



# 《地球物理计算方法》

## 第3章 常微分方程的数值求法



## 第3章 常微分方程的数值求法

3.1 欧拉 (Euler) 方法

3.2 改进的欧拉方法

3.3 龙格-库塔 (Runge-Kutta) 方法

3.4 亚当姆斯 (Adams) 方法

3.5 收敛性与稳定性

3.6 例题选讲

# 问题的提出

常微分方程初值问题:

在许多实际问题中, 往往不能直接给出函数的解析表达式  $y=y(x)$ , 但是根据已知条件, 有时可列出含有待求函数  $y(x)$  及其导数  $y'(x)$  的关系式——常微分方程。

如: 已知常微分方程及边界条件:

$$\begin{cases} y'(x) = f(x, y) \\ y|_{x_0} = y_0 \end{cases}, (a \leq x \leq b)$$

求函数  $y=y(x)$  的函数表达式。

## 问题的提出

例如:一曲线通过点(1, 2), 且在该曲线上任一点M(x, y)处的切线斜率为  $2x$ , 求该曲线的函数表达式。

设所求曲线为 $y=y(x)$ , 由已知条件可得

$$\begin{cases} \frac{dy}{dx} = 2x \\ y|_{x=1} = 2 \end{cases}$$

(注: 1阶方程只需要1个初始/边界条件)

## 问题的提出

(1) 求出一般解:

$$dy = 2xdx \Rightarrow \int dy = \int 2xdx \Rightarrow y = x^2 + c$$

$c$  为积分常数。

(2) 已知条件定解:

$$\text{由已知条件: } y|_{x=1}=2 \rightarrow 2=1^2+c \rightarrow c=1$$

故函数解析表达式为:  $y=x^2+1$

# 问题的提出

存在的问题:

- (1) 只有少数问题能求出 $y=y(x)$ 的解析表达式, 对大多数微分方程要求解出函数 $y(x)$ 的准确表达式, 计算量大、甚至不可能;
- (2) 不需要完全得到 $y=y(x)$ , 有时只需得到在某些节点处的函数近似值即可。

# 问题的提出

## 办法：数值解法—差分法

利用给定常微分方程及边界条件用数值方法解出函数 $y=y(x)$ 在若干离散点处函数近似值的方法，

即在区间 $[a, b]$ 上有若干离散点：

$$a=x_0 < x_1 < \dots < x_n = b,$$

用离散化方法求出 $y_k$ ，作为解析解精确值 $y(x_k)$ 的近似值：

$$y_1, y_2, \dots, y_n,$$

一般： $h=x_{i+1}-x_i$ 称为步长。

# 问题的提出

初值问题差分方法的特点：

**步进式：**即求解过程顺着节点排列的次序一步一步地向前推进。只要给出由已知信息 $y_n, y_{n-1}, y_{n-2} \dots$ ，来计算 $y_{n+1}$ 的递推公式。

**求解的核心思路：**设计差分格式，用离散方式来消掉导数。



## 3.1 欧拉（Euler）方法

1、欧拉格式： $y' = \sqrt{1+2xy(x)}$   
微分的离散化—差商代替导数

在节点 $x_n$ 处列出一阶方程,

$$\begin{cases} y'(x_n) = f(x_n, y(x_n)) \\ y_0 \text{ 已知} \end{cases}$$

将 $x_n$ 处的导数 $y'(x_n)$ 近似地用差商表示（向前差商格式）

$$y'(x_n) \approx \frac{y(x_{n+1}) - y(x_n)}{x_{n+1} - x_n} = \frac{y(x_{n+1}) - y(x_n)}{h}$$

$$\Leftrightarrow y(x_{n+1}) \approx y(x_n) + h \cdot f(x_n, y(x_n))$$

$$\Rightarrow y_{n+1} = y_n + h \cdot f(x_n, y_n) (n = 0, 1, 2, \dots)$$

注：这里 $y_n$ 是 $y(x_n)$ 的近似。

## 3.1 欧拉 (Euler) 方法

### 例题1

$$\begin{cases} y' = y - \frac{2x}{y} (0 < x < 1) \\ y(0) = 1 \end{cases}$$

这里取 $h=0.1$ 。

解：欧拉格式具有的形式为，

$$y_{i+1} = y_i + h \left( y_i - \frac{2x_i}{y_i} \right)$$

由 $y(0)=1$ ，可以逐步地计算出近似值： $y(0.1), y(0.2) \dots$ 。

## 3.1 欧拉（Euler）方法

该微分方程有解析表达式： $y = \sqrt{1 + 2x}$

可以将 $x=0.1, 0.2$ 代入计算准确值： $y(0.1), y(0.2) \dots$

表 3 - 1

$x_n$	$y_n$	$y(x_n)$	$x_n$	$y_n$	$y(x_n)$
0.1	1.100 0	1.095 4	0.6	1.509 0	1.483 2
0.2	1.191 8	1.183 2	0.7	1.580 3	1.549 2
0.3	1.277 4	1.264 9	0.8	1.649 8	1.612 5
0.4	1.358 2	1.341 6	0.9	1.717 8	1.673 3
0.5	1.435 1	1.414 2	1.0	1.784 8	1.732 1

