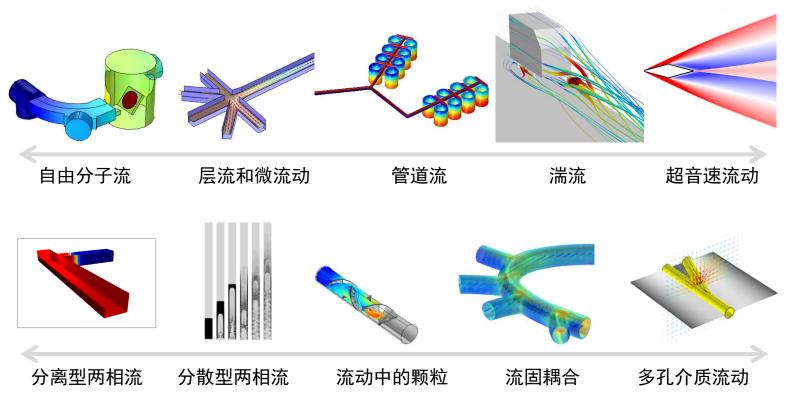
COMSOL Multiphysics® 计算流体力学(CFD)建模(在线课程) Part II

COMSOL 中国 张照 应用工程师



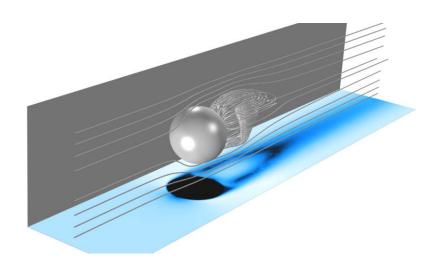
主要内容

- 流体方程及边界条件
- 蠕动流、层流和非牛顿流体建模
- 湍流建模
- 旋转机械内流体流动
- 薄膜流与管道流
- 多孔介质与地下水流
- 多相流仿真
- 流体中的粒子追踪
- 非等温流建模
- 高马赫数流动
- 多物理场模型:反应流,流固耦合建模



TECOMSOL

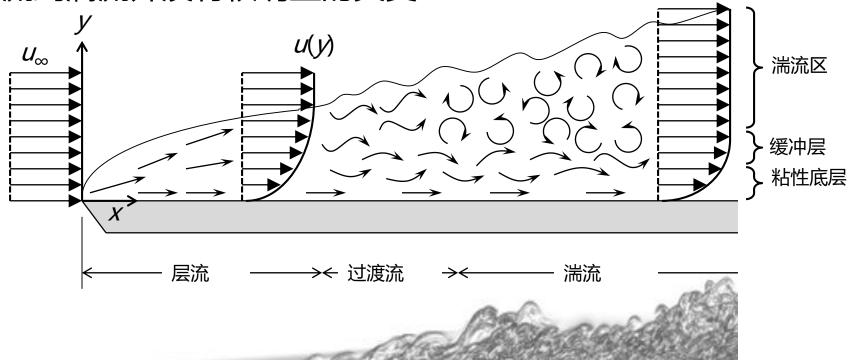
湍流





流动特征

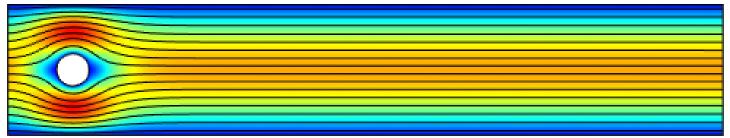
- 流动可以分为层流或湍流
- 从层流到湍流并没有很明显的突变



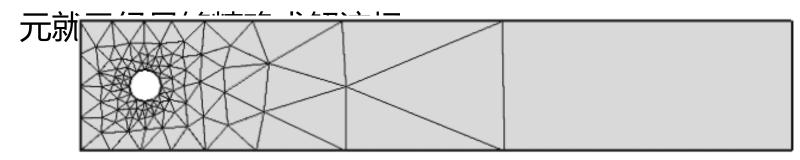


低雷诺数

• 如果是层流,可以求解完全的 Navier-Stokes 方程,预测流动(对称、稳 定)______



• 均匀矩形流道中的层流呈现出抛物型流动剖面,在流道中使用一个二阶单

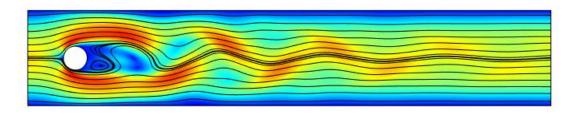


手动调整的网格, 二阶单元

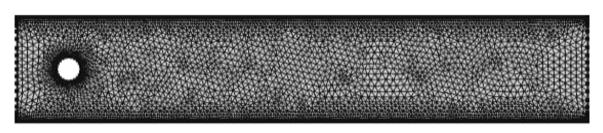


中等雷诺数

• 随着雷诺数增加,流动可能随时间开始振荡(非对称,不稳定)



- 可能已经变得比较难于求解全 Navier-Stokes 方程
- 需要精细的网格来解析这些流场的扰动

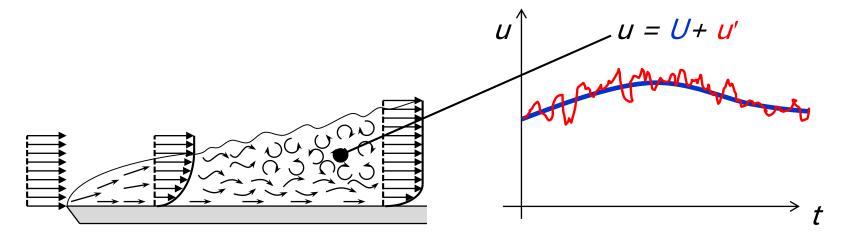


缺省网格设定,一阶单元



高雷诺数

• 在更高的雷诺数,流动完全为湍流,呈现出时间上的混沌



- 雷诺平均 Navier-Stokes (RANS) 模型预测完全湍流区的流动在时间上平均的解
- RANS 可以在台式工作站级计算机上给出近似解



临界雷诺数

- 原则上, 完全 Navier-Stokes 方程可以应用于所有的雷诺数
 - 但事实上,这些解可能观察不到
- 当 $Re \ge Re_{crit}$ 时流动变得不稳定,产生湍流状态

- $Re_L \equiv \frac{\rho UL}{\mu}$
- $L = x_i D_i W_i 4*A/P...$

- 临界雷诺数依赖于不同的流动问题
 - 外部流动:

$$Re_{crit} \approx 5 \cdot 10^5$$
 沿着平板边界 $Re_{crit} \approx 20'000$ 障碍物周围

- 内部流动:

$$Re_{crit} \approx 2300$$
 (pipe)

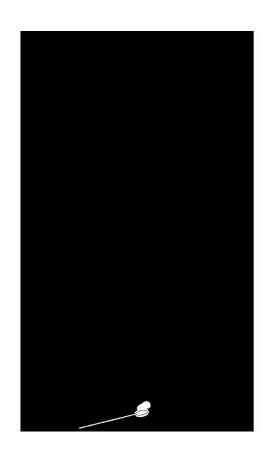
• 当计算和比较雷诺数时,确保使用一致和合适的变量 ρ , U, L, μ



湍流 - 特征

• **远比**层流复杂!

