# (若发现问题,请及时告知)

# 第 8 讲书面作业包括两部分。第一部分为 Lecture 08.pdf 中课后作业题目中的第 2、3 题。第二部分为以下题目:

A1. 以下是某简单语言的一段代码。语言中不包含数据类型的声明,所有变量的类型默认为整型(假设占用一个存储单元)。语句块的括号为'begin'和'end'组合;赋值号为':=',不等号为'<>'。每一个过程声明对应一个静态作用域(假定采用多遍扫描机制,在静态语义检查之前每个作用域中的所有表项均已生成)。该语言支持嵌套的过程声明,但只能定义无参过程,且没有返回值。过程活动记录中的控制信息包括静态链 SL,动态链 DL,以及返回地址 RA。程序的执行默认遵循静态作用域规则。

```
(1) var a0, b0, a2:
(2) procedure fun1;
(3)
            var a1, b1;
            procedure fun2;
(4)
(5)
                     var a2;
(6)
                     begin
(7)
                                a2 := a1 + b1;
(8)
                                if(a0 <> b0) then call fun3;
                                ..... /*不含任何 call 语句和声明语句*/
                      end;
             begin
                      a1 := a0 - b0;
                      b1 := a0 + b0;
(\mathbf{x})
                      If \quad a1 < b1 \quad then \quad call \; fun2 \; ;
                           /*不含任何 call 语句和声明语句*/
             end;
  . procedure fun3;
             var a3;
             begin
```

a3 := a0\*b0;

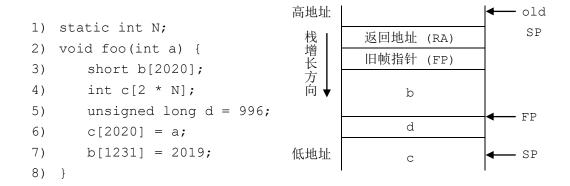
```
(y) if(a2 <> a3) call fun1;
. ...... /*不含任何 call 语句和声明语句*/
. end;
. begin
. a0 := 1;
. b0 := 2;
. a2 := a0/b0;
. call fun3;
. ..... /*不含任何 call 语句和声明语句*/
. end.
```

- (a) 当过程 fun2 被第二次激活时,运行栈上共有几个活动记录? 依次是哪些过程的活动记录? 当前位于次栈顶的活动记录中静态链 SL 和动态链 DL 分别指向什么位置? (注:指出是哪个活动记录的起始位置即可)
- (b) 若程序的执行改为遵循动态作用域规则,则程序的执行会导致运行栈发生怎样的变化?

# 参考解答:

- (a) 当过程 fun2 被第二次激活时,运行栈上共有 7 个活动记录,依次是: 主过程,fun3,fun1,fun2,fun3,fun1,fun2 的活动记录;当前位于次栈顶的活动记录中静态链 SL 指主过程的活动记录(的起始位置),动态链 DL 指向最近一次激活的 fun3 活动记录(的起始位置)。
- (b) 若程序的执行改为遵循动态作用域规则,则程序会运行到结束,运行栈最终会不含任何活动记录。

A2. 对于以下 C 函数片段, 其运行时的活动记录按右图方式组织:



其中 b, d 的大小是确定的,可直接确定其在栈内的偏移。而 c 是一个动态数 组,编译器并不能确定将需要多少存储空间。这种组织方式将 c 存到 b, d 的下方 (如图所示),用 FP 保存分配 c 之前的栈顶指针 (SP),当分配完 c 时,再对栈顶指针做相应的调整(无需保存内情向量)。

设全局变量 N 存放的内存位置为 0x4000,参数 a 保存在寄存器 A0。一个 long 类型占 4 个字节,一个 int 类型占 4 个字节,一个 short 类型占 2 个字节。由该函数生成的某种 32 位计算机上的目标代码如下(如果不熟悉汇编指令,右侧给出了详细的注释帮助你理解):

#### foo prologue:

## foo\_body:

#### foo epilogue:

<u></u>	<pre># (deallocate `c`)</pre>
8	# ???
9	# ???
(10)	# ???
jr ra	# PC <- RA (return)

