

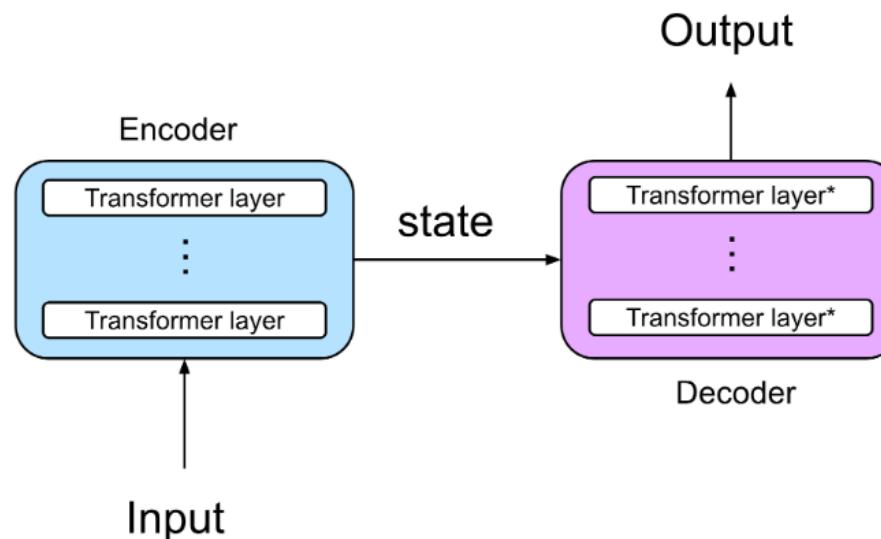
# Transformer



**Transformer** 是一種基於自注意力機制（ Self-Attention ）的深度學習模型架構，最早由 Vaswani 等人在 2017 年提出，並在各種自然語言處理（ NLP ）任務中取得了顯著的成功。其主要創新是使用了完全基於注意力機制的結構，取代了傳統的循環神經網絡（ RNN ）和長短期記憶網絡（ LSTM ）。這使得 Transformer 在處理長程依賴和並行計算方面有著顯著優勢。

## Transformer 的主要結構

Transformer 模型由\*\*編碼器（ Encoder ）和解碼器（ Decoder ）\*\*兩部分組成。每個編碼器和解碼器層由兩個主要的子結構組成：自注意力（ Self-Attention ）和前饋神經網絡（ Feedforward Neural Network ）。下面將詳細介紹 Transformer 的各個部分及其對應的數學公式。



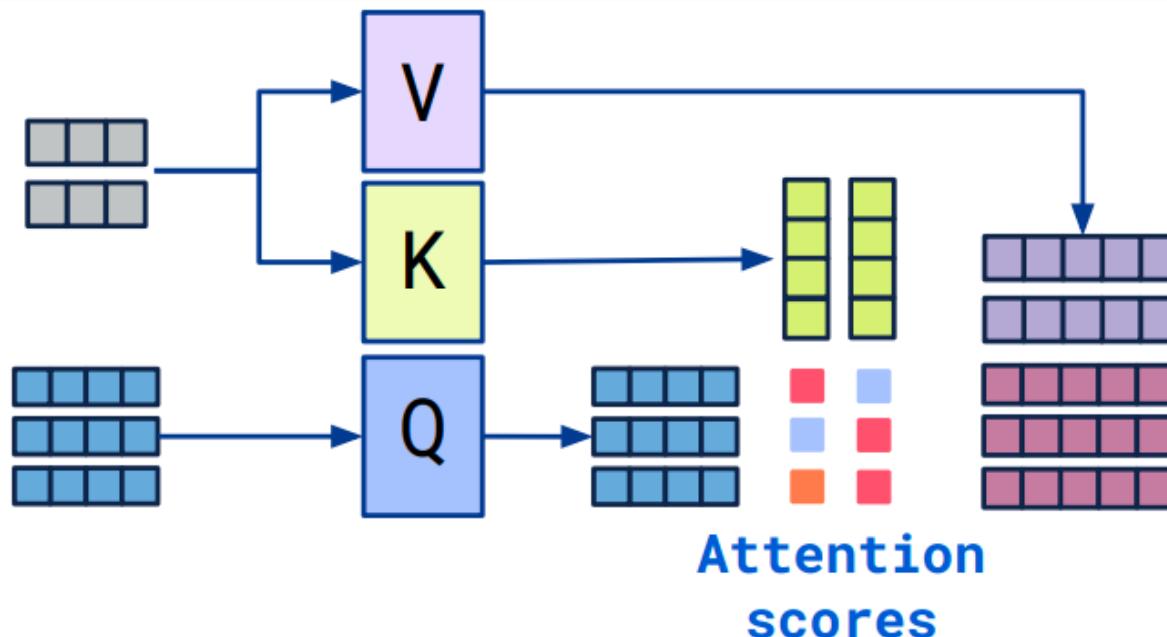
# 1. 自注意力機制 ( Self-Attention )

自注意力是 Transformer 的核心，它允許模型在處理某個詞時，考慮到該詞與序列中其他所有詞的關係。對於給定的輸入序列  $X = \{x_1, x_2, \dots, x_n\}$ ，自注意力機制首先將每個詞向量  $x_i$  映射為三個向量：查詢向量（Query） $Q$ 、鍵向量（Key） $K$  和值向量（Value） $V$ 。

- 查詢、鍵和值的計算：

$$Q = XW_Q, \quad K = XW_K, \quad V = XW_V$$

其中  $W_Q, W_K, W_V$  是可學習的權重矩陣， $X$  是輸入的詞向量矩陣。



## 1. Query ( 查詢向量 )

- 作用：表示當前需要關注的內容，類似於提出問題或查詢的向量。
- 來源：通常是來自輸入序列中某個詞或片段的編碼表示，經由線性變換生成。
- 功能：與 Key 進行相似度計算，決定輸入序列中哪些部分與 Query 關聯性更高。

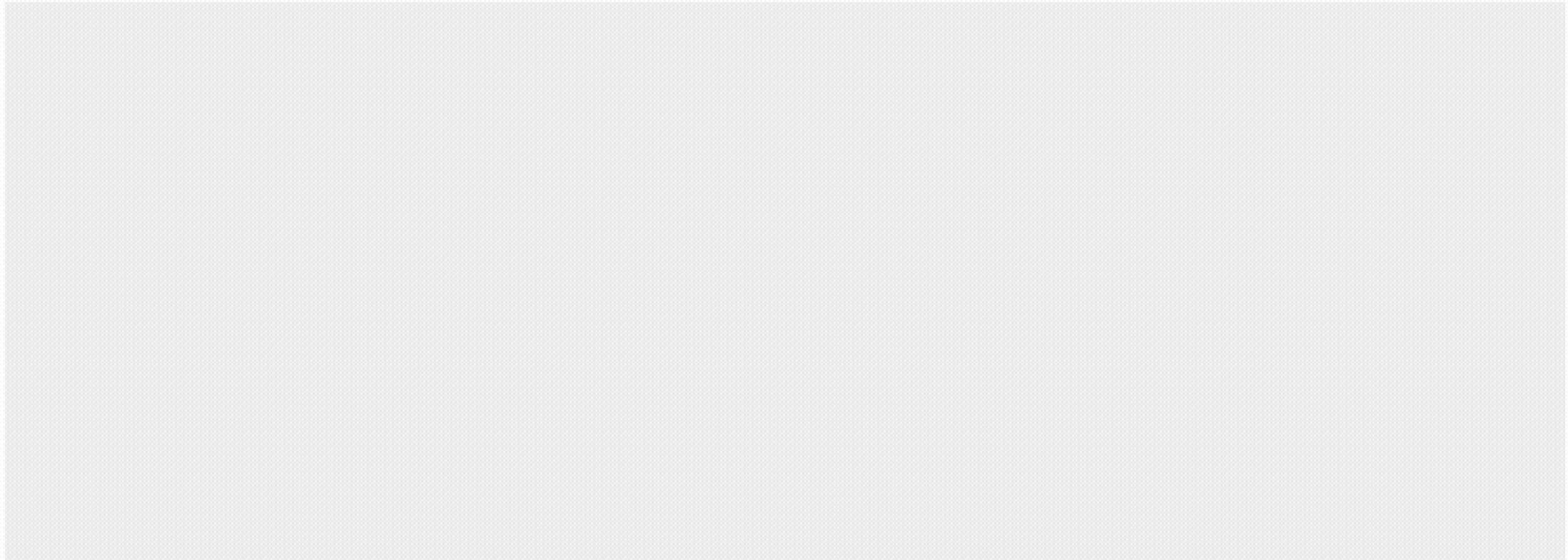
## 2. Key ( 鍵向量 )

- 作用：提供參考的標準，用於衡量輸入序列中每個詞或片段與 Query 的相關性。
- 來源：由輸入序列中每個詞或片段的表示經線性變換生成。
- 功能：與 Query 一起計算注意力分數（通常使用點積方式），以確定哪些資訊需要被關注。

## 3. Value ( 值向量 )

- 作用：包含具體的信息，用於生成最終的加權輸出。
- 來源：同樣來自輸入序列中每個詞或片段的表示，經線性變換生成。
- 功能：根據注意力分數分配權重，將相關資訊組合起來生成輸出。

Self-attention



input #1

1	0	1	0
---	---	---	---

input #2

0	2	0	2
---	---	---	---

input #3

1	1	1	1
---	---	---	---

clideo.com

- 計算注意力權重：計算查詢  $Q$  和鍵  $K$  之間的關聯性，並通過 Softmax 函數得到注意力權重：

$$\text{注意力} \quad \text{Attention}(Q, K, V) = \text{softmax}\left(\frac{QK^T}{\sqrt{d_k}}\right)V$$

**注意力分數**  
**注意力權重**

其中， $d_k$  是鍵向量的維度，這一公式通過計算查詢與鍵的內積來衡量它們的相似度，然後通過 Softmax 進行歸一化，使得權重和為 1。

- 多頭注意力：Transformer 中使用了**多頭注意力**機制，將自注意力計算並行化，使用多個注意力頭來捕捉不同的語義信息。每個注意力頭都有不同的查詢、鍵和值的投影矩陣，並且最終將各個頭的結果拼接後經過線性變換：

$$\text{MultiHead}(Q, K, V) = \text{Concat}(\text{head}_1, \text{head}_2, \dots, \text{head}_h)W_O$$