- 通常出现在高雷诺数
- 总是非稳状态(扰动),三维和旋转
- "混沌"本质:无序,明显的随机性和不可预测性
- 流动的细节强烈依赖于初始条件
- 强混合(动量、热和浓度的横向交换)
- 高度耗散性:湍动能(大尺度)转换为热(小尺度)
- 较大的空间尺度和时间尺度范围:
 - 最大的尺度 L: 由流场的尺度决定 (例如,管直径)
 - 最小的尺度 l_K : 由运动粘度和湍流耗散率决定
 - 比例: $L/l_K \propto Re^{3/4}$

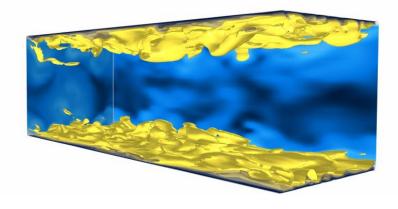


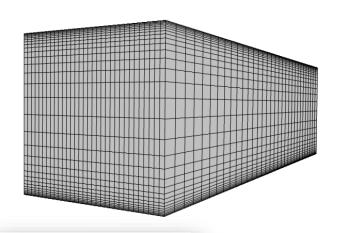


湍流 - DNS计算的成本

- DNS(直接数值模拟)
 - 求解Navier-Stokes 方程可以用来模拟湍流
 - 需要极大数量的单元来捕捉范围很宽的尺度

- LES(大涡模拟)
 - 将流动分解为大(解析)尺度和小(未解析)尺度
 - 小尺度通过湍流模型来模拟(计算成本较小)





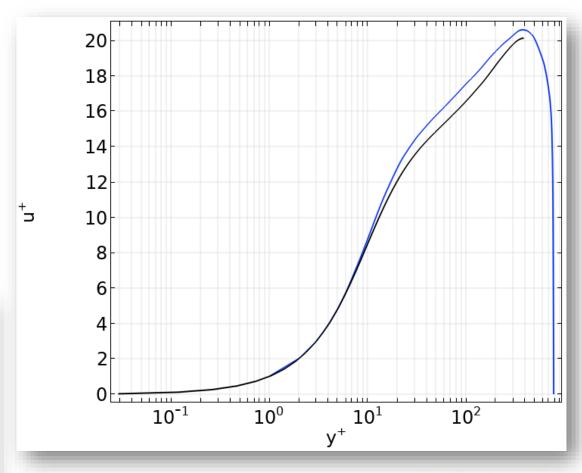
32×32×32个二阶单元



大涡模拟(LES)

- 求解较大的三维瞬时涡(脉动), 而对较小的涡使用模型
- 模型仅用于三维瞬态问题
- 精确但计算成本高
- 目前的三个接口都是基于变分多尺
 - 度方法(VMS)







LES模型

• 将速度和压力变量分解为已求解尺度和未求解尺度

$$\boldsymbol{U} = \boldsymbol{u} + \boldsymbol{u}', P = p + p'$$

• 并且使用势函数的內积空间(v,q)过滤未求解尺度

$$\left(\boldsymbol{v}, \rho \frac{\partial \boldsymbol{u}}{\partial t}\right)_{\Omega} - (\nabla \cdot \boldsymbol{v}, p)_{\Omega} + (\nabla \boldsymbol{v}: \mu[\nabla \boldsymbol{u} + (\nabla \boldsymbol{u})^{T}])_{\Omega} + (\nabla \cdot \boldsymbol{u}, q)_{\Omega} - (\boldsymbol{v}, \boldsymbol{f})_{\partial\Omega} = (\nabla \cdot \boldsymbol{v}, p')_{\Omega} + (\nabla q, \boldsymbol{u}')_{\Omega} + (\nabla \boldsymbol{v}, \rho\{\boldsymbol{u} \otimes \boldsymbol{u} + \boldsymbol{u} \otimes \boldsymbol{u}' + \boldsymbol{u}' \otimes \boldsymbol{u} + \boldsymbol{u}' \otimes \boldsymbol{u}'\})_{\Omega}$$

• 基于残差的变分多尺度方法(RBVM)

 $u' = -\tau_m res_m, p' = -\tau_c res_c$

• 考虑粘性的RBVM(RBVMWV),添加

- $\left(\nabla \boldsymbol{v}:\,\rho\tilde{\mathcal{C}}|\boldsymbol{u}'|h[\nabla\boldsymbol{u}+(\nabla\boldsymbol{u})^T]\right)_{\Omega}$
- Smagorinsky,使用 $(\nabla v: 2\rho C_s | \mathbf{S} | h^2 [\mathbf{S} \overline{\mathbf{S}}])_{\Omega}$ 替换

$$(\nabla v, \rho u' \otimes u')_{\Omega}$$



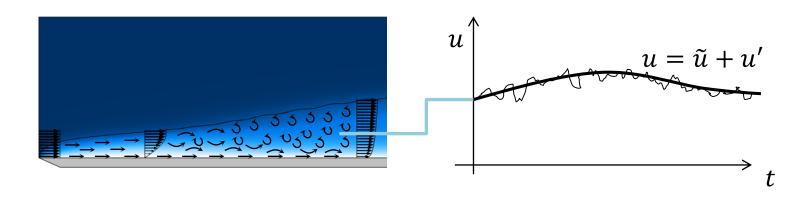
机翼流场中的转捩与湍流





RANS 方程

雷诺平均的 Navier-Stokes (RANS)模型可以预测完全湍流流型的时间平均或全局平均的解



湍流模型

• COMSOL Multiphysics®中所有的湍流模型都是基于 RANS方程的

$$\bar{\rho} \left(\frac{\partial \widetilde{\boldsymbol{u}}}{\partial t} + (\widetilde{\boldsymbol{u}} \cdot \nabla) \widetilde{\boldsymbol{u}} \right) = -\nabla \bar{p} + \nabla \cdot \left[\bar{\mu} \left(\nabla \widetilde{\boldsymbol{u}} + (\nabla \widetilde{\boldsymbol{u}})^{\mathrm{T}} - \frac{2}{3} (\nabla \cdot \widetilde{\boldsymbol{u}}) \mathbf{I} \right) - \overline{\rho \boldsymbol{u}' \boldsymbol{u}'} \right] + \overline{\boldsymbol{F}}$$

• 使用 Boussinesq 涡粘假设

$$-\overline{\rho \mathbf{u}' \mathbf{u}'} = \mu_T \left(\nabla \widetilde{\mathbf{u}} + (\nabla \widetilde{\mathbf{u}})^{\mathrm{T}} - \frac{2}{3} (\nabla \cdot \widetilde{\mathbf{u}}) \mathbf{I} \right) - \frac{2}{3} \overline{\rho} k \mathbf{I}$$

基于RANS的湍流模型分类

- 代数方程(零方程)模型
 - 代数 yPlus 模型
- 一方程模型
 - Spalart-Allmaras 模型

$$\begin{aligned} \text{Rew} &= \frac{\rho |\mathbf{u2}| \ell_w}{\mu} = \frac{|\mathbf{u2}|}{u_\tau} \cdot \frac{\rho u_\tau \ell_w}{\mu} = u^+ \ell_w^+, \quad u^+ = f(\ell_w^+) \\ \nabla G 2 \cdot \nabla G 2 + \sigma_w G 2(\nabla \cdot \nabla G 2) = (1 + 2\sigma_w) G 2^4, \quad \ell_w = \frac{1}{G 2} \cdot \frac{\ell_{\text{ref}}}{2} \\ \mu_\tau &= \mu \left(\left(\frac{\text{df}}{\text{d} \ell_w^+} \right)^{-1} - 1 \right) \end{aligned}$$

