



测控技术实验-控制实验报告

|  |  |
| --- | --- |
| 姓名： | 刘侃 |
| 学院： | 机械工程学院 |
| 系： | 机械工程系 |
| 专业： | 机械工程 |
| 学号： | 3220103259 |
|  |  |

2024年 12月 13日

实验报告

（此页可在http://bksy.zju.edu.cn/office/下载）

实验项目名称： 线性系统串联校正

同组学生姓名： 方天涧

一、实验目的和要求

## 实验目的

1．观测未校正系统的稳定性和动态特性。

2．按动态特性要求设计串联校正装置。

3．观测加串联校正装置后系统的稳定性和动态特性，并观测校正装置参数改变对系统性能的影响。

4．对线性系统串联校正进行计算机仿真研究，并对电路模拟与数字仿真结果进行比较研究。

## 实验要求

1．利用实验设备，设计并连接一未加校正的二阶闭环系统的模拟电路，完成该系统的稳定性和动态特性观测。

2．按校正目标要求设计串联校正装置传递函数和模拟电路。

3．利用实验设备，设计并连接一加串联校正后的二阶闭环系统的模拟电路，通过对该系统阶跃响应的观察，完成该系统的稳定性和动态特性观测。提示：

4．改变串联校正装置的参数，对加校正后的二阶闭环系统进行调试，使其性能指标满足预定要求。

5．分析实验结果，完成实验报告。

二、实验内容

（内容只简单描述，可参考、抄写指导书中的“实验内容”的标题即可）

