## 第七讲习题

1. 一个无阻尼三自由度系统,运动方程为

$$\begin{bmatrix} 1 & 0 & 0 \\ 0 & 1 & 0 \\ 0 & 0 & 2 \end{bmatrix} \begin{bmatrix} \ddot{x}_1 \\ \ddot{x}_2 \\ \ddot{x}_3 \end{bmatrix} + \begin{bmatrix} 2 & -1 & 0 \\ -1 & 2 & -1 \\ 0 & -1 & 3 \end{bmatrix} \begin{bmatrix} x_1 \\ x_2 \\ x_3 \end{bmatrix} = \begin{bmatrix} F_1(t) \\ F_2(t) \\ F_3(t) \end{bmatrix}$$

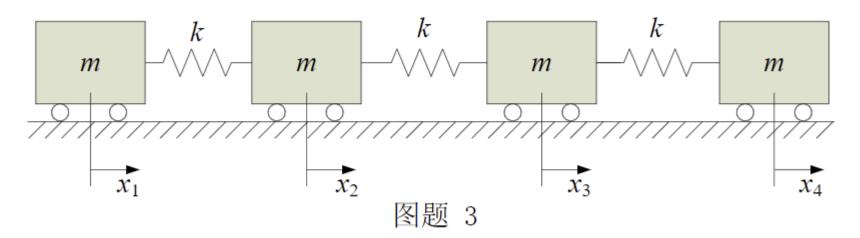
- 1) 确定频率方程和固有频率;
- 2) 确定特征向量及模态矩阵;
- 3)证明模态矩阵与质量矩阵和刚度矩阵有正交关系;
- 4)列出无耦合运动方程。

2. 一个无阻尼系统,运动方程为

$$\begin{bmatrix} 4 & 0 \\ 0 & 1 \end{bmatrix} \begin{Bmatrix} \ddot{x}_1 \\ \ddot{x}_2 \end{Bmatrix} + \begin{bmatrix} 24 & -4 \\ -4 & 6 \end{bmatrix} \begin{Bmatrix} x_1 \\ x_2 \end{Bmatrix} = \begin{Bmatrix} 8 \\ 0 \end{Bmatrix} \sin \omega t$$

- 1) 确定特征方程 $|\lambda[I]-[H]|=0$ 的特征值,式中 $[H]=[M]^{-1}[K]$ 为动力矩阵;
- 2) 计算模态矩阵[u];
- 3) 写出主坐标表示的无耦合方程;
- 4) 证明:  $[u]^{-1}[H][u] = [\Lambda];$
- 5) 对[u]进行正则化,使质量矩阵[M]为单位矩阵。

3. 计算图题 3 的系统在初始条件为 $\{x(0)\}=\{0\},\{\dot{x}(0)\}=[v\quad 0\quad 0\quad v]^T$ 的作用下的自由振动。



4. 确定图题 4 系统的稳态响应

