

第 4 章、組譯器

作者：陳鍾誠

旗標出版社



第 4 章、組譯器

- 4.1 組譯器簡介
- 4.2 組譯器的演算法
- 4.3 完整的組譯範例
- 4.4 實務案例：處理器 IA32 上的 GNU 組譯器

4.1 組譯器簡介

- 組譯器乃是將組合語言轉換為機器碼的工具。
 - 組合語言 → (組譯器) → 目的檔 (或執行檔)
- 組譯器是組合語言程式師所使用的主要工具。

組譯器的過程示意圖

組合語言

```
MUL    R5, R2, R2
ADD     R1, R2, R5
ADD     R2, R4, R2
```

目的檔

組譯器
Assembler

```
15 52 20 00
13 12 50 00
13 24 20 00
```

圖 4.1 組譯器的過程示意圖

簡單的組合語言程式

►範例 4.1 簡單的組合語言程式

組合語言程式碼			說明
	LD	R1, B	載入記憶體變數 B 到暫存器 R1 當中
	ST	R1, A	將暫存器 R1 存回記憶體變數 A 當中
	RET		返回
A:	RESW	1	保留一個字組 (Word) 給變數 A
B:	WORD	29	宣告變數 B 為字組, 並設初值為 29

組譯：將組合語言轉譯成目的碼

►範例 4.2 為組合語言程式加上目的碼

位址	程式碼	目的碼（絕對定址版）	目的碼（相對定址版）
0000	LD R1, B	00100010	001F000C
0004	ST R1, A	0110000C	011F0004
0008	RET	2C000000	2C000000
000C	A: RESW 1	00000000	00000000
0010	B: WORD 29	0000001D	0000001D

組譯的原理 (絕對定址)

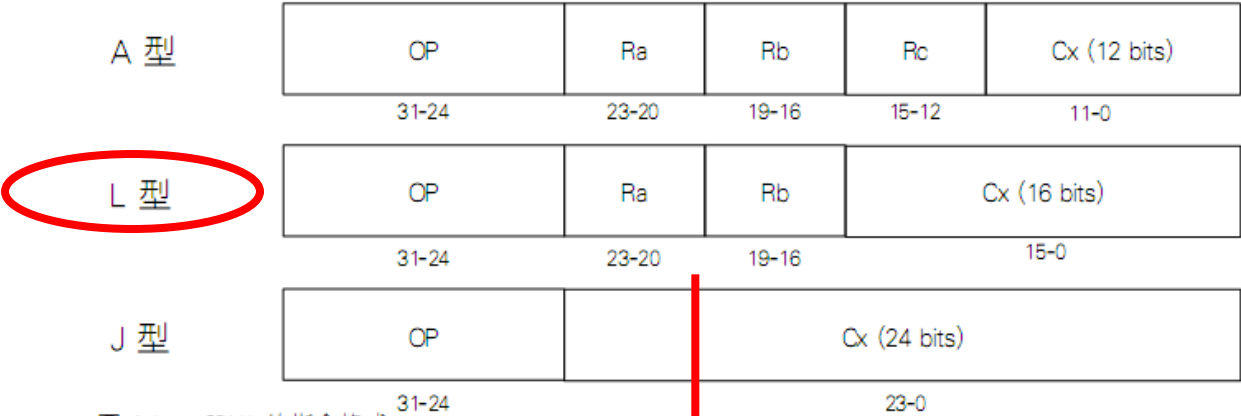


圖 A.2 CPU0 的指令格式

表格 A.1 CPU0 的指令編碼表

類型	格式	指令	OP	說明
載入 儲存	L	LD ¹	00	載入 word
	L	ST	01	儲存 word
	L	LDB	02	載入 byte
	L	STB	03	儲存 byte
	A	LDR	04	LD 的暫存器版
	A	STR	05	ST 的暫存器版
	A	LBR	06	LDB 的暫存器版
	A	SBR	07	STB 的暫存器版
	L	LDI	08	立即載入