## 初始系统

给定一未校正系统

1） 根据方块图画出模拟电路图，并在实验装置上按模拟电路图接线。

2）写出系统的开环传递函数、闭环传递函数

3）计算出未加校正时系统超调量、调节时间、开环增益

4）测试系统的时域特性、频域特性，完成对其稳定性和动态特性的研究。

## 校正目标

要求加串联校正装置后系统满足以下性能指标：

1） 超调量，

2） 调节时间（过渡过程时间），

3） 校正后系统开环增益（静态速度误差系数）。

## 串联校正装置设计——相消法

从超调量、调整时间要求判断，系统必须进行校正，请完成校正装置的设计：

1） 根据校正目标，计算和阻尼比取值范围，

2） 利用相消法设计出校正控制器，记录计算、设计过程，

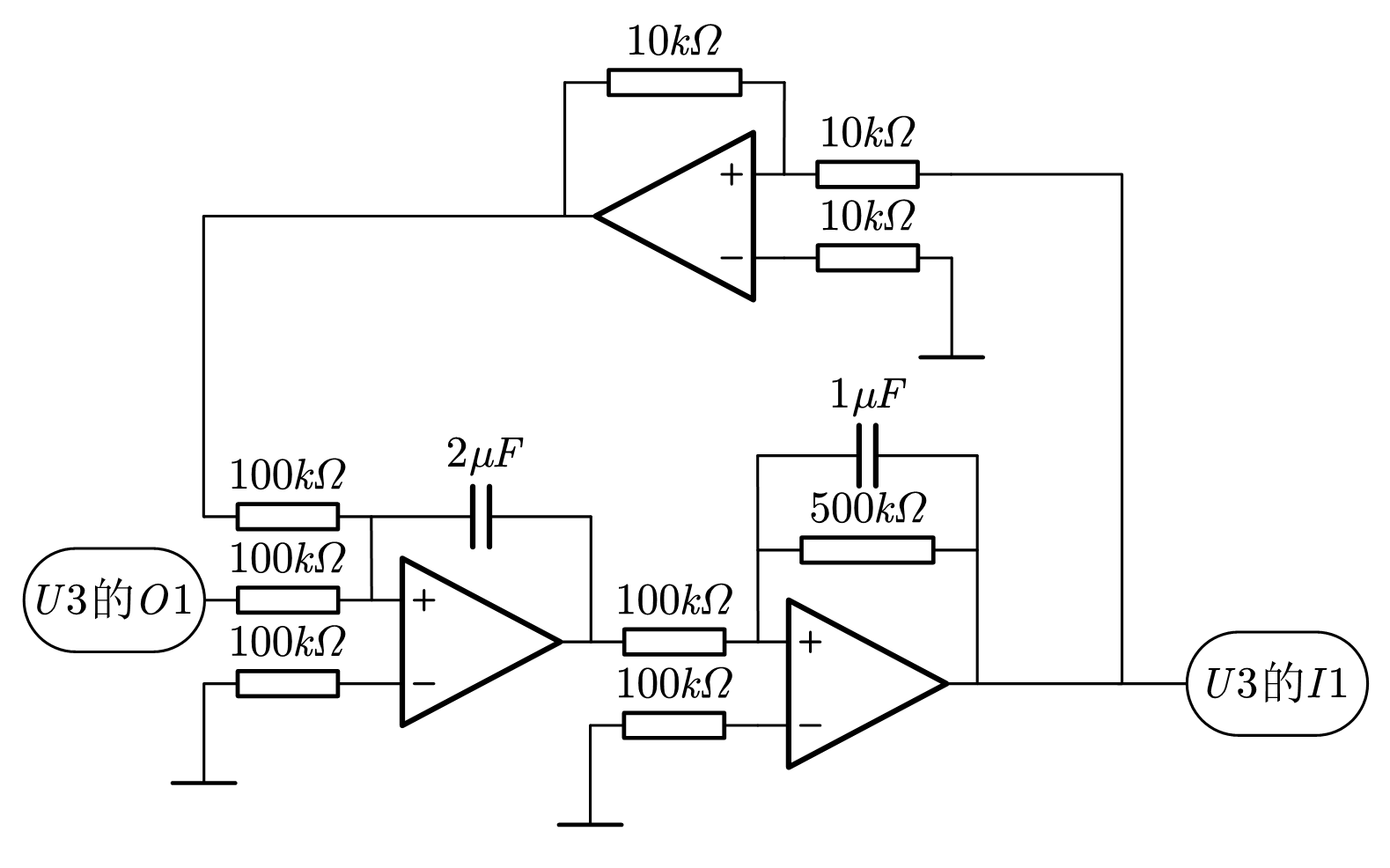
3） 在Maltab/Simulink中对比校正前后的根轨迹、阶跃响应，

4） 根据校正后的传递函数设计其模拟电路，并完成实验连线，

5） 测试校正后的时域特性、频域特性，并与校正前进行对比，完成对其稳定性和动态特性的研究。

三、实验结果（原理）分析（必填）

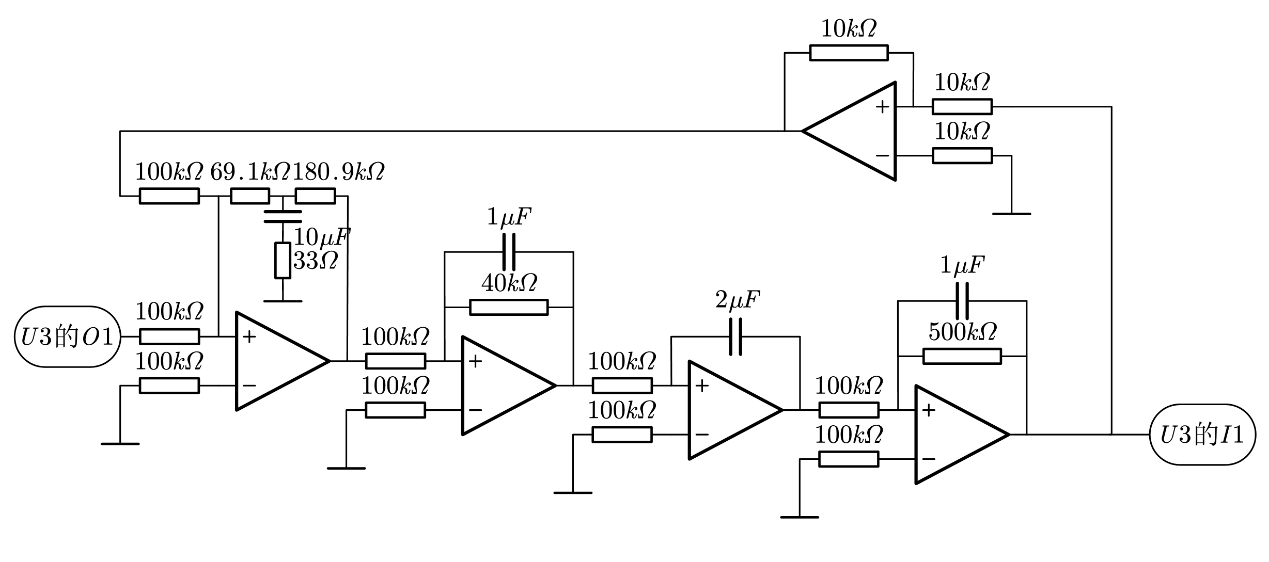
未校正系统的模拟电路图（G端和I2已省略）



开环传递函数

闭环传递函数

校正后系统的模拟电路图（G端和I2已省略）



四、实验思考