计算值

理论值



## 3.1 欧拉 (Euler) 方法

$p$ 阶精度: 一种数值方法的精度是 $p$ 阶的, 如果其局部截断误差为  
(补充: 主局部截断误差)  $O(h^{p+1})$

**截断误差:**

按泰勒公式的展开:

$$y(x_{i+1}) = y(x_i) + hy'(x_i) + \frac{h^2}{2} y''(\xi), \quad x_i < \xi < x_{i+1}$$

欧拉公式:

$$\begin{aligned} y_{i+1} &= y_i + hf(x_i, y(x_i)) \\ &= y(x_i) + hy'(x_i) \end{aligned}$$

欧拉公式的截断误差:

$$y(x_{i+1}) - y_{i+1} = \frac{h^2}{2} y''(\xi) \longrightarrow \text{欧拉格式是1阶精度}$$

## 3.1 欧拉（Euler）方法

### 2、隐式Euler方法： 向后差商公式。

$$y'(x_{n+1}) \approx \frac{y(x_{n+1}) - y(x_n)}{x_{n+1} - x_n} = \frac{y(x_{n+1}) - y(x_n)}{h}$$

$$\Leftrightarrow y(x_{n+1}) \approx y(x_n) + h \cdot f(x_{n+1}, y(x_{n+1}))$$

$$\Rightarrow y_{n+1} = y_n + h \cdot f(x_{n+1}, y_{n+1})$$

$y_0$ 已知

**特点：**非显式格式，计算比较困难，需要迭代解方程；

代数精度：一阶；



## 3.1 欧拉 (Euler) 方法

### 3、Euler两步格式

用中心差商表示：

$$y'(x_n) \approx \frac{y_{n+1} - y_{n-1}}{x_{n+1} - x_{n-1}} = \frac{y_{n+1} - y_{n-1}}{2h}$$

$$y_{n+1} = y_{n-1} + 2hf(x_n, y_n)$$

**特点：**两步法，需要已知  $y_0, y_1$ ；

二阶方法,  $R = y(x_{n+1}) - y_{n+1} = \frac{h^3}{3} y'''(\xi)$

## 3.2 改进的欧拉方法

### 1、梯形格式

从数值积分角度理解欧拉公式，

将常微分方程：

$$\frac{dy}{dx} = f(x, y)$$

在区间 $[x_k, x_{k+1}]$ 上求积分如下：

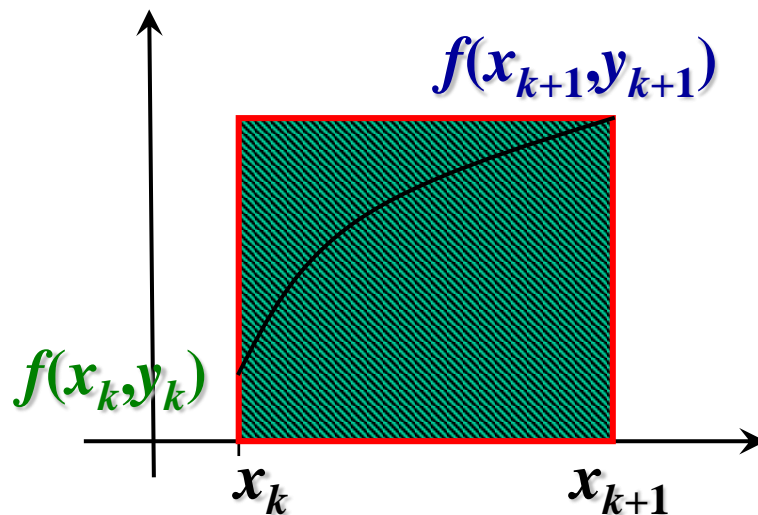
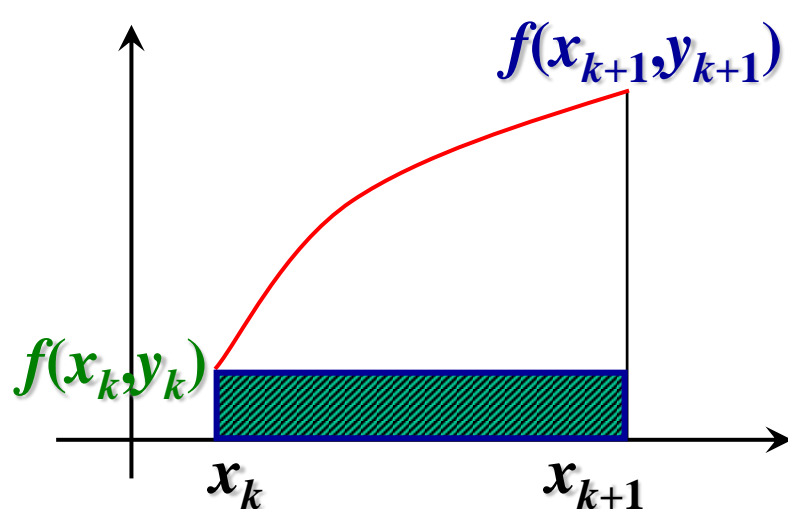
$$\Rightarrow dy = f(x, y)dx$$

