 30] und die Schrittbegrenzung pro Runde (vgl. Abschnitt Nebenbedingungen auf der Entscheidungsvariable).

- M1 Einzel-Gen-Jitter: Ein zufällig gewähltes Gen  $ICR_j$  wird um einen kleinen Wert  $\delta \sim \mathcal{U}(-1,1)$  verändert:  $ICR_j' = ICR_j + \delta$ . Anschließend Projektion auf [5, 30] und ggf. Clipping auf  $\pm \Delta_{ICR}$ .
- M2 Gemeinsamer Kleinst-Shift: Alle drei Gene werden gemeinsam um denselben kleinen Wert  $\delta \sim \mathcal{U}(-0.5, 0.5)$  verschoben:  $x' = x + \delta \mathbf{1}$ . Danach Projektion auf  $[5, 30]^3$  und ggf. Clipping auf  $\pm \Delta_{\rm ICR}$ .

Die Mutationsrate pro Nachkomme beträgt  $\rho_{\text{mut}} = 0.3$ ; die Auswahlwahrscheinlichkeiten sind p(M1) = 0.8, p(M2) = 0.2.

Notation:  $\Pi_{[a,b]}$  bezeichnet die Projektion auf das Intervall [a,b];  $\Pi_{[5,30]^3}$  ist die komponentenweise Projektion auf das kartesische Produkt.

#### Hinweis zur Homogenitätsstrafe

Der gemeinsame Kleinst-Shift (M2) ist  $ma\beta stabsnah$  und ändert das Verhältnis  $r(x) = \frac{\max\{ICR_f,ICR_m,ICR_a\}}{\min\{ICR_f,ICR_m,ICR_a\}}$  kaum; damit bleibt der optionale Verhältnis-Guardrail  $P_{\text{disp}}(x)$  in der Regel unverändert. Der Einzel-Gen-Jitter (M1) kann r(x) vergrößern; überschreitet er die Toleranz  $r_{\text{max}}$ , greift die weiche Strafe (vgl. Abschnitt Nebenbedingungen auf der Entscheidungsvariable).

#### Nachbarschaftsbasierte Kandidatenerzeugung.

Anstelle rein zufälliger Mutationen prüfen wir zunächst eine kleine, deterministische Nachbarschaft um x, um schlechte Nachkommen zu vermeiden und Evaluationszeit zu sparen. Definiere die Schrittmengen  $S_{\text{loc}} = \{0.25, 0.5\} \text{ g/U}$  und  $S_{\text{all}} = \{0.25\} \text{ g/U}$ . Mit den kanonischen Einheitsvektoren  $e_j$  und der Projektion  $\Pi_{[5.30]^3}$  sei

$$\mathcal{N}(x) = \left\{ \prod_{[5,30]^3} (x + \delta e_j) \mid j \in \{f, m, a\}, \ \delta \in \{\pm s : s \in S_{loc}\}, \ |\delta| \le \Delta_{ICR} \right\}$$

$$\cup \left\{ \prod_{[5,30]^3} (x + \delta \mathbf{1}) \mid \delta \in \{\pm s : s \in S_{all}\}, \ |\delta| \le \Delta_{ICR} \right\}.$$

Duplikate nach der Projektion werden entfernt. Box-Grenzen, Schrittbegrenzung und (optional) Dispersions-Penalty bleiben so automatisch erfüllt.

### Schnell-Screening vor der Simulation.

Kandidaten, die den Verhältnis-Screen  $r(x') > r_{\text{screen}}$  überschreiten (z. B.  $r_{\text{screen}} = 2.0$ ), werden vor der teuren Simulation verworfen; der optionale weiche Guardrail  $P_{\text{disp}}$  wirkt weiter im Bereich  $r(x') \leq r_{\text{screen}}$ . Optional begrenzen wir die zu simulierenden Nachbarn auf  $N_{\text{max}}$  (z. B. 10), wobei wir kleinere Schritte bevorzugen.

#### Auswahlregel pro Iteration.

(1)  $\mathcal{N}(x)$  erzeugen; (2) alle zulässigen Nachbarn simulieren und bewerten; (3) best-improving übernehmen. Falls keine Verbesserung erzielt wird, erlauben wir mit kleiner Wahrscheinlichkeit (z. B. 0.2) zusätzlich eine zufällige M1-Mutation, um lokale Minima zu verlassen. Dieser Mix aus deterministischer Nachbarschaft und gelegentlicher Exploration reduziert schlechte Nachkommen und hält die Suche effizient.