- k-ε 模型
- k-ω 模型
- 四方程模型
 - v²-f 模型

Paras 模型
$$\mu_{\mathsf{T}} = \mu \left(\left(\frac{\mathrm{d}f}{\mathrm{d}\ell_{\mathsf{w}}^{+}} \right)^{-1} \right)$$

$$\rho \frac{\partial k^{2}}{\partial t} + \rho(\mathbf{u}\mathbf{2} \cdot \nabla)k^{2} = \nabla \cdot \left[\left(\mu + \frac{\mu_{\mathsf{T}}}{\sigma_{k}} \right) \nabla k^{2} \right] + P_{k} - \rho \varepsilon$$

$$\rho \frac{\partial \varepsilon}{\partial t} + \rho(\mathbf{u}\mathbf{2} \cdot \nabla)\varepsilon = \nabla \cdot \left[\left(\mu + \frac{\mu_{\mathsf{T}}}{\sigma_{k}} \right) \nabla k^{2} \right] + P_{k} - \rho \varepsilon$$

$$\rho \frac{\partial \varepsilon}{\partial t} + \rho(\mathbf{u}\mathbf{2} \cdot \nabla)\varepsilon = \nabla \cdot \left[\left(\mu + \frac{\mu_{\mathsf{T}}}{\sigma_{\varepsilon}} \right) \nabla \varepsilon \right] + C_{\varepsilon 1} \frac{\varepsilon}{k^{2}} P_{k} - C_{\varepsilon 2} \rho \frac{\varepsilon^{2}}{k^{2}}, \quad \varepsilon = \mathsf{ep2}$$

$$\rho \frac{\partial \zeta}{\partial t} + \rho (\mathbf{u} \mathbf{2} \cdot \nabla) \zeta = \nabla \cdot \left[\left(\mu + \frac{\mu_{\mathsf{T}}}{\sigma_{\zeta}} \right) \nabla \zeta \right] + \frac{2}{k} \left(\alpha^{3} \mu + \frac{\mu_{\mathsf{T}}}{\sigma_{k}} \right) \nabla k \mathbf{2} \cdot \nabla \zeta + \left(\mathbf{1} \cdot \alpha^{3} \right) f_{w} + \alpha^{3} f_{h} \cdot \frac{\zeta}{k \mathbf{2}} P_{k}$$

$$\alpha - L^2 \nabla^2 \alpha = 1$$
, $L = C_L \max \left[\frac{k^{3/2}}{\epsilon}, C_{\eta} \left(\frac{\nu^3}{\epsilon} \right)^{1/4} \right]$



RANS模型的湍流粘度

- RANS 模型在 Navier-Stokes 方程中增加了一个湍流粘度
- 不同的模型有不同的湍流粘度计算方法,以及不同壁函数处理方法

模型	求解	计算流场
Spalart- Allmaras	Ū: Spalart-Allmaras 粘度	全部
k-ε	k: 湍流动能 ε: 动能耗散率	除了近壁
k-ω	k: 湍流动能 ω: 动能比耗散率	除了近壁
低雷诺数 k-ε	k: 湍流动能 ε: 动能耗散率	全部
SST	k: 湍流动能 ω: 动能比耗散率	全部



湍流接口

湍流

- 代数 yPlus 模型
- L-VEL 模型
- k-ε 模型
- 可真实化的 k-ε 模型
- k-ω 模型
- SST 模型
- 低雷诺数的 k-ε 模型
- Spalart-Allmaras 模型
- v²-f 模型

```
Isingle-Phase Flow

Creeping Flow (spf)

Laminar Flow (spf)

Turbulent Flow

Turbulent Flow, Algebraic yPlus (spf)

Turbulent Flow, L-VEL (spf)

Turbulent Flow, k-ε (spf)

Turbulent Flow, Realizable k-ε (spf)

Turbulent Flow, SST (spf)

Turbulent Flow, Low Re k-ε (spf)

Turbulent Flow, Low Re k-ε (spf)

Turbulent Flow, Syalart-Allmaras (spf)

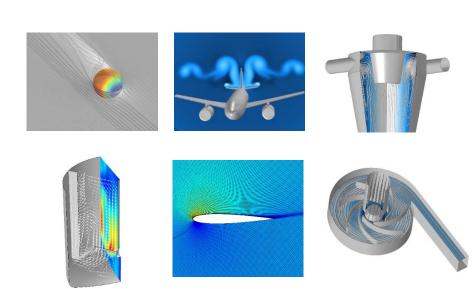
Turbulent Flow, V2-f (spf)
```



湍流模型的计算成本

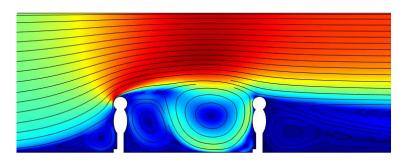
- 一代数 yPlus 和 L-VEL
- Spalart-Allmaras
- k-epsilon
- k-omega, SST
- 低雷诺数 k-epsilon
- 可真实化的 k-epsilon
- v^2 -f

计算成本逐渐升高

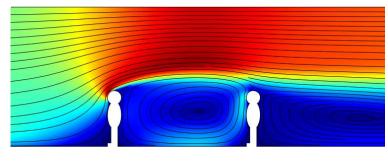




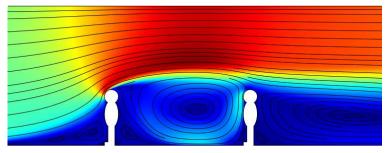
湍流模型的计算精度



Algebraic yPlus, 2 min 44 sec



k-epsilon, 9 min 13 sec



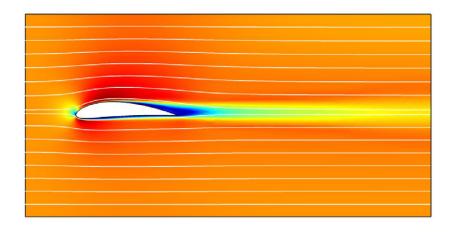
low Re k-epsilon, 32 min 16 sec



Spalart-Allmaras湍流模型

- Spalart-Allmaras 最初为空气动力学 开发
- 优点:
 - 稳定,容易求解
 - 内存需求小于低雷诺数 k-ε 和 SST
 - 不使用壁函数,因此可以精确计算:
 - 力(升力&曳力)
 - 流量(传热&质)

- 缺点:不能精确计算存在以下现象的流场:
 - 剪切流
 - 分离流
 - 衰变湍流





k-ε 模型

- 工业应用中最广泛的湍流模型之一
- 两个额外的传递方程和两个因变量
 - 湍流粘度:

生成项:

$$\mu_T = \rho C_\mu \frac{k^2}{\varepsilon}$$

$$\rho \frac{\partial k}{\partial t} + \rho \mathbf{u} \cdot \nabla k = \nabla \cdot \left(\left(\mu + \frac{\mu_T}{\sigma_k} \right) \nabla k \right) + P_k - \rho \varepsilon$$

$$P_k = \mu_T \left(\nabla \boldsymbol{u} : (\nabla \boldsymbol{u} + (\nabla \boldsymbol{u})^T) - \frac{2}{3} (\nabla \cdot \boldsymbol{u})^2 \right) - \frac{2}{3} \rho k \nabla \cdot \boldsymbol{u}$$