$$\Rightarrow \int_{x_k}^{x_{k+1}} dy = \int_{x_k}^{x_{k+1}} f(x, y)dx \Rightarrow y_{k+1} - y_k = \int_{x_k}^{x_{k+1}} f(x, y)dx$$

即：通过数值积分法，从 $y|_{x_0}=y_0$ 逐渐求出 $y_k$ ，以此作为 $y(x_k)$ 的近似值。

## 3.2 改进的欧拉方法

(1) 用矩形公式作近似计算—欧拉公式:



取小矩形面积:

$$y_{k+1} - y_k \approx (x_{k+1} - x_k) f(x_k, y_k) = h f(x_k, y_k)$$

显式欧拉公式

取大矩形面积:

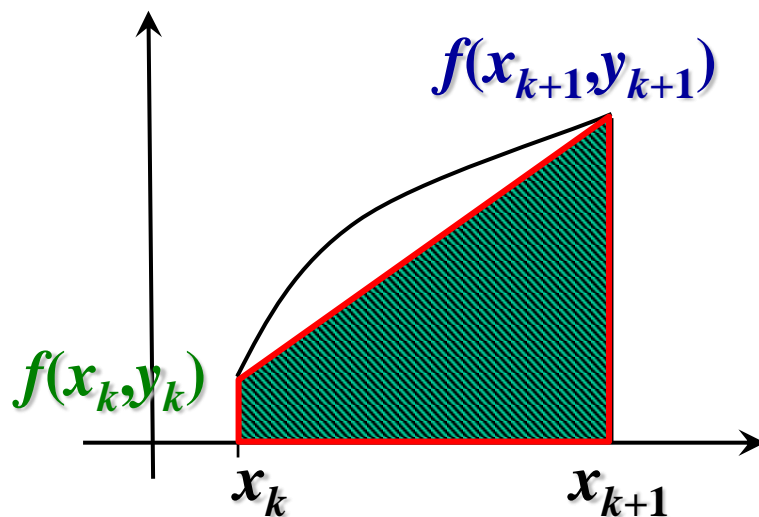
$$y_{k+1} - y_k \approx (x_{k+1} - x_k) f(x_{k+1}, y_{k+1}) = h f(x_{k+1}, y_{k+1})$$

隐式欧拉公式



## 3.2 改进的欧拉方法

(2) 用梯形积分作近似计算:



$$y_{k+1} - y_k \approx \frac{h}{2} [f(x_k, y_k) + f(x_{k+1}, y_{k+1})] \quad \text{隐式公式}$$

—— 此式称为梯形格式。

## 3.2 改进的欧拉方法

### 2、改进的Euler方法

欧拉方法：显式算法，其计算量小，但精度低；

梯形方法：提高了精度，但它是一种隐式算法，需要借助于迭代过程求解，计算量大。

实际应用：将**梯形公式**与**显式欧拉公式**结合使用：

(1) 欧拉方法求得一个初步的近似值：

$$y_{n+1}^{(0)} = y(x_n) + hy'(x_n)$$

(2) 将近似值代入梯形公式作迭代计算：

$$y_{n+1} = y_n + \frac{h}{2}[f(x_n, y_n) + f(x_{n+1}, y_{n+1}^{(0)})]$$

## 3.2 改进的欧拉方法

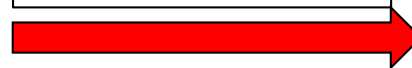
显式与隐式的结合建立预报-校正系统：

$$\begin{cases} \text{预报} & \bar{y}_{n+1} = y_n + hf(x_n, y_n) \\ \text{校正} & y_{n+1} = y_n + \frac{h}{2}[f(x_n, y_n) + f(x_{n+1}, \bar{y}_{n+1})] \end{cases}$$