圖 4.2 將 LD R1, B 指令以絕對定址法編為目的碼

LD	Ra,	[Rb	+	Cx]
LD	R1,			B
00	1	0		0010

組譯的原理 (相對於 PC 定址)

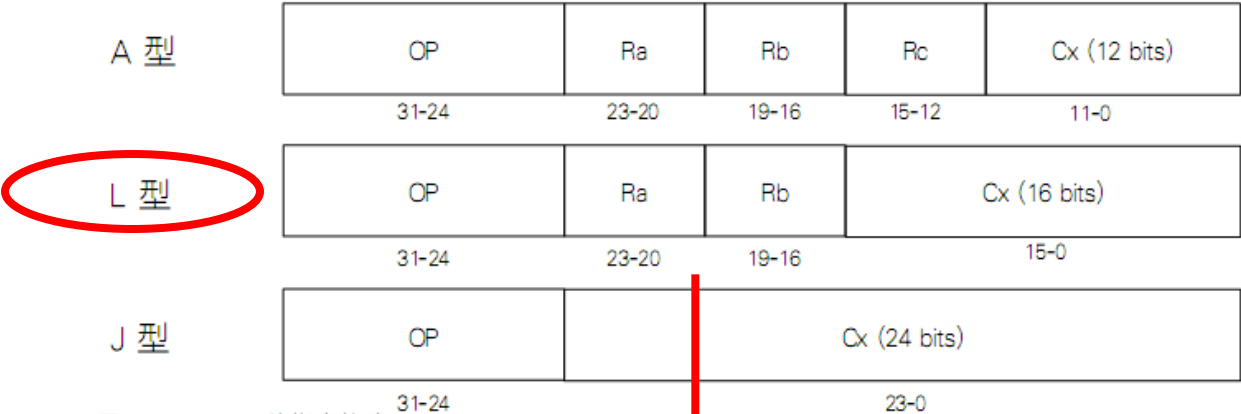


圖 A.2 CPU0 的指令格式

表格 A.1 CPU0 的指令編碼表

類型	格式	指令	OP	說明
載入儲存	L	LD ¹	00	載入 word
	L	ST	01	儲存 word
	L	LDB	02	載入 byte
	L	STB	03	儲存 byte
	A	LDR	04	LD 的暫存器版
	A	STR	05	ST 的暫存器版
	A	LBR	06	LDB 的暫存器版
	A	SBR	07	STB 的暫存器版
	L	LDI	08	立即載入

圖 4.3 將 LD R1, B 指令以相對於 PC 的方法編為目的碼

指令編碼					計算 (Cx=B-PC)	
LD	Rd,	[Ra	+	Cx]		0x0010 (B)
LD	R1,	R15	+	(B-PC)	-	0x0004 (PC)
00	1	F		000C	=	0x000C (Cx)

二階段的組譯方式

- (1). 運算元轉換：

- 將指令名稱轉換為機器語言
- 例如 LD 轉為00, ST 轉為01等

- (2). 參數轉換：

- 將暫存器轉為代號，符號轉換成機器位址
- 例如 R1 轉為 1，A 轉為 000C，B 轉為 0010 等。

- (3). 資料轉換：

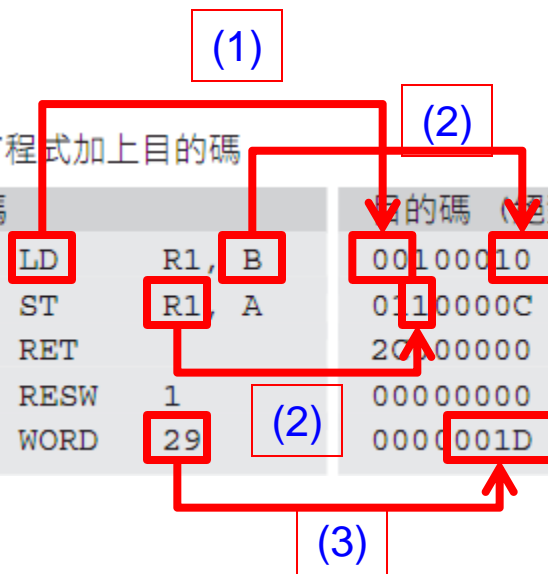
- 將原始程式當中的資料常數轉換為內部的機器碼
- 例如 29 轉換為 001D。