湍动能耗散率
$$\varepsilon$$
 输运方程:
$$\rho \frac{\partial \varepsilon}{\partial t} + \rho \boldsymbol{u} \cdot \nabla \varepsilon = \nabla \cdot \left(\left(\mu + \frac{\mu_T}{\sigma_{\varepsilon}} \right) \nabla \varepsilon \right) + C_{\varepsilon 1} \frac{\varepsilon}{k} P_k - C_{\varepsilon 2} \rho \frac{\varepsilon^2}{k}$$

CONSTANT	VALUE
C_{μ}	0.09
$C_{arepsilon 1}$	1.44
$C_{arepsilon 2}$	1.92
$\sigma_{\mathbf{k}}$	1.0
σ_{ϵ}	1.3

- 湍流模型参数通过实验数据确定
- 常数可能不适用于所有体系



$k-\varepsilon$ 湍流模型

- *k-ε* 模型常用于工业模型计算
 - Re足够大
 - 平衡湍流:湍动能的生成与耗散相同
- 优点:
 - 稳定,容易求解
 - 可以在壁附近使用较粗的网格
 - 对于外部流动问题,复杂几何等有良好的表现

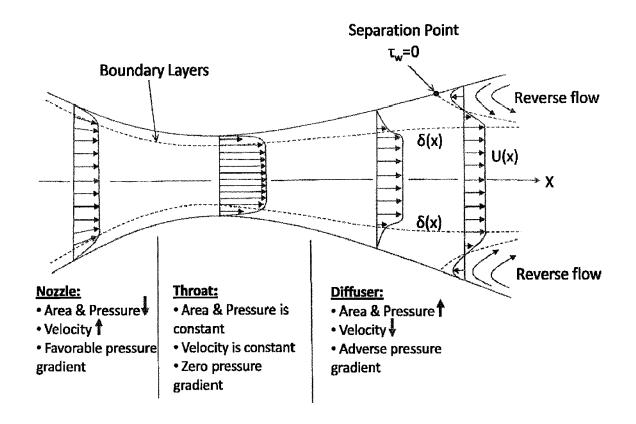
• 缺点:

- 由于使用壁函数近似,壁附近的解不 够精确
 - 升力、曳力、传热 & 传质
- 不能精确计算存在以下现象的流场:
 - 逆压梯度
 - 具有强曲率的流动
 - 射流



逆压梯度

- 收缩/扩张管
- 边界层分离
- 后台阶流





Realizable k-ε 湍流模型

当平均应变率较大时,标准的k- ϵ • 满足可真实化约束 无法准确预测耗散尺度,则

$$\mu_T = \rho C_\mu \frac{k^2}{\varepsilon}$$

$$C_{\mu}=0.09$$
不成立

• C_{μ} 为随应变率变化的变量而不是常 数 $C_{\mu} = \frac{1}{A_0 + A_s U^{(\star)} \frac{k}{\alpha}}$

$$\overline{u_i^2} \ge 0$$

$$\overline{u_i u_j^2} \le 1$$

$$\overline{u_i^2 u_j^2} \le 1$$

- 优点
 - 在模型流型中精度较高: 圆管射流
 - 湍流的一致性更好

$$A_{\rm s} = \sqrt{6}\cos\left(\frac{1}{3}\cos\left(\sqrt{6}W\right)\right), \quad W = \frac{2\sqrt{2}S_{ij}S_{jk}S_{ki}}{S^3} \qquad U^{(\star)} = \sqrt{S_{ij}S_{ij} + \Omega_{ij}\Omega_{ij}}, \quad \Omega_{ij} = \frac{1}{2}\left(\frac{\partial \overline{u}_i}{\partial x_j} - \frac{\partial \overline{u}_j}{\partial x_i}\right)$$



k-ω 湍流模型

- 广泛使用的湍流模型
 - CFD模块使用 Wilcox 修订 k-ω 模型
- 两方程湍流模型,求解:
 - 湍流动能 k: 类似于 k-ε (参见CFD 模块 User's Guide)
 - 单位湍动能的耗散率ω: 比耗散率

$$\mu_T = \rho \frac{k}{\omega}$$

- $k-\varepsilon$ 和 $k-\omega$ 的混合长度限制
 - 直接通过湍动能和耗散率计算湍流粘 性会出现除零错误
 - 混合长度用来计算湍流粘度
 - 混合长度存在上限



$$l_{\text{mix}} = \max \left(C_{\mu} \frac{k^{3/2}}{\varepsilon}, l_{\text{mix}}^{\text{lim}} \right)$$



k-ω湍流模型

- k-ω 模型是对k-ε 模型的改进
- 优点:
 - 与 k- ϵ 相同的内存需求
 - 对于内部流动问题表现良好
 - 当存在以下现象时可以更精确地计算流场:
 - 具有强曲率的流动
 - 分离流
 - 逆压梯度
 - 喷射

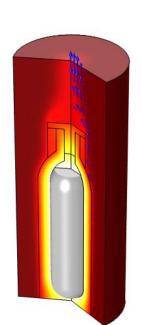
• 缺点:

- 由于壁函数近似,壁附近的解不够精确:
 - 升力、曳力、传热 & 质
- 对于外流问题,对自由来流(进口处)的ω值敏感
- 与k-ε模型相比较难收敛
 - 常常使用 k- ϵ 模型来提供初始条件



低雷诺数 $k-\varepsilon$ 湍流模型

- 低雷诺数 k-ε 模型求解直到 壁的所有区域
- 优点:
 - k-ε 模型的扩展,常常用来随 后获得更高精度的解
 - 不使用壁函数, 计算以下结果 时更精确:
 - 力 (升力 & 曳力)
 - 壁面通量 (传热 & 传质)



• 缺点:

- 需要更精细的边界层网格
- 需要良好的入口/初始条件来提高收敛性
- 雷诺数较高时,边界层网格必须非常 精细
- 需要内存高于 k-ε 和k-ω
 - 求解直到壁的所有区域



SST 湍流模型

- SST:剪切应力传递
- 两方程低雷诺数 RANS 模型

$$\rho \frac{dk}{dt} + \rho \mathbf{u} \cdot \nabla k = \nabla \cdot \left((\mu + \sigma_k \mu_T) \nabla k \right) + P - \beta_0^* \rho \omega k$$

$$\rho \frac{d\omega}{dt} + \rho \mathbf{u} \cdot \nabla \omega$$

$$= \nabla \cdot \left((\mu + \sigma_\omega \mu_T) \nabla \omega \right) + \frac{\gamma}{\mu_T} \rho P - \rho \beta \omega^2 + 2(1 - f_{v1}) \frac{\sigma_{\omega 2} \rho}{\omega} \nabla k \cdot \nabla \omega$$

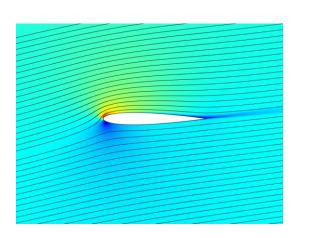
• 组合了自由流体的 k-ε 模型和近壁的 k-ω 模型,不求解壁函数



SST 湍流模型

- SST 求解直到壁的所有区域的 k-ω
- 优点:
 - 组合自由流体中的 k-ε 模型和近壁的k-ω 模型
 - 对边界条件不敏感
 - 满足可真实化约束
 - 趋向于更精确地求解壁
 - 不使用壁函数, 计算以下变量更精确:
 - 力 (升力)
 - 流量 (传热 & 质)