用预估-校正公式求解常微分方程的方法称为——改进的欧拉法。

$$y_{n+1} = y_n + \frac{h}{2}[f(x_n, y_n) + f(x_{n+1}, y_n + hf(x_n, y_n))]$$

平均化形式



$$\begin{cases} y_p = y_n + hf(x_n, y_n) \\ y_c = y_n + hf(x_{n+1}, y_p) \\ y_{n+1} = \frac{1}{2}(y_p + y_c) \end{cases}$$

# 改进欧拉法的计算流程

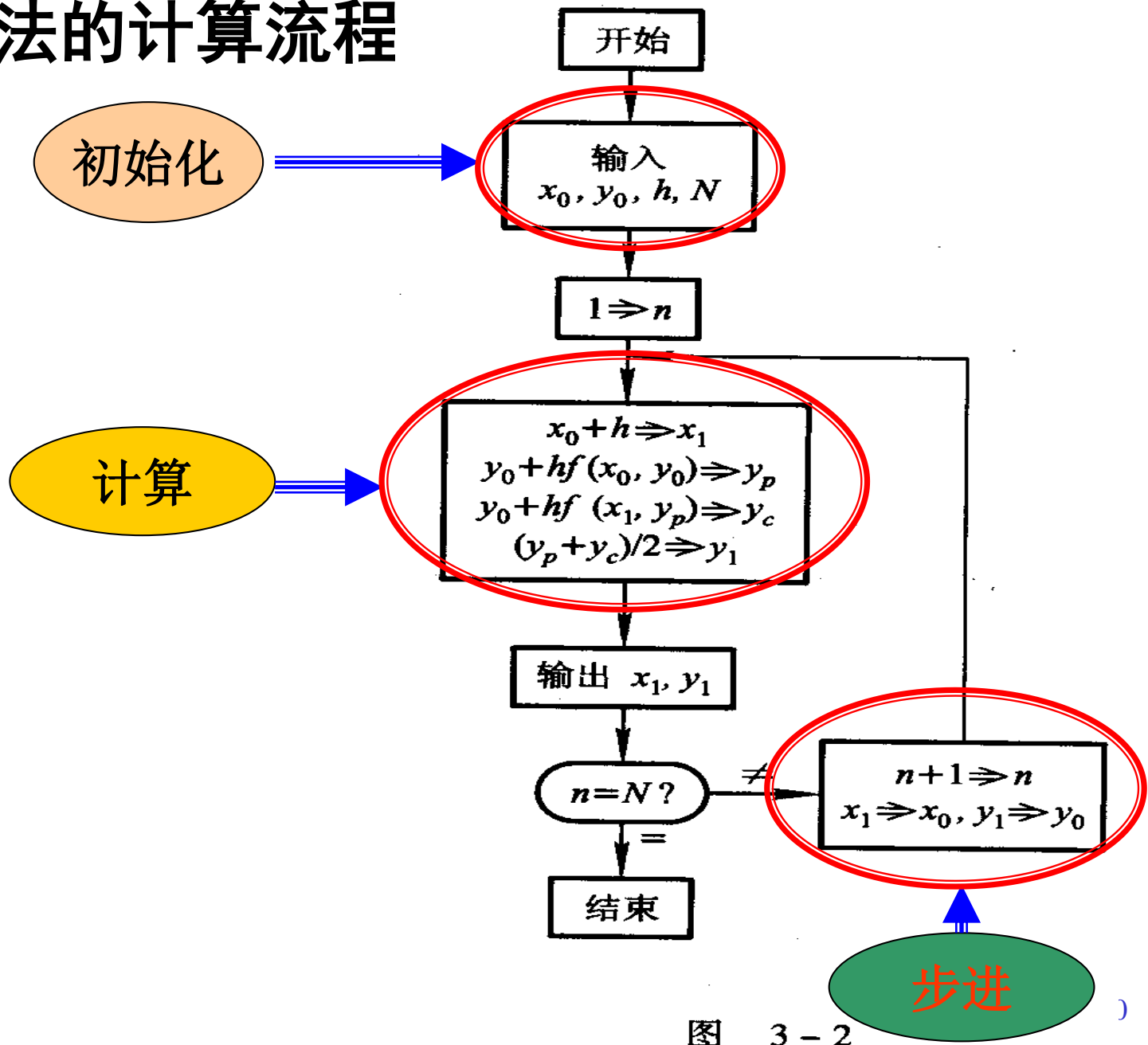


图 3-2

## 3.2 改进的欧拉方法

### 例题2

$$y' = y - \frac{2x}{y} \quad (0 < x < 1)$$

$$y(0) = 1$$

解：求解初值问题的改进的欧拉格具有形式，

$$\begin{cases} y_p = y_i + h \left( y_i - \frac{2x_i}{y_i} \right) \\ y_c = y_i + h \left( y_p - \frac{2x_{i+1}}{y_p} \right) \\ y_{i+1} = \frac{1}{2}(y_p + y_c) \end{cases}$$

## 3.2 改进的欧拉方法

表 3-2

$x_n$	$y_n$	$y(x_n)$	$x_n$	$y_n$	$y(x_n)$
0.1	1.095 9	1.095 9	0.6	1.486 0	1.483 2
0.2	1.184 1	1.183 2	0.7	1.552 5	1.549 2
0.3	1.266 2	1.264 9	0.8	1.616 5	1.612 5
0.4	1.343 4	1.341 6	0.9	1.678 2	1.673 3
0.5	1.416 4	1.414 2	1.0	1.737 9	1.732 1

## 补充：差分格式的精度分析

**定义：** 设差分格式具有 $m$ 阶精度，对于一切次数小于等于 $m$ 的多项式是准确的，而对于次数为 $m+1$ 的多项式是不准确的，则称该差分格式具有 $m$ 阶代数精度（简称精度）。

**等价定义：** 设差分格式  $y_{n+1} \approx y_n + hy'(x_n)$  对于  $1, x, x^2, \dots, x^m$  是准确的，而对于  $x^{m+1}$  是不准确的，则称该差分格式具有 $m$ 阶代数精度。

# 补充：差分格式的精度分析

例如：Euler格式