- (4). 目的碼產生：

- 根據指令格式, 轉換成目的碼, 輸出到目的檔中。

►範例 4.2 為組合語言程式加上目的碼

位址	程式碼	目的碼 (絕對定址版)
0000	LD R1, B	00100010
0004	ST R1, A	0110000C
0008	RET	20000000
000C	A: RESW 1	00000000
0010	B: WORD 29	0000001D



映像檔

- 映像檔：最簡單的目的碼
- 組合語言 → (組譯器) → 映像檔

►範例 4.2 為組合語言程式加上目的碼

位址	程式碼	目的碼 (絕對定址版)
0000	LD R1, B	00100010
0004	ST R1, A	0110000C
0008	RET	2C000000
000C	A: RESW 1	00000000
0010	B: WORD 29	0000001D



範例 4.3 範例 4.2 的映像檔 (相對定址版)

```
001F000C 011F0004 2C000000 00000000
0000001D
```

as0 組譯器

►範例 4.4 使用 as0 組譯器組譯 Ex4_1.asm0

組譯方法與過程

```
C:\ch12>as0 Ex4_1.asm0 Ex4_1.obj0
Assembler:asmFile=Ex4_1.asm0 objFile=Ex4_1.obj0
=====Assemble=====
                LD      R1, B
                ST      R1, A
                RET
A:              RESW    1
B:              WORD    29
=====PASS1=====
0000            LD      R1, B                L  0 (NULL)
0004            ST      R1, A                L  1 (NULL)
0008            RET                                J 2C (NULL)
000C A:          RESW    1                    D F0 (NULL)
0010 B:          WORD    29                  D F2 (NULL)
=====SYMBOL TABLE=====
000C A:          RESW    1                    D F0 (NULL)
0010 B:          WORD    29                  D F2 (NULL)
=====PASS2=====
0000            LD      R1, B                L  0 001F000C
0004            ST      R1, A                L  1 011F0004
0008            RET                                J 2C 2C000000
000C A:          RESW    1                    D F0 00000000
0010 B:          WORD    29                  D F2 0000001D
=====Save to ObjFile:Ex4_1.obj0=====
001F000C011F00042C00000000000000000000000001D
```

說明

組譯 Ex4_1.asm0
輸出到 Ex4_1.obj0

讀入程式並輸出檢視

組譯的第一階段
計算位址
並建立符號表

顯示符號表

組譯的第二階段
編定目的碼

將目的碼存入檔案
Ex4_1.obj0

4.2 組譯器的演算法

- 第一階段
 - 計算符號位址

資料結構：符號表

- 第二階段
 - 組譯指令與資料

組譯方法與過程

```
C:\ch12>as0 Ex4_1.asm0 Ex4_1.obj0
Assembler:asmFile=Ex4_1.asm0 objFile=Ex4_1.obj0
=====Assemble=====
```

```
LD      R1, B
ST      R1, A
RET
```

```
A:      RESW      1
B:      WORD      29
```

=====PASS1=====

0000	LD	R1, B	L 0 (NULL)
0004	ST	R1, A	L 1 (NULL)
0008	RET		J 2C (NULL)
000C A:	RESW	1	D F0 (NULL)
0010 B:	WORD	29	D F2 (NULL)

```
=====SYMBOL TABLE=====
```

```
000C A:      RESW 1          D F0 (NULL)
0010 B:      WORD 29         D F2 (NULL)
```