其中，每個頭的計算為：

$$\text{head}_i = \text{Attention}(QW_Q^i, KW_K^i, VW_V^i)$$

$h$  是注意力頭的數量， $W_O$  是最終的投影矩陣。

## 2. 前饋神經網絡 ( Feedforward Neural Network )

每個自注意力層後面會接上一個前饋神經網絡，這個網絡通常包含兩個線性變換和一個激活函數（通常使用 ReLU）：

$$\text{FFN}(x) = \max(0, xW_1 + b_1)W_2 + b_2$$

其中  $W_1, W_2$  是可學習的權重矩陣， $b_1, b_2$  是偏置項。

## 3. 編碼器 ( Encoder )

Transformer 的編碼器由多層相同結構的編碼器組成。每個編碼器層包括兩個主要部分：

1. **自注意力層**：用於捕捉序列中詞語之間的相互依賴關係。
2. **前饋神經網絡層**：用於進一步處理注意力的輸出。

每個編碼器層的輸入是來自上一層（或初始輸入）的輸出，並且在每一層中都會進行**殘差連接**（Residual Connection）和**層正則化**（Layer Normalization），以幫助訓練過程中的穩定性。

## 4. 解碼器 ( Decoder )

解碼器的結構與編碼器相似，不過它還額外引入了編碼器與解碼器之間的注意力機制，以便根據編碼器的輸出生成最終的預測。

1. **自注意力層**：這一層的計算與編碼器相同，不過解碼器中的自注意力機制會進行遮蔽（Masking），以防止模型在生成序列時看到未來的詞語。
2. **編碼-解碼注意力層**：這一層計算解碼器中每個位置對編碼器輸出的注意力。它的計算過程如下：

$$\text{Attention}(Q, K, V) = \text{softmax} \left( \frac{QK^T}{\sqrt{d_k}} \right) V$$

這裡的  $Q$  是解碼器的查詢向量， $K$  和  $V$  是編碼器的鍵和值。

3. **前饋神經網絡層**：與編碼器中的前饋層相同。

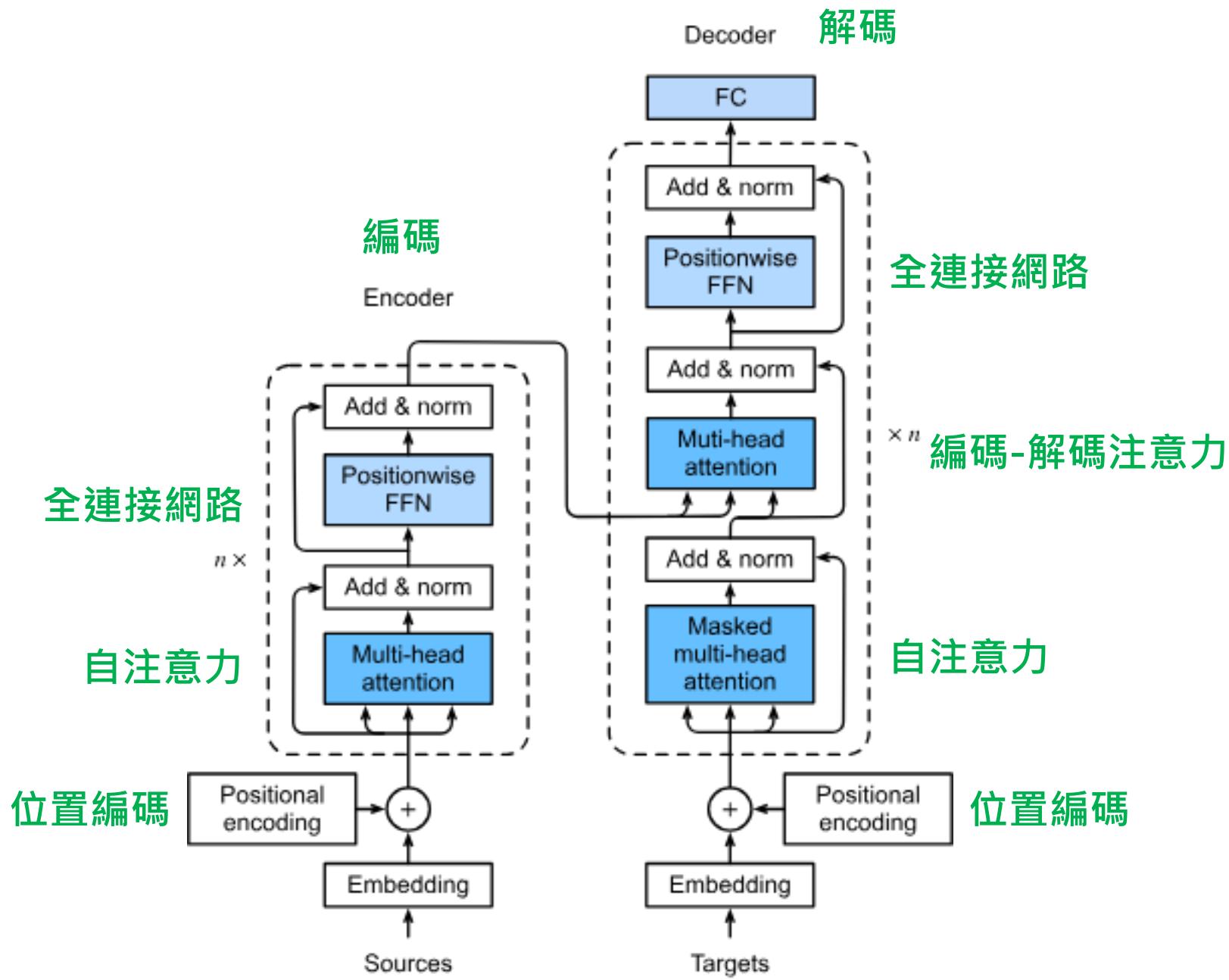
## 5. 位置編碼 ( Positional Encoding )

由於 Transformer 缺乏循環結構，因此無法像 RNN 或 LSTM 那樣天然地處理序列順序。為了解決這個問題，Transformer 引入了位置編碼 ( Positional Encoding )，將每個詞的位置信息加入到其詞向量中。位置編碼的計算公式如下：

$$\text{PE}(t, 2i) = \sin\left(\frac{t}{10000^{2i/d_{\text{model}}}}\right), \quad \text{PE}(t, 2i + 1) = \cos\left(\frac{t}{10000^{2i/d_{\text{model}}}}\right)$$

### 總結

Transformer 以其強大的自注意力機制和多頭注意力結構，成功解決了長程依賴問題，並且支持並行計算，使得它在處理大規模序列數據時表現出色。無論是在機器翻譯、文本生成還是其他自然語言處理任務中，Transformer 都取得了顯著的成果，其優越性已經使其成為現代 NLP 任務的基礎模型架構。