$$y=1 \text{ 时 } \text{左边} = \text{右边} = 1$$

$$y=x \text{ 时 } \text{左边} = \text{右边} = x_n + h$$

$$y=x^2 \text{ 时 } \text{左边} = y_{n+1} \approx x_{n+1}^2 = (x_n + h)^2$$

$$\text{右边} = y_{n+1} \approx x_n^2 + 2hx_n$$

左边  $\neq$  右边

Euler格式具有一阶代数精度。

练习：梯形格式具有几阶代数精度？





## 小结：Euler方法的分类

Euler方法分为：**显式格式和隐式格式。**

**显式格式：** Euler格式（1阶）， Euler两步格式（2阶）

特点：计算量小，稳定性差；

**隐式格式：** 隐式Euler格式（1阶）， 梯形格式（2阶）

特点：迭代法求解，计算量大，稳定性好；

**综合应用：** 改进的Euler格式（预报校正系统）（2阶）

即：**显式格式**得到预报值，**隐式格式**迭代一次得到校正值<sup>25</sup>。



## 3.3 龙格-库塔方法

### 1、龙格-库塔方法设计思想

如果  $f(x)$  在  $[a, b]$  上连续，在  $(a, b)$  内可导，则在  $(a, b)$  内至少存在一点  $\xi$ ，满足，

$$\frac{f(b) - f(a)}{b - a} = f'(\xi)$$

微分中值定理

差商的定义：

$$\frac{y(x_{n+1}) - y(x_n)}{h} = y'(\xi), \xi \in (x_n, x_{n+1})$$

于是有

$$y(x_{n+1}) = y(x_n) + hf(\xi, y(\xi))$$

其中  $k^* = f(\xi, y(\xi))$  称作区间  $[x_n, x_{n+1}]$  上的平均斜率。

## 3.3 龙格-库塔方法

问题:

计算近似值  $y(x_{n+1})$  的关键是如何选择算法来确定平均斜率  $k^*$  ?

对于欧拉格式,

$$y_{n+1} = y_n + hf(x_n, y_n), \quad n = 0, 1, 2, \dots$$

取点  $x_n$  的斜率  $k^* = f(x_n, y_n)$  作为区间  $[x_n, x_{n+1}]$  上的平均斜率;

精度低!