=====PASS2=====

0000	LD	R1, B	L 0	001F000C
0004	ST	R1, A	L 1	011F0004
0008	PRT		J 2C	2C000000
000C A:	RESW	1	D F0	00000000
0010 B:	WORD	29	D F2	0000001D

```
=====Save to ObjFile:Ex4 1.obj0=====
```

001F000C011F00042C000000000000000000001D

第一階段 (計算符號位址)

- 1. 決定每一個指令所佔記憶空間的大小
 - 例如
 - 決定 WORD、RESW 等指令所定義的資料長度
 - 決定 LD、ST 等指令所佔空間的大小
- 2. 計算出程式當中每一行的位址。
- 3. 儲存每一個標籤與變數的位址
 - 例如
 - 變數 A 為 0x000C
 - 變數 B 為 0x0010

組譯方法與過程

```
C:\ch12>as0 Ex4_1.asm0 Ex4_1.obj0
Assembler:asmFile=Ex4_1.asm0 objFile=Ex4_1.obj0
=====Assemble=====
          LD      R1, B
          ST      R1, A
          RET
A:         RESW   1
B:         WORD   29
=====PASS1=====
0000      LD      R1, B           L  0 (NULL)
0004      ST      R1, A           L  1 (NULL)
0008      RET                                J 2C (NULL)
000C A:    RESW   1           D F0 (NULL)
0010 B:    WORD   29          D F2 (NULL)
=====SYMBOL TABLE=====
000C A:    RESW   1           D F0 (NULL)
0010 B:    WORD   29          D F2 (NULL)
=====PASS2=====
0000      LD      R1, B           L  0 001F000C
0004      ST      R1, A           L  1 011F0004
0008      RET                                J 2C 2C000000
000C A:    RESW   1           D F0 00000000
0010 B:    WORD   29          D F2 0000001D
=====Save to ObjFile:Ex4_1.obj0=====
001F000C011F00042C00000000000000000000000001D
```

第二階段 (組譯指令與資料)

- (1). 轉換指令OP欄位為機器碼

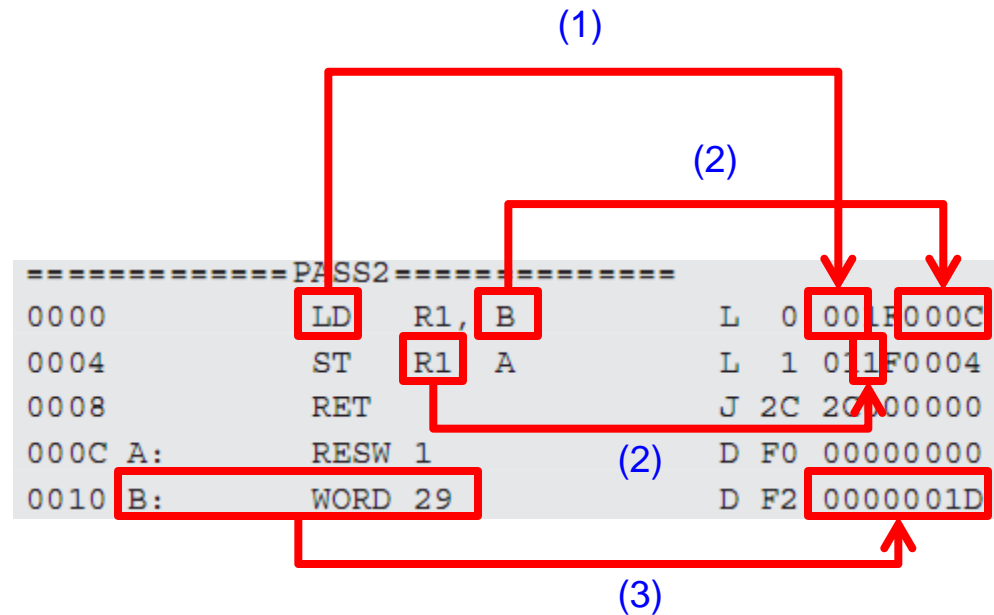
- 例如

- LD 轉換為 00
- ST 轉換為 01

- (2). 轉換指令參數為機器碼

- 例如

- R1轉換為 1
- B 轉換為 000C



- (3). 轉換資料定義指令為位元值

- 例如

- WORD B 29 轉為 0000001D

- (4). 產生目的碼並輸出到目的檔當中

```
=====Save to ObjFile:Ex4_1.obj0=====
001F000C011F00042C00000000000000000000000001D
```