## 字詞

id	color
1	red
2	blue
3	green
4	blue

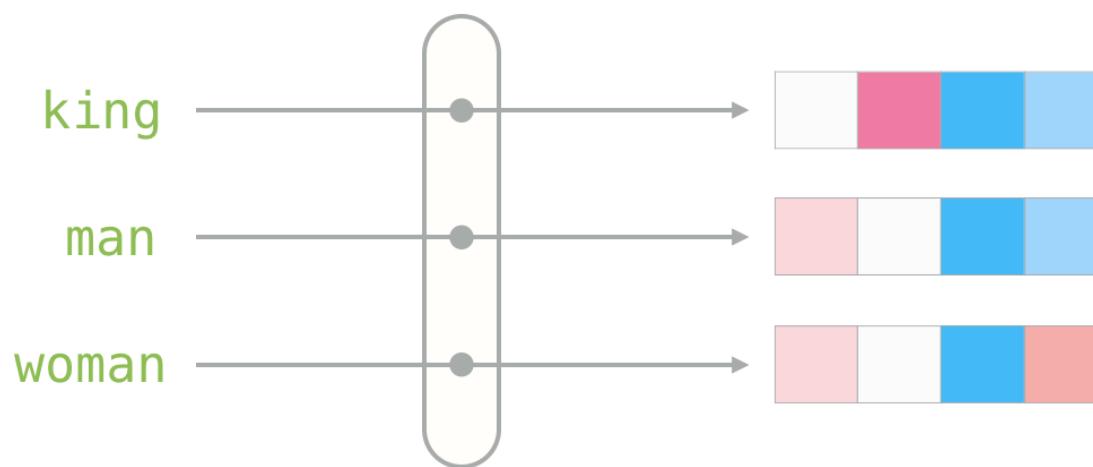


## 向量

id	color_red	color_blue	color_green
1	1	0	0
2	0	1	0
3	0	0	1
4	0	1	0

簡單、高維度、無關聯

## Word2vec

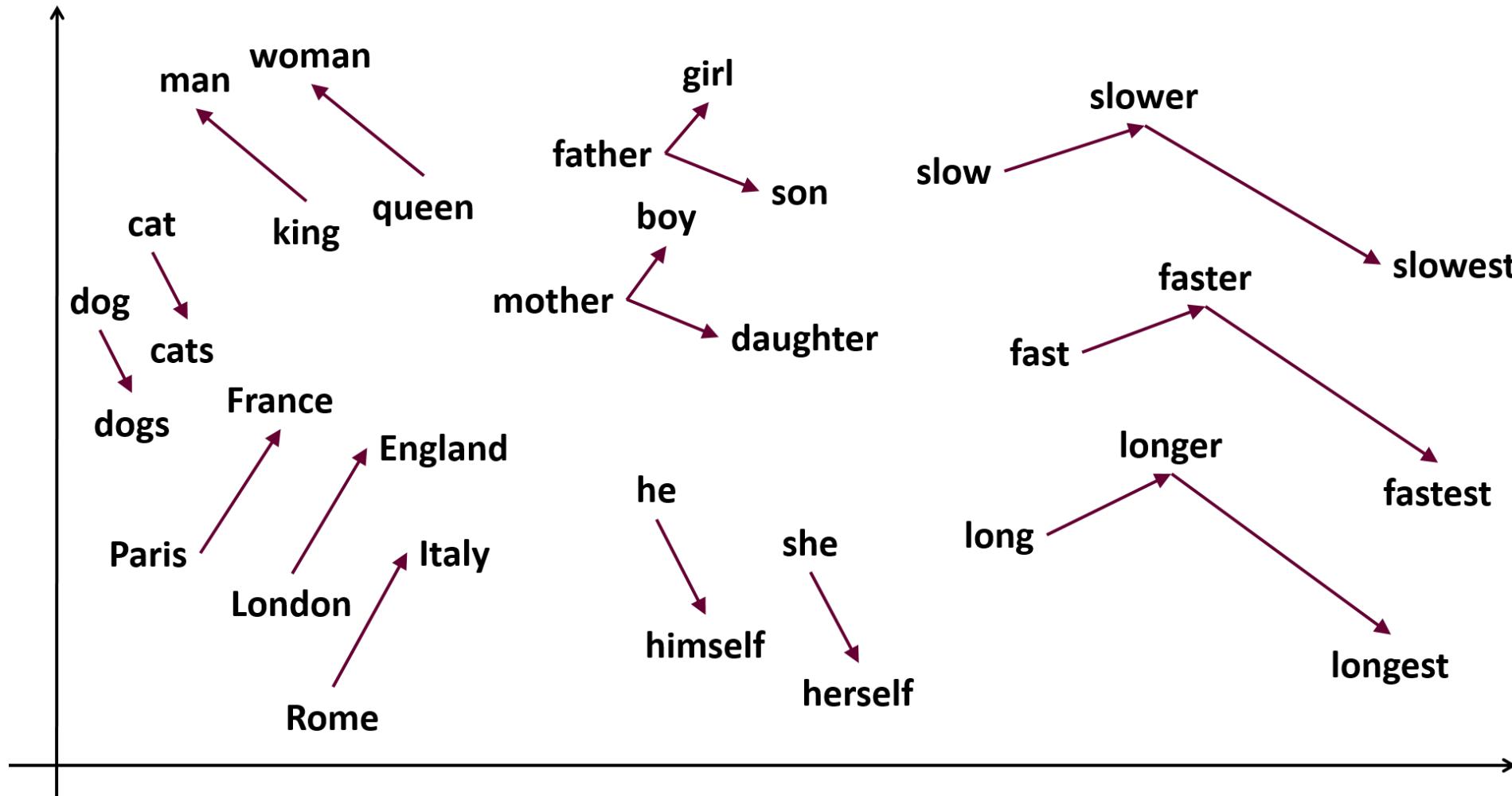


Jay	Trait #1	Trait #2	Trait #3	Trait #4	Trait #5
-0.4	0.8	0.5	-0.2	0.3	

Person #1	Trait #1	Trait #2	Trait #3	Trait #4	Trait #5
-0.3	0.2	0.3	-0.4	0.9	

Person #2	Trait #1	Trait #2	Trait #3	Trait #4	Trait #5
-0.5	-0.4	-0.2	0.7	-0.1	

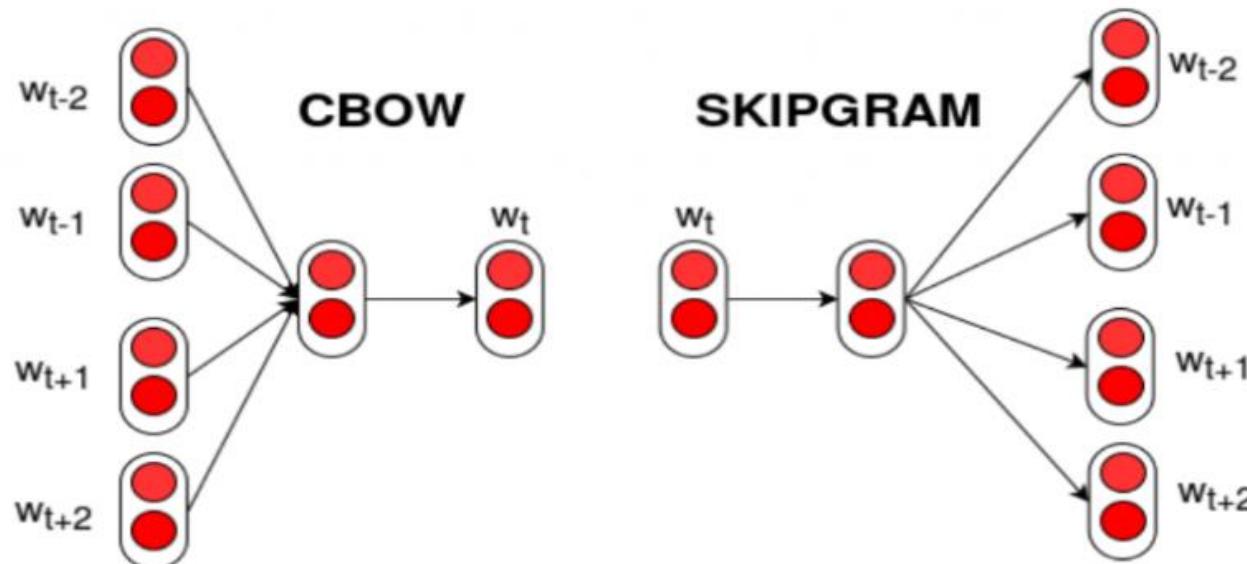
- 透過學習大量文本資料，將字詞用數學向量的方式來代表他們的語意。
- 將字詞嵌入到一個空間後，讓語意相似的單字可以有較近的距離。



# 1. Word2Vec 概述

Word2Vec 是由 Google 提出的詞向量模型，通過神經網絡學習詞語的低維密集向量表示，捕捉詞之間的語義關係。它有兩種主要架構：

- Skip-gram
- Continuous Bag of Words (CBOW)



$$\frac{1}{T} \sum_{t=1}^T \sum_{-c \leq j \leq c, j \neq 0} \log p(w_t | w_{t+j})$$

$$\frac{1}{T} \sum_{t=1}^T \sum_{-c \leq j \leq c, j \neq 0} \log p(w_{t+j} | w_t)$$

## 2. Skip-gram 模型

### 目標

給定中心詞  $w_t$ ，預測上下文詞  $w_{t+j}$ ，最大化條件概率：

$$P(w_{t+j}|w_t)$$

### 模型公式

條件概率通過 softmax 定義為：

$$P(w_O|w_I) = \frac{\exp(\mathbf{v}_O^\top \mathbf{v}_I)}{\sum_{w \in V} \exp(\mathbf{v}_w^\top \mathbf{v}_I)}$$

Softmax函數

- $w_I$ ：中心詞 ( Input Word ) 。
- $w_O$ ：上下文詞 ( Output Word ) 。
- $\mathbf{v}_I$ ：中心詞的詞向量。
- $\mathbf{v}_O$ ：上下文詞的詞向量。
- $V$ ：詞彙表的大小。

## 損失函數

對整個語料的損失函數為負對數似然：

$$L = - \sum_{t=1}^T \sum_{j=-c, j \neq 0}^c \log P(w_{t+j} | w_t)$$

- $T$ ：語料中詞的總數。
- $c$ ：窗口大小。

最大化對數似然

### 3. CBOW 模型

#### 目標

與 Skip-gram 相反，CBOW 根據上下文詞  $w_{t-c}, \dots, w_{t+c}$  預測中心詞  $w_t$ 。

#### 模型公式

條件概率為：

$$P(w_t | w_{t-c}, \dots, w_{t+c}) = \frac{\exp(\mathbf{v}_t^\top \mathbf{v}_C)}{\sum_{w \in V} \exp(\mathbf{v}_w^\top \mathbf{v}_C)}$$

其中：

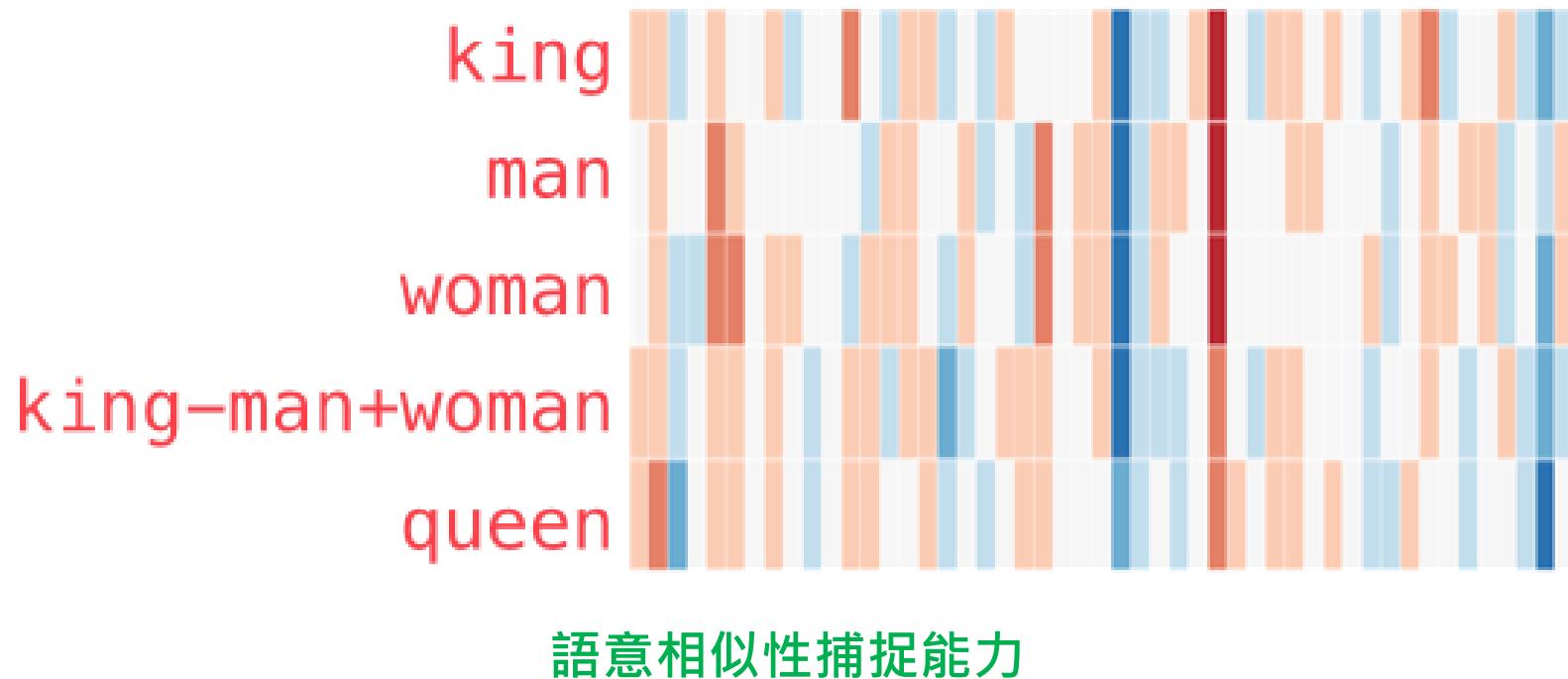
$$\mathbf{v}_C = \frac{1}{2c} \sum_{j=-c, j \neq 0}^c \mathbf{v}_{t+j}$$