## 3.3 龙格-库塔方法

改进的欧拉格式，

$$y_{n+1} = y_n + \frac{h}{2}[f(x_n, y_n) + f(x_{n+1}, y_n + hf(x_n, y_n))]$$

于是：

$$y_{n+1} = y_n + \frac{h}{2}[k_1 + k_2]$$

其中预估-校正

$$\begin{cases} k_1 = f(x_n, y_n) \\ k_2 = f(x_{n+1}, y_n + hk_1) \end{cases}$$

取点 $x_n$ 和 $x_{n+1}$ 的斜率值 $k_1$  和 $k_2$  的算术平均值作为区间 $[x_n, x_{n+1}]$ 上的平均斜率.

## 3.3 龙格-库塔方法

### Runge-Kutta算法的基本思想:

在区间  $[x_n, x_{n+1}]$  上取几个点处的斜率，然后计算它们的加权平均值作为  $[x_n, x_{n+1}]$  上的平均斜率  $k^*$ ，以此来构造更高阶精度的格式，这就是Runge-Kutta 算法的基本思想。



## 3.3 龙格-库塔方法

### 2、二阶Runge-Kutta

$\forall x_{n+p} \in [x_n, x_{n+1}]$  有

$$x_{n+p} = x_n + ph, \quad 0 < p \leq 1$$

条件

令  $x_n$  和  $x_{n+p}$  处的斜率值分别为  $k_1$  和  $k_2$ 。其中:  $k_1 = f(x_n, y_n)$

问题

如何确定  $k_2$ ，使得所构造的格式具有二阶精度？

## 3.3 龙格-库塔方法

采用预报-校正格式：

(1) 先用显式欧拉格式来预报 $x_{n+p}$ 点的函数值 $y_{n+p}$ ，然后取该点的斜率值为 $k_2$ ，

$$y_{n+p} = y_n + phk_1$$

$$k_2 = f(x_{n+p}, y_{n+p})$$

(2) 用 $k_1$ 和 $k_2$ 的加权平均来计算平均斜率  $k^*$  ，

$$\begin{cases} y_{n+1} = y_n + h[(1-\lambda)k_1 + \lambda k_2] \\ k_1 = f(x_n, y_n) \\ k_2 = f(x_{n+p}, y_n + phk_1) \end{cases}$$



## 3.3 龙格-库塔方法

于是，有二阶**Runge-Kutta**格式，

$$\begin{cases} y_{n+1} = y_n + h[(1-\lambda)k_1 + \lambda k_2] \\ k_1 = f(x_n, y_n) \\ k_2 = f(x_{n+p}, y_{n+p}) \end{cases}$$

其中  $\lambda, p$  为待定参数。

希望合理的确定 $\lambda$ 、 $p$ ，以提高精度。



## 3.3 龙格-库塔方法

**定理：** 当  $\lambda p = \frac{1}{2}$  时，**Runge-Kuta**格式具有二阶精度。

采用精度分析方法：对 $y=x^2$ 能够精确成立。

特别地，当  $p=1, \lambda = \frac{1}{2}$  时，有

$$\begin{cases} y_{n+1} = y_n + \frac{h}{2}[k_1 + k_2] \\ k_1 = f(x_n, y_n) \\ k_2 = f(x_{n+1}, y_n + hk_1) \end{cases}$$

改进欧拉格式

## 3.3 龙格-库塔方法

特别地，当  $p = \frac{1}{2}, \lambda = 1$  时，有

$$\begin{cases} y_{n+1} = y_n + hk_2 \\ k_1 = f(x_n, y_n) \\ k_2 = f(x_{n+\frac{1}{2}}, y_n + \frac{h}{2}k_1) \end{cases}$$

变形的欧拉格式

## 3.3 龙格-库塔方法

### 3、三阶龙格-库塔方法（了解）

$\forall x_{n+q}, x_{n+p} \in [x_n, x_{n+1}]$  有  $x_{n+p}, x_{n+q}$ 。

$$x_{n+p} = x_n + ph, \quad 0 < p \leq 1 \quad x_{n+q} = x_n + qh, \quad p \leq q \leq 1$$

#### 条件

令  $x_n, x_{n+p}, x_{n+q}$  处的斜率值分别为  $k_1, k_2$  和  $k_3$ 。

其中：  $k_1 = f(x_n, y_n)$ ;