# 3 Nebenbedingungen auf der Entscheidungsvariable

#### Schrittbegrenzung zwischen Optimierungsrunden.

Sei  $\Delta_{\rm ICR}$  die maximal zulässige Änderung eines ICR-Wertes pro Optimierungsrunde (z. B.  $\Delta_{\rm ICR}=0.5\,{\rm g/E}$ ). Diese Nebenbedingung begrenzt die Schrittweite zwischen zwei Runden  $q-1\to q$  und unterstützt eine sichere, nachvollziehbare Anpassung der Parameter.

$$\left| \text{ICR}_{j}^{(q)} - \text{ICR}_{j}^{(q-1)} \right| \le \Delta_{\text{ICR}}, \quad j \in \{f, m, a\}, \quad q = 1, 2, \dots$$

#### Homogenität der ICRs

Um extreme Spreizungen zwischen den drei ICR-Werten zu vermeiden, bestrafen wir Überschreitungen eines zulässigen Verhältnisses zwischen größtem und kleinstem ICR. Definiere

$$r(x) = \frac{\max\{ICR_f, ICR_m, ICR_a\}}{\min\{ICR_f, ICR_m, ICR_a\}}, \qquad \tilde{r}(x) = \max\{0, \ln r(x) - \ln r_{\max}\}.$$

Der weiche Dispersions-Penalty lautet

$$P_{\text{disp}}(x) = \lambda_{\text{disp}} \tilde{r}(x)^2,$$

und geht additiv (mit negativem Vorzeichen) in die Zielfunktion ein:

$$f_{\text{neu}}(x) = f(x) - P_{\text{disp}}(x).$$

Interpretation: Solange das Verhältnis  $r(x) \leq r_{\text{max}}$  ist, fällt keine Zusatzstrafe an. Wird  $r_{\text{max}}$  überschritten, wächst die Strafe quadratisch in der logarithmischen Überschreitung. Die Log-Skala macht den Guardrail maßstabsfrei: Eine gemeinsame Verschiebung aller ICRs ändert  $P_{\text{disp}}$  nicht. Startwerte:  $r_{\text{max}} = 1.8$ ,  $\lambda_{\text{disp}} = 0.05$ .

# 4 Sicherheitskriterien (ergebnisbasiert)

#### Zeit-im-Bereich-Grenzen.

Die folgenden Bedingungen werden auf der simulierten Trajektorie  $G_x(t)$  geprüft (d. h. sie beziehen sich auf das Ergebnis, nicht direkt auf die Entscheidungsvariable x):

$$TBR_{<70}(x) := \int_0^T \mathbf{1}\{G_x(t) < 70\} dt \le \tau_{<70},$$

$$TBR_{<54}(x) := \int_0^T \mathbf{1}\{G_x(t) < 54\} dt \le \tau_{<54},$$

$$TAR_{>180}(x) := \int_0^T \mathbf{1}\{G_x(t) > 180\} dt \le \tau_{>180} \quad \text{(optional)}.$$

Typischerweise werden  $\tau_{<70}$  und  $\tau_{<54}$  eng gewählt (Hypoglykämieschutz),  $\tau_{>180}$  kann optional als weicher Grenzwert genutzt werden.

# 5 Simulationsregeln des digitalen Zwillings

#### Zeitachse und Simulationshorizont

Wir arbeiten auf dem Zeitintervall [0, T] mit  $T = 24 \,\mathrm{h}$  (ein Kalendertag: 00:00 bis 24:00). Für die folgenden Tageszeitfenster ordnen wir jeder absoluten Zeit t ihren Tageszeitwert über die Abbildung  $t \mapsto t \mod 24 \,\mathrm{h}$  zu, die Werte in  $[0, 24 \,\mathrm{h})$  liefert.

#### Basalrate

Die Basalrate ist konstant und liefert den Hintergrundbedarf:  $u_{\text{basal}}(t) = \bar{u}_{\text{basal}}$  für alle  $t \in [0, T]$ . Sie stabilisiert den nüchternen Glukoseverlauf (hepatische Glukoseproduktion) und bleibt im Quartal fix, damit der Optimierer ausschließlich die Effekte der Mahlzeitenfaktoren  $\text{ICR}_f$ ,  $\text{ICR}_m$ ,  $\text{ICR}_a$  lernt. Tageszeitlich variierende Basalprofile oder automatische Anpassungen (AID) sind hier bewusst deaktiviert und können in einer Erweiterung als zusätzliche Entscheidungsvariablen aufgenommen werden.

