

第五章 弯曲应力



弯曲应力

§5.1 纯弯曲

§5.2 纯弯曲时的正应力

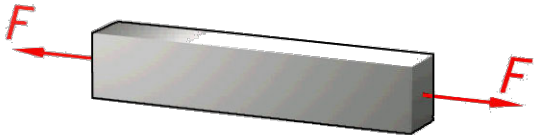


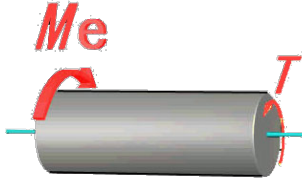
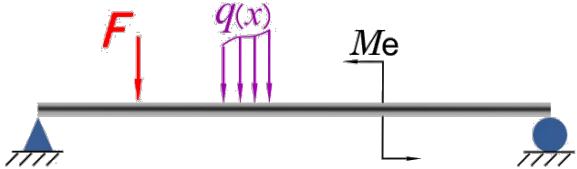
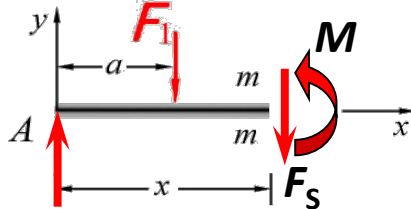
§5.3 横力弯曲时的正应力

§5.4 弯曲切应力

§5.6 提高弯曲强度的措施

§5.1 纯弯曲

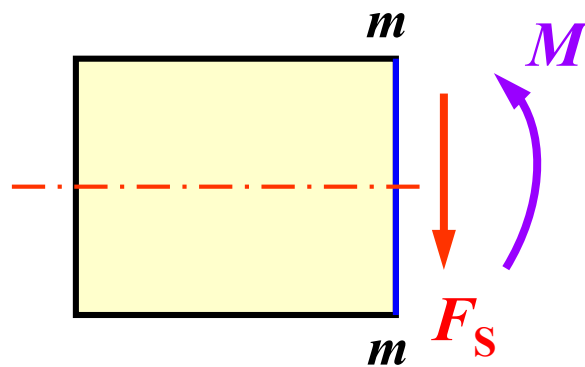
1、回顾与比较

	受力特点	内力	应力
拉伸			$\sigma = \frac{F_N}{A}$
扭转			$\tau = \frac{T\rho}{I_P}$
弯曲			$\sigma = ?$ $\tau = ?$

§5.1 纯弯曲

2、弯曲构件横截面上的应力

当梁上有横向外力作用时，一般情况下，梁的横截面上既有弯矩 M ，又有剪力 F_S 。



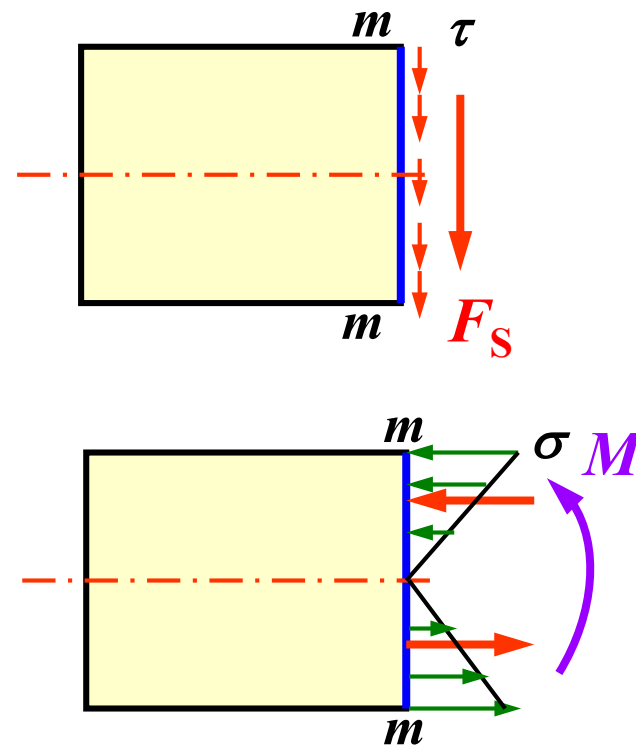
§5.1 纯弯曲

2、弯曲构件横截面上的应力

内力 $\left\{ \begin{array}{l} \text{剪力 } F_S \longrightarrow \text{切应力 } \tau \\ \text{弯矩 } M \longrightarrow \text{正应力 } \sigma \end{array} \right.$

切向内力元素 $dF_S = \tau dA$

法向内力元素 $dF_N = \sigma dA$



所以，在梁的横截面上一般既有正应力又有切应力。

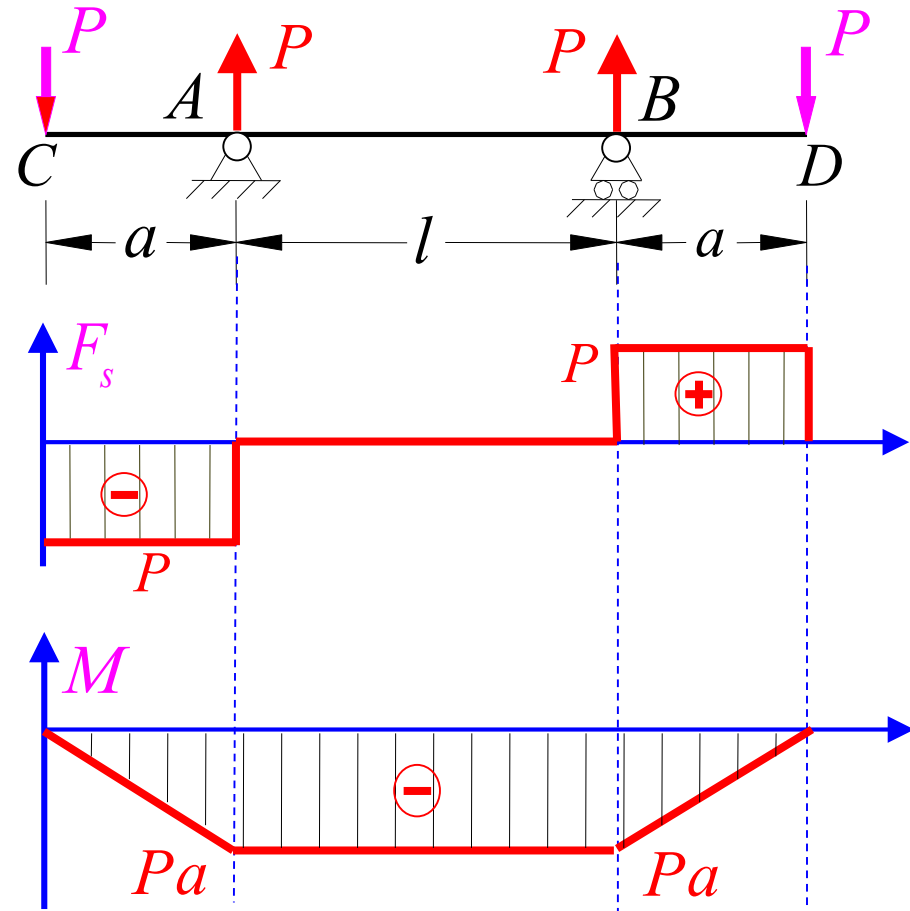
§5.1 纯弯曲

3、纯弯曲和横力弯曲



$$P = G$$

内力图中



AB段: $F_s = 0, M = \text{const}$

(纯弯曲)