#### 问题

如何确定  $k_2, k_3$ ，使其加权平均得到近似的  $K^*$ ，进而使得所构造的格式具有三阶精度？

## 3.3 龙格-库塔方法

取 $k_1, k_2$ 和 $k_3$ 的加权平均为 $k^*$ , 计算格式为:

$$y_{n+1} = y_n + h[(1-\lambda-\mu)k_1 + \lambda k_2 + \mu k_3]$$

其中, $\lambda, \mu$  为待定参数。

合理的确定  $\lambda, \mu$  , 以使 $y_{n+1}$ 具有3阶精度。

## 3.3 龙格-库塔方法

采用逐步预报校正格式：首先用 $k_1$ 和 $k_2$ 的加权平均来预报 $y_{n+q}$ 及斜率 $k_3$  ( $k_1, k_2$ 用前面的方法计算)：

$$y_{n+q} = y_n + qh[(1-\alpha)k_1 + \alpha k_2]$$

$$k_3 = f(x_{n+q}, y_{n+q})$$

然后，采用泰勒展开法选择参数 $\lambda, \mu, p, q$ ，保证上述格式具有三阶精度。

## 3.3 龙格-库塔方法

### 三阶Runge-Kutta格式

根据预报校正，得到下列差分格式：

$$\begin{cases} y_{n+1} = y_n + \frac{h}{6}(k_1 + 4k_2 + k_3) \\ k_1 = f(x_n, y_n) \\ k_2 = f(x_{n+\frac{1}{2}}, y_n + \frac{h}{2}k_1) \\ k_3 = f(x_{n+1}, y_n + h(-k_1 + 2k_2)) \end{cases}$$