- $\mathbf{v}_C$ ：上下文向量的平均值。

## 損失函數

$$L = - \sum_{t=1}^T \log P(w_t | w_{t-c}, \dots, w_{t+c})$$

king - man + woman  $\approx$  queen



# Word Embedding



16:11

**Word Embedding  
and Word2Vec,  
Clearly Explained!!!**

# 1. Seq2Seq 模型概述

Seq2Seq 是一種用於處理序列輸入和輸出任務的模型架構，通常應用於：

- 機器翻譯
- 聊天機器人
- 文本摘要

核心結構包括：

1. 編碼器 ( Encoder )：將輸入序列編碼為固定大小的上下文向量 ( Context Vector )。
2. 解碼器 ( Decoder )：根據上下文向量生成輸出序列。

## 2. 模型結構與公式

### 編碼器

編碼器通常使用 RNN、LSTM 或 GRU，逐步處理輸入序列  $\mathbf{x} = (x_1, x_2, \dots, x_T)$ ，生成隱狀態序列  $\mathbf{h} = (h_1, h_2, \dots, h_T)$ 。

每個時間步的計算為：

$$h_t = f(h_{t-1}, x_t)$$

- $h_t$ ：時間步  $t$  的隱藏狀態。
- $f$ ：RNN 單元，如 LSTM 或 GRU 的遞迴函數。

最終，編碼器將輸入序列壓縮為上下文向量  $c$ ，通常為最後的隱藏狀態  $h_T$ ：

$$c = h_T$$

## 解碼器

解碼器同樣使用 RNN，根據上下文向量  $c$  和之前生成的輸出序列  $\mathbf{y} = (y_1, y_2, \dots, y_{T'})$  進行生成。

每一步的隱藏狀態計算為：

$$s_t = f(s_{t-1}, y_{t-1}, c)$$

- $s_t$ ：解碼器時間步  $t$  的隱藏狀態。

生成輸出的條件概率為：

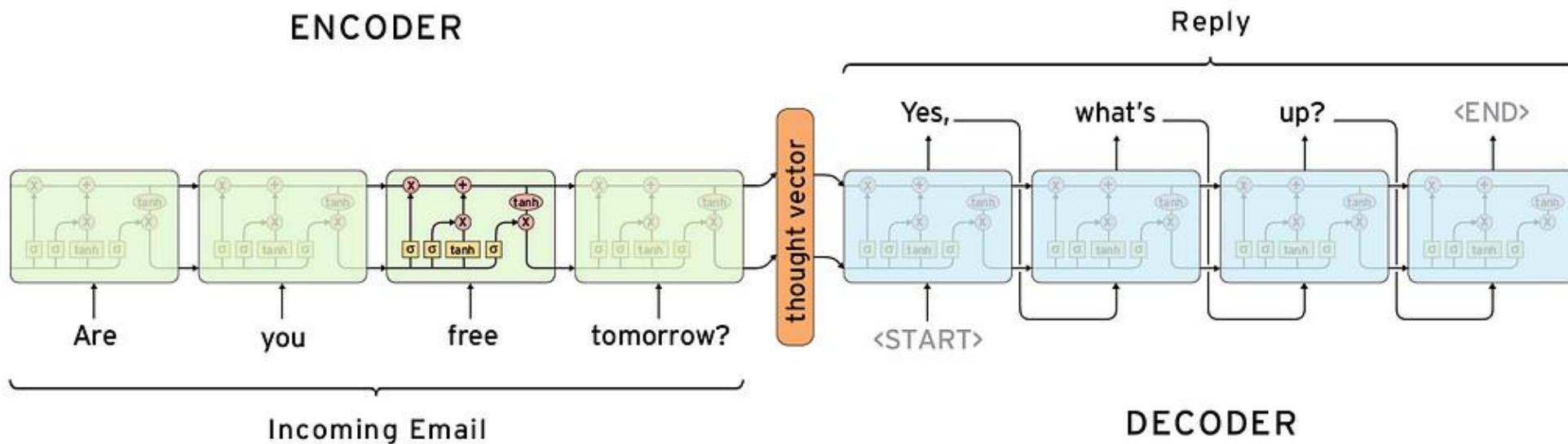
$$P(y_t | y_1, \dots, y_{t-1}, c) = \text{softmax}(W_o s_t)$$

- $W_o$ ：輸出層的權重矩陣。

### 3. 損失函數

對於給定的輸入序列  $\mathbf{x}$  和目標輸出序列  $\mathbf{y}$ ，損失函數為序列的交叉熵損失：

$$L = - \sum_{t=1}^{T'} \log P(y_t | y_1, \dots, y_{t-1}, c)$$



# Sequence to Sequence

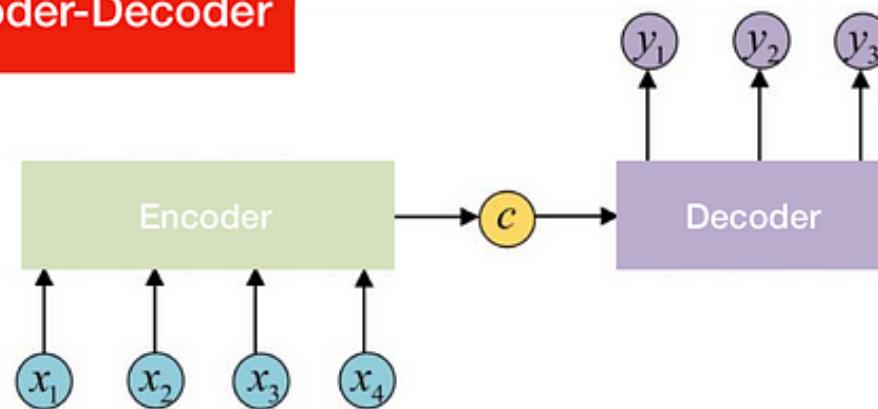


16:49

**Seq2seq and  
Encoder-Decoder  
Neural Networks:  
Clearly Explained!!!**

# Attention Mechanism

Encoder-Decoder



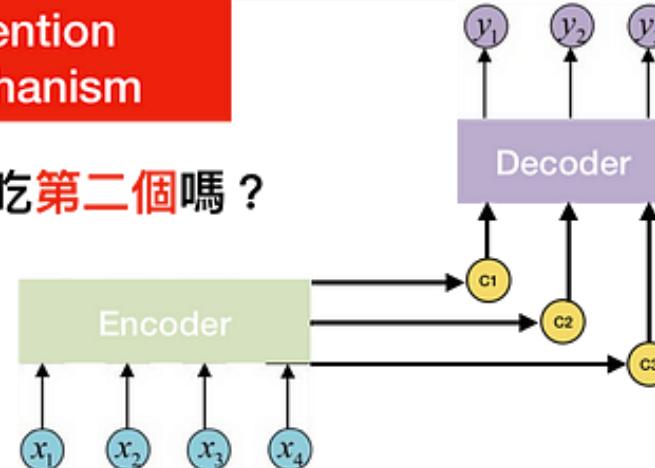
總統，  
現在只吃一個  
**Context vector**，  
模型訓練不好，  
怎麼辦？