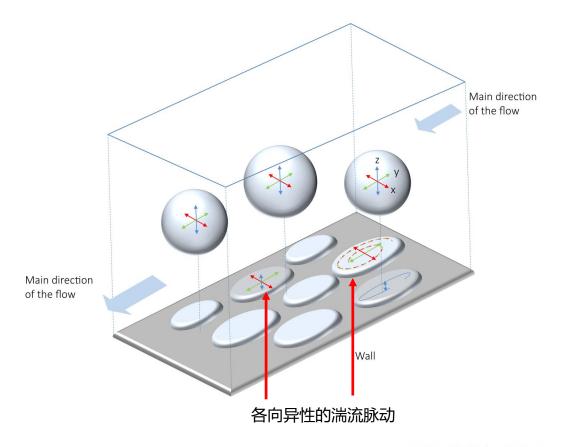
- 缺点:
 - 需要仔细选择初始条件
 - Re较高时,需要精细的边界层网格
 - 漩流
 - 内存需求高于 k-ε \pm k-ω (边界层)





v²-f湍流模型

- 基于k-ε模型的扩展,通过求解流 线法向的湍流速度脉动来考虑湍流 的各项异性
 - 流线(壁面)法向方向的湍流脉动 的输运方程
 - 使用椭圆方程描述湍流各项异性的弛豫,受到壁面的约束作用





v²-f湍流模型

- COMSOL中使用的 v^2 -f模型将因变量 进行变换的 $\zeta - \alpha$ 模型
- v^2 代表流线法向的速度脉动 $\zeta = \frac{\overline{v^2}}{k}$

$$\begin{split} \rho \frac{\partial \zeta}{\partial t} + \rho \mathbf{u} \cdot \nabla \zeta &= \nabla \cdot \left(\left(\mu + \frac{\mu_{\mathrm{T}}}{\sigma_{\zeta \mathrm{v}2\mathrm{f}}} \right) \nabla \zeta \right) + \frac{2}{k} \left(\alpha^{3} \mu + \frac{\mu_{\mathrm{T}}}{\sigma_{\mathrm{kv}2\mathrm{f}}} \right) \nabla k \cdot \nabla \zeta \\ &- \frac{\zeta}{k} P_{k} + \alpha^{3} f_{h} + (1 - \alpha^{3}) f_{w} \end{split}$$

• f 代表湍动能向 v² 转换的比例

$$f = \alpha^{3} f_{h} + (1 - \alpha^{3}) f_{w} \qquad \nabla^{2} \alpha = \frac{\alpha - 1}{L^{2}}$$

- 用于各项异性湍流
 - 例如,具有弯曲壁面的流场



水力离心分离器中的流动,在这个典型的案例中, ν^2 -f模型比两方程模型,例如k- ϵ 或SST模型,可以给出更好的结果。



Which Turbulence Model Should I Choose?

针对 CFD 应用选择合适的湍流模型



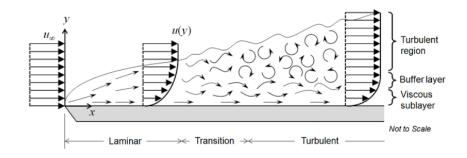
Walter Frei 2017年7月6日

COMSOL Multiphysics® 提供了多个不同的湍流问题求解公式:L-VEL、algebraic yPlus、Spalart-Allmaras、k-ε、k-ω、低雷诺数 k-ε、SST 以及 v2-f 湍流模型。 所有这些公式都可以 在"CFD 模块"中调用,L-VEL、algebraic yPlus、k-ε 和低雷诺数 k-ε 则在"传热模块"中可用。本博客简要介绍了我们为何要使用这些不同的湍流模型,如何从中选择,以及如何有效使用它们。

本博客首次发布于2013 年。COMSOL® 软件5.3 版本的"CFD 模块"发布了新的湍流模型,最新的博客收录了所有的湍流模型。

湍流模拟简介

让我们先从平板上的流体流动说起,如下图所示。匀速流体接触到平板的前缘,开始形成一个层流边界层。该区域的流动很容易预测。经过一段距离后,边界层中开始出现较小的混沌振荡,流动开始转变为湍流,并最终完全转变为湍流。



• 博客:

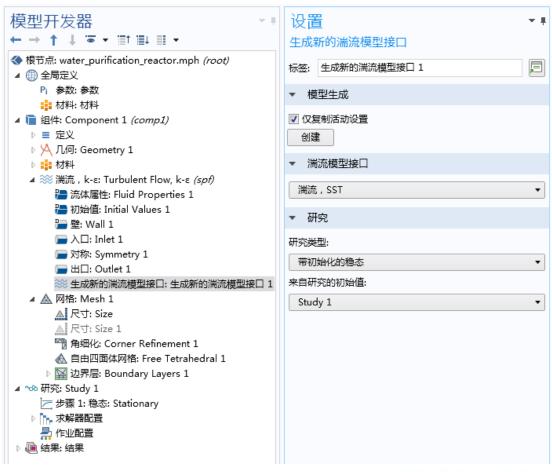
www.comsol.com/blogs/whichturbulence-model-should-choosecfd-application/

- 如果不确定哪一个更适合,可以 尝试使用不同的湍流模型(从最 简单的开始)并对比。
- 参考文献中的模型
- 联系COMSOL技术支持



湍流模型间自动切换

- 成功的求解策略:
 - 从一个简单而鲁棒性高的模型开始
 - 将模型迁移到一个更准确、更敏感 而计算成本高的模型
 - 自动将当前的结果作为新模型的初始值

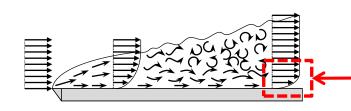


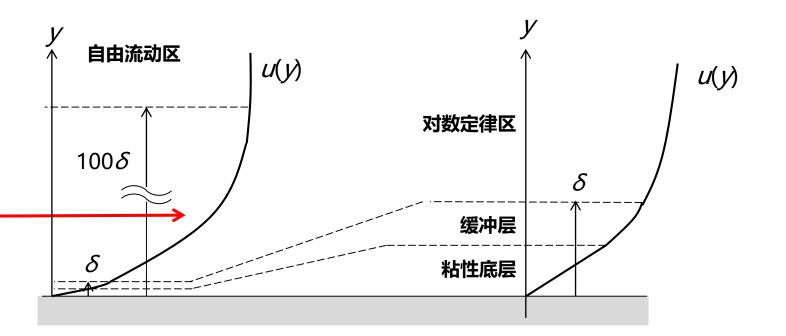


湍流边界层

- 靠近壁面,湍流可以分为三个区域
- 边界层的速率梯度很大

• 边界层尺寸很小

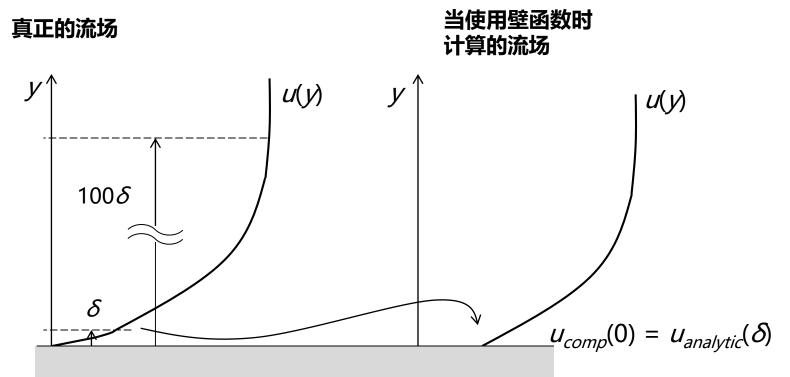






壁函数

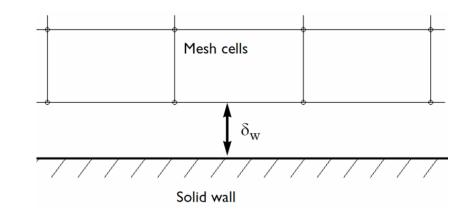
• 解析的壁函数计算到缓冲层下沿的边界条件(壁和对数定律层之间尺寸为 δ 的间隙)