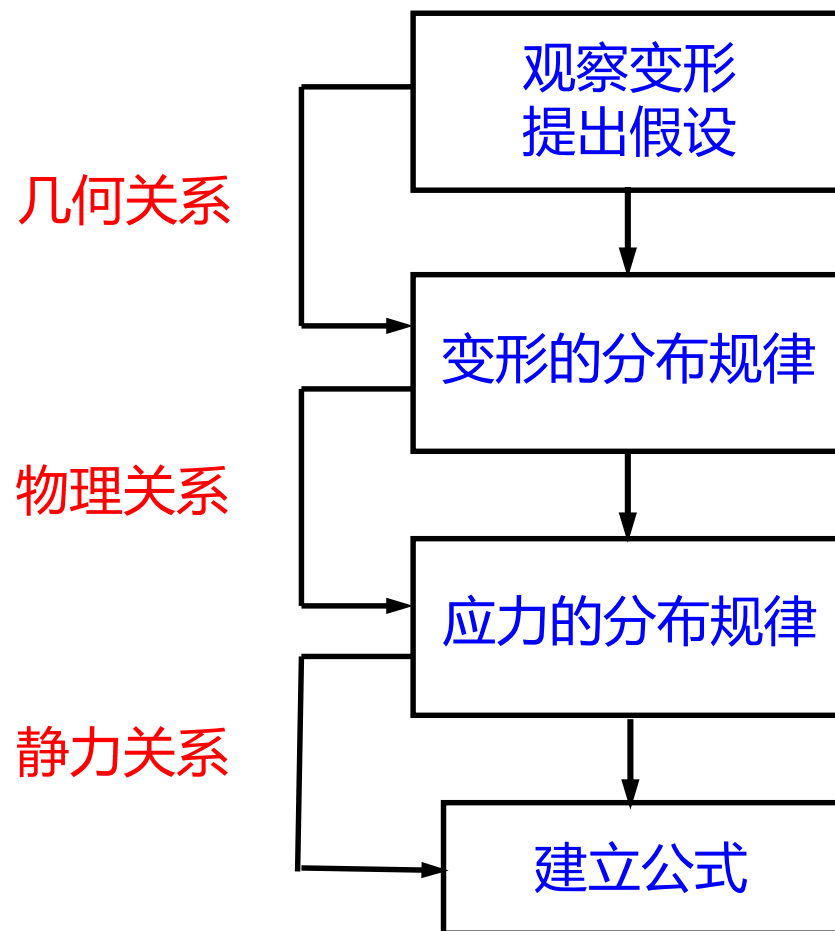
AC和BD段: $F_s \neq 0, M \neq 0$

(横力弯曲)

§5.1 纯弯曲

求解弯曲应力

几何关系、 物理关系、 静力关系



纯弯曲情形:

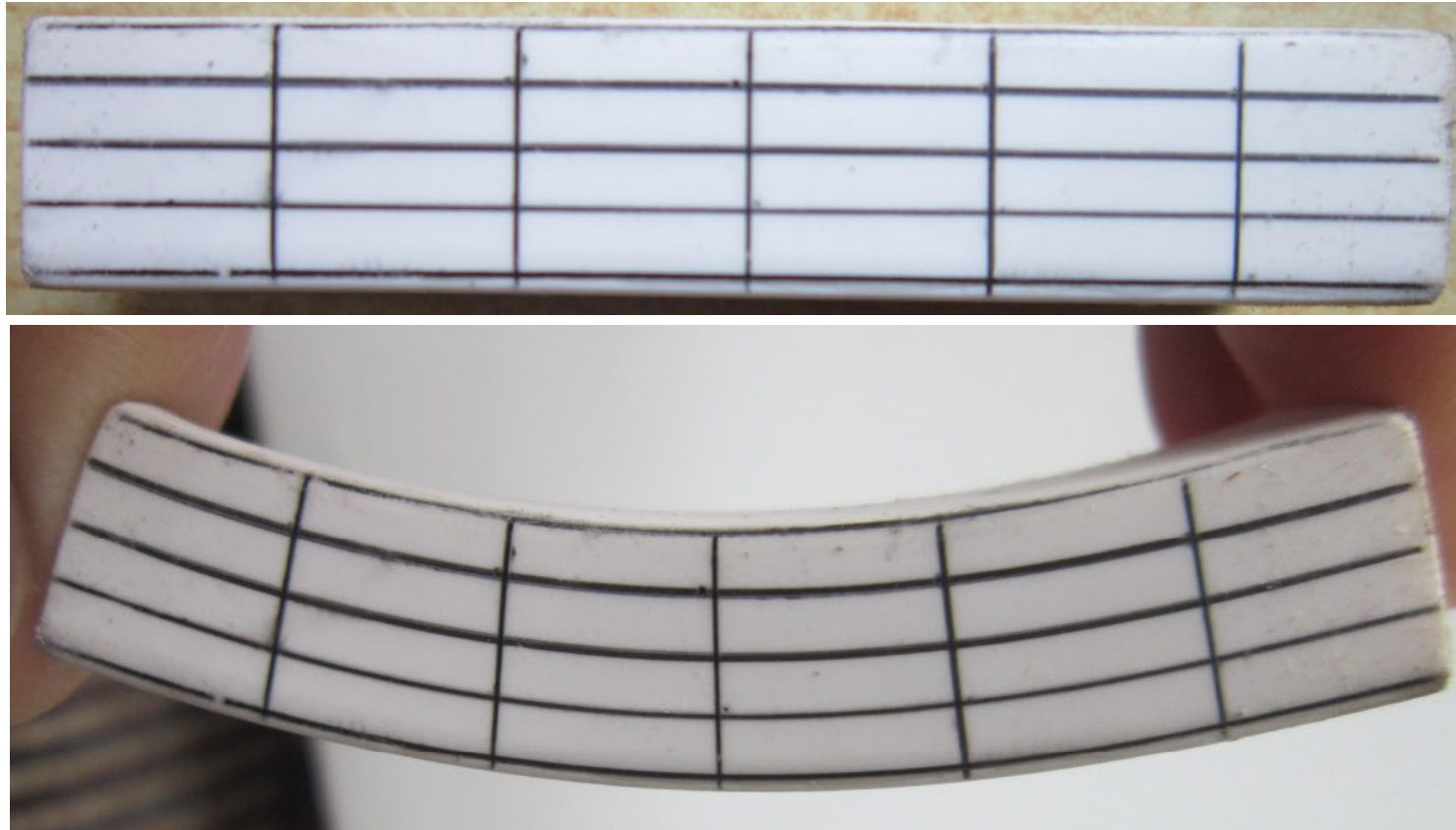
$$F_s = 0 \Rightarrow \tau = 0$$

$$M \neq 0 \Rightarrow \sigma = ?$$

§5.2 纯弯曲时的正应力

1、几何关系

实验现象

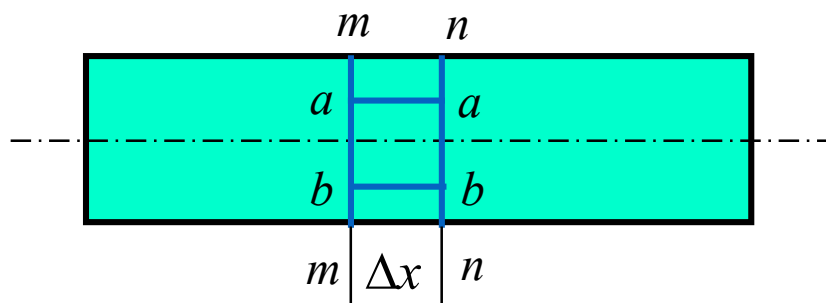
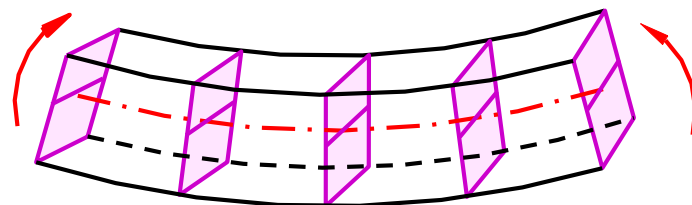
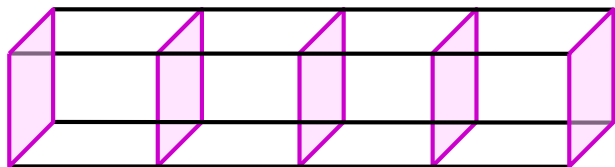


