# 编程模拟实现 rdt2.0 的数据发送和接收

# Programming to Conduct Data Sending and Receiving under rdt 2.0 protocol

Rdt (reliable data transfer) is a reliable data transfer protocol conducted on unreliable channel. This project simulate the process with socket programming.

英才学院 2011 级 1 班 刘北北

学号: 2011019060027

#### 【基本原理】: 不可靠信道上进行可靠的数据传输

rdt 是在不可靠信道上进行可靠的数据传输协议。它是一系列协议,从 rdt1.0, rdt2.0, rdt2.1, rdt2.2, rdt3.0逐步完善机制,增加不同的手段,保障数据的可靠传输。

- ①rdt1.0 是完全没有比特错误,没有分组丢失的情况,即底层信道是完全可靠的;
- ②rd+2.0 是具有比特错误,没有分组丢失的情况,即网络的物理部件可能出错,这时增加一位接收方的反馈信息 0 或 1 (即 ACK 和 NAK),并增加了差错检测;
- ③rdt2.1 进而考虑了 ACK 和 NAK 分组受损的可能性,数据发送方对数据分组进行编号,如果接收方反馈的 ACK 或 NAK 丢失或损坏,则发送方连着接收两个 ACK\_1 或两个 ACK\_0,就能知道有 ACK 或 NAK 丢失或损坏;
- ④rdt2.2 是在具有比特差错的信道上实现的一个无 NAK 的数据传输,发送方通过带序号的 ACK 分组来确认之前的报文是否正确抵达,收到相同编号的两个 ACK 说明发生了错误。
- ⑤rdt3.0 是既具有比特错误,也有分组丢失的情况,这时发送方增加了定时,若经历了一个特别大的延时,即使数据分组和 ACK 没有丢失,也重传。从 2.2 开始就可以用序号区别重传和一个新的分组了。

本实验用编程实现 rdt2.0 的传输。

### 【实验思路】:

如图是 rdt2.0 协议的有限状态机示意图。发送方有两个状态:

状态 1:<u>等待上层的调用</u>:此时,应用层把 data 从传给 rdt\_send 函数,然后发送方把数据计算校验和 checksum,并用函数 make\_pkt 进行打包,形成运输层报文段 sndpkt,

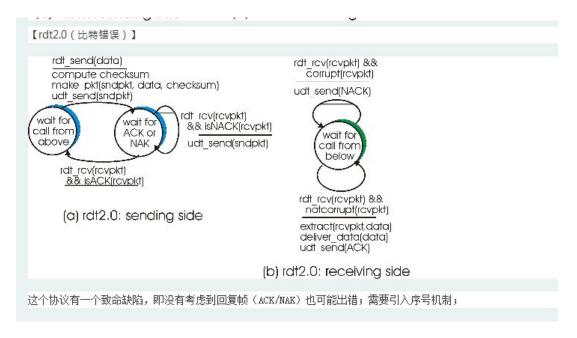
再由不可靠的传输函数 udt\_send 发送出去。并把状态转换到状态 2

状态 2:<u>等待 ACK 或 NAK</u>:此时,发送方不能接受任何来自上层的 data,只能等待接收方反馈的运输层报文段 rcvpkt,检查是 ACK 还是 NAK,若是 ACK,则把状态转换到状态 1,若是 NAK,则把状态转换到状态 2。

接收方只有一个状态: 等待来自下层的调用:

- 一旦有链路层报文段 rcvpkt 传给函数 rdt\_rcv , 即收到报文段 , 就用函数 corrupt 检测是否被损坏 ,
- ①若被损坏了,则反馈 NAK 给发送端(这个反馈过程和发送方发送报文段的过程类似, 只是不用加校验和 checksum 了)
- ②若没有损坏,则反馈 ACK 给发送端(过程同发送报文段),然后用 extract 函数将包拆开,把其中的 data 提取出来,用 deliever 函数把 data 送给上层(应用层)