壁函数 $(k-\varepsilon \, \pi \, k-\omega)$

- 在湍流中,如果不使用专门的壁模型,很难求解靠近壁的大梯度变化
- 壁函数假设计算域从壁的距离 δ_w 开始
- δ_w 为自动计算的结果



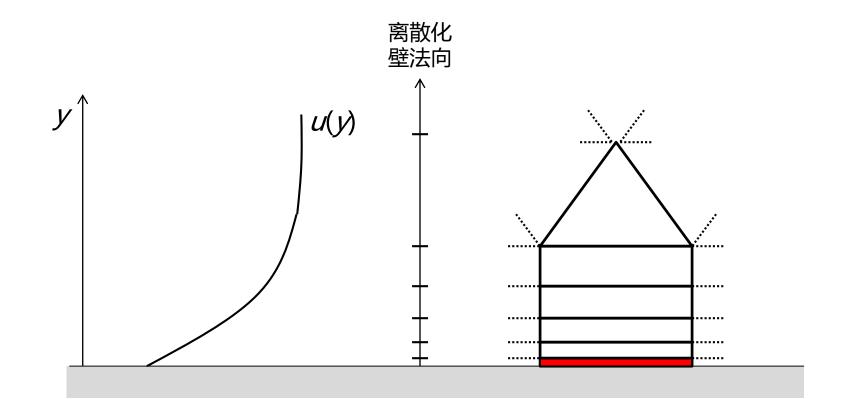
$$\delta_w^+ = \rho u_\tau \delta_w / \mu = 11.06$$
$$u_\tau$$
: 摩擦速度

最好在每次计算完成后检查 δ_w ,比较它是否相对于几何尺寸足够小,合理的结果是 δ_w^+ 在绝大多数壁等于11.06。 如果在很多壁上 δ_w^+ 很高(大于50或100),计算精度可能存在问题。这两个变量都是预置变量,可以在结果和分析变量中找到它们。



合理地进行边界层网格剖分

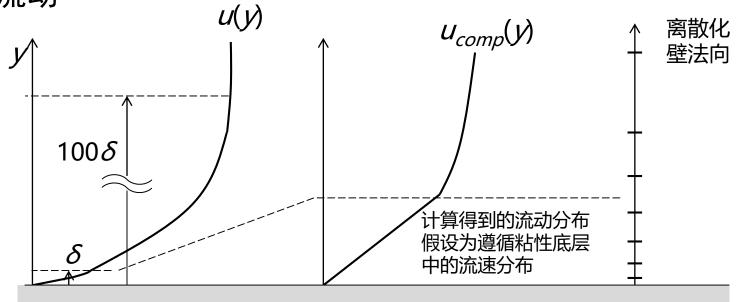
• 第一层单元的尺寸应该小于或接近δ(法向方向)





合理的边界层网格

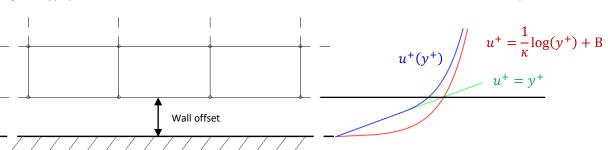
- 当不需要壁函数时,流体需要求解直到壁的所有区域,因此需要相当精细的网格
- 当使用 Spalart-Allmaras、低雷诺数 k-ε、SST模型时,需要很多网格来解析粘性底层的流动

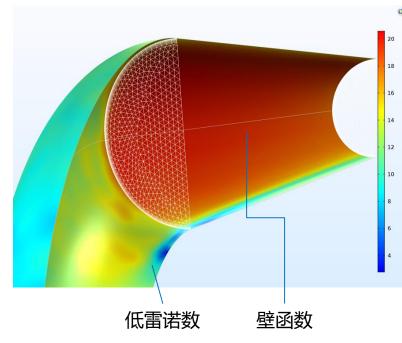




壁处理

- 壁函数:应用壁平移
 - 计算域从对数区开始计算
- 低雷诺数处理:必须对粘性底层进行解析
- 自动壁处理:应用壁平移
 - 计算域可以从边界层的任意位置开始
 - 在低雷诺数壁处理和壁函数之间切换
 - 由网格解析度决定计算精度
 - 继承了壁函数的鲁棒性



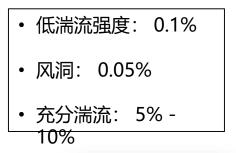


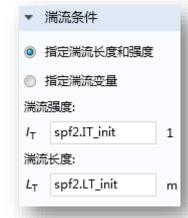
入口条件:湍流长度&强度

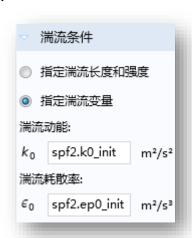
- 除了入口流速,还需要定义湍流程度(狄氏边界),例如,定义 k 和 ε
- 或者指定湍流长度 L_T 和湍流强度: I_T

流动情况	$L_{ m T}$	L
混合层	0.07L	层宽
平面射流	0.09L	喷口半宽
尾迹	0.08L	尾迹宽度
轴对称射流	0.075L	喷口半宽
边界层 $(\partial p/\partial x = 0)$ - 粘性底层和对数层 - 外层	$\kappa l_{\mathrm{w}}(1-\exp(-l_{\mathrm{w}}^+/26))$ 0.09 L	边界层厚度
管道和水道 (充分发展流动)	0.07L	管道直径或水道宽度

其中 l_{w} 是壁距离, $l_{\mathrm{w}}^{+}=l_{\mathrm{w}}/l^{\star}$ 是粘性单位壁距离









湍流模型的总结

- 湍流模型提供了统计的描述和引入了经验性的物理量
- 通过选择精细的网格或边界层网格确保边界得到足够好的解析,使用壁函数可能会很方便,但是不抵消这种必要性!
- 您需要在入口给出额外的输入物理量:
 - 湍流长度尺度
 - 湍流强度

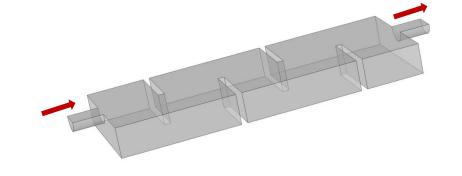


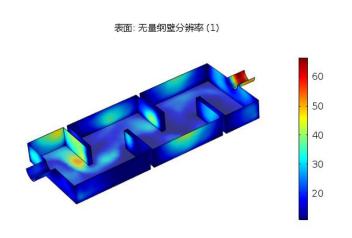
- 湍流的宏观效应是增加的质量、动量和能量的扩散通量
- 在传递方程中,必须校正热传导和扩散系数!