矩形截面等直梁

§5.2 纯弯曲时的正应力

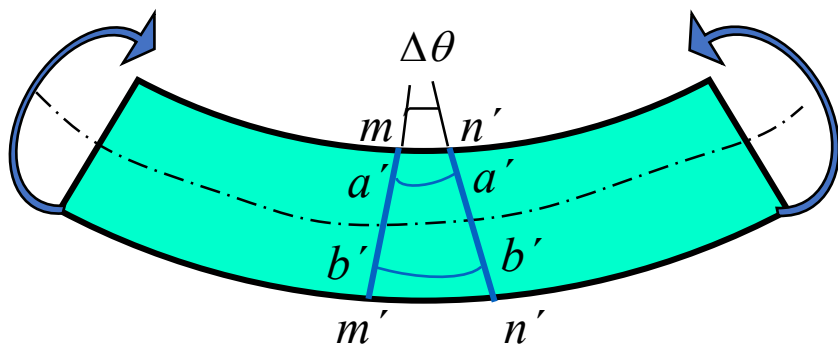
1、几何关系

变形观察



纵向线

各纵向线段弯成弧线；
靠近顶端的纵向线段缩短；
靠近底端的纵向线段伸长。



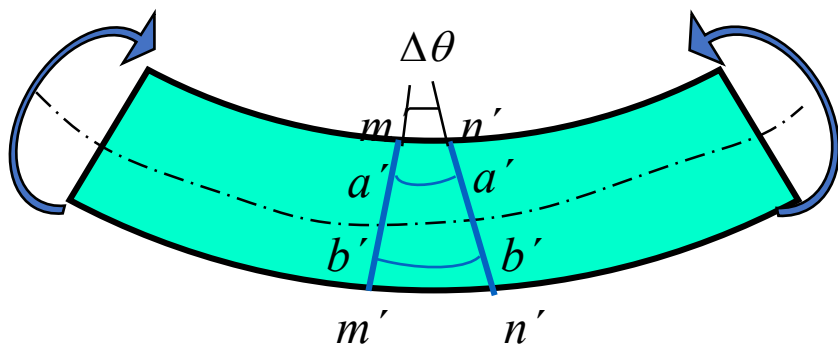
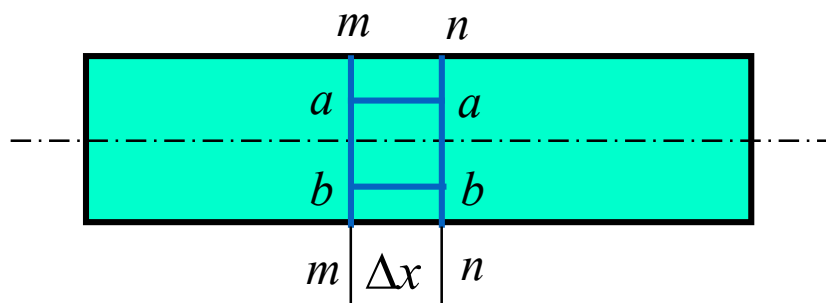
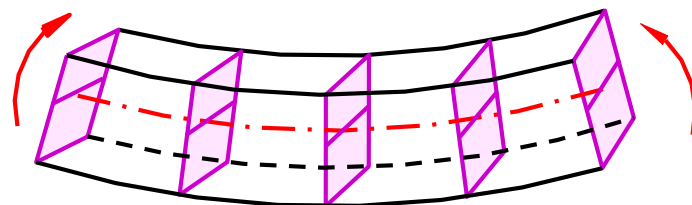
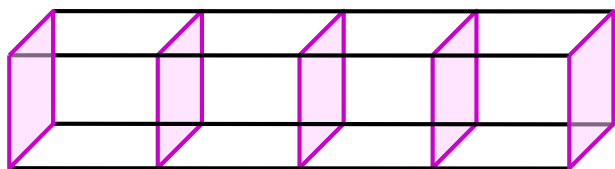
横向线

各横向线仍保持为直线；
相对转过了一个角度；
仍与变形后的纵向弧线垂直。

§5.2 纯弯曲时的正应力

1、几何关系

变形观察



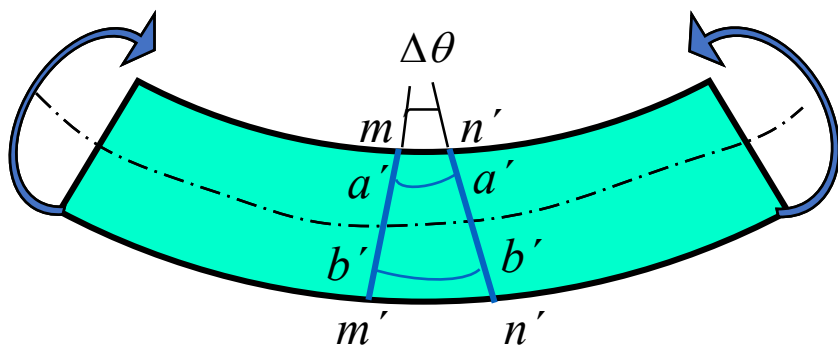
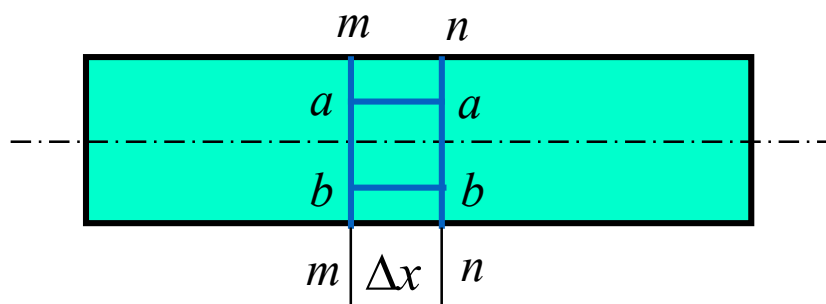
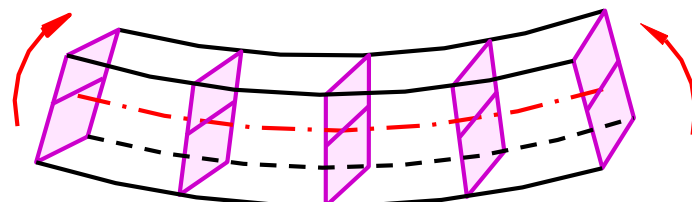
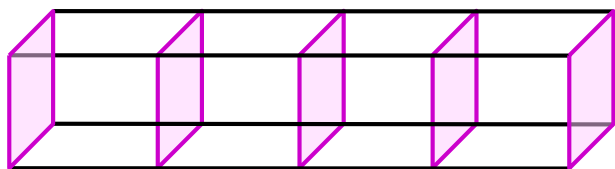
(1) 平面假设:

