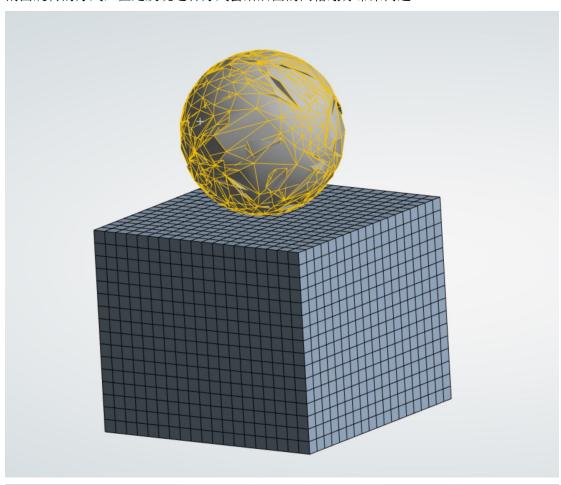
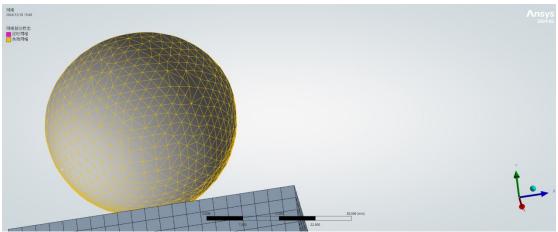
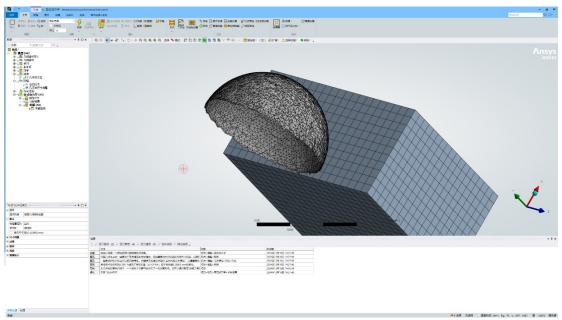
已知乒乓球用醋酸纤维素制成,直径 40mm,厚 0.05mm,在室温下弹性模量为 1.2×10^3 MPa, 泊松比为 0.3,比重为 1.3g/cm³;又知台板用中密度纤维板制成,厚度为 50mm,弹性模量为 2.4×10^3 MPa,泊松比为 0.3,比重为 6g/cm³,与乒乓球的静摩擦系数为 0.6,动摩擦系数为 0.5;试分析,在考虑地球重力加速度的情形下,当乒乓球以 1m/s 速度,前滚转速为 5rps,按 30 度方向碰向台板之后 0.02 秒内的运动。

在 AnsysWorkbench 中利用"显式动力学"模块求解

首先创建材料并输入题给数据,然后建立模型,其中球壳的建模最开始时采用画出半个 剖面旋转的方式,但是发现这种方式会给后面的网格划分带来问题



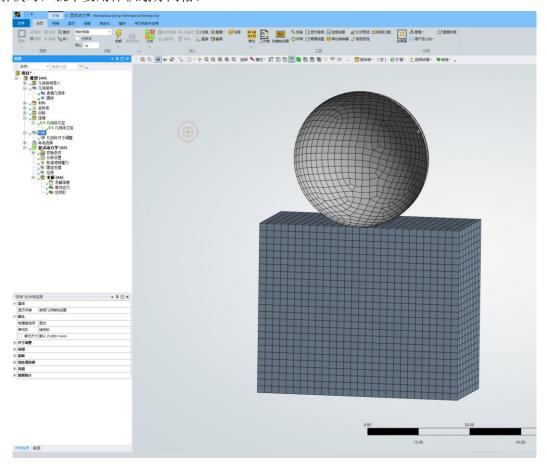




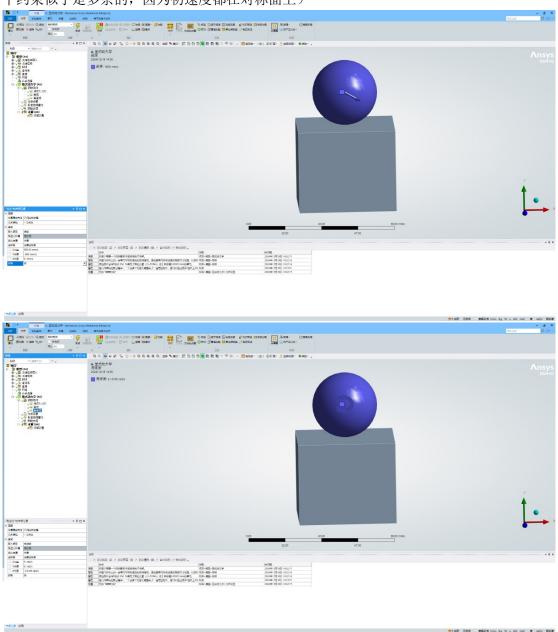
无论是否将模型作对称处理,网格都极难划分,大部分情况下会出现黄色的网格也就是 无效网格,小部分情况网格求解器无法启动,还有极少部分情况可以划分出网格,但是一看 计算时间,大于四小时,就想着这样划分可能不太好。

于是想着可能是建模出了问题,采用一条半圆轮廓线旋转并加入薄壁特征,结果发现网格划分和前面的效果差不多,而且切换方法或者调整尺寸也没用。

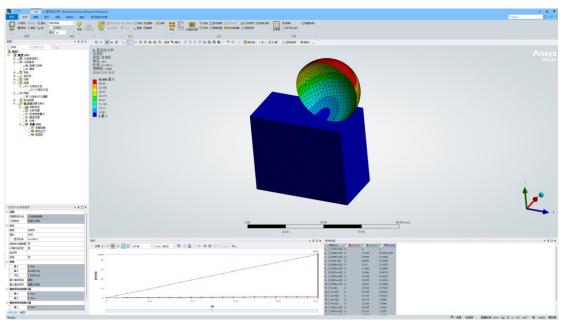
参考答案之后发现答案在建立薄壁特征时不在模型中输入壁厚,而是在 Mechanical 中输入,尝试模仿这一操作,发现网格划分非常顺利!因此得出结论,当可以用平面划分网格解决时,就不要用体积划分网格。



接着就和例题步骤类似,在几何体交互中设置摩擦系数,分析设置中设置结束时间,并加入标准地球重力和约束,对台面底部施以固定支撑约束,对球侧面施以位移约束(当然这个约束似乎是多余的,因为初速度都在对称面上)



在初始条件中设置初速度和初角速度。 求解,两分钟不到即可得到结果,如下图。



在 0.02 秒内的运动是从台面上弹起,最大位移量 45.495mm,最大等效应力 6.3242MPa