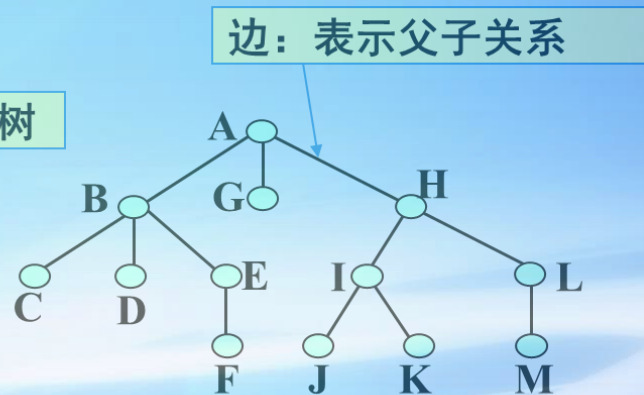
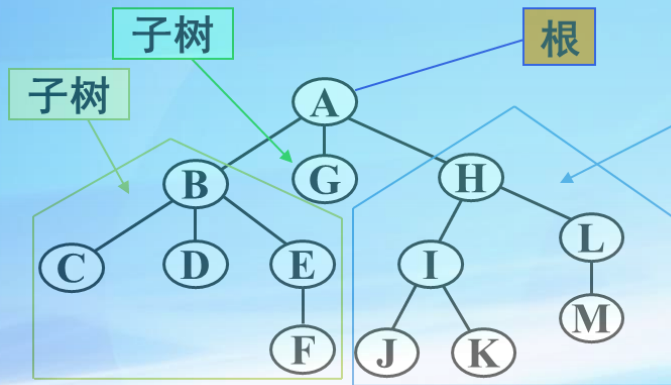




## 《数据结构》

# 图的存储方式





# 图的存储方式

## 学习目标和要求

1. 准确掌握图的存储方法，包括：邻接矩阵顺序存储、邻接表的存储方法与实现。



# 图的存储方式

- ❖ 邻接矩阵的顺序存储（邻接数组）
- ❖ 邻接矩阵的链式存储（邻接表）



# 图的存储方式

## ❖ 号名对照表

### 1. 由号查名

对顶点名进行编号0, 1, 2.....n-1

顶点编号（下标）	0	1	2	...	...	n-1
name	北京	南京	上海	...	...	...
其他信息域						



# 图的存储方式

## ❖ 号名对照表

### 2. 由名查号

由顶点名（字符串） 查找其编号的方法：

#### （1）若按顶点名排序——二分法查找（快）

顶点编号（下标）	0	1	2	...	...	n-1
name	北京	南京	上海	...	...	...
其他信息域						



# 图的存储方式

## ❖ 号名对照表

### 2. 由名查号

由顶点名（字符串） 查找其编号的方法：

- (1) 若按顶点名排序——二分法查找（快）
- (2) 若不按顶点名排序——顺序查找（慢）
- (3) 建立辅助字典——散列表、检索树、平衡树



# 邻接矩阵的顺序存储

## ❖ 二维数组存储

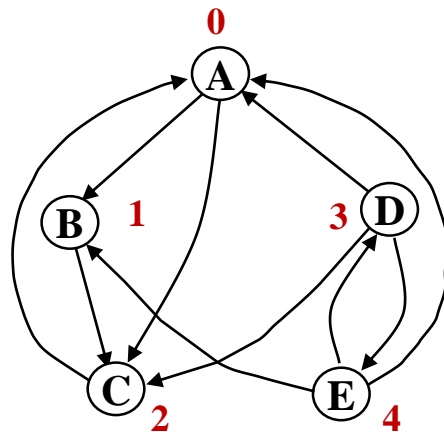
对于含有 $n$ 个顶点的图，邻接矩阵是 $n*n$ 的方阵，直接采用二维数组（如 $a[n][n]$ ）进行存储，称为图的**邻接数组**