变形前为平面的横截面变形后仍保持为平面，且垂直于变形后的梁轴线，只是绕截面内某一轴线偏转了一个角度。

§5.2 纯弯曲时的正应力

1、几何关系

变形观察



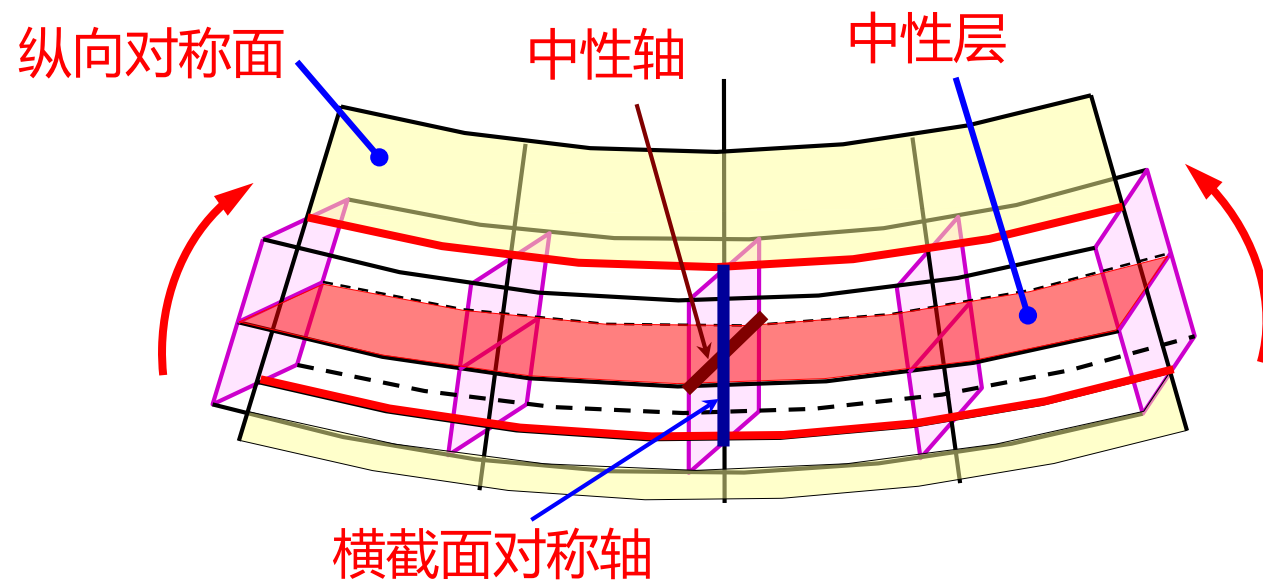
(2) 单向受力假设:

纵向纤维不相互挤压,
只受单向拉压。

§5.2 纯弯曲时的正应力

1、几何关系

中性层和中性轴

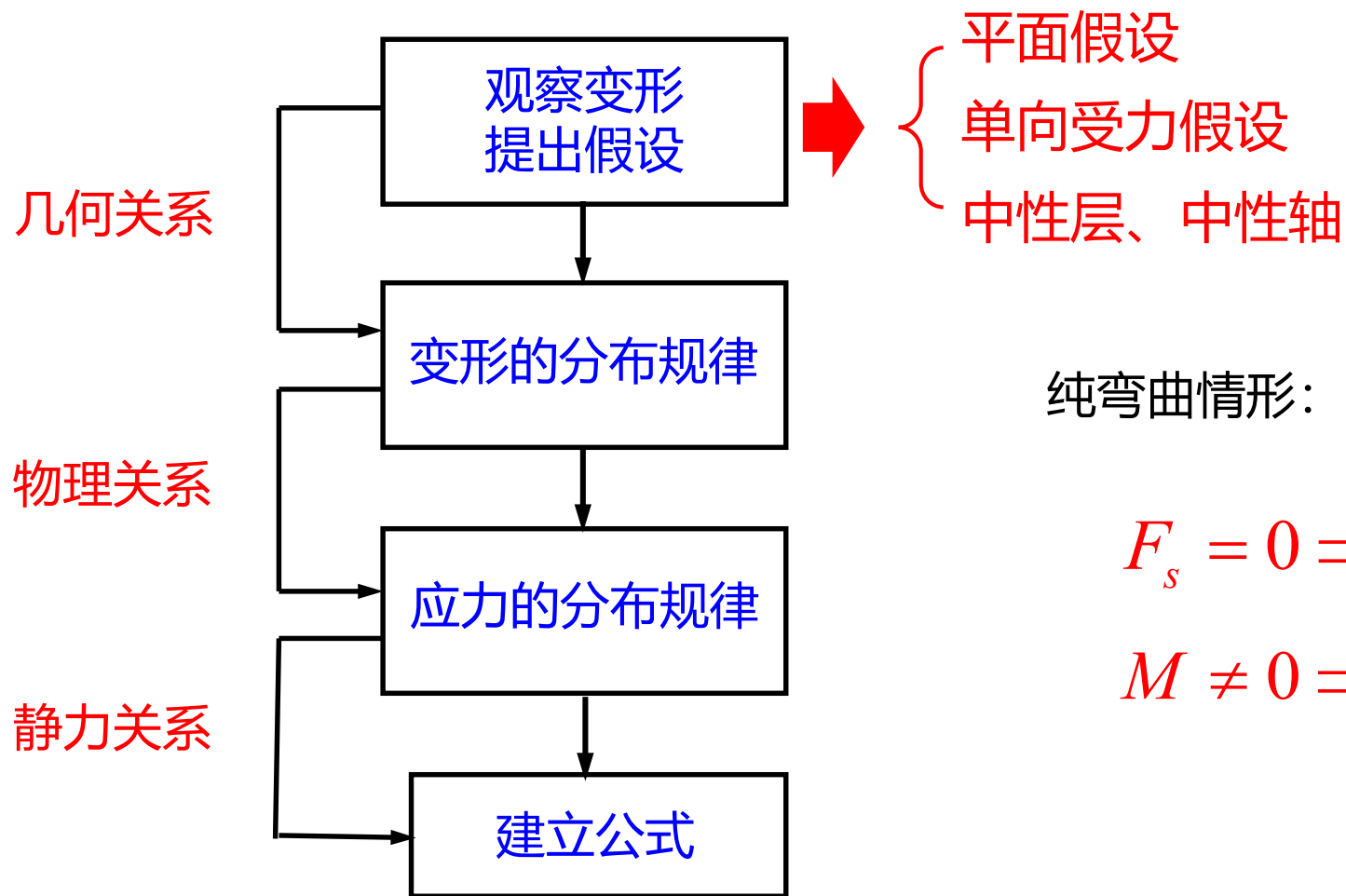


- 变形前后长度不变的纤维层：中性层
- 中性层与横截面的交线：中性轴

§5.2 纯弯曲时的正应力

求解弯曲应力

几何关系、 物理关系、 静力关系



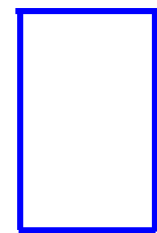
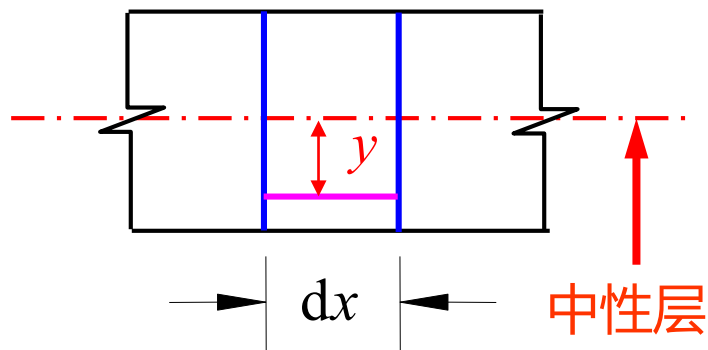
$$F_s = 0 \Rightarrow \tau = 0$$

$$M \neq 0 \Rightarrow \sigma = ?$$

§5.2 纯弯曲时的正应力

1、几何关系

几何关系的二维图示

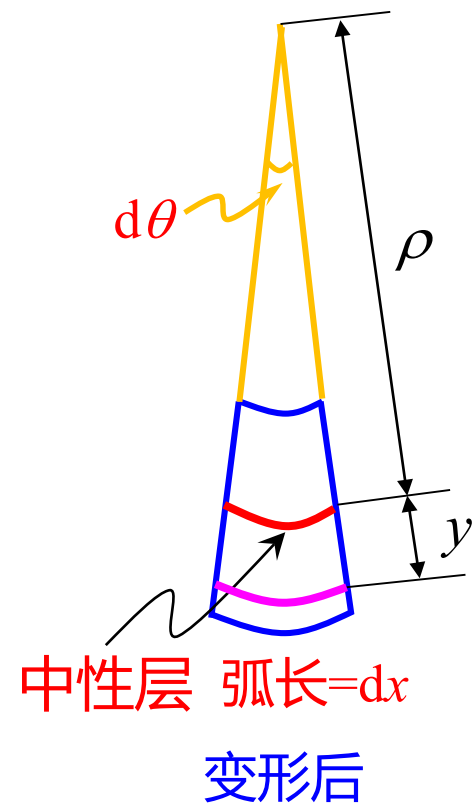


dx
变形前

横截面上距中性层（轴） y 处的纵向纤维
其纵向线应变为

$$\varepsilon = \frac{(\rho + y)d\theta - \rho d\theta}{\rho d\theta} = \frac{y}{\rho}$$