吃一個含所有信息的**Context vector**，訓練結果不好

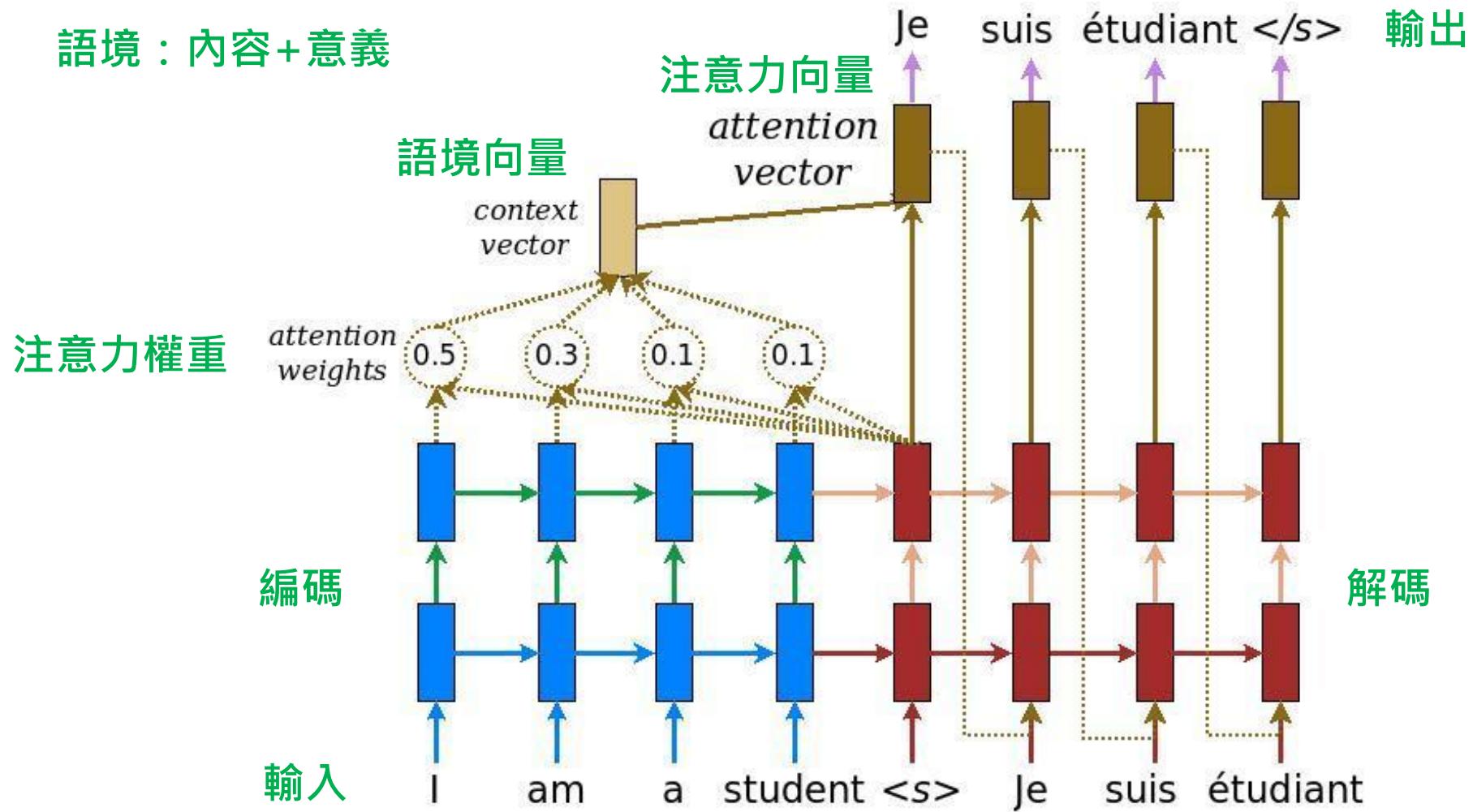


Attention  
Mechanism

那你有吃**第二個**嗎？



# Seq2seq with attention



## 4. 注意力機制 ( Attention Mechanism )

原始的 Seq2Seq 模型使用固定的上下文向量  $c$ ，在長序列上表現有限。注意力機制通過動態權重分配來改進模型。

### 上下文向量

上下文向量  $c_t$  在解碼過程中由加權的編碼器隱狀態組成：

$$c_t = \sum_{i=1}^T \alpha_{t,i} h_i$$

- $\alpha_{t,i}$ ：注意力權重，表示時間步  $t$  的解碼器對編碼器隱狀態  $h_i$  的關注程度。

## 注意力權重

注意力權重通過對齊函數  $e_{t,i}$  計算，並經過 softmax 正規化：

$$\alpha_{t,i} = \frac{\exp(e_{t,i})}{\sum_{j=1}^T \exp(e_{t,j})}$$

對齊函數  $e_{t,i}$  的常見形式：

$$e_{t,i} = v_a^\top \tanh(W_a s_{t-1} + U_a h_i)$$

- $v_a, W_a, U_a$ ：可學參數。

# Attention Neural Network



15:50

**Attention:  
Clearly Explained!!!**

## 5. 模型變體

### 基於 Transformer 的 Seq2Seq

- 使用自注意力 ( Self-Attention ) 取代 RNN 。
- 編碼器和解碼器基於多頭注意力機制和前饋神經網絡 。

輸入序列與輸出序列通過注意力權重相互作用，公式為：

$$\text{Attention}(Q, K, V) = \text{softmax} \left( \frac{QK^\top}{\sqrt{d_k}} \right) V$$

- $Q, K, V$ ：查詢、鍵、值矩陣 。
- $d_k$ ：鍵的維度，用於縮放 。

# Positional Encoding ( 位置編碼 )

Positional Encoding 是 Transformer 模型中的關鍵組件，旨在向詞嵌入中引入序列中詞語的位置信息。這是因為 Transformer 的自注意力機制是並行運算的，無法直接捕捉輸入序列中詞語的順序。

## 1. Positional Encoding 的公式

位置編碼是一個固定的函數，將每個位置  $\text{pos}$  映射到向量  $PE(\text{pos})$ 。公式如下：

$$PE(\text{pos}, 2i) = \sin\left(\frac{\text{pos}}{10000^{2i/d_{\text{model}}}}\right)$$

索引/維度：位置的編碼

$$PE(\text{pos}, 2i + 1) = \cos\left(\frac{\text{pos}}{10000^{2i/d_{\text{model}}}}\right)$$

經驗值

其中：

- $\text{pos}$ ：序列中詞的絕對位置。
- $i$ ：向量維度中的索引。
- $d_{\text{model}}$ ：詞嵌入的維度。

資料維度大、頻率範圍大、編碼複雜度高

## 2. Positional Encoding 的直觀理解

### 1. 不同維度的頻率範圍

- 位置  $\text{pos}$  被轉換成多維度的正弦和餘弦值，每個維度的頻率由  $\frac{1}{10000^{2i/d_{\text{model}}}}$  控制。
- 高頻分量（低維）用於表示短距離位置信息，低頻分量（高維）用於表示長距離位置信息。

### 2. 正交性與穩定性

- 正弦和餘弦的週期性使不同位置的表示具有區分性。
- 兩個位置的相對位置信息可以通過向量之間的線性運算提取。

這裡的  $10000^{2i/d_{\text{model}}}$  是一個指數縮放因子，根據維度  $i$  的索引進行調整。

- 當  $i = 0$  時，分母接近 1，頻率最高（快速振盪）。
- 當  $i = d_{\text{model}} - 1$  時，分母接近 10000，頻率最低（緩慢變化）。

通過調整不同維度的頻率範圍，Positional Encoding 能夠捕捉不同尺度上的位置信息。

## 1. 頻率的範圍與分佈

位置編碼的核心目的是為不同的維度提供具有不同頻率的波形，使模型能夠區分不同位置並學習序列的順序特徵。

- 在公式  $\frac{pos}{10000^{\frac{2i}{d}}}$  中， $10000^{\frac{2i}{d}}$  為指數增長，導致頻率跨越非常大的範圍。
- $10000$  作為基數是一個足夠大的數值，可以在常見的序列長度（例如文本的句子或段落）中生成頻率適中的正弦與餘弦波形。

## 2. 穩定的數值尺度

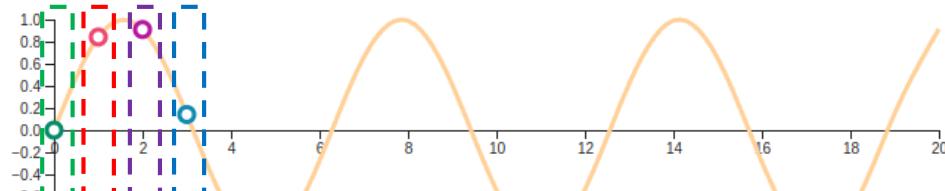
- 當  $i$  接近  $d$  的上限時， $10000^{\frac{2i}{d}}$  的值會變得非常大。**頻率極低**
- 如果基數過小，指數增長的結果會導致數值變得過於極端，可能引發數值溢出或導致梯度不穩定。
- $10000$  是經驗選擇，能有效避免數值過大或過小，並與序列長度、編碼維度等實際模型參數匹配。

# Positional Encoding

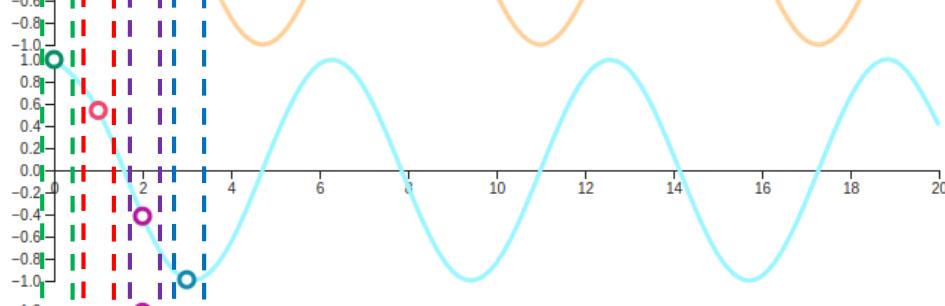
資料順序

索引

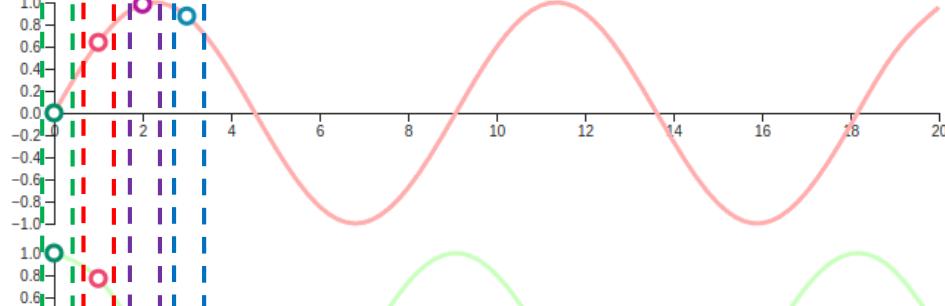
i=0



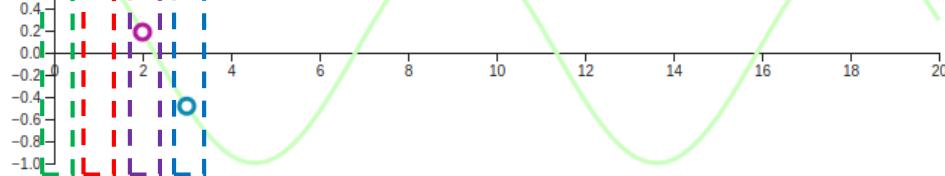
i=1



i=2



i=3



pos

p0	p1	p2	p3	
0.000	0.841	0.909	0.141	i=0
1.000	0.540	-0.416	-0.990	i=1
0.000	0.638	0.983	0.875	i=2
1.000	0.770	0.186	-0.484	i=3

d=4(資料維度)

Positional Encoding

$$PE_{(pos,2i)} = \sin\left(\frac{pos}{10000^{2i/d_{model}}}\right)$$

$$PE_{(pos,2i+1)} = \cos\left(\frac{pos}{10000^{2i/d_{model}}}\right)$$

位置編碼

Settings: d = 50

The value of each positional encoding depends on the *position (pos)* and *dimension (d)*. We calculate result for every *index (i)* to get the whole vector.

# Cosine Similarity ( 餘弦相似度 )

Cosine Similarity 是一種衡量兩個向量之間相似度的方法，特別適用於高維空間中，廣泛用於文本處理和自然語言處理 ( NLP ) 中的向量比較，例如詞嵌入 ( Word Embeddings ) 或文檔向量。

---

## 1. 定義

Cosine Similarity 衡量的是兩個向量之間的夾角餘弦值，而非它們的歐幾里得距離。它的公式為：

$$\text{cosine\_similarity}(\mathbf{u}, \mathbf{v}) = \cos(\theta) = \frac{\mathbf{u} \cdot \mathbf{v}}{\|\mathbf{u}\| \|\mathbf{v}\|}$$

其中：

- $\mathbf{u}, \mathbf{v}$ ：待比較的向量。

- $\mathbf{u} \cdot \mathbf{v}$ ：向量的點積，定義為：

$$\mathbf{u} \cdot \mathbf{v} = \sum_{i=1}^n u_i v_i$$

- $\|\mathbf{u}\|, \|\mathbf{v}\|$ ：向量的  $L^2$  範數（模長），定義為：

$$\|\mathbf{u}\| = \sqrt{\sum_{i=1}^n u_i^2}$$

## 2. 範圍與意義

Cosine Similarity 的值範圍為：

$$\text{cosine\_similarity}(\mathbf{u}, \mathbf{v}) \in [-1, 1]$$

- 1：完全相似（方向相同）。
- 0：無相似性（向量正交）。
- -1：完全不相似（方向相反）。

# Cosine Similarity



10:13

**Cosine Similarity:  
Clearly Explained!!!**

# Residual Connection ( 殘差連接 )

Residual Connection 是深度神經網路中一種架構設計，用於緩解模型訓練中因梯度消失或梯度爆炸而導致的性能下降問題。它首次在 ResNet ( Residual Network ) 中被提出，並廣泛應用於 Transformer 等現代深度學習模型。