#### 示意图如下:



#### 【实验过程】:

1. 先写实现各个小功能的函数:

## (I) 发送端:

① 发送端的初始化,建立套接字 sockfd\_send,使用 udp 协议,并配置本地地址:

②计算校验和:

③将数据打包, 把校验和装到包内:

```
//将数据打包成pkt,打包好的包用参数char * pkt返回
void make_pkt(char * data, char * pkt )
{
    char sum[3];
    char len[3];
    len[2] = '\0';
    sum[2] = '\0';
    len[0] = ( strlen(data) >> 8 ) + 1;
    len[1] = strlen(data) + 1;

    strcpy(pkt, len); //这两行是把数据长度值加在包的开头
    strcat(pkt, data);

    sum[0] = ( checksum( (unsigned long *) pkt, sizeof(pkt)) >> 8 ) + 2;
    sum[1] = checksum( (unsigned long *) pkt, sizeof(pkt)) + 2;

    strcat(pkt, sum); //把校验和加在数据最后
}
```

④ 数据的 udt 不可靠发送和反馈的 udt 不可靠接收( 即使用 udp 协议的通信 ):

发送数据:使用套接字 sockfd\_send,将数据 data 通过接口送入运输层;

接受反馈:使用套接字 sockfd\_send, 把接收方反馈的 ACK 或 NAK 存入缓存 buf 中。

(注:两个过程均设置错误提示 "error")

```
//sender发送数据给receiver
void udt_send(char * data)
{
    int n;
    n = sendto(sockfd_send, data, strlen(data), 0, (struct sockaddr *)&recv_addr, sizeof(recv_addr));
    if (n==-1)
        printf("udt:sendto error!");
}

//sender从receiver接收反馈的ACK或NAK
void udt_recv_respond(char * buf)
{
    int n;
    n = recvfrom(sockfd_send, buf, MAXLINE, 0,NULL,0);
    if (n==-1)
        printf("udt:recvfrom error");
}
```

#### <u>(II) 接收端:</u>

① 发送端的初始化,建立套接字 sockfd\_recv,使用 udp 协议,并配置本地地址:

```
//接收端初始化
void udt_init_recv()
{
    sockfd_recv = socket(AF_INET, SOCK_DGRAM, 0); //建立套接字sockfd_recv,SOCK_DGRAM表明使用udp协议
    recv_addr.sin_family = AF_INET; //协议族使用tcp/ip协议
    recv_addr.sin_addr.s_addr = hton1(INADDR_ANY); //操作系统可能随时增减IP地址,所以用INADDR_ANY表示任意地址
    recv_addr.sin_port = htons(SERV_PORT);

    bind(sockfd_recv, (struct sockaddr *)&recv_addr, sizeof(recv_addr) );
    //应用程序(用套接字sockfd_recv标明) 要担服务器的某地址 (recv_addr) 上的某端口 (recv_addr.sin_port) 占为已用。
    //调用bind()的时候、相当于告诉操作系统: 我需要在SERV_PORT端口上侦听,
    //所以发送到服务器的这个端口的不管是哪个网卡/哪个IP地址接收到的数据,都是由我处理的。
    //这时候,服务器程序则在0.0.0.0这个地址(即INADDR_ANY)上进行侦听。
    send_addr_len = sizeof(send_addr); //对方地址长度
}
```

- ②计算校验和的函数和发送方一样;
- ③从收到的包中提取数据、长度和校验和:

```
//从收到的包中提取数据:
void extract(char* pkt,int* len, char* data,int* sum)
{
    //把pkt拆成三部分后分别由参数*len、*data、*sum返回
    unsigned long int 1;
    l=strlen(pkt);

    *len = (*pkt - 1) * 256 + (*(pkt+1) - 1);
    *sum = (*(pkt+1-2) - 2) * 256 + (*(pkt+1-1) - 2);

    *(pkt+1-2) = '\0';
    *(pkt+1-1) = '\0';
    strcpy(data, pkt+2);
}
```