应变分布规律

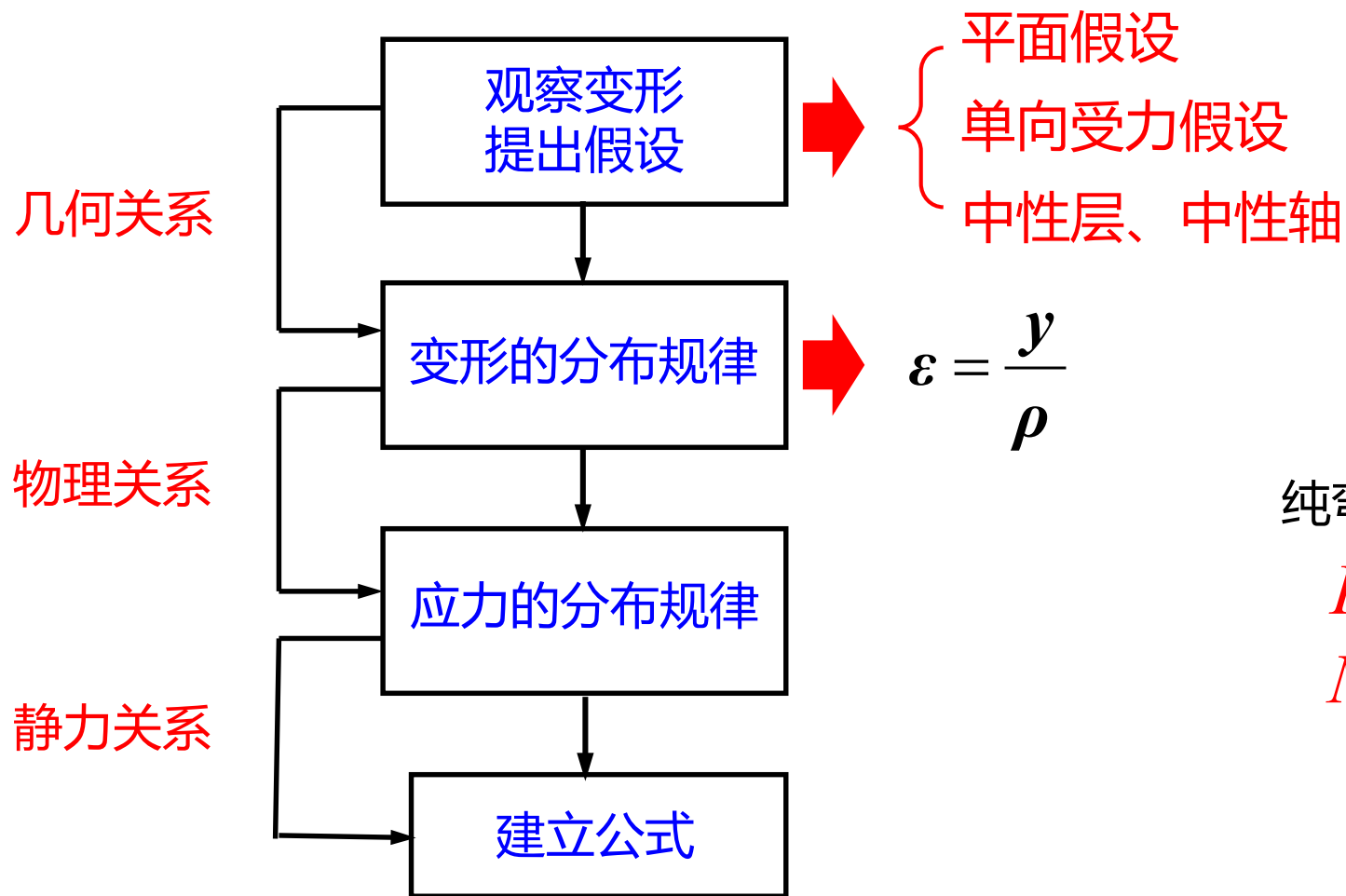


直梁纯弯曲时纵向线应变与它到中性层的距离成正比

§5.2 纯弯曲时的正应力

从三方面考虑变形问题：

几何关系、 物理关系、 静力关系



纯弯曲情形：

$$F_s = 0 \Rightarrow \tau = 0$$

$$M \neq 0 \Rightarrow \sigma = ?$$

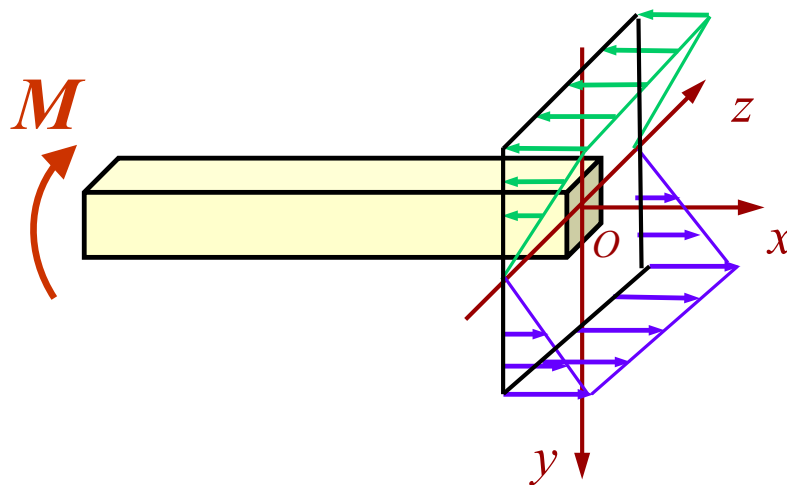
§5.2 纯弯曲时的正应力

2、物理关系

单向受力假设：假设各纵向纤维之间互不挤压。

根据胡克定律 $\sigma = E\varepsilon$

$$\sigma = E \frac{y}{\rho}$$



应力分布规律：

等直梁纯弯曲时横截面上任意一点的正应力，与它到中性轴的距离成正比。

§5.2 纯弯曲时的正应力

3、静力关系

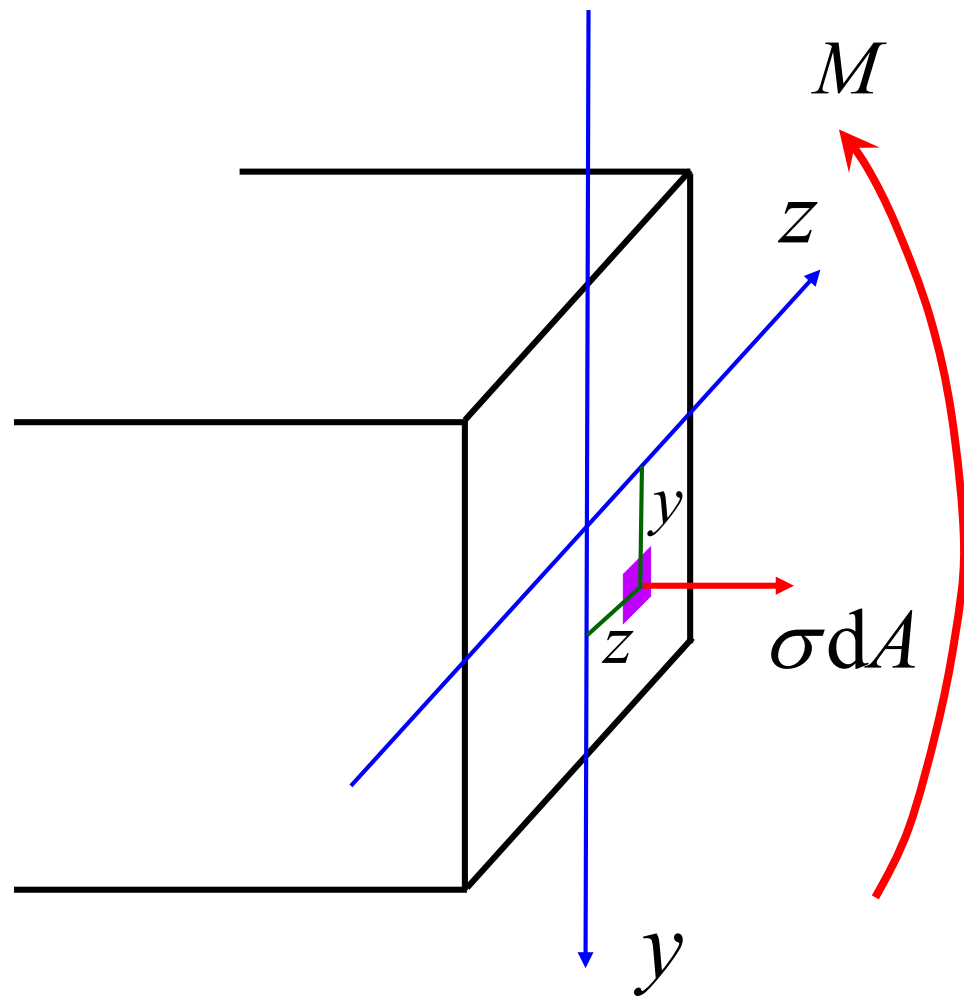
横截面上存在正应力

正应力能得到哪些内力分量？

$$F_N = \int_A \sigma dA = 0$$

$$M_y = \int_A z \cdot \sigma dA = 0$$

$$M_z = \int_A y \cdot \sigma dA$$



y : 对称轴
z : 中性轴

§5.2 纯弯曲时的正应力

3、静力关系

考察轴力

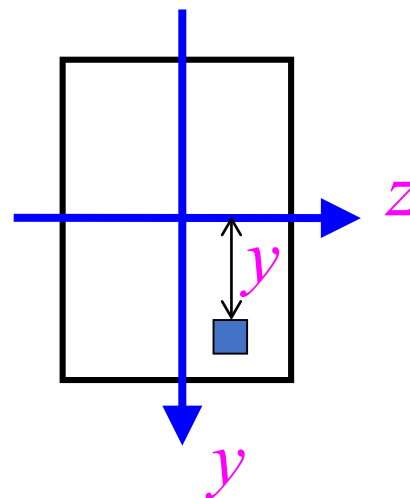
$$F_N = \int_A \sigma dA = 0$$

$$\Rightarrow \int_A E \frac{y}{\rho} dA = 0$$

$$\Rightarrow \int_A y dA = 0$$

$$\Rightarrow S_z = 0 \quad \rightarrow$$

z轴（即中性轴）必然通过截面的形心



Now you know where the neutral axis is!