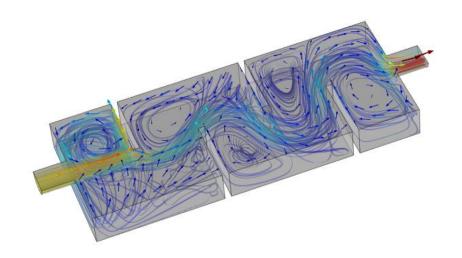


案例演示

- 水处理反应器的流场分析
 - 在反应器中添加折流板增强物质组分的湍流混合

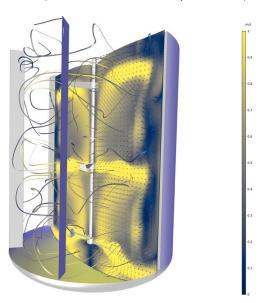








旋转机械流动





典型应用

- 预测混合器、搅拌釜、釜式反应器 中的组分和温度分布
 - 精细化工
 - 制药
 - 消费品,如肥皂、洗发液、牙膏、 化妆品
 - 食品加工
- 预测旋转机械中的压力损耗与流动 (Ma<0.3)

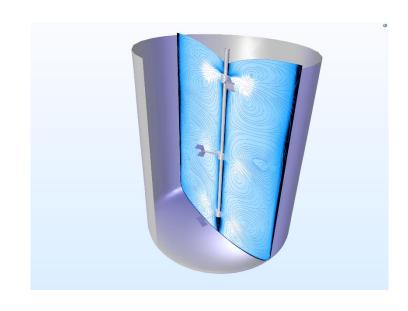


搅拌器模块用于实验室、中试以及投产的混合器、 搅拌釜和釜式反应器等的仿真



内容

- 旋转机械中的层流与湍流
- 基于RANS的湍流模型
- 搅拌器模块零件库
- 旋转机械多物理场接口
 - 非等温流
 - 反应流
 - 多相流
- App库和搅拌器App



搅拌器中的湍流和自由液面



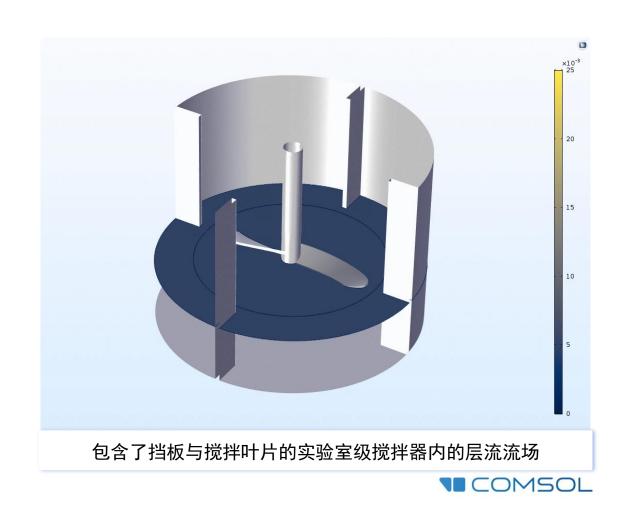
旋转机械中的层流与湍流

层流

- 牛顿流体和非牛顿流体

湍流

- 代数 y+ 模型
- L-VEL模型
- Spalart-Allamaras模型
- k-ε 湍流模型
- 可实现的k-ε 湍流模型
- k-ω 湍流模型
- SST湍流模型
- 低 Re k-ε 湍流模型
- V²-f模型



搅拌器与旋转机械仿真功能

• 旋转域

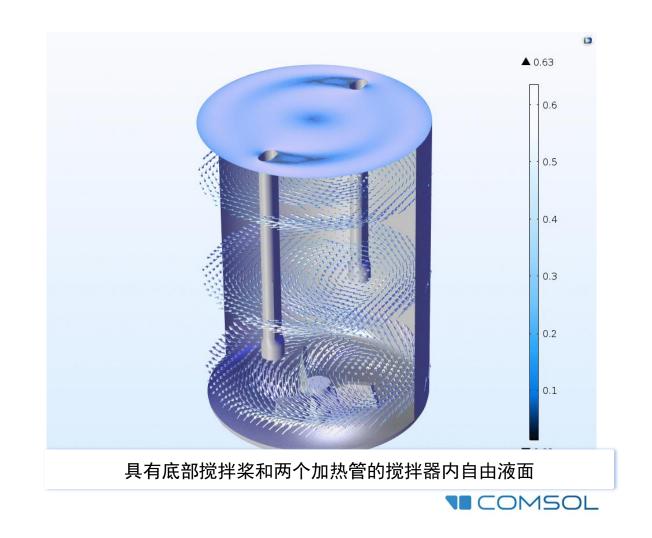
- 一个或多个旋转结构
- 滑动网格方法

• 研究类型

- 冻结转子
- 瞬态

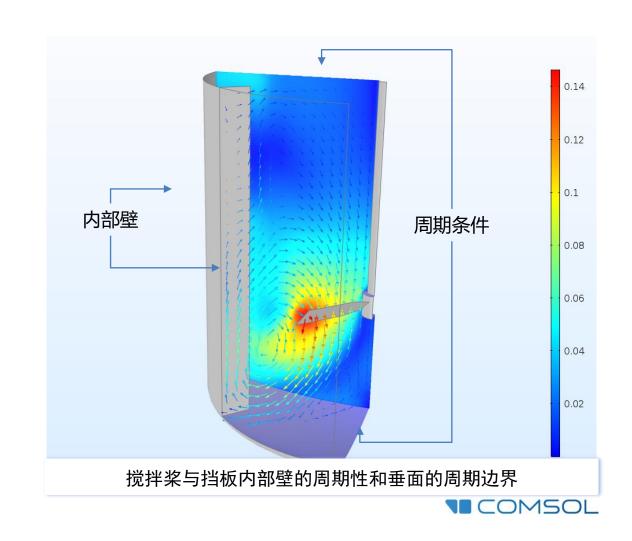
• 自由液面特征

- 瞬态研究的移动自由表面
- 冻结转子研究的稳态自由表面



搅拌器与旋转机械仿真功能

- 装配体一致对条件
 - 滑动网格边界连续
- 自动识别旋转壁
- 内部薄壳壁条件描述薄浸入结构
 - 一避免狭小区域网格剖分
 - 稳态旋转内部壁
 - 纱窗边界
- 扇区对称周期性条件
 - 避免建模整体结构