④ 数据的 udt 不可靠接收和反馈的 udt 不可靠发送(即使用 udp 协议的通信):

数据接收:使用套接字 sockfd\_recv 将运输层的报文段通过端口传给接收缓存 rcvpkt (由指针 data 传参 );

反馈发送:使用套接字 sockfd\_recv,将产生的反馈信息(ACK或NAK)(它们存在发送缓存 sndpkt中)通过端口送给运输层。

(注:两个过程均设置错误提示 "error")

```
//receiver从sender接收数据
void udt_recv(char * data)
{
    int n;
    n = recvfrom(sockfd_recv, data, MAXLINE, 0,(struct sockaddr *)&send_addr, &send_addr_len );
    if (n==-1)
        printf("udt:recvfrom error");
}

//receiver反馈ACK或NAK给sender
void feedback(char* buf)
{
    int n;
    n = sendto(sockfd_recv, buf, strlen(data), 0, (struct sockaddr *)&send_addr, sizeof(send_addr) );
    if (n==-1)
        printf("udt:sendto error!");
}
```

2. 发送端和接收端交换开始通信,实现有限状态机的几个状态之间的转换:

此时的发送和接收函数与之前的模块不同。之前的模块实现的是不可靠的传输(udt),

现在的总的发送函数实现的是可靠的传输,因为加入了检错和反馈机制。

发送端:

```
//发送端发送数据: (不用传参数flag, 因为此函数执行完只有一种新状态,即状态2)
void rdt_send(char * data,unsigned int time)
    char sndpkt[PKTLEN];
    char rcvpkt[PKTLEN];
    unsigned int len, sum, tmp;
   char pkt[80];
   tmp = time; //tmp作为定时器,记要发送的内容的时长
    memset(rcupkt, 0, sizeof(rcupkt));//将接收和发送的缓存数组清零
    memset(sndpkt, 0, sizeof(sndpkt) );
    udt_init_send(); //发送端 (sender)初始化
    while(1){
       make_pkt(data, sndpkt); //将数据打包
if(tmp--!= 0){ //tmp倒计时,若没得0,说明还没把内容向缓存中输送完
           *sndpkt += 1;
       udt_send(sndpkt); //要发送的内容已经向缓存中输送完了。sender向发receiver送数据
       printf("Waiting ACK or NAK..\n");
       return;
   }
}
```

```
//发送端接收确认:
int rdt rcv(char * pkt,int flaq)
   char sndpkt[PKTLEN]; //先定义发送和接收的缓存数组
   char rcupkt[PKTLEN];
   unsigned int sum, len, tmp;
   tmp = time; //tmp作为计时器, 若很长时间没收到反馈, 则认为未顺利到达。
   udt_init_send(); //发送端初始化
   while(1){
       memset(rcvpkt, 0, sizeof(rcvpkt)); //将接收的缓存数组清零
       if(tmp--!= 0){ //在其限定的时间内
           udt_recv_respond(rcvpkt); //从接收方接收回应(ACK或NAK)
if ( strcmp(rcvpkt, "ACK") == 0){ //收到ACK, 显示接收时间
               printf("ACK Received\n\n");
               printf("Receive time : %hu\n", time ); //%hu是短整型flag=1; //状态变为1, 即进入等待上层调用的状态
               return;
               printf("NAK Received\n"); //收到NAK
               printf("Wrong response\n \n");
               flag=2; //状态变为2, 即仍在等待接收方反馈的状态, 不能接收上层的数据
   return flag;
}
```