§5.2 纯弯曲时的正应力

3、静力关系

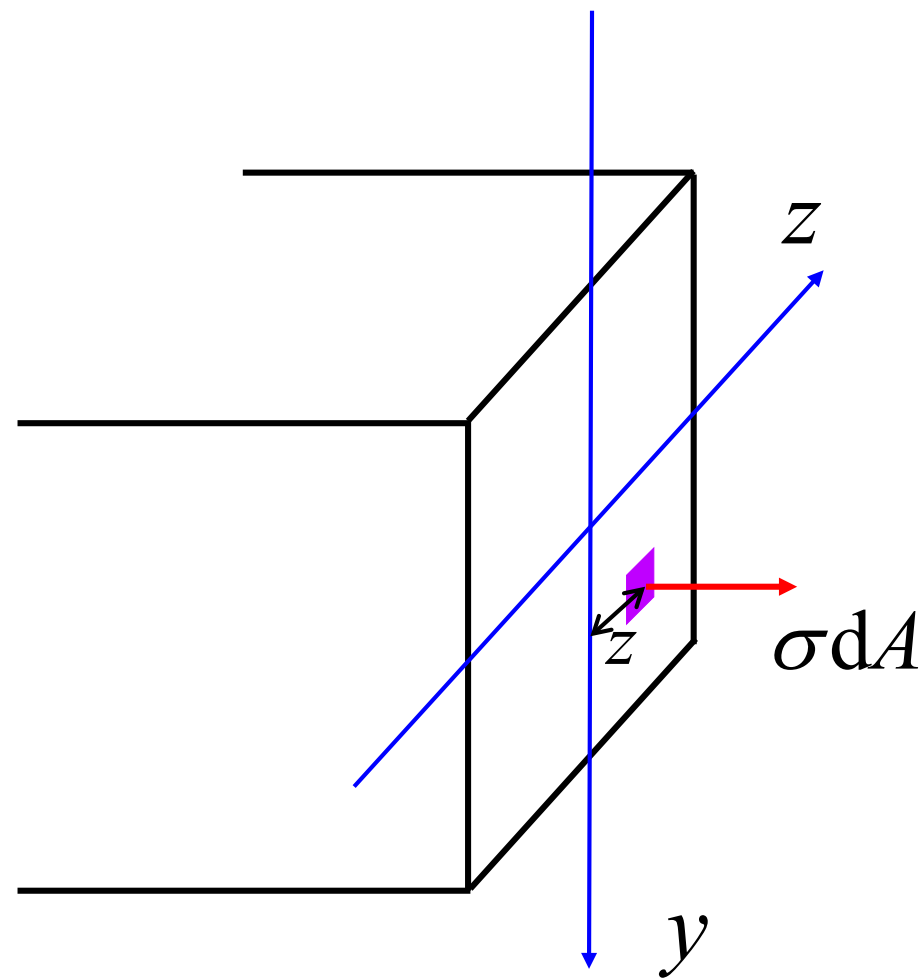
考察对y轴的弯矩

$$M_y = \int_A z \cdot \sigma dA = 0$$

$$\Rightarrow \int_A z \cdot E \frac{y}{\rho} dA = 0$$

$$\Rightarrow \int_A yz dA = 0$$

$$I_{yz} = \int_A yz dA = 0$$



因为y轴是横截面的对称轴（对称弯曲或平面弯曲） $\Rightarrow I_{yz} = 0$
，故截面对坐标系的惯性积必为零

§5.2 纯弯曲时的正应力

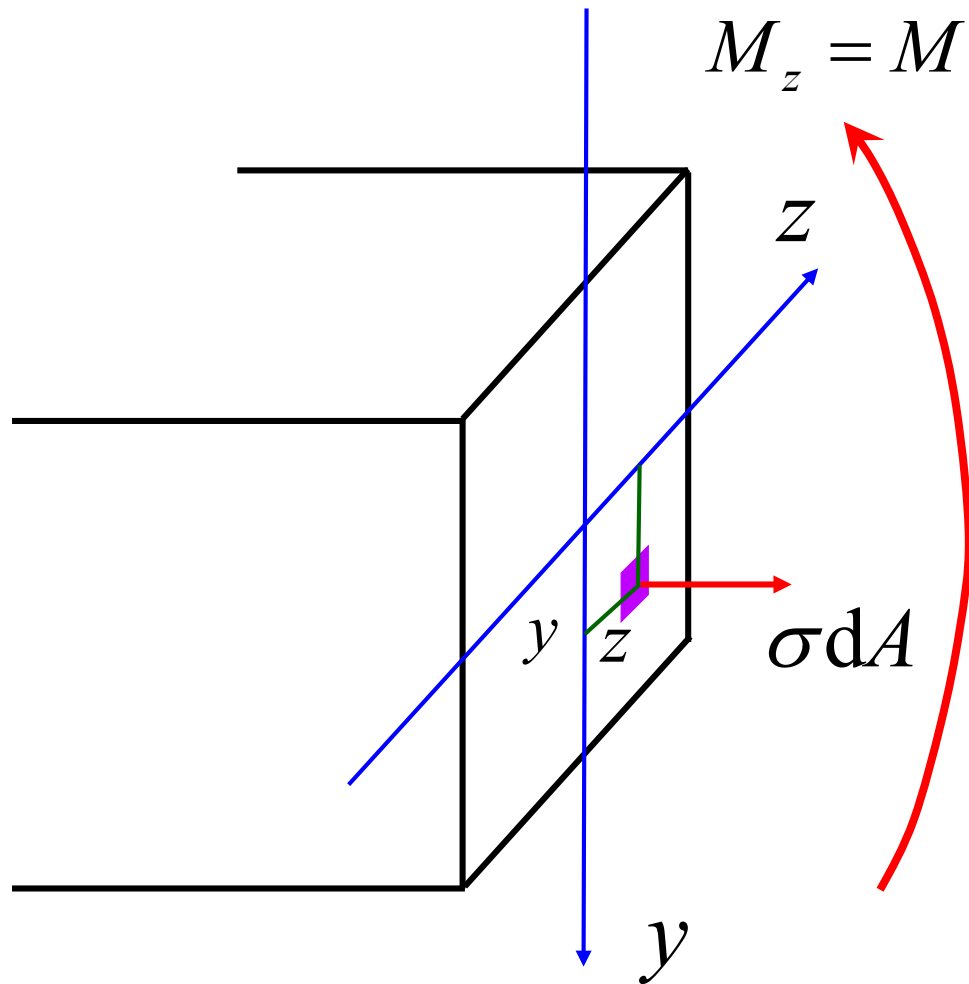
3、静力关系

对z轴的弯矩

$$\begin{aligned}\int_A y \cdot \sigma dA &= M_z = M \\ \Rightarrow \int_A y \cdot E \frac{y}{\rho} dA &= M \\ \Rightarrow \frac{E}{\rho} \int_A y^2 dA &= M \\ \Rightarrow \frac{EI_z}{\rho} &= M\end{aligned}$$

