滚动数组

DP的空间优化









植物大战僵尸的游戏里有一条水平道路,道路的一端是入口,另一端是房子。僵尸会从道路的入口一端向房子一端移动。这条道路刚好穿过N块连续的空地。初始时,僵尸通过每块空地的时间是T秒。玩家可以在这N个空地中种植植物以攻击经过的僵尸,每块空地中只能种植一种植物。

共有三种不同类型的植物,分别是**红草、蓝草和绿草**,作用分别是**攻击、减速**以及**下毒**。每种植物只能在僵尸通过它所在空地的这段时间内攻击到僵尸。

当僵尸经过一块**红草**所在的空地时,**每秒钟生命值会减少R**点;当僵尸从一块**蓝草**所在的空地走出之后,**通过每块空地的时间延长B秒**;当僵尸从一块**绿草**所在的空地走出之后,**每秒钟会因中毒减少G点生命**值。蓝草的减速效果和绿草的下毒效果是可以累加的。也就是说,僵尸通过n块蓝草所在的空地之后,它通过每块空地的时间会变成T+B*n秒;僵尸通过n块绿草所在的空地之后,它每秒钟会因中毒失去G*n点生命值。注:**减速和中毒效果会一直持续下去**

问:怎样在这N块空地里种植各种类型的植物,才能使通过的僵尸失去的生命值最大。输出这个最大值。

1<=N<=2000 空间限制3m

例0:植物大战僵尸问题分析



首先,一个显然的贪心是红草一定排在最后.

所以,若使用r个红草,只须确定其余N-r个排在前面的蓝、绿草如何摆放,可以使用动规来解决

设f[x][y]表示前面x+y个位置使用x个绿草、y个蓝草可造成的最大伤害.

求解f[x][y]只须讨论最后一格放的是何种草,可以由f[x-1][y]和f[x][y-1]递推得到。方程如下:

f[x-1][y]+(T+y*B)*(x-1)*G;

表示最后一个位置放绿草,通过最后一格的时间是T+y*B,中毒造成的伤害是每时间(x-1)*Gf[x][y-1]+(T+(y-1)*B)*x*G;}

表示最后一个位置放蓝草,通过最后一格的时间是T+(y-1)*B,中毒造成的伤害是每时间x*G

对于每个f[x][y],加上最后的N-x-y个红草带来的伤害,以及在红草的区域由于中毒带来的伤害(后者易忽视),找到最优值即可

Ans= $\max\{ f[x][y]+(N-x-y)*(T+y*B)*(R+x*G) \}$

例0:植物大战僵尸参考代码



```
for(y=0;y<=N;y++) \\ for(x=0;x<=N-y;x++) \\ \{ \\ if(y>0)f[y][x]=max(f[y][x],f[y-1][x]+(T+B*(y-1))*x*G); \\ if(x>0)f[y][x]=max(f[y][x],f[y][x-1]+(T+B*y)*(x-1)*G); \\ if(N-y-x>0)ans=max(ans,f[y][x]+(N-y-x)*(T+y*B)*(R+x*G)); \\ \} \\ cout<<ans; \\ \end{cases}
```

但本题空间限制只有3m,我们需要用滚动数组来优化空间



滚动数组的作用



滚动数组主要应用在递推或动态规划中,进行空间压缩。



例1:斐波拉楔数列



数列1, 1, 2, 3, 5, 8, 13, 21, 称为非波拉楔数列。

从键盘输入一整数N (2<N<=10000),求出非波拉楔数列的第N项。

//递推式A_i=A_{i-1}+A_{i-2}

long long A[10001];

A[0]=A[1]=1;

for(int i=2;i<=N;i++)A[i]=A[i-1]+A[i-2];

cout<<A[N];

左边代码耗费了10000个long long的空间,但我们发现A[i]只和A[i-1]和A[i-2]有关;可以考虑使用滚动数组来节省空间。

```
long long A[3];
A[0]=A[1]=1;
for(int i=2;i<=N;i++) A[i%3]=A[(i-1)%3]+A[(i-2)%3];
cout<<A[N%3];
```

我们只保留最近的3个解,数组好象在"滚动"一样,所以叫滚动数组!

例2:最长公共子序列LCS



给出两个整数序列,序列X和序列Y,求这两个序列的最长公共子序列。

1<=序列的长度<=5000 空间限制64m

状态: f[i][j]表示X序列的前i项与Y序列的前j项能构成的最长公共子序列的长度 也就是<x₁,x₂,...,x_i>和<y₁,y₂,...,y_i>的最长公共子序列的长度值

- **决策**: **1.** 当 $\mathbf{x_m} = = \mathbf{y_n}$ 时,只需找出 $<\mathbf{x_1},...,\mathbf{x_{m-1}}>$ 和 $<\mathbf{y_1},...,\mathbf{y_{n-1}}>$ 的最长公共子序列,然后在其尾部加上 $\mathbf{x_m} (==\mathbf{y_n})$ 这一项,即可得 \mathbf{X} 和 \mathbf{Y} 的一个最长公共子序列;
 - 2. 当X_m≠y_n时,必须解两个子问题:
 a.找出<X₁,...,X_{m-1}>和<y₁,...,y_n>的最长公共子序列;
 b.找出<X₁,...,X_m>和<y₁,...,y_{n-1}>的最长公共子序列;