#### 发送端主函数:

```
11发送端主函数
int main()
    WORD wVersionRequested;
   WSADATA wsaData;
   int recv_addr_len,send_addr_len;
   char buf[MAXLINE];
   char data[MAXLINE];
   int flag=1; //flag=1 表示在状态1: 等待上层调用; //flag=2 表示在状态2: 等待ACK或NAK
   //WSA初始化,验证版本号
    err = WSAStartup( MAKEWORD( 1, 1 ), &wsaData );
   if ( err != 0 ) {
       return -1;
   if ( LOBYTE( wsaData.wVersion ) != 1 ||HIBYTE( wsaData.wVersion ) != 1 ) {
        WSACleanup();
       return -1;
   }
   udt_init_send(); //客户机端初始化
   udt_send(data); //sender发送数据给receiver
    flag=2;
   rdt_rcv(buf,flag); //sender从receiver接收数据
   WSACleanup();
   return 0;
}
```

#### 接收端:

```
11接收端接收数据并发送反馈:
void rdt_rcv_snd(char * pkt)
{
    char sndpkt[PKTLEN];
    char rcvpkt[PKTLEN];
   unsigned int sum, len;
   udt_init_recv();
    while(1){
        memset(rcvpkt, 0, sizeof(rcvpkt) );
        udt_recv(rcvpkt);
        extract(rcvpkt, &len, pkt, &sum );
        printf("extract sum :%hu\n",sum);
if (corrupt(rcvpkt, sum)){ //通过检验校验和,如果发现包没有被破坏
            printf("Right packet Received!\n");
            printf("ACK sended!\n\n");
            printf("Data Received: %s \n\n",pkt);
            feedback("ACK"); //用udp协议发送ACK
           return;
        else { //包被破坏了
           printf("Wrong packet Received!\n");
            printf("NAK sended!\n");
            printf("Waiting for resend...\n\n");
            feedback("NAK"); //用udp协议发送NAK
   }
}
```

#### 接收端主函数:

```
//接收端主函数: (接收端没有flag, 因为它只有一种状态)
int main()
   WORD wVersionRequested;
   WSADATA wsaData;
   int err;
   int recv_addr_len,send_addr_len;
   char buf[MAXLINE];
    char data[MAXLINE];
   //WSA初始化,验证版本号
   err = WSAStartup( MAKEWORD( 1, 1 ), &wsaData );
   if ( err != 0 ) {
        return -1;
   if ( LOBYTE( wsaData.wVersion ) != 1 ||HIBYTE( wsaData.wVersion ) != 1 ) {
        WSACleanup();
        return -1;
   udt_init_recv(); //接收端初始化
rdt_rcv_snd(buf); //receiver从sender接收数据
   WSACleanup();
   return 0;
}
```

#### 3. 学习了一种新的编程方法——写.h 文件

.h 文件和.c 文件配合使用,在.c 文件头部#include .h 文件,可以使软件结构清晰,实现软件的模块化。函数定义要放在.c 文件中,在.h 文件中写一些宏定义和变量、函数声明,编译后不产生代码。

#### 【实验结果与收获】:

- 1. 通过本次实验,我对 windows 操作系统的 API 有了进一步了解。并且通过具体写代码,深入理解了 rdt2.0 的通信过程,包括一些反馈和检错的机制,实现不可靠信道上的可靠传输。
- 2. 我的程序经编译后还有一定的问题,出现死循环,有待进一步改进(这次时间关系还没调出来)。但整个框架、算法的设计还是使我的思路更加清晰。