將目的碼存入檔案
Ex4_1.obj0

組譯器的資料結構

- 運算碼表 (Op Table)
 - 儲存指令與代碼的配對表
 - 通常使用雜湊表格
- 符號表 (Symbol Table)
 - 儲存符號與位址的配對表
 - 通常使用雜湊表格

範例 4.5 資料結構 1 - 指令表

LD	00
ST	01
LDB	02

範例 4.6 資料結構 2 - 符號表

A	0000000C
B	00000010

第一階段 (PASS1)

- 計算位址

組譯器的第一階段演算法

```
Algorithm AssemblerPass1
Input AssemblyFile
Output SymbolTable
SymbolTable = new Table();
file = open(AssemblyFile)
while not file.end
    line = readLine(file)
    if line is comment
        continue
    label = label(line)
    if label is not null
        symbolRecord =
            symbolTable.search(label)
        if symbolRecord is not null
            report error
        else
            symbolTable.add(label, address)
    end if
    op = operator(line)
    opRecord = opTable.search(op);
    if opRecord is not null
        address += 4;
    else if op is 'BYTE'
        address += 1*length(parameters)
    else if op is 'WORD'
        address += 4 * length(parameters)
    else if op is 'RESB'
        address += length(parameter 1)
    else if op is 'RESW'
        address += 4 * length(parameter 1)
    else
        report error
    end if
end while
End Algorithm
```

說明

組譯器的第一階段演算法

輸入：組合語言檔

輸出：符號表

建立空的符號表

開啟組合語言檔

當檔案還沒結束前，繼續讀檔
讀下一行

如果該行為註解

則忽略此行，繼續下一輪迴圈

取得該行中的標記

如果該行有標記

於符號表中尋找該標記

如果找到該標記

則報告錯誤，標記重複定義

否則

將(標記、位址)放入符號表中

取得該行中的指令部分(助憶符號)

於指令表中尋找該指令

如果找到該指令

則將位址加 4

如果指令是 BYTE

則將位址加 1 * 參數個數

如果指令是 WORD

則將位址加 4 * 參數個數

如果指令是 RESB

則將位址加上參數 1

如果指令是 RESW

則將位址加上 4 * 參數 1

如果不屬於上述情形之一，

則代表該指令拼寫有誤，顯示錯誤訊息

第二階段 (PASS2) – 主程式

- 指令轉為機器碼

組譯器的第二階段演算法

```
Algorithm AssemblerPass2
Input AssmeblyFile, SymbolTable
Ouptut ObjFile
  file = open(AssemblyFile)
  while not file.end
    line = readLine(file)
    (op, parameter) = parse(line)
    opRecord = opTable.search(op)
    if opRecord is not null
      objCode = translateInstruction
        (parameter, address, opRecord)
      address += length(objCode)
    else if op is 'WORD' or 'BYTE'
      objCode = translateData(line)
      address += length(objCode)
    else if op is 'RESB'
      address += parameter[1]
    else if op is 'RESW'
      address += 4 * parameter[1]
    end if
    output ObjCode to ObjFile
  end while
End Algorithm
```