### 回答以下问题:

- (1) 试补全目标代码中缺失的偏移量,并参考函数调用起始阶段 foo\_prologue 完成相应的函数调用收尾阶段 foo\_epilogue (每空填一个数字或一条指令,意思正确即可,不需要考虑指令格式是否规范)。
- (2) 源程序的第 6 行存在一个缓冲区溢出漏洞,即 N 取太小时会导致 c 数组访问 越界,此时可能会覆盖掉栈上的一些数据。覆盖一般的数据影响不大,而如果 被覆盖的数据恰好是函数返回地址,函数返回时就会跳转到错误的地址。通过 精心构造该地址可使得程序执行流程发生更改,带来恶意代码执行等极其严重 的后果。试问 N 取何值的时候恰好能覆盖该函数的返回地址?

## 参考解答:

- ① -4052 ⑥ 2466
- ② 4048 ⑦ mv sp, fp
- ③ 4044 ⑧ lw fp, 4044(sp) (以下三空存在等价写法,答案不唯一)
- (4) 0 (9) lw ra, 4048(sp)
- ⑤ 8080 ⑩ addi sp, sp, 4052
- (1) 8080 = 8N + 4 + 4040 + 4, N = 504

以下是 Lecture 11 文档中的题目

2. 下图左边是某简单语言的一段代码。语言中不包含数据类型的声明,所有变量的类型默认为整型(假设占用一个存储单元)。语句块的括号为'begin'和'end'组合;赋值号为':='。每一个过程声明对应一个静态作用域。该语言支持嵌套的过程声明,但只能定义无参过程,且没有返回值。过程活动记录中的控制信息包括静态链 SL,动态链 DL,以及返回地址 RA。程序的执行遵循静态作用域规则。下图左边的 PL/0 程序执行到过程 p 被第二次激活时,运行栈的当前状态如下图右半部分所示(栈顶指向单元 26),其中变量的名字用于代表相应的内容。试补齐该运行状态下,单元18、19、21、22、及 23 中的内容。

```
(1) var a,b;
(2) procedure p;
(3)
         var x;
         procedure r;
(4)
(5)
             var x, a;
(6)
             begin
(7)
                a := 3;
(8)
                if a > b then call q;
                ····· /*仅含符号 X*/
             end;
         begin
             call r;
····· /*仅含符号 x*/
         end :
     procedure q;
         var x;
         begiń
(\Gamma)
            if a < b then call p;
             ····· /*仅含符号 X*/
         end;
     begin
         a := 1;
         b := 2;
         call q;
     end .
```

	I.	1
25	X	-
24	?	RA
23		T DL
22		─ SL
21		
20	?	RA
19		□ DL
18		SL
17	a	
16	X	
15	?	RA
14	9	□ DL
13	9	─ SL
12	x ? 9 9 x ? 5 0 x ? ? 0 0	
11	?	RA
10	5	□ DL
9	0	SL
8	X	
7	?	RA
6	0	DL
5	0	□ SL
4	b	
3	a	
8 7 6 5 4 3 2	? 0	RA
	0	DL
0	0	SL

## 参考解答:

单元18中的内容: 0;

单元19中的内容: 13;

单元21中的内容: q中x的内容;

单元22中的内容: 0;

单元23中的内容: 18。

3. 若在第2题中,我们采用 Display 表来代替静态链。假设采用只在活动记录保存一个Display 表项的方法,且该表项占居图中SL的位置。(1)指出当前运行状态下 Display 表的内容;(2)指出各活动记录中所保存的Display 表项的内容(即图中所有SL位置的新内容)

## 参考解答:

(1) 当前 Display 表的内容

D[0] = 0

D[1] = 22

D[2] = 13

(2) 各活动记录中所保存的 Display 表项的内容

单元0中的内容: \_ 无效

单元5中的内容: \_ 无效

单元9中的内容: 5

单元13中的内容: \_ 无效

单元18中的内容: 9

单元22中的内容: 18