【附:代码】

```
#include <stdio.h>
#include <WINSOCK2.h>
#pragma comment(lib,"ws2_32.lib")
#define MAXLINE 80
#define SERV_PORT 8000
#define PKTLEN 80
SOCKADDR_IN recv_addr,send_addr; //地址
SOCKET sockfd_recv,sockfd_send; //套接字
int send_addr_len;
//sender 初始化
void udt_init_send()
{
   sockfd_send = socket(AF_INET, SOCK_DGRAM, 0);
                    //建立套接字 sockfd_recv,SOCK_DGRAM 表明使用 udp 协议
   send_addr.sin_family = AF_INET; //协议族使用 tcp/ip 协议
   send_addr.sin_addr.S_un.S_addr = htonl(INADDR_ANY);
                    //操作系统可能随时增减 IP 地址,所以用 INADDR_ANY 表示
任意地址
   send_addr.sin_port = htons(SERV_PORT);
}
//sender 发送数据给 receiver
void udt_send(char * data)
{
   int n:
   n = sendto(sockfd_send, data, strlen(data), 0, (struct sockaddr *)&recv_addr,
sizeof(recv addr));
   if (n==-1)
       printf("udt:sendto error!");
}
//sender 从 receiver 接收反馈的 ACK 或 NAK
```

```
void udt_recv_respond(char * buf)
{
   int n;
   n = recvfrom(sockfd_send, buf, MAXLINE, O, NULL, O);
   if (n==-1)
       printf("udt:recvfrom error");
}
//计算校验和 checksum:
int checksum(unsigned long *buffer, int size)
   unsigned long cksum=0;
   while (size > 1)
   {
       cksum += *buffer++; //将 buffer 中的各个位求和
       size -= sizeof(unsigned long); //修改 buffer 长度
   }
   if (size)
       cksum += *(unsigned long *)buffer;
   //待校验的数据按 16 位位一个单位相加,采用端循环进位,最后对所得 16 位的数据
取反码。
   cksum = (cksum » 16) + (cksum & 0xffff); //cksum & 0xffff 是保留低 16 位 (即
清除进位),
                                           //整个式子是将高 16 位挪到低 16
位,与低16位相加。即循环相加。
   cksum += (cksum >>16); //将超过 16 位的进位加到最低位
   printf("checksum:%hu\n",cksum);
   return (unsigned long)(cksum);
}
//将数据打包成 pkt,打包好的包用参数 char * pkt 返回
void make_pkt(char * data, char * pkt )
```

```
{
   char sum[3];
   char len[3];
   len[2] = '\0';
   sum[2] = '\0';
   len[0] = (strlen(data) >> 8) + 1;
   len[1] = strlen(data) + 1;
   strcpy(pkt, len); //这两行是把数据长度值加在包的开头
   strcat(pkt, data);
   sum[0] = ( checksum( (unsigned long *) pkt, sizeof(pkt)) >> 8 ) + 2;
   sum[1] = checksum( (unsigned long *) pkt, sizeof(pkt)) + 2;
   strcat(pkt, sum); //把校验和加在数据最后
}
//发送端发送数据:(不用传参数 flag, 因为此函数执行完只有一种新状态,即状态2)
void rdt_send(char * data,unsigned int time)
{
   char sndpkt[PKTLEN];
   char rcvpkt[PKTLEN];
   unsigned int tmp;
// char pkt[80];
   tmp = time; //tmp 作为定时器,记要发送的内容的时长
   memset(rcvpkt, 0, sizeof(rcvpkt));//将接收和发送的缓存数组清零
   memset(sndpkt, 0, sizeof(sndpkt) );
   udt_init_send(); //发送端 (sender)初始化
   while(1){
       make_pkt(data, sndpkt); //将数据打包
       if(tmp--!= 0){ //tmp 倒计时, 若没得 0, 说明还没把内容向缓存中输送完
           *sndpkt += 1;
       }
       udt_send(sndpkt); //要发送的内容已经向缓存中输送完了。sender 向发
receiver 送数据
       printf("Waiting ACK or NAK..\n");
       return:
   }
```

```
}
//发送端接收确认:
int rdt_rcv(char * pkt,int flag)
{
   char sndpkt[PKTLEN]; //先定义发送和接收的缓存数组