說明

組譯器的第二階段演算法

輸入：組合語言檔，符號表

輸出：目的檔

開啟組合語言檔作為輸入

當檔案還沒結束前，繼續讀檔

讀下一行

取得指令碼與參數

於指令表中尋找該指令

如果找到該指令

將指令轉換為目的碼

計算下一個指令位址

如果指令是 WORD 或 BYTE

將資料轉換為目的碼

計算下一個指令位址

如果指令是 RESB

則將位址加上參數 1

如果指令是 RESW

則將位址加上 4 * 參數 1

將目的碼寫入目的檔當中

第二階段 (PASS2) – 指令轉換函數

- 根據指令類型
 - L 型
 - A 型
 - J 型
- 轉換成該型編碼

```
Algorithm TranslateInstruction
Input parameter, pc, opRecord
Output objCode
  if (opRecord.type is L)
    Ra = parameter[1]
    if (parameter[3] is Constant)
      Rb = 0
      Cx = toInteger(parameter[2]);
    if (parameter[3] is Variable)
      Cx = address(Variable) - pc
      Rb = parameter[2]
    end if
    objCode = opRecord.opCode
      + id(Ra)+id(Rb)+hex(Cx);
  else if (op.type is A)
    Ra = parameter[1]
    Rb = parameter[2]
    if (parameter[3] is Register)
      Rc = parameter[3]
    else if (parameter[3] is Constant)
      Cx = toInteger(parameter[3]);
    end if
    objCode = opRecord.opCode
      + id(Ra)+id(Rb)+id(Rc)+hex(Cx)
  else if (op.type is J)
    Cx = parameter[1]
    objCode = opRecord.opCode+hex(Cx)
  end if
  return objCode
End Algorithm
```

轉換指令為目的碼

輸入：參數、程式計數器、指令記錄

輸出：目的碼

如果是 L 型指令

設定 Ra 參數

如果是常數

設定 Cx 為該常數

如果是變數

設定 Cx 為位移 (標記-PC)

設定 Rb 參數

設定目的碼

如果是 A 型指令

取得 Ra

取得 Rb

如果參數 3 是暫存器

取得 Rc

如果參數 3 是常數

設定 Cx 為該常數

設定目的碼

如果是 J 型指令

取得 Cx

設定目的碼

傳回目的碼

4.3 完整的組譯範例

- 範例：陣列加總功能

- 功能

- 如右圖 C 語言所示

- 原始程式

- 如範例 4.7 所示

- 組譯結果

- 如範例 4.8 所示

C 語言

```
int a[] = {3, 7, 4};  
int *aptr = &a;  
int sum;  
for (i=3; i>0; i--) {  
    sum += *aptr;  
    aptr += 4;  
}  
return sum;
```

原始程式

►範例 4.7 組合語言程式及其 C 語言對照版 (加總功能)

行號	組合語言 (檔案 ArraySum.asm0)	C 語言
1	LDI R1, 0 ; R1=0	int a[] = {3, 7, 4};
2	LD R2, aptr ; R2=aptr	int *aptr = &a;
3	LDI R3, 3 ; R3=3	int sum;
4	LDI R4, 4 ; R4=4	for (i=3; i>0; i--) {
5	LDI R9, 1 ; R9=1	sum += *aptr;
6	FOR:	aptr += 4;
7	LD R5, [R2] ; R5=*aptr	}
8	ADD R1, R1, R5 ; R1+=*aptr	return sum;
9	ADD R2, R2, R4 ; R2+=4	
10	SUB R3, R3, R9 ; R3--;	
11	CMP R3, R0 ; if (R3!=0)	
12	JNE FOR ; goto FOR;	
13	ST R1, sum ; sum=R1	
14	LD R8, sum ; R8=sum	
15	RET	
16	a: WORD 3, 7, 4 ; int a[]={3, 7, 4}	
17	aptr: WORD a ; int *aptr = &a	
18	sum: WORD 0 ; int sum = 0	

組譯結果

- 組譯報表
 - 範例 4.8
- 符號表
 - 圖 4.6
- 目的檔
 - 範例 4.9

範例 4.8 組合語言程式及其目的碼 (加總功能)