## 1. 定義

在殘差連接中，輸入  $\mathbf{x}$  與經過一個或多個層（例如線性層、卷積層等）變換後的輸出  $\mathcal{F}(\mathbf{x})$  相加：

$$\mathbf{y} = \mathcal{F}(\mathbf{x}) + \mathbf{x}$$

- $\mathbf{x}$ ：輸入張量 ( Residual Input ) 。
- $\mathcal{F}(\mathbf{x})$ ：表示需要學習的非線性映射（如神經網路層的輸出）。
- $\mathbf{y}$ ：殘差連接的輸出。

## 2. 為什麼需要 Residual Connection

### 1. 解決深層網路的退化問題

在深度模型中，增加網路層數可能導致性能下降，這被稱為網路的退化問題。殘差連接可以幫助優化過程，讓學習更深層網路變得可行。

### 2. 保留原始信息

殘差連接將輸入直接傳遞給輸出，保留了原始特徵信息，有助於梯度的穩定傳播。

### 3. 易於學習的恒等映射

如果網路層的學習無效，模型可以輕鬆退化為恒等映射（即  $\mathcal{F}(\mathbf{x}) = \mathbf{x}$ ），從而確保模型的基本性能。

### 3. 在 Transformer 中的應用

在 Transformer 中，Residual Connection 用於每個子層（例如 Multi-Head Attention 和 Feed-Forward Network）之間。其公式為：

$$\text{Output} = \text{LayerNorm}(\mathbf{x} + \mathcal{F}(\mathbf{x}))$$

- 步驟：

1. 計算子層的輸出  $\mathcal{F}(\mathbf{x})$ 。
2. 將  $\mathcal{F}(\mathbf{x})$  與原始輸入  $\mathbf{x}$  相加。
3. 對結果進行層歸一化 ( Layer Normalization )。

這樣的設計確保每個子層的輸入包含了來自前層的直接信息。

# Layer Normalization ( 層歸一化 )

Layer Normalization 是一種神經網路正規化技術，用於加速訓練和提高模型的穩定性。它通過對每個樣本的神經元激活值進行標準化，使其在訓練過程中保持一致的分佈。

## 1. 定義

Layer Normalization 的核心操作是對每個輸入樣本的激活值進行標準化，公式如下：

標準化公式：

$$\hat{\mathbf{h}}_i = \frac{\mathbf{h}_i - \mu}{\sigma + \epsilon} \quad \text{其中：}$$

- $\mathbf{h}_i$ ：某一層的輸入激活值向量。
- $\mu = \frac{1}{H} \sum_{j=1}^H \mathbf{h}_j$ ：該層神經元激活值的均值。
- $\sigma = \sqrt{\frac{1}{H} \sum_{j=1}^H (\mathbf{h}_j - \mu)^2}$ ：該層神經元激活值的標準差。
- $\epsilon$ ：一個小正數，防止分母為零。
- $\gamma$  和  $\beta$ ：可學參數，分別用於縮放和平移標準化後的值。
- $H$ ：該層中神經元的數量。

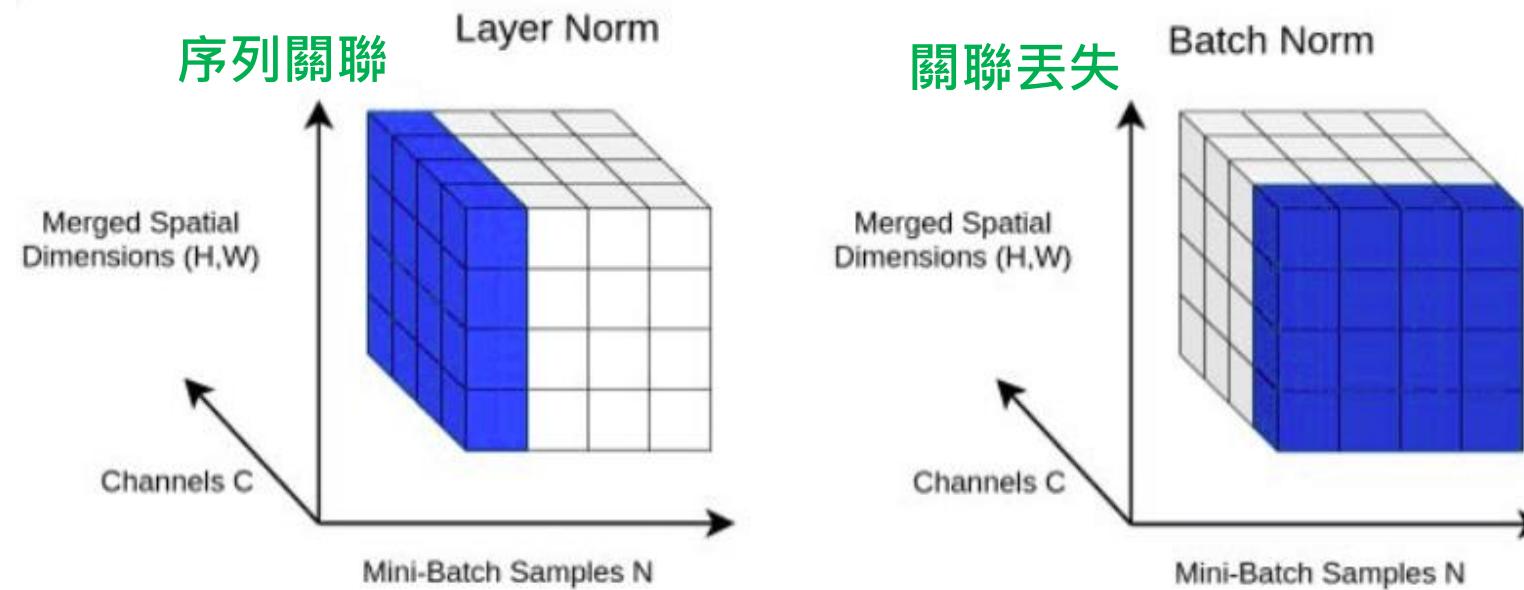
輸出公式：

$$\mathbf{y}_i = \gamma \hat{\mathbf{h}}_i + \beta$$

## 2. 與其他正規化方法的區別

特性	Layer Normalization	Batch Normalization
歸一化範圍	每個樣本內的所有神經元	整個批次中的每個神經元
計算依賴性	僅依賴單個樣本	依賴於整個批次（需要計算批次均值和方差）
使用場景	更適合序列建模、RNN、Transformer 等場景	更適合 CNN 等需要大批次訓練的場景
批量大小影響	與批量大小無關	批量大小過小時性能可能下降

場景	原因
序列建模 ( 如 RNN )	Batch Normalization 對時間序列的依賴可能導致信息丟失，而 Layer Normalization 能保留時間序列關係。
小批次訓練	Layer Normalization 不依賴於批次均值和方差，適合小批次甚至單樣本場景。
Transformer 架構	每層輸出經 Layer Normalization 正規化，有效提升多層深度模型的穩定性和性能。