优点：可直接从 $v$ 行 $w$ 列读出边 $\langle v, w \rangle$ 信息

缺点：存储量较大， $O(n^2)$

适用情况：边数相对较多的**有向图**

	0	1	2	3	4
0	0	1	1	0	0
1	0	0	1	0	0
2	1	0	0	0	0
3	1	0	1	0	1
4	1	1	0	1	0





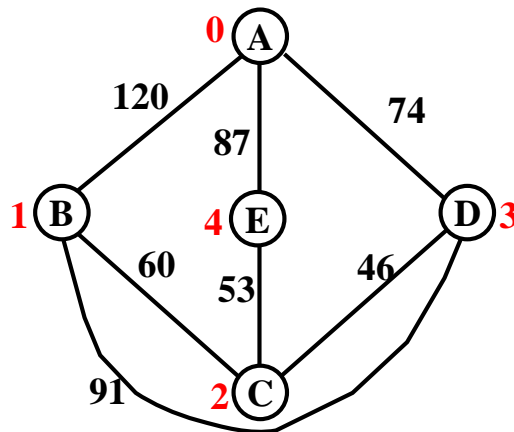
# 邻接矩阵的顺序存储

## ❖ 一维数组压缩存储

利用无向图（无向加权图）邻接矩阵的对称性，用一维数组压缩存储（仅存严格下三角部分）

	0	1	2	3	4	5	6	7	8	9
b	120	$\infty$	60	74	91	46	87	$\infty$	53	$\infty$

	0	1	2	3	4
0	0	120	$\infty$	74	87
1	120	0	60	91	$\infty$
2	$\infty$	60	0	46	53
3	74	91	46	0	$\infty$
4	87	$\infty$	53	$\infty$	0







# 邻接矩阵的顺序存储

## ❖ 一维数组压缩存储

### 无向图边存取方法

假设：邻接矩阵（对角线元素全为0的对称矩阵） $A_{n \times n}$ ，行列号对应顶点编号0至 $n-1$ （ $n$ 是顶点个数），用一维数组 $b[m]$ 存储矩阵 $A$

第 $i$ 行存储 $i$ 个元素（ $i=0, 1, 2, \dots, n-1$ ），

数组元素总数 $m=1+2+3+\dots+(n-1)=n(n-1)/2$

对于任意 $i$ 和 $j$ （ $1 \leq i \leq n-1, 0 \leq j < i$ ），第 $i$ 行第 $j$ 列元素 $a_{ij}$ 存储于 $b[k]$ ，  
这里 $k=1+2+\dots+(i-1)+j=i*(i-1)/2+j$

找到 $a_{ij}$ ，也就相当于找到对称元素 $a_{ji}$



# 邻接矩阵的顺序存储

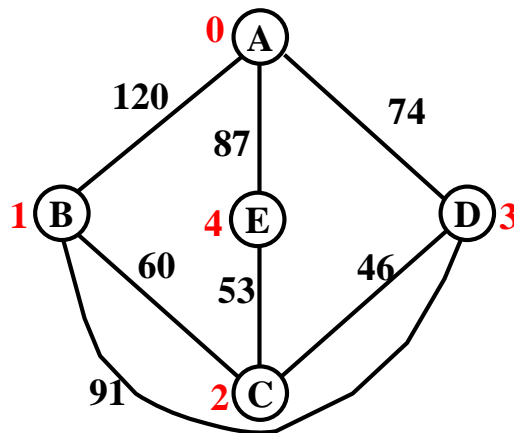
## ❖ 一维数组压缩存储

无向图边存取方法:  $k = i * (i-1) / 2 + j$

$$\text{Loc}(a_{31}) = 3 * (3-1) / 2 + 1 = 4$$

	0	1	2	3	4	5	6	7	8	9
b	120	$\infty$	60	74	91	46	87	$\infty$	53	$\infty$

	0	1	2	3	4
0	0				
1	120				
2	$\infty$	60			
3	74	91	46		
4	87	$\infty$	53	$\infty$	





