

《信号与系统》课程测验一

2019 年 4 月 14 日

已知描述 LTI 系统的微分方程为

$$y(t)'' + 5y(t)' + 6y(t) = f(t)$$

系统初始状态为 $y(0^-) = 0, y'(0^-) = 0$ ，系统输入信号为 $f(t) = e^{-3t}u(t)$ ，

1、求系统的完全响应；

2、判断系统的稳定性；

解：

1、求解系统完全响应

方法一：传统求解微分方程获得系统完全响应

首先，求解微分方程的齐次解；根据系统微分方程，获得其齐次方程对应的特征方程为：

$$r^2 + 5r + 6 = 0$$

对应的特征根为： $r_1 = -2, r_2 = -3$ ；为两不等实根。因此原微分方程齐次解为

$$y_n = c_1 e^{-2t} + c_2 e^{-3t};$$

其次，求微分方程特解，根据 $f(t)$ 的形式，设特解为

$$y_s = k e^{-3t} t$$

带入微分方程，求得 $k = -1$ ；因此，方程特解为 $y_s = -e^{-3t} t$ 。

再次，微分方程的解为

$y = y_n + y_s = c_1 e^{-2t} + c_2 e^{-3t} - e^{-3t} t$ ，根据微分方程初值条件 $y(0^-) = 0, y'(0^-) = 0$ ，有

$$\begin{cases} c_1 + c_2 = 0 \\ -2c_1 - 3c_2 = 1 \end{cases}, \text{解得 } c_1 = 1, c_2 = -1.$$

因此系统响应为: $y = e^{-2t} - e^{-3t} - e^{-3t}t$ 。

方法二: 根据零输入响应与零状态响应求解

首先, 求解系统零输入响应, 即 $f(t) = 0$, 此时, 系统初始状态均为 0, 固有零输入响应 $y_{zi} = 0$;

其次, 求系统零状态响应; 先求系统的单位冲激响应 $h(t)$ 。根据微分方程的形式, 有

$$h''(t) + 5h'(t) + 6h(t) = \delta(t),$$

对应的特征方程为

$$r^2 + 5r + 6 = 0$$

对应的特征根为: $r_1 = -2, r_2 = -3$; 为两不等实根。故设冲激响应

$$h(t) = (Ae^{-2t} + Be^{-3t})u(t),$$

对其求导, 有

$$h(t)' = (Ae^{-2t} + Be^{-3t})\delta(t) + (-2Ae^{-2t} - 3Be^{-3t})u(t) = (A + B)\delta(t) + (-2Ae^{-2t} - 3Be^{-3t})u(t)$$

$$h(t)'' = (A + B)\delta'(t) + (-2Ae^{-2t} - 3Be^{-3t})\delta(t) + (4Ae^{-2t} + 9Be^{-3t})u(t)$$

将其带入冲激响应微分方程, 可得

$$\begin{cases} A + B = 0 \\ 3A + 2B = 1 \end{cases} \quad \text{解得 } A = 1, B = -1。$$

因此有冲激响应 $h(t) = (e^{-2t} - e^{-3t})u(t)$

系统的零状态响应, 是输入信号与冲激响应的卷积, 故

$$\begin{aligned} y_{zs} &= f(t) * h(t) = \int_{-\infty}^{+\infty} f(\tau)h(t - \tau)d\tau \\ &= \int_{-\infty}^{+\infty} e^{-3\tau}(e^{-2(t-\tau)} - e^{-3(t-\tau)})u(t - \tau)d\tau \\ &= \int_0^t e^{-3\tau}(e^{-2(t-\tau)} - e^{-3(t-\tau)})d\tau \\ &= e^{-2t} - e^{-3t} - e^{-3t}t \end{aligned}$$

系统完全响应等于零状态响应与零输入响应之和, 故系统响应为: $y = e^{-2t} - e^{-3t} - e^{-3t}t$ 。

2、判断系统的稳定性

根据系统冲激响应, 有

$$\int_{-\infty}^{+\infty} |h(\tau)|d\tau = \int_0^{+\infty} |e^{-2\tau} - e^{-3\tau}|d\tau = \int_0^{+\infty} (e^{-2\tau} - e^{-3\tau})d\tau = \frac{1}{6} < \infty$$

根据 LTI 系统稳定的充要判别条件, 系统稳定。