#### Tageszeitfenster und Zuordnung der ICR-Werte

Zur Zuordnung der drei ICRs zu Tageszeiten definieren wir die Tageszeitabbildung  $tod(t) := t \mod 24 \, h \in [0, 24 \, h)$ . Damit seien die vier Fenster

```
\begin{split} \mathcal{W}_{\text{Morgen}} &:= \{\, t \in [0,T] \mid 5 \, \text{h} \leq \text{tod}(t) < 10 \, \text{h} \,\}, \\ \mathcal{W}_{\text{Mittag}} &:= \{\, t \in [0,T] \mid 10 \, \text{h} \leq \text{tod}(t) < 16 \, \text{h} \,\}, \\ \mathcal{W}_{\text{Abend}} &:= \{\, t \in [0,T] \mid 16 \, \text{h} \leq \text{tod}(t) < 22 \, \text{h} \,\}, \\ \mathcal{W}_{\text{Nacht}} &:= \{\, t \in [0,T] \mid 22 \, \text{h} \leq \text{tod}(t) < 24 \, \text{h} \, \text{oder} \, 0 \, \text{h} \leq \text{tod}(t) < 5 \, \text{h} \,\}. \end{split}
```

Diese vier Fenster bilden (tagesperiodisch) eine Zerlegung von [0, T]. Die für die Optimierung relevanten ICR-Werte sind stückweise konstant über die Fenster definiert:

$$ICR(t) = \begin{cases} ICR_f, & t \in \mathcal{W}_{Morgen}, \\ ICR_m, & t \in \mathcal{W}_{Mittag}, \\ ICR_a, & t \in \mathcal{W}_{Abend}, \\ (keine Mahlzeiten-ICR), & t \in \mathcal{W}_{Nacht}. \end{cases}$$

In der Nacht  $W_{\text{Nacht}}$  werden keine Mahlzeitenboli verabreicht.

#### Mindestabstand zwischen Bolusgaben

Sei 30 min der festgelegte Mindestabstand zwischen zwei Bolusgaben (hier: 30 min). Wir modellieren Bolusereignisse durch ihre absoluten Zeitpunkte

 $\tau_1 < \tau_2 < \cdots < \tau_N$  auf dem Intervall [0,T]. Die folgende Regel erzwingt, dass nach einer Gabe mindestens 30 min vergeht, bevor die nächste Gabe zulässig ist (Stacking-Vermeidung):

$$\tau_{n+1} - \tau_n \ge 30 \min \quad \forall n = 1, \dots, N-1.$$

## 6 Auswertung und Ergebnisse

#### Per-Fenster-Attribution der Zielfunktion

Seien  $W_{\text{Morgen}}$ ,  $W_{\text{Mittag}}$ ,  $W_{\text{Abend}}$ ,  $W_{\text{Nacht}}$  die in den Simulationsregeln definierten Tagesfenster. Zur transparenten Zuordnung der Effekte der drei ICRs zerlegen wir die Zielfunktion fensterweise. Für  $j \in \{\text{Morgen}, \text{Mittag}, \text{Abend}, \text{Nacht}\}$  definieren wir

$$TIR^{(j)}(x) := \frac{1}{T} \int_{\mathcal{W}_j} \mathbf{1}\{70 \le G_x(t) \le 180\} dt,$$

$$P_{\text{hypo}}^{(j)}(x) := \frac{w_{\text{hypo}}}{T} \int_{\mathcal{W}_j} \left(\frac{\max\{0, 70 - G_x(t)\}}{10 \,\text{mg/dL}}\right)^2 dt.$$

$$P_{\text{hyper}}^{(j)}(x) := \frac{w_{\text{hyper}}}{T} \int_{\mathcal{W}_j} \left(\frac{\max\{0, G_x(t) - 180\}}{30 \,\text{mg/dL}}\right) dt.$$

Dann ergibt sich insgesamt die additive Zerlegung

$$f(x) = \sum_{j \in \{\text{Morgen,Mittag,Abend,Nacht}\}} \left(\text{TIR}^{(j)}(x) - P_{\text{hypo}}^{(j)}(x) - P_{\text{hyper}}^{(j)}(x)\right).$$

Interpretation: Die Beiträge aus  $W_{Morgen}$ ,  $W_{Mittag}$ ,  $W_{Abend}$  sind direkt den Parametern  $ICR_f$ ,  $ICR_m$ ,  $ICR_a$  zuordenbar; die Nacht trägt als Kontrollfenster ohne Mahlzeiten-ICR zur Gesamtbewertung bei.