# 邻接矩阵的顺序存储

## ❖ 存储效率分析

邻接数组存储法（无论是否压缩）是边集的一种顺序存储方式

优点：简单，极易在图中查找、插入、删除一条边

缺点：存储 $n$ 个顶点的图，要占用 $O(n^2)$ 个存储单元

（无论图中实际含多少条边）

图的读入、存储空间的初始化等需要花费 $O(n^2)$ 个单位时间

对于边数 $m \ll n^2$ 时的稀疏图是不经济的

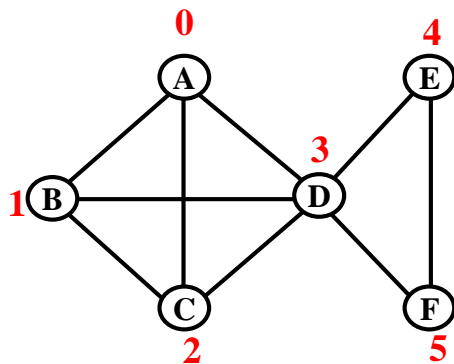
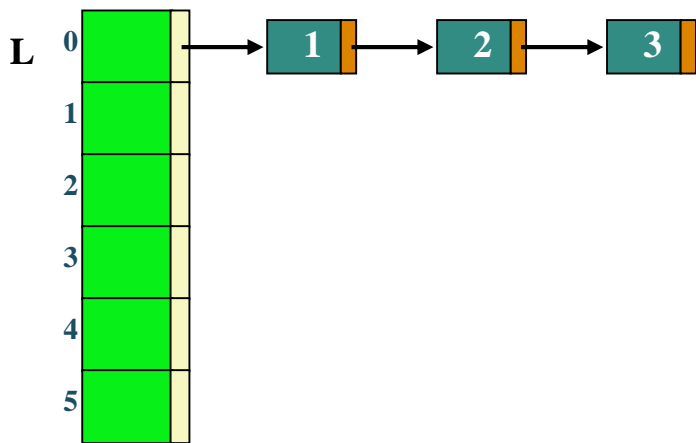
存储稀疏图最好采用邻接表法



# 邻接表存储

## ❖ 邻接表的概念

顶点 $v$ 的所有邻接点组成的表，称为 $v$ 的邻接表 $L[v]$



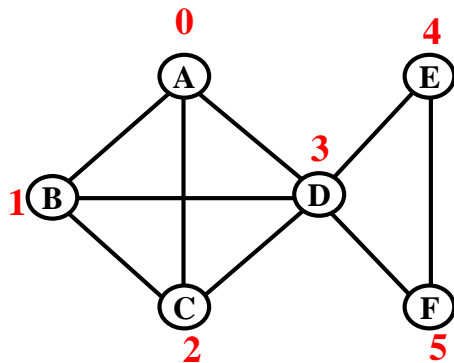
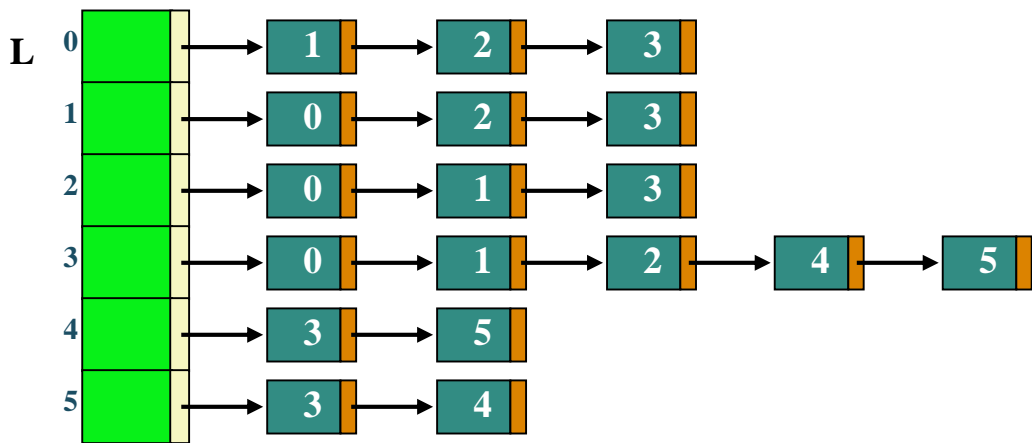


# 邻接表存储

## ❖ 邻接表的概念

顶点 $v$ 的所有邻接点组成的表，称为 $v$ 的邻接表 $L[v]$

各顶点邻接表总称为图的邻接表 (adjacency lists)





# 邻接表存储

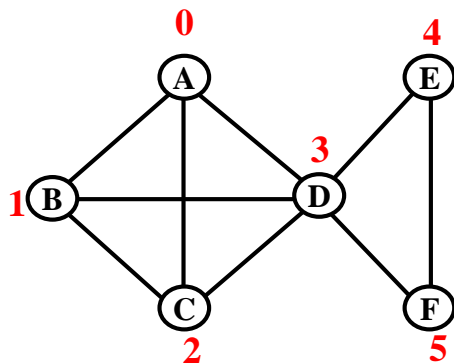
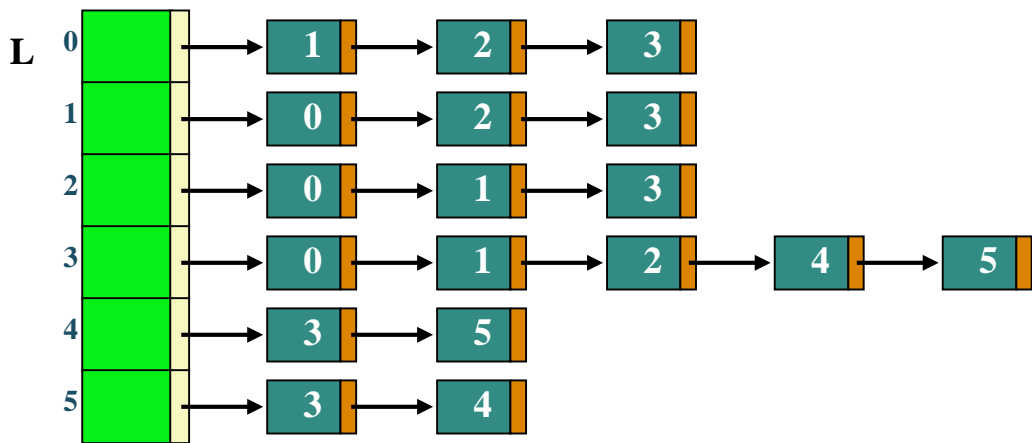
## ❖ 邻接表的概念