   char rcvpkt[PKTLEN];
   unsigned int sum, len, tmp;
   tmp = time; //tmp 作为计时器, 若很长时间没收到反馈,则认为未顺利到达。
   udt_init_send(); //发送端初始化
   while(1){
       memset(rcvpkt, 0, sizeof(rcvpkt)); //将接收的缓存数组清零
       if(tmp--!= 0){ //在其限定的时间内
          udt_recv_respond(rcvpkt); //从接收方接收回应 ( ACK 或 NAK)
          if ( strcmp(rcvpkt, "ACK") == 0 ){ //收到 ACK, 显示接收时间
              printf("ACK Received\n\n");
             printf("Receive time: %hu\n", time); //%hu 是短整型
             flag=1; //状态变为 1, 即进入等待上层调用的状态
             return;
          }
          else{
              printf("NAK Received\n"); //收到 NAK
             printf("Wrong response\n \n");
              flag=2; //状态变为 2, 即仍在等待接收方反馈的状态, 不能接收上层的
数据
          }
   }
   return flag;
}
//发送端主函数
int main()
```

```
{
   WORD wVersionRequested;
   WSADATA wsaData;
   int err;
   int recv_addr_len,send_addr_len;
   char buf[MAXLINE];
   char data[MAXLINE];
   int flag=1; //flag=1 表示在状态 1: 等待上层调用;
           //flag=2 表示在状态 2: 等待 ACK 或 NAK
    //WSA 初始化,验证版本号
   err = WSAStartup( MAKEWORD( 1, 1 ), &wsaData );
   if (err!=0){
      return -1:
   }
   if (LOBYTE(wsaData.wVersion)!=1||HIBYTE(wsaData.wVersion)!=1){
      WSACleanup();
      return -1;
   }
   udt_init_send(); //客户机端初始化
   udt_send(data); //sender 发送数据给 receiver
   flag=2;
   rdt_rcv(buf,flag); //sender 从 receiver 接收数据
   WSACleanup();
   return 0;
}
#include <stdio.h>
#include <WINSOCK2.h>
#pragma comment(lib,"ws2_32.lib")
#define MAXLINE 80
#define SERV_PORT 8000
#define PKTLEN 80
SOCKADDR_IN recv_addr,send_addr; //地址
```

```
SOCKET sockfd_recv,sockfd_send; //套接字
int send_addr_len;
//接收端初始化
void udt_init_recv()
   sockfd_recv = socket(AF_INET, SOCK_DGRAM, 0); //建立套接字
sockfd_recv,SOCK_DGRAM 表明使用 udp 协议
   recv_addr.sin_family = AF_INET; //协议族使用 tcp/ip 协议
   recv_addr.sin_addr.s_addr = htonl(INADDR_ANY); //操作系统可能随时增减 IP
地址,所以用 INADDR_ANY 表示任意地址
   recv_addr.sin_port = htons(SERV_PORT);
   bind(sockfd_recv, (struct sockaddr *)&recv_addr, sizeof(recv_addr) );
   //应用程序(用套接字 sockfd_recv 标明)要把服务器的某地址(recv_addr)上的
某端口(recv_addr.sin_port)占为已用。
   //调用 bind()的时候,相当于告诉操作系统:我需要在 SERV_PORT 端口上侦听,
   //所以发送到服务器的这个端口的不管是哪个网卡/哪个 IP 地址接收到的数据,都是
由我处理的。
   //这时候,服务器程序则在 0.0.0.0 这个地址(即 INADDR_ANY)上进行侦听。
   send_addr_len = sizeof(send_addr); //对方地址长度
}
//receiver 从 sender 接收数据
void udt_recv(char * data)
{
   int n;
   n = recvfrom(sockfd_recv, data, MAXLINE, 0,(struct sockaddr *)&send_addr,
&send addr len);
```

```
if (n==-1)
        printf("udt:recvfrom error");
}
//receiver 反馈 ACK 或 NAK 给 sender
void feedback(char* buf)
{
    int n;
    n = sendto(sockfd_recv, buf, strlen(buf), 0, (struct sockaddr *)&send_addr,
sizeof(send_addr) );
    if (n==-1)
        printf("udt:sendto error!");
}
//从收到的包中提取数据:
void extract(char* pkt,int* len, char* data,int* sum)