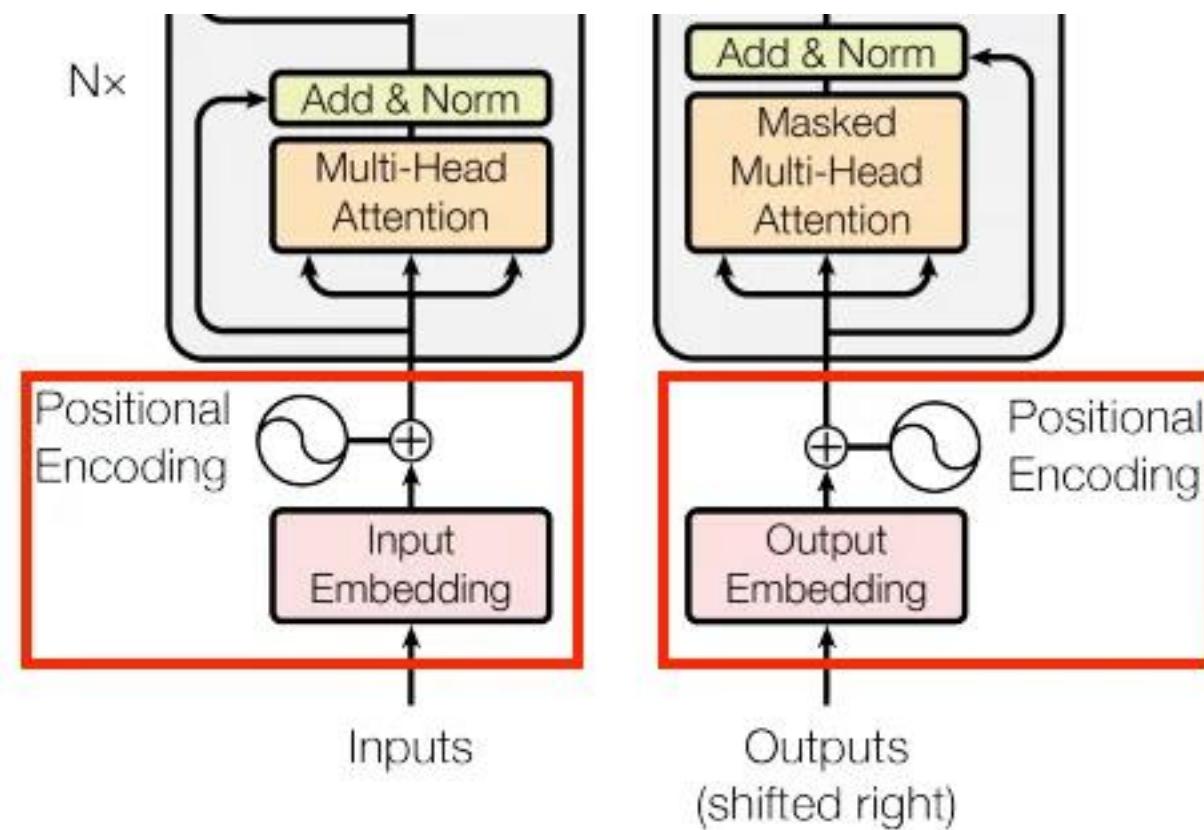
# Transformer Neural Network



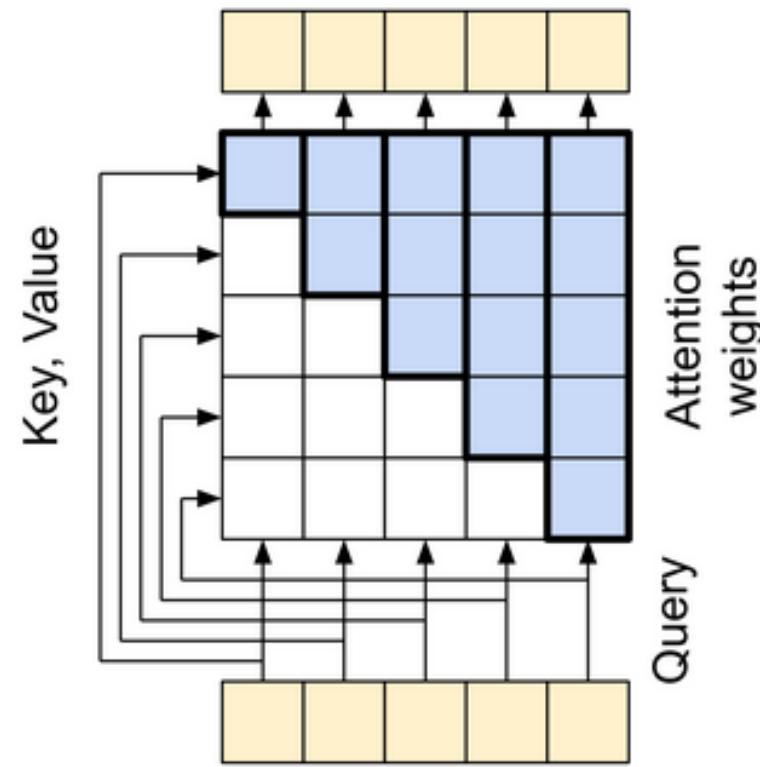
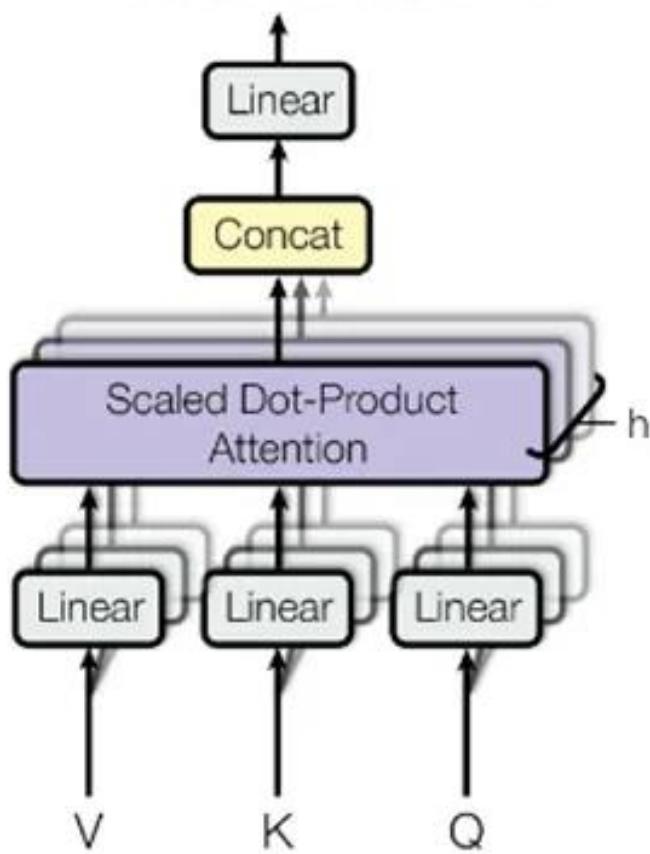
36:14

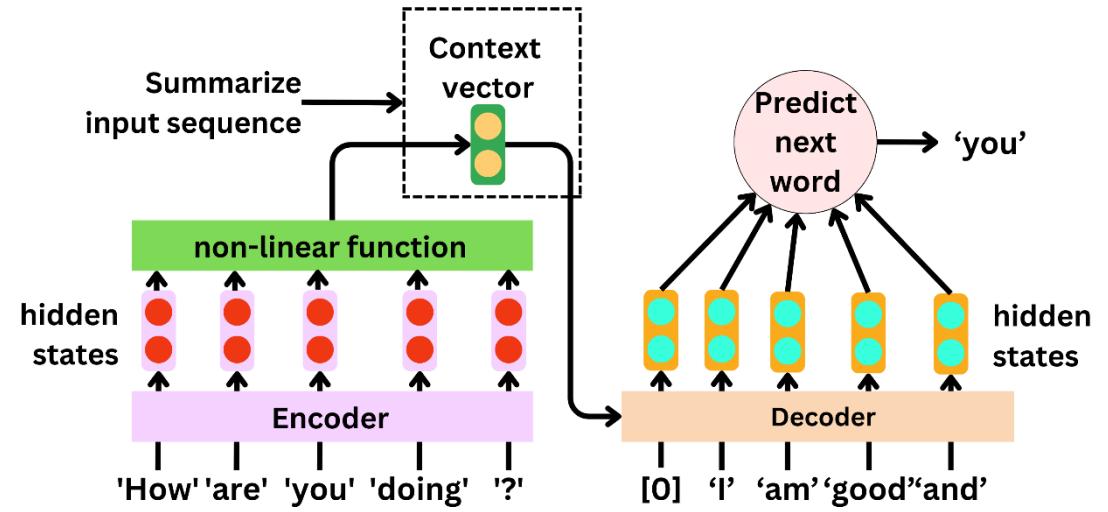
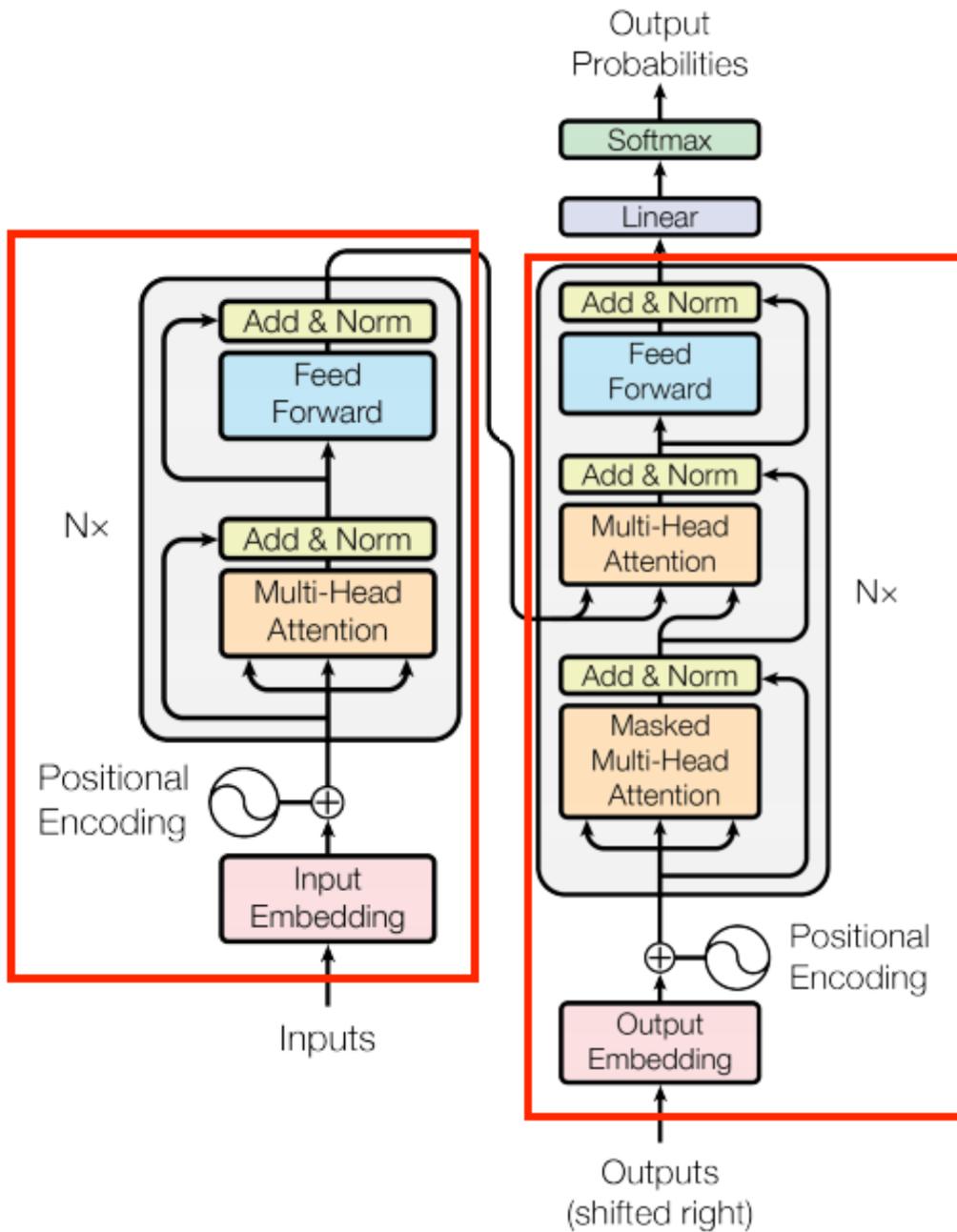
**Transformer  
Neural Networks:  
Clearly Explained!!!**

# Word Embedding and Positional Encoding



# Self-Attention





**Decoder-only Transformer** 是一種基於 Transformer 架構的模型，專注於 **序列生成任務**，如自然語言生成（NLG）、語音生成、程式碼生成等。與標準的編碼器-解碼器（Encoder-Decoder）架構不同，解碼器專用 Transformer 僅包含 Transformer 的解碼器部分。這種設計的核心特點是透過自回歸（auto-regressive）方法生成序列。

## 架構簡介

### 1. 單向處理（Unidirectional Processing）

- 解碼器專用 Transformer 僅處理輸入序列，並根據已處理的內容逐步生成新輸出。
- 模型中的注意力機制採用 **遮罩自注意力**（Masked Self-Attention），確保每個位置只能關注當前位置及其之前的內容。

## 2. 模型結構

每個 Transformer 解碼器層包括以下部分：

1. 遮罩自注意力層 ( Masked Self-Attention Layer ) :

- 計算序列中每個位置的表示，僅基於當前和之前位置的資訊。
- 防止模型在生成時使用未來的資訊。

2. 前饋神經網絡 ( Feed-Forward Neural Network, FFN ) :