➔ $\boxed{\frac{1}{\rho} = \frac{M}{EI_z}}$

曲率 curvature



§5.2 纯弯曲时的正应力

3、静力关系

$$\sigma = E \frac{y}{\rho}$$

$$\frac{1}{\rho} = \frac{M}{EI_z}$$

$$\sigma = \frac{My}{I_z}$$

ρ 为曲率半径

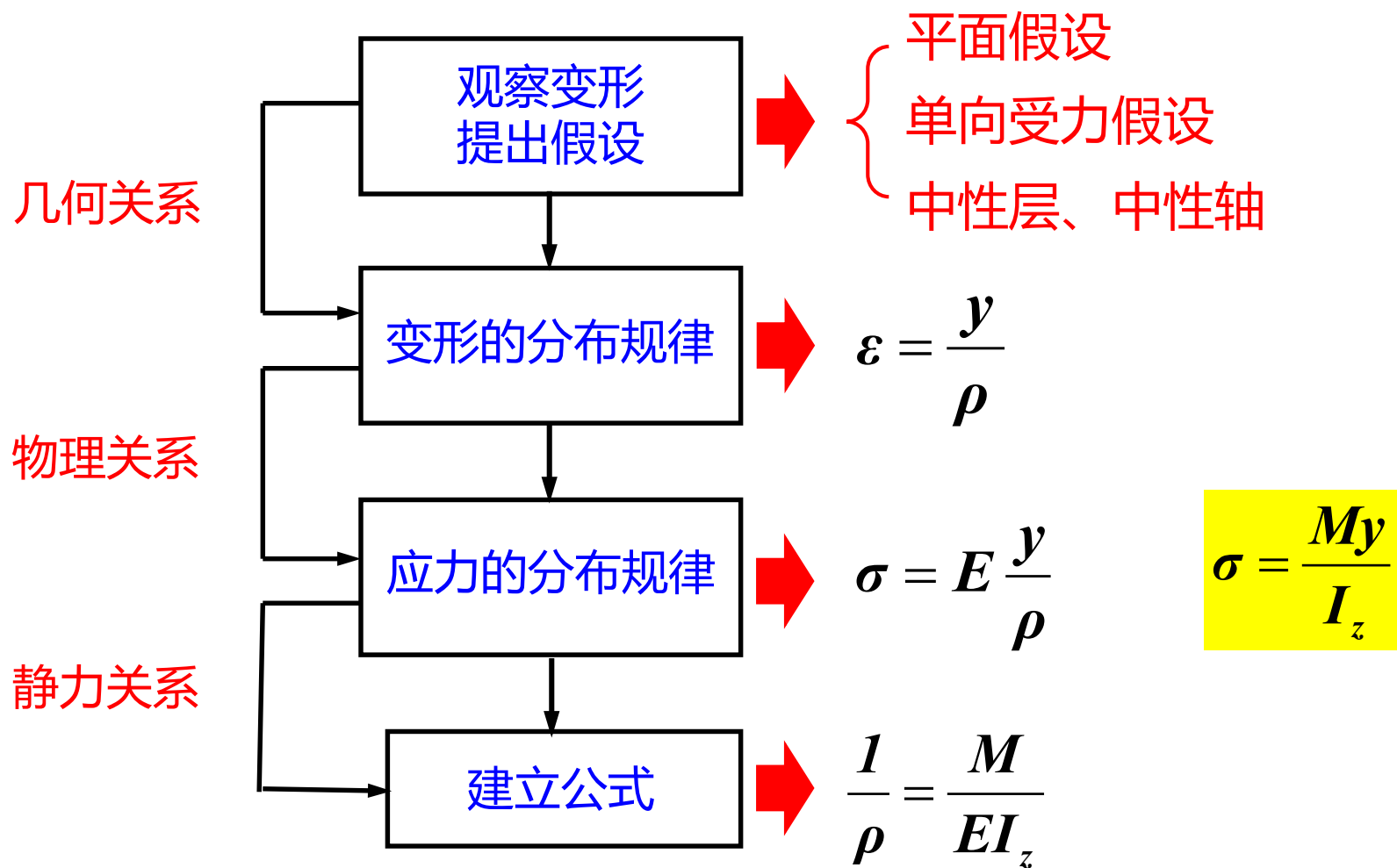
$1/\rho$ 为梁弯曲后的曲率

M 为梁横截面上的弯矩

I_z 为梁横截面对中性轴的惯性矩

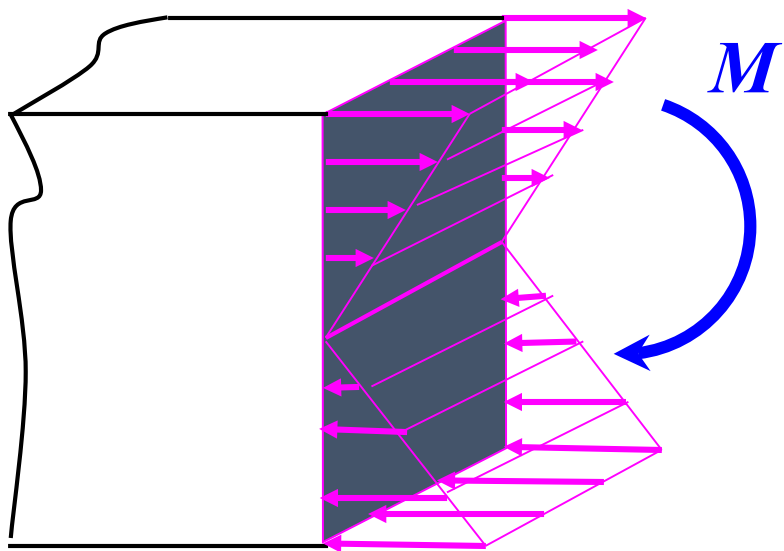
y 为梁横截面上任意一点到中性轴的距离

§5.2 纯弯曲时的正应力



§5.2 纯弯曲时的正应力

4、横截面上的正应力分布

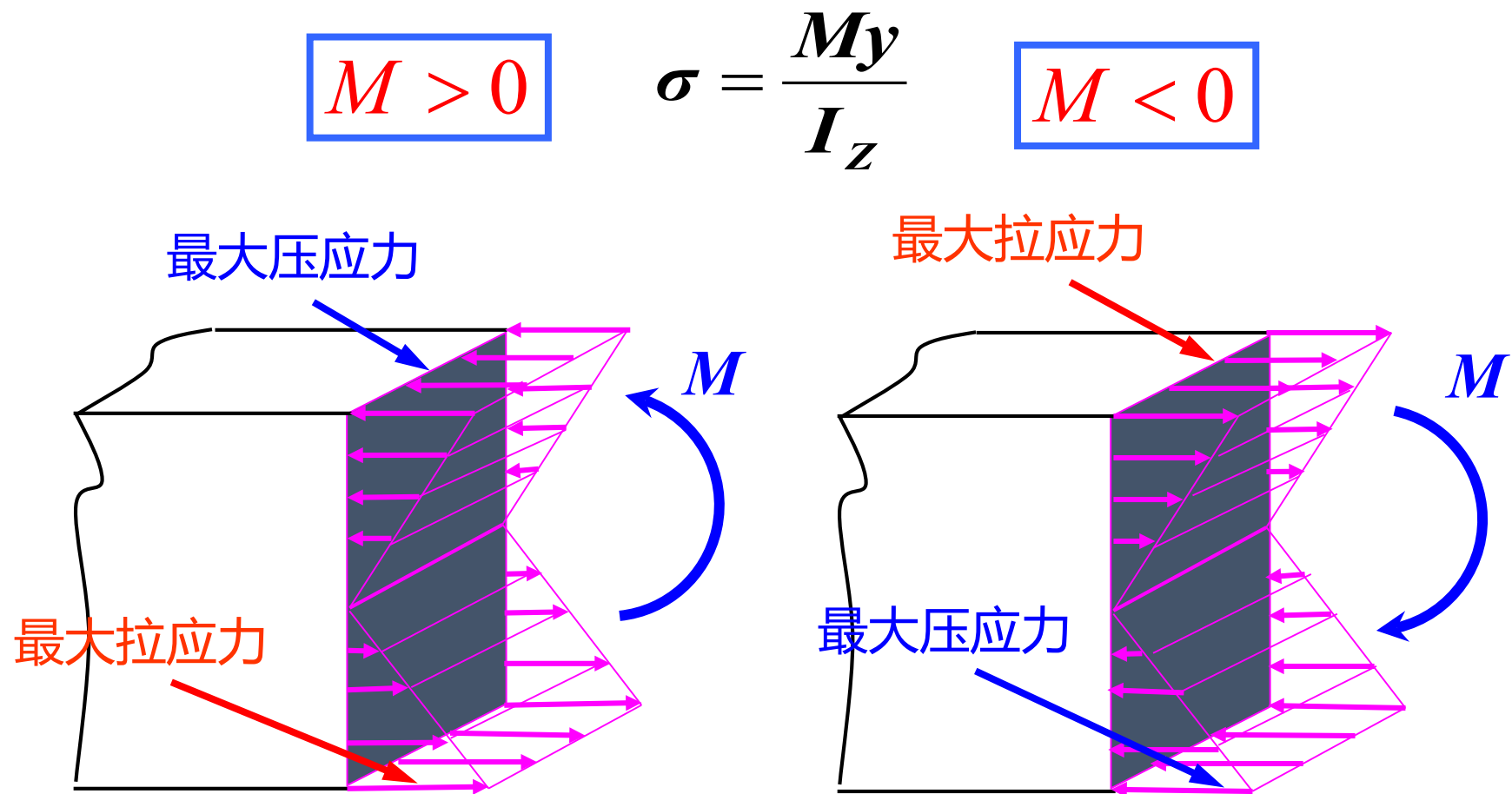


$$\sigma = \frac{My}{I_z}$$

- 正应力大小与其到中性轴距离成正比；
- 与中性轴距离相等的点正应力相等；
- 中性轴上正应力为零。

§5.2 纯弯曲时的正应力

4、横截面上的正应力分布



§5.2 纯弯曲时的正应力

4、横截面上的正应力分布

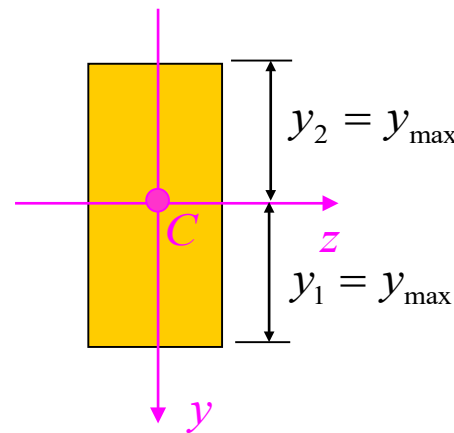
当中性轴是横截面的对称轴时：

$$y_1 = y_2 = y_{\max}$$

$$\sigma_{t\max} = \sigma_{c\max}$$