这两个公共子序列中较长者即为X和Y的最长公共子序列;

方程:
$$f[i][j] = \begin{cases} f[i-1][j-1]+1 & (x[i]==y[j]) \\ max{ f[i-1][j] , f[i][j-1] } & (x[i]==y[j]) \end{cases}$$

例2:最长公共子序列LCS



给出两个整数序列,序列X和序列Y,求这两个序列的最长公共子序列。

1<=序列的长度<=5000 空间限制64m

```
int f[5000][5000];
for(i=1; i<=LenX; i++)
for(j=1; j<=LenY; j++)
if(X[i]==Y[j])f[i][j]=f[i-1][j-1]+1; else f[i][j]=max(f[i-1][j],f[i][j-1]);
```

观察发现上面的f[i][j]只依赖于f[i-1][...]和f[i][...],可以考虑用滚动数组来压缩空间!





```
int f[2][5000];

for(i=1; i<=LenX; i++)

for(j=1; j<=LenY; j++)

if(X[i]==Y[j])f[i%2][j]=f[(i-1)%2][j-1]+1;

else f[i%2][j]=max(f[(i-1)%2][j], f[i%2][j-1]);
```

"i%2"相当于是"判奇偶,而"%"运算是比较耗时的,所以上面滚动数组代码还可以考虑用位运算来进行优化!

```
int \ f[2][5000]; \\ for(i=1; i<=LenX; i++) \\ for(j=1; j<=LenY; j++) \\ if(X[i]==Y[j])f[i&1][j]=f[(i-1)&1][j-1]+1; \\ else \ f[i&1][j]=max(f[(i-1)&1][j],f[i&1][j-1]); \\ \end{cases}
```



滚动数组的特点



通过前面的例子我们看出:

滚动数组几乎不能带来时间上的优化,但在空间上的优化是相当明显的。





一个餐厅有三个服务员。如果某桌顾客有请求,某个服务服务员必须赶到那个地方去(那个地方没有其他服务员)某一时刻只有一个服务员能移动。被请求后,他才能移动,不允许在同样的位置出现两个服务员。从p到q移动一个服务员,需要花费cost(p,q)元,这个函数没有必要对称,但是cost(p,p)=0。

餐厅必须满足所有的请求。目标在满足所有请求的情况下,使得总花费最少。 3<=餐桌数量M<=200, 1<=请求数量N<=1000, 时限3s 空间 64m





很容易设计出朴素的动规方程:

Q[i]为第i个请求。F[i][a][b][c]表示满足前i个请求时三个服务员位置分别为a,b,c时花费代价的最小值。

F[i][Q[i]][b][c]=min{ F[i-1][a][b][c]+Cost[a][Q[i]] }

F[i][a][Q[i]][c]=min{ F[i-1][a][b][c]+Cost[b][Q[i]] }

F[i][a][b][Q[i]]=min{ F[i-1][a][b][c]+Cost[c][Q[i]] }

观察数据规模,这个动规方程的时间复杂度为1000*200*200*200=8*10⁹,肯定超时。





```
F[i][Q[i]][b][c]=min{ F[i-1][a][b][c]+Cost[a][Q[i]] }
F[i][a][Q[i]][c]=min{ F[i-1][a][b][c]+Cost[b][Q[i]] }
F[i][a][b][Q[i]]=min{ F[i-1][a][b][c]+Cost[c][Q[i]] }
```

观察会发现:F[i][a][b][c]中记录的三个服务员的位置必有一个为Q[i],所以,优化的动机又出现了:

我们可以将记录三个服务员位置的F改为记录其中两个服务员的位置,另一个服务员的位置为Q[i]。

F[i][a][b]表示处理完第i个请求后,一个服务员位于Q[i]位置,另外两个服务员分别位于a,b位置的最小代价。

于是动规方程变为:

```
f[i][a][b] = min{ f[i - 1][a][b] + Cost[Q[i - 1]][Q[i]] }
f[i][a][Q[i - 1]] = min{ f[i - 1][a][b] + Cost[b][Q[i]] }
f[i][b][Q[i - 1]] = min{ f[i - 1][a][b] + Cost[a][Q[i]] }
```

这个动规方程的时间复杂度为1000*200*200不会超时。但空间复杂度为1000*200*200,会超空间限制





```
f[i][a][b] = min{ f[i - 1][a][b] + Cost[Q[i - 1]][Q[i]] }
f[i][a][Q[i - 1]] = min{ f[i - 1][a][b] + Cost[b][Q[i]] }
f[i][b][Q[i - 1]] = min{ f[i - 1][a][b] + Cost[a][Q[i]] }
```

观察会发现: F数组只与F[i][][]和F[i-1][][]有关, 考虑滚动数组优化空间

于是动规方程变为:

```
f[i][a][b] = min{ f[i ^ 1][a][b] + Cost[Q[i - 1]][Q[i]] }
f[i][a][Q[i - 1]] = min{ f[i ^ 1][a][b] + Cost[b][Q[i]] }
f[i][b][Q[i - 1]] = min{ f[i ^ 1][a][b] + Cost[a][Q[i]] }
```

这样就以空间复杂度为2*200*200、时间复杂度为1000*200*200完美地解决了。



课后习题



NKOJ 3686,4119 【思维训练】 NKOJ 1548,3559