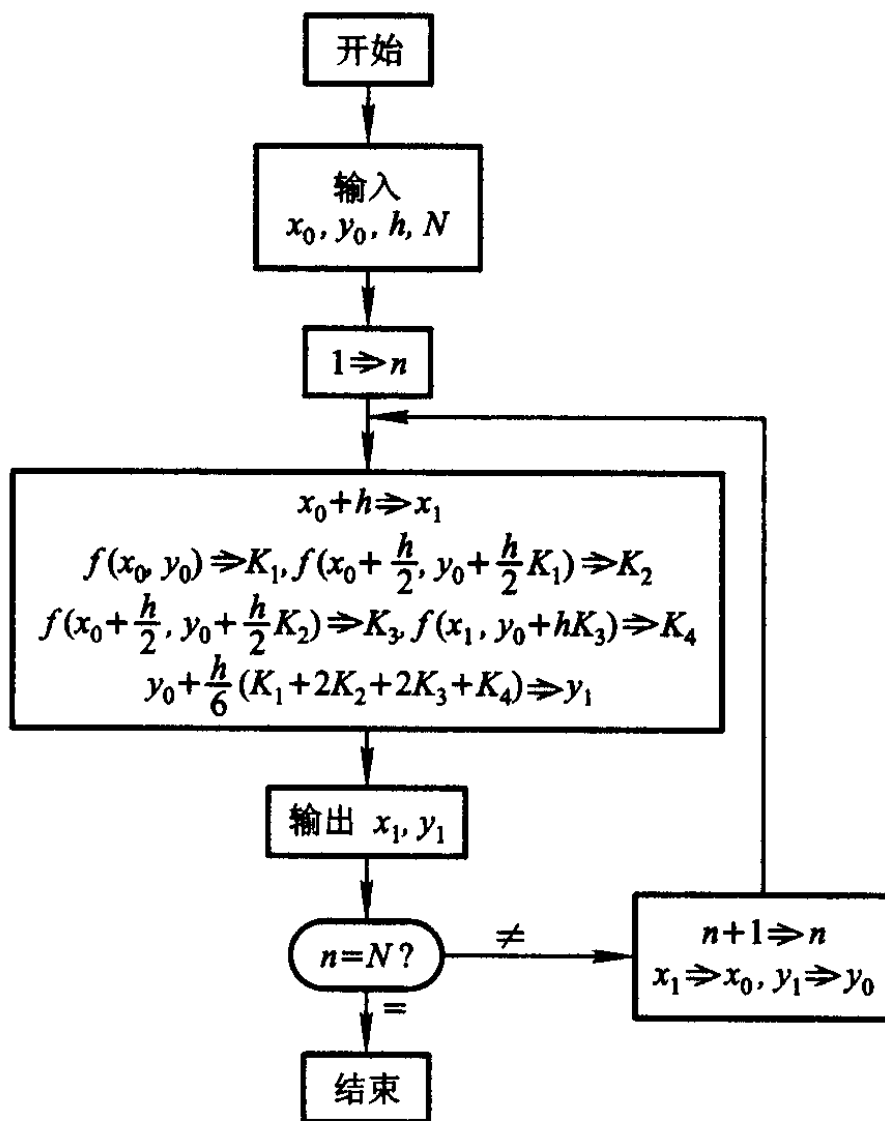


## 3.3 龙格-库塔方法

### 4、四阶龙格-库塔方法（了解）

按照上面的做法的思路，经过较复杂的数学推理和计算，可以导出四阶龙格-库塔格式，这里给出一个较有用的四阶格式：

$$\left\{ \begin{array}{l} y_{n+1} = y_n + \frac{h}{6}(k_1 + 2k_2 + 2k_3 + k_4) \\ k_1 = f(x_n, y_n) \\ k_2 = f(x_{n+\frac{1}{2}}, y_n + \frac{h}{2}k_1) \\ k_3 = f(x_{n+\frac{1}{2}}, y_n + \frac{h}{2}k_2) \\ k_4 = f(x_{n+1}, y_n + hk_3) \end{array} \right.$$



四阶龙格-库塔格式计算流程图





## 3.4 亚当姆斯方法

龙格-库塔方法的实质：

就是通过几个点( $x_{n+p}$ ,  $x_{n+q}$ )上的预报斜率值估算需求点 $x_{n+1}$ 的斜率值。而没有用已给点上的斜率值，从而造成了重复计算。

为了充分利用前面已知点( $x_{n-1}$ ,  $x_{n-2}, \dots$ )的斜率值信息来构造求解格式，提出另一类方法——亚当姆斯 (Adams) 方法来解决这个问题。



## 3.4 亚当姆斯方法

利用  $x_n, x_{n-1}, \dots, x_1, x_0$  的信息，得到  $n$  阶的显式及隐式

$$y_{n+1} = y_n + h \sum_{i=0}^n \lambda_i y'_{n-i} \quad , \quad y_{n+1} = y_n + h \sum_{i=-1}^n \lambda_i y'_{n-i}$$

$$y_{n+1} = y_n + hf(x_n, y_n)$$

$$y_{n+1} = y_n + hf(x_{n+1}, y_{n+1})$$

**特别地**，*Euler* 格式与隐式 *Euler* 是一阶 *Adams* 方法。

基本思想：利用  $x_n, x_{n-1}, x_{n-2} \dots$  上的斜率值来减少计算  $y_{n+1}$  的计算量或提高精度， $y(x_{n+1}) = y(x_n) + h \cdot f(\xi, y(\xi))$ 。

## 3.4 亚当姆斯方法

### 1、二阶显式Admas方法

设计计算格式，

$$\begin{cases} y_{n+1} = y_n + h[(1-\lambda)y'_n + \lambda y'_{n-1}] \\ y'_n = f(x_n, y_n) \\ y'_{n-1} = f(x_{n-1}, y_{n-1}) \end{cases}$$

**思路：**取合理的 $\lambda$ ，使上述格式具有二阶精度——**二阶Adams格式。**

## 3.4 亚当姆斯方法

对计算格式的右端项进行展开,得到:

$$y_{n+1} = y_n + hy'(x_n) - \lambda h^2 y''(x_n) + \dots$$

注:  $y'_{n-1} = y'(x_{n-1}) = y'(x_n - h)$  的泰勒展开.

将上式与  $y_{n+1}$  的泰勒展开式进行对比:

$$y_{n+1} = y_n + hy'(x_n) + \frac{h^2}{2} y''(x_n) + \dots$$

选取参数  $\lambda = -1/2$ , 则该格式具有二阶精度。

补充:  $y'_{n+1}$  和  $y'_{n-1}$  的泰勒展开。

## 3.4 亚当姆斯方法

这样导出的计算格式

$$y_{n+1} = y_n + \frac{h}{2} (3y'_n - y'_{n-1})$$

称之为二阶Adams格式. 称之为二阶Adams格式.

类似地可以导出三阶Adams格式:

$$y_{n+1} = y_n + \frac{h}{12} (23y'_n - 16y'_{n-1} + 5y'_{n-2})$$

## 3.4 亚当姆斯方法

### 四阶 $Adams$ 格式

$$y_{n+1} = y_n + \frac{h}{24} (55y'_n - 59y'_{n-1} + 37y'_{n-2} - 9y'_{n-3})$$

其中  $y'_{n-k} = f(x_{n-k}, y_{n-k})$

◆它们都是显式的，算法简单。

◆不足：只利用了 $n, n-1, \dots$ 近似 $n+1$ 点的导数，精度低，可加入 $n+1$ 点的导数信息，即采用隐格式算法来提高计算精度。