$$\sigma_{\max} = \frac{M y_{\max}}{I_Z} = \frac{M}{W_Z} \quad \sigma_{\min} = -\frac{M}{W_Z}$$

$$W_Z = \frac{I_Z}{y_{\max}} \rightarrow \boxed{\text{抗弯截面系数}}$$

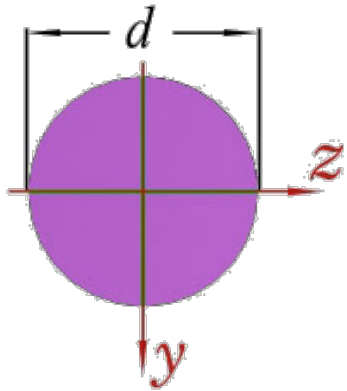


§5.2 纯弯曲时的正应力

5、常见截面的 I_Z 和 W_Z

$$I_Z = \int_A y^2 dA$$

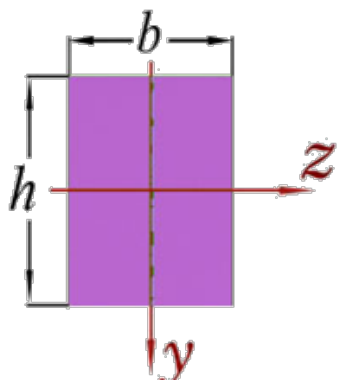
$$W_Z = \frac{I_Z}{y_{\max}}$$



圆截面

$$I_Z = \frac{\pi d^4}{64}$$

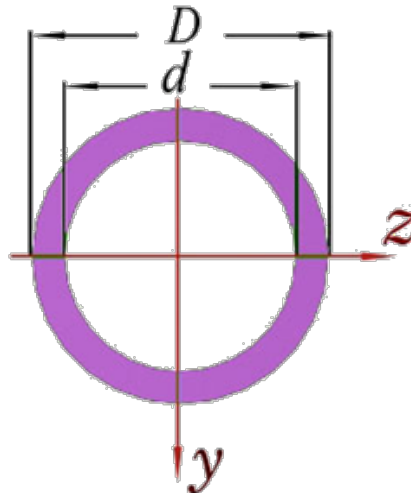
$$W_Z = \frac{\pi d^3}{32}$$



矩形截面

$$I_Z = \frac{bh^3}{12}$$

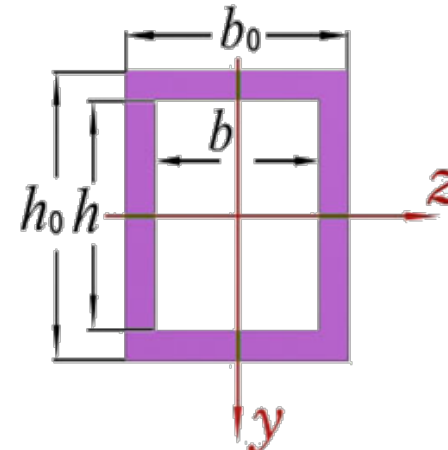
$$W_Z = \frac{bh^2}{6}$$



空心圆截面

$$I_Z = \frac{\pi D^4}{64} (1 - \alpha^4)$$

$$W_Z = \frac{\pi D^3}{32} (1 - \alpha^4)$$



空心矩形截面

$$I_Z = \frac{b_0 h_0^3}{12} - \frac{bh^3}{12}$$

$$W_Z = \left(\frac{b_0 h_0^3}{12} - \frac{bh^3}{12} \right) / (h_0 / 2)$$