{
    //把 pkt 拆成三部分后分别由参数*len、*data、*sum 返回
    unsigned long int 1;
    l=strlen(pkt);
    *len = (*pkt - 1) * 256 + ( *(pkt+1) - 1 );
    *sum = (*(pkt+l-2) - 2) * 256 + (*(pkt+l-1) - 2);
    *(pkt+l-2) = '\0';
    *(pkt+l-1) = '\0';
   strcpy(data, pkt+2);
}
//计算校验和 checksum:
int checksum(unsigned long *buffer, int size)
{
    unsigned long cksum=0;
   while (size > 1)
   {
        cksum += *buffer++; //将 buffer 中的各个位求和
        size -= sizeof(unsigned long); //修改 buffer 长度
   }
    if (size)
   {
        cksum += *(unsigned long *)buffer;
   }
    //待校验的数据按 16 位位一个单位相加,采用端循环进位,最后对所得 16 位的数据
```

```
取反码。
```

```
cksum = (cksum » 16) + (cksum & 0xffff); //cksum & 0xffff 是保留低 16 位 (即
清除进位),
   //整个式子是将高 16 位挪到低 16 位 , 与低 16 位相加。即循环相加。
   cksum += (cksum >>16); //将超过 16 位的进位加到最低位
   printf("checksum:%hu\n",cksum);
   return (unsigned long)(cksum);
}
//判断包是否被破坏的函数。本程序只判断校验和,若还有其他检验,一并加进来。
int corrupt(char * pkt,int sum )
   //若完好,返回1,若被破坏,返回0。
   return (checksum((int *)pkt, sizeof(pkt))) == (sum)?1:0;
}
//将数据打包成 pkt
void make_pkt(char * data, char * pkt )
   char sum[3];
   char len[3];
   len[2] = '\0';
   sum[2] = '\0';
   len[0] = (strlen(data) >> 8) + 1;
   len[1] = strlen(data) + 1;
   strcpy(pkt, len); //这两行是把数据长度值加在包的开头
   strcat(pkt, data);
   sum[0] = ( checksum( (unsigned long *) pkt, sizeof(pkt)) >> 8 ) + 2;
   sum[1] = checksum( (unsigned long *) pkt, sizeof(pkt)) + 2;
   strcat(pkt, sum); //把校验和加在数据最后
}
//接收端接收数据并发送反馈:
void rdt_rcv_snd(char * pkt)
{
   int i=0:
   //char sndpkt[PKTLEN];
```

```
char rcvpkt[PKTLEN];
   unsigned int sum, len;
   udt_init_recv();
   while(1){
       memset(rcvpkt, 0, sizeof(rcvpkt));
       udt_recv(rcvpkt);
       extract(rcvpkt, &len, pkt, &sum);
       printf("extract sum :%hu\n",sum);
       if (corrupt(rcvpkt, sum)){ //通过检验校验和,如果发现包没有被破坏
           printf("Right packet Received!\n");
           printf("ACK sended!\n\n");
           printf("Data Received: %s \n\n",pkt);
           feedback("ACK"); //用 udp 协议发送 ACK
           return:
       }
       else { //包被破坏了
           printf("Wrong packet Received!\n");
           printf("NAK sended!\n");
           printf("Waiting for resend...\n\n");
           feedback("NAK"); //用 udp 协议发送 NAK
       }
   }
}
//接收端主函数:(接收端没有 flag, 因为它只有一种状态)
int main()
// WORD wVersionRequested;
   WSADATA wsaData;
   int err;
   //int recv_addr_len,send_addr_len;
   char buf[MAXLINE];
   //char data[MAXLINE];
   //WSA 初始化,验证版本号
   err = WSAStartup( MAKEWORD( 1, 1 ), &wsaData );
   if (err!=0){
       return -1:
   }
```

```
if (LOBYTE( wsaData.wVersion )!= 1 ||HIBYTE( wsaData.wVersion )!= 1 ){
        WSACleanup( );
        return -1;
    }
    udt_init_recv(); //接收端初始化
    rdt_rcv_snd(buf); //receiver 从 sender 接收数据

WSACleanup();
    return 0;
}
```