#### Quartalsweise Auswertung (90 Tage)

Wir belassen die Tagessimulation bei  $T=24\,\mathrm{h}$  und aggregieren über Tage eines Quartals. Sei  $\theta$  ein Tageszustand (Mahlzeiten, Aktivität, Infekte, . . . ) mit Verteilung  $\mathcal{P}_q$  im Quartal q. Die Tagesbewertung  $f_{\mathrm{day}}(x;\theta)$  entspricht der Zielfunktion aus Abschnitt Zielsetzung, Setup und Zielfunktion mit  $T=24\,\mathrm{h}$ . Für einen repräsentativen Szenariosatz  $\theta_1,\ldots,\theta_M \stackrel{\mathrm{i.i.d.}}{\sim} \mathcal{P}_q$  verwenden wir das Szenario-Mittel (Sample Average Approximation):

$$F_q(x) = \frac{1}{M} \sum_{i=1}^{M} f_{\text{day}}(x; \theta_i).$$

Hinweis: Bei festem M ist arg  $\max_x \sum_i f_{\text{day}}(x; \theta_i)$  äquivalent zu arg  $\max_x F_q(x)$ ; wir verwenden den Mittelwert wegen besserer Interpretierbarkeit und stabiler Skala. Die Tagesbewertung  $f_{\text{day}}(x;\theta)$  entspricht der Zielfunktion aus Abschnitt Zielsetzung, Setup und Zielfunktion mit  $T = 24 \,\mathrm{h}$ .

### Sicherheitskriterien über mehrere Tage

Für die Time-Below-/Above-Range-Metriken mitteln wir analog über die MTage. Mit  $TBR_{<70}^{(i)}(x) := \int_0^T \mathbf{1} \{G_x^{(i)}(t) < 70\} dt$  (und analog für < 54, > 180) definieren wir

$$\overline{\text{TBR}}_{<70}(x) := \frac{1}{M} \sum_{i=1}^{M} \text{TBR}_{<70}^{(i)}(x) \leq \tau_{<70}, \tag{2}$$

$$\overline{\text{TBR}}_{<54}(x) := \frac{1}{M} \sum_{i=1}^{M} \text{TBR}_{<54}^{(i)}(x) \leq \tau_{<54}, \tag{3}$$

$$\overline{\text{TBR}}_{<54}(x) := \frac{1}{M} \sum_{i=1}^{M} \text{TBR}_{<54}^{(i)}(x) \le \tau_{<54},$$
 (3)

$$\overline{\text{TAR}}_{>180}(x) := \frac{1}{M} \sum_{i=1}^{M} \text{TAR}_{>180}^{(i)}(x) \le \tau_{>180} \text{ (optional)}.$$
 (4)

Strenger (optional) kann statt des Mittels eine Worst-Case-Grenze genutzt werden, z. B.  $\max_{i} TBR_{<70}^{(i)}(x) \leq \tau_{<70}^{\text{strict}}$ .

### Quartalsweise Aktualisierung der Parameter

Die ICR-Werte  $x = (ICR_f, ICR_m, ICR_a)$  bleiben im Quartal q konstant und werden zum Quartalswechsel  $q-1 \rightarrow q$  nur begrenzt angepasst; die Schrittbegrenzung  $|\operatorname{ICR}_{j}^{(q)} - \operatorname{ICR}_{j}^{(q-1)}| \leq \Delta_{\operatorname{ICR}}$  (siehe Abschnitt Nebenbedingungen auf der Entscheidungsvariable) stellt eine sichere, nachvollziehbare Weiterentwicklung sicher.

[border=6pt]standalone amsmath,amssymb,mathtools tikz

[fill=blue!6, rounded corners=8pt, inner xsep=16pt, inner ysep=14pt,

$$f(x) = \underbrace{\frac{1}{T} \int_{0}^{T} \mathbf{1} \{70 \le G_{x}(t) \le 180\} dt}_{\text{TIR}_{70-180}(x)}$$

$$- \underbrace{w_{\text{hypo}} \frac{1}{T} \int_{0}^{T} \left(\frac{\max\{0, 70 - G_{x}(t)\}}{10 \, \text{mg/dL}}\right)^{2} dt}_{P_{\text{hypo}}(x)}$$

$$- \underbrace{w_{\text{hyper}} \frac{1}{T} \int_{0}^{T} \left(\frac{\max\{0, G_{x}(t) - 180\}}{30 \, \text{mg/dL}}\right) dt}_{P_{\text{hyper}}(x)}.$$