記憶體位址	組合語言	指令類型	OP	目的碼
0000	LDI R1, 0	L	8	08100000
0004	LD R2, aptr	L	0	002f003c
0008	LDI R3, 3	L	8	08300003
000c	LDI R4, 4	L	8	08400004
0010	LDI R9, 1	L	8	08900001
0014	FOR:		ff	
0014	LD R5, [R2]	L	0	00520000
0018	ADD R1, R1, R5	A	13	13115000
001c	ADD R2, R2, R4	A	13	13224000
0020	SUB R3, R3, R9	A	14	14339000
0024	CMP R3, R0	A	10	10300000
0028	JNE FOR	J	21	21ffffe8
002c	ST R1, sum	L	1	011f0018
0030	LD R8, sum	L	0	008f0014
0034	RET	J	2c	2c000000
0038	a: WORD 3, 7, 4	D	f2	000000030000000700000004
0044	aptr: WORD a	D	f2	00000038
0048	sum: WORD 0	D	f2	00000000

圖 4.6 組合語言程式範例 4.8 於組譯第一階段執行完後的符號表

符號名稱	位址
FOR	0x14
a	0x38
aptr	0x44
sum	0x48

範例 4.9 <範例 4.8> 的目的檔

```

08100000 002F003C 08300003 08400004
08900001 00520000 13115000 13224000
14339000 10300000 21FFFFE8 011F0018
008F0014 2C000000 00000003 00000007
00000004 00000038 00000000
    
```

4.4 實務案例：

處理器 IA32 上的 GNU 組譯器

- as : GNU 的組譯器
 - -a 參數
 - 讓 GNU 的 as 組譯器 產生組譯報表檔

GNU 的 組譯報表

指令長度不固定

範例

addl %eax, sum
→ 010500000000

addl \$1, %eax
→ 83C001

```
C:\ch04>as -a gnu_sum.s
```

```
GAS LISTING gnu_sum.s
```

page 1

```

1                                .data
2 0000 00000000          sum:    .long 0
3 0004 00000000                                .text
3          00000000
3          00000000
4                                .globl _asmMain
5                                .def _asmMain; .scl 2; .type 32; .endef
6                                _asmMain:
7 0000 B8010000                                mov $1, %eax
7          00
8                                FOR1:
9 0005 01050000          addl %eax, sum
9          0000
10 000b 83C001          addl $1, %eax
11 000e 83F80A          cmpl $10, %eax
12 0011 7EF2           jle FOR1
13          00
14 0018 C3909090          ret
14          90909090

```

```
GAS LISTING gnu_sum.s
```

page 2

```
DEFINED SYMBOLS
```

```

*ABS*:00000000 fake
gnu_sum.s:2      .data:00000000 sum
gnu_sum.s:6      .text:00000000 _asmMain
gnu_sum.s:8      .text:00000005 FOR1

```

符號表 →

```
NO UNDEFINED SYMBOLS
```

結語

- 對 IA32 的編碼方式有興趣的讀者，可以參考 Kip Irvine 的組合語言一書

習題

1. 請說明組譯器的輸入、輸出與功能為何？
2. 請說明組譯器第一階段 (PASS1) 的功能為何？
3. 請說明組譯器第二階段 (PASS2) 的功能為何？
4. 請說明組譯器當中的符號表之用途為何？
5. 請說明組譯器當中的指令表之用途為何？
6. 請仿照範例 4.4，使用本書第12章所實作的 `as0` 組譯器，組譯 `Ex4_1.asm0` 組合語言檔，並仔細觀察其輸出結果。
7. 請閱讀本書第12章所附的 `Assembler.c` 與 `Assembler.h` 等C語言程式，並且對照本章的演算法，以學習 `CPU0` 組譯器的實作方式。
8. 請按照4.4節的方法，操作 `GNU` 工具對組合語言進行組譯動作，並檢視組譯報表，找出各個符號的位址。
9. 請於 <http://kipirvine.com/asm/> 網站下載Kip Irvine 書籍組合語言程式範例，並以 `Visual Studio` 進行組譯與執行。