- 提升序列表示的非線性轉換能力。

3. 殘差連接與層正則化 ( Residual Connections and Layer Normalization ) :

- 加速收斂，穩定訓練過程。

## 運作機制

解碼器專用 Transformer 通過自回歸生成輸出：

### 1. 輸入處理：

- 將輸入序列嵌入 (embedding) 為固定維度向量，並加入位置編碼 (Positional Encoding)，提供序列順序資訊。

### 2. 遮罩注意力：

- 將未來位置遮罩，使模型在每個位置只能看到過去及當前資訊。

### 3. 逐步生成：

- 輸出序列的每個位置依賴於之前的位置逐步生成：
  - 第一步生成第一個 token。
  - 使用第一個 token 預測第二個 token。
  - 以此類推。

## 數學表達

假設輸入序列为  $x = [x_1, x_2, \dots, x_T]$ ，模型目標是生成對應的輸出序列  $y = [y_1, y_2, \dots, y_T]$ 。

1. 遮罩自注意力計算：

$$A_{\text{masked}} = \text{softmax} \left( \frac{QK^\top}{\sqrt{d_k}} + M \right)$$

- $Q, K, V$  為查詢、鍵、和值向量。
- 遮罩矩陣  $M$  確保  $A_{ij} = 0$  當  $j > i$ 。

$$M = \begin{cases} 0 & \text{if } j \leq i \\ -\infty & \text{if } j > i \end{cases}$$

2. 輸出生成：模型生成序列的概率分佈：

$$P(y_1, \dots, y_T) = \prod_{t=1}^T P(y_t | y_1, \dots, y_{t-1})$$

這表示每個位置的輸出依賴於過去的位置。

# Decoder-only Transformer



36:44

**Decoder-Only  
Transformers:  
Clearly Explained!!!**

# Matrix Algebra



**Essential Matrix Algebra  
for Neural Networks,  
Clearly Explained!!!**

# Matrix Algebra



23:42

**The Matrix Math  
Behind Transformer  
Neural Networks,  
One Step at a Time!!!**

## GPT ( Generative Pre-trained Transformer ) 本身就是一種 Decoder-Only Transformer

比較維度	Decoder-Only Transformer	GPT
是否具體化應用	通用框架	具體化實現 · 專注生成任務
訓練框架	不限 ( 僅指架構本身 )	預訓練 ( Pre-training ) + 微調 ( Fine-tuning )
模型版本演進	無特定版本或規範	GPT-1, GPT-2, GPT-3, GPT-4 等版本
數據規模與資源	依需求調整	通常基於超大規模語料 ( 特別是 GPT-3/4 )
應用能力	理論上可靈活應用	展現出強大的泛用性與生成能力

- **因果遮罩 ( Causal Masking ) :**

二者都利用因果遮罩來控制注意力機制，只能考慮當前及之前的序列內容，從而進行自回歸生成。

- **適用任務：**

主要用於生成相關的任務，如文本生成、補全、摘要、對話等。

ChatGPT 是基於 GPT 的專門版本，經過微調以優化為對話代理，旨在模擬人類對話的流暢性和上下文理解能力。

特別針對用戶與 AI 的互動進行優化，重點在於提供更自然且上下文相關的回答。

比較維度	GPT	ChatGPT
主要用途	通用生成模型，用於多種 NLP 任務	對話優化模型，專注於人機互動
訓練目標	預測下一個詞	提供自然、連貫的對話體驗
訓練方式	預訓練（無監督學習）	預訓練 + 微調（如 RLHF）
上下文處理	主要基於單一輸入進行生成	支援多輪對話與上下文記憶
安全性與控制	安全性控制相對較弱	強調過濾不當內容與優化用戶體驗

LLM 是大型語言模型（ Large Language Model ）的縮寫，它是基於深度學習技術構建的一種人工智能模型，專門用於自然語言處理任務。以下是 LLM 的一些主要特點和應用：

## 特點

### 1. 基於大量數據訓練

LLM 通常由包含數十億到數千億參數的神經網路構成，並利用大規模的文本數據進行訓練。

### 2. 多樣化任務能力

它可以應用於多種自然語言處理任務，如文本生成、翻譯、摘要、問題回答、對話等。

### 3. 上下文理解

LLM 能夠分析和生成與上下文相關的高品質文本。

### 4. 預訓練與微調

通過預訓練（ Pre-training ）學習一般語言知識，並通過微調（ Fine-tuning ）適應特定任務。

# 應用

## 1. 文本生成

撰寫文章、寫作輔助（如 OpenAI 的 GPT 系列）。

## 2. 機器翻譯

自然語言的多語種翻譯。

## 3. 對話系統

智慧客服、聊天機器人（如 ChatGPT）。

## 4. 搜索引擎與推薦系統

提升資訊檢索和內容推薦的精確度。

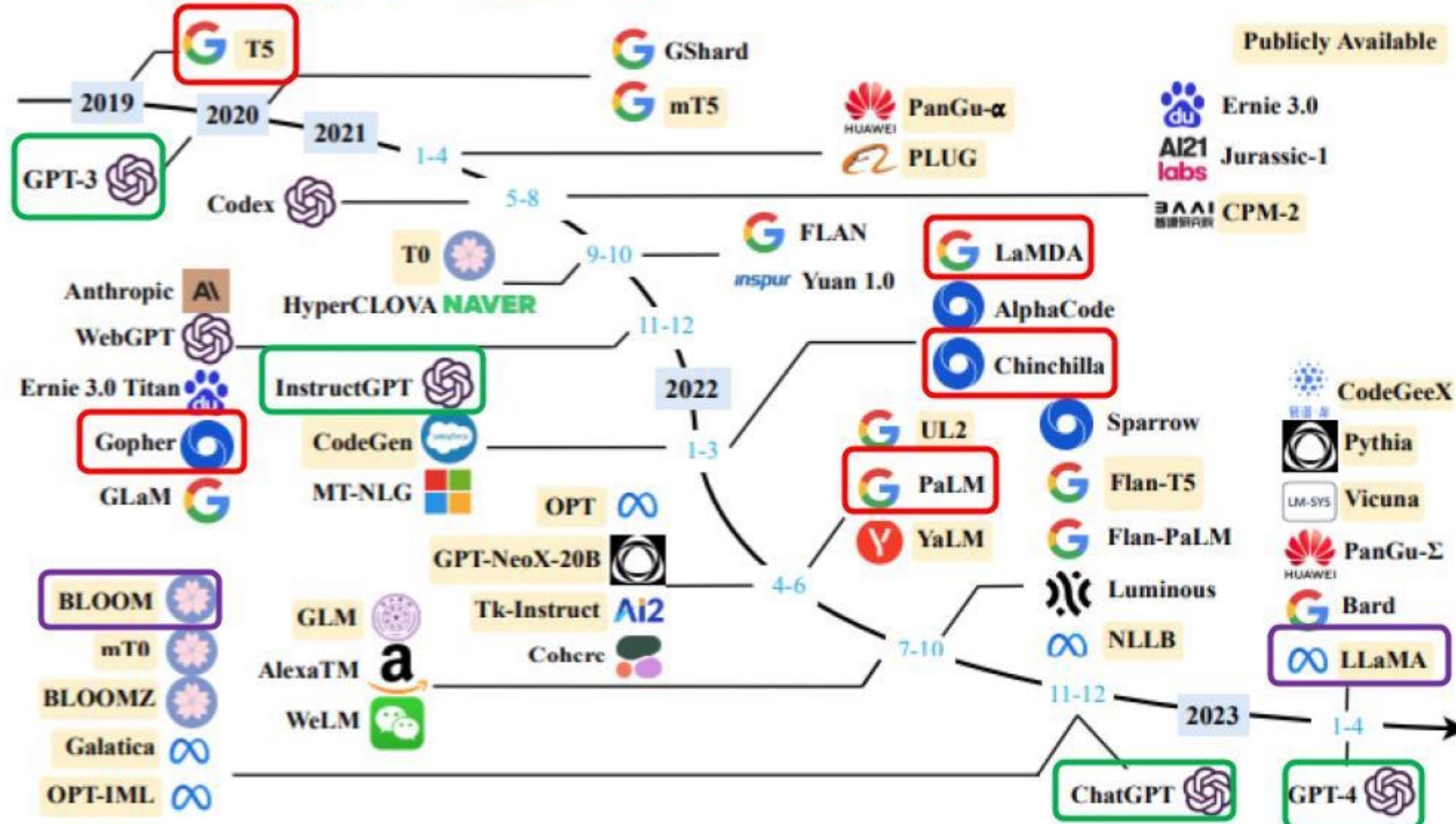
## 5. 教育與學術輔助

提供解答、教學輔助及研究建議。

# Evolution of Large Language Models



# LLMs 和它們的產地



## 開放式 LLM

### 1. GPT 系列 (OpenAI)

- 版本：GPT-3、GPT-4
- 特點：專注於通用自然語言生成和對話，支援多語言，具備優秀的上下文理解能力。
- 應用：ChatGPT、Codex（程式碼生成）、DALL·E 整合。

### 2. LLaMA 系列 (Meta)

- 版本：LLaMA、LLaMA 2
- 特點：輕量化設計，開源版本可用於研究與開發，支援多種 NLP 任務。
- 應用：社群研究及應用原型開發。

### 3. BERT 系列 ( Google )

- 版本：BERT、RoBERTa ( Meta 優化版 )、ALBERT ( 輕量版 )
- 特點：專注於句子分類、情感分析和問答系統，較適合 NLP 微調。
- 應用：Google Search、資訊提取。

### 4. OPT 系列 ( Meta )

- 版本：OPT-175B
- 特點：開源大模型，注重與 GPT-3 相似的設計，但降低了運行成本。
- 應用：學術與開源社群實驗。

## 專業用途 LLM

### 1. PaLM 系列 ( Google )

- 版本：PaLM 2
- 特點：專為對話生成和多模態處理設計，支援多語言和高級推理。
- 應用：Google Bard、醫學專業應用（Med-PaLM）。

### 2. Claude 系列 ( Anthropic )

- 版本：Claude 1、Claude 2
- 特點：注重 AI 安全性和可控性，設計更符合倫理需求。
- 應用：企業客服、自動化助手。

### 3. Bloom ( BigScience )

- **特點**：完全開源，支援 46 種語言和 13 種程式語言。
- **應用**：學術研究與多語言應用。

### 4. Grok ( Samsung )

- **特點**：專為企業內部應用開發，結合內部生態系統的資料。



Graph Neural Network

