```
/* 邻接矩阵存储的图 - BFS */
/* IsEdge (Graph, V, W)检查<V, W>是否图Graph中的一条边,即W是否V的邻接点。 */
/* 此函数根据图的不同类型要做不同的实现,关键取决于对不存在的边的表示方法。*/
/* 例如对有权图, 如果不存在的边被初始化为INFINITY, 则函数实现如下:
bool IsEdge ( MGraph Graph, Vertex V, Vertex W )
   return Graph->G[V][W]<INFINITY ? true : false;</pre>
/* Visited[]为全局变量,已经初始化为false */
void BFS ( MGraph Graph, Vertex S, void (*Visit) (Vertex) )
{ /* 以S为出发点对邻接矩阵存储的图Graph进行BFS搜索 */
   Queue Q;
   Vertex V, W;
   Q = CreateQueue( MaxSize ); /* 创建空队列, MaxSize为外部定义的常数 */
   /* 访问顶点S: 此处可根据具体访问需要改写 */
   Visit(S);
   Visited[S] = true; /* 标记S已访问 */
   AddQ(Q, S); /* S入队列 */
   while ( !IsEmpty(Q) ) {
      V = DeleteQ(Q); /* 弹出V */
       for(W=0; W<Graph->Nv; W++) /* 对图中的每个顶点W */
          /* 若W是V的邻接点并且未访问过 */
          if ( !Visited[W] && IsEdge(Graph, V, W) ) {
              /* 访问顶点W */
             Visit( W );
              Visited[W] = true; /* 标记W已访问 */
             AddQ(Q, W); /* W入队列 */
   } /* while结束*/
```