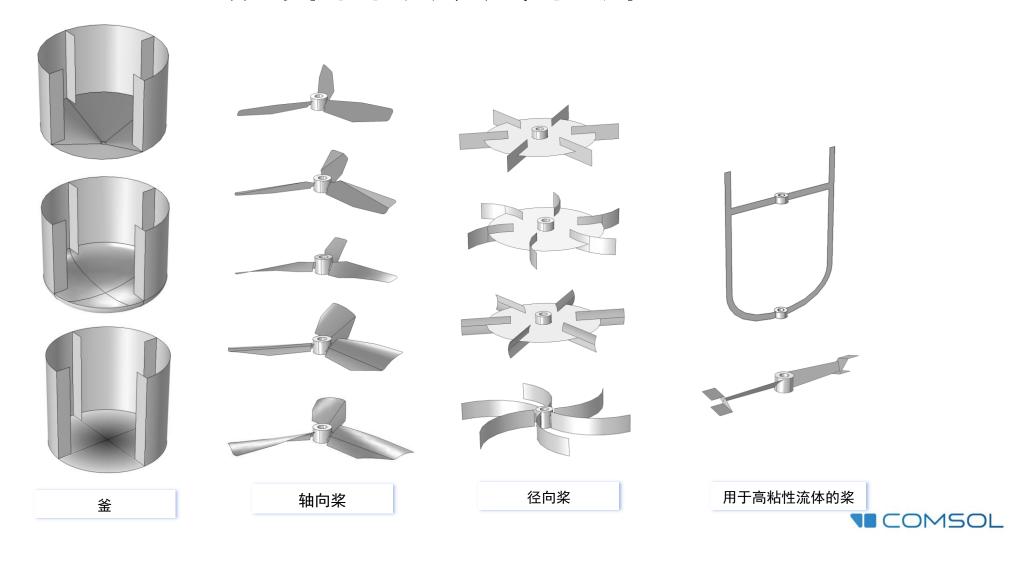


搅拌器模块零件库

- 零件和零件库
 - 零件:
 - 备用的参数化几何组件,通过输入参数控制输出几何
 - 零件库:
 - 预定义零件的集合
- 搅拌器模块的零件库
 - 11 种桨
 - 轴向桨
 - 径向桨
 - 用于高粘性流体的桨
 - 3 种釜
 - 带挡板或不带挡板

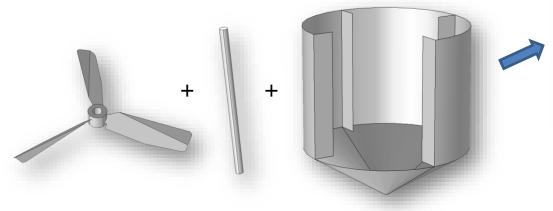


搅拌器模块零件库

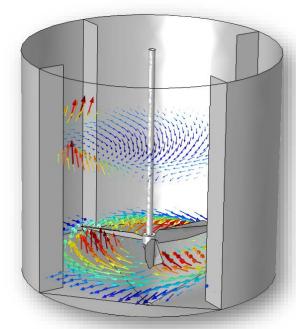


使用搅拌器模块的零件

- 方便设定搅拌器的几何结构
- 所有的零件都可以高度定制
 - 参数化几何



示例:将一个斜叶桨、轴,以及一个锥形底釜结合在一起构成搅拌器。

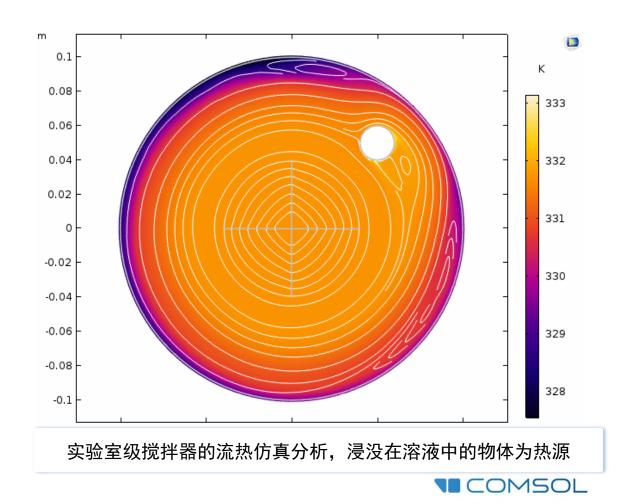


求解这样一个搅拌器中的流体流动, 这里显示的是通过冻结转子法求解 得到的流场。



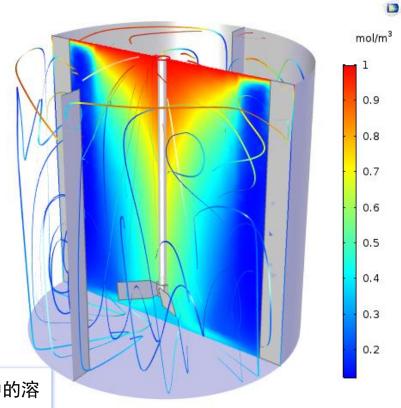
旋转机械, 非等温流

- 层流与湍流
- 可压缩流动 Ma < 0.3
- 流体传热与固体传热
 - 固体:静止区域与旋转区域
- 全耦合或单向耦合冻结转子和瞬态 研究



旋转机械, 反应流

- 旋转机械中的多组分传递与流动
 - 一 湍流混合与反应模型
 - 组分依赖的流体属性
 - 菲克定律与混合物平均分子扩散公式
 - 考虑Stefan 速度
 - 电场中带电粒子的迁移

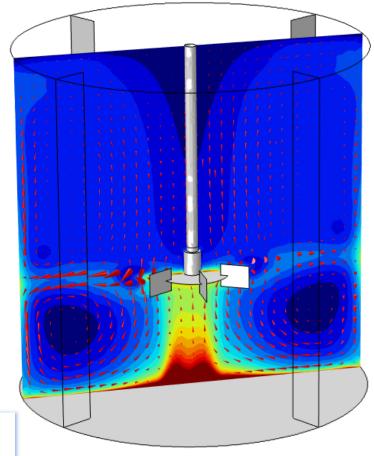


转速为515rpm下搅拌2.2s后搅拌器湍流流场中的溶质浓度,其中溶质在自由液面上溶剂



旋转机械, 多相流

- 混合物和气泡流模型
 - 连续相和分散相
- 固体颗粒、液滴或气泡
- 层流和湍流



带挡板的搅拌釜在Rushton桨搅拌下的分散相颗粒 浓度和流速

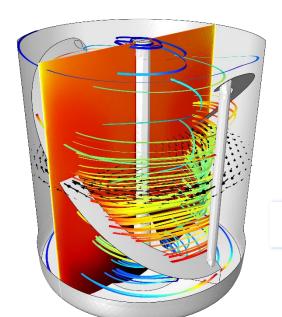


支持的多物理场功能

- 流固耦合(FSI)
 - 需要结构力学模块或 MEMS 模块
- 考虑辐射的共轭传热
 - 包含表面对环境辐射
 - 辐射度方法和参与介质辐射需要传 热模块
- 反应工程
 - 包含反应流
 - 表面反应、质量守恒与化学反应方程的动力学需要化学反应工程模块

• 粒子追踪

- Lagrange-Euler 与两相流的双向耦合
- 流场和电场中的带电粒子的双向耦合
- 需要粒子追踪模块



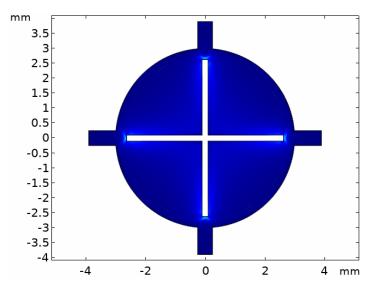
带状螺旋叶片搅拌器中的共轭传热



演示案例:二维混合器内的流体混合

- 封闭流场
- 三个入口一个出口
- 使用瞬态求解计算流场内的速度变

化



- 定义旋转域和非旋转域
- 几何中采用"形成装配体"
- 采用"一致对"函数实现数据传递
- 流动连续性