顶点 $v$ 的所有邻接点组成的表，称为 $v$ 的邻接表 $L[v]$

各顶点邻接表总称为图的邻接表 (adjacency lists)

邻接表采用链式存储 (即邻接链表)

$L[v]$ 中每个结点对应图中一条边，称为边结点





# 邻接表存储

## ❖ 邻接表的概念

顶点 $v$ 的所有邻接点组成的表，称为 $v$ 的邻接表 $L[v]$

各顶点邻接表总称为图的邻接表 (adjacency lists)

邻接表采用链式存储 (即邻接链表)

$L[v]$ 中每个结点对应图中一条边，称为边结点

对有向图，若存在边 $\langle v, w \rangle$ ，则 $w$ 处于 $L[v]$ 中

对无向图，若存在边 $(v, w)$ ，则 $w$ 处于 $L[v]$ 中，同时 $v$ 也处于 $L[w]$ 中



# 邻接表存储

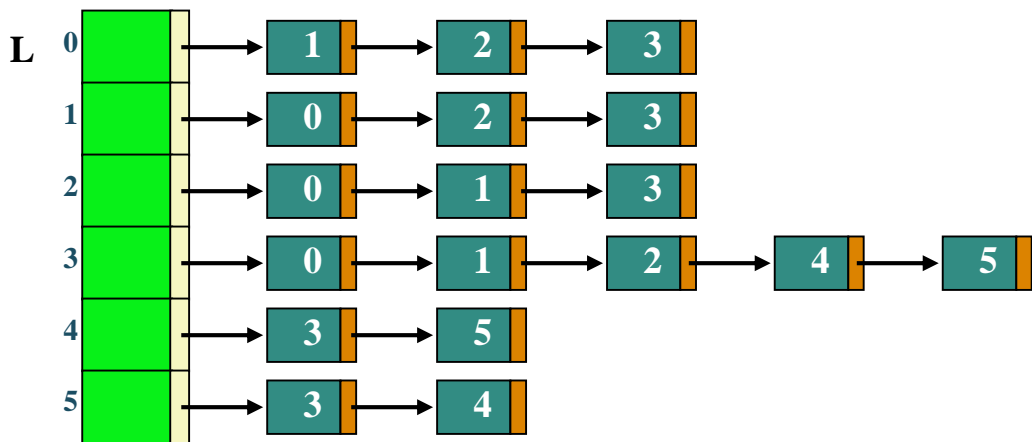
## ❖ 邻接表的概念

$n$ 个顶点的邻接链表构成一个链表组

使用一个**表头指针数组**将 $n$ 个链表结合在一起

邻接表通常设计成**单向链表形式**

根据需要，也可设计成双向的、或其他形式的链表







# 邻接表存储

## ❖ 边结点的结构

加权图的边结点类型定义

含有邻接点名称（编号）域、边的长度（耗费）域和  
指向下一个边结点的指针域

adjacent	cost	next
----------	------	------

边结点的类型定义：

```
typedef struct edge_node
{
    int adjacent;    // 邻接点名称域
    cost_type cost;  // 边的耗费域
    struct edge_node *next; // 指向下一个边结点
}edge_node, *Eptr;
```



# 邻接表存储

## ❖ 边结点的结构

0/1图的边结点类型定义

含有邻接点名称(编号)域和指向下一个边结点的指针域

adjacent

next

边结点的类型定义:

```
typedef struct edge_node
{
    int adjacent;    // 邻接点名称域
    struct edge_node *next; // 指向下一个边结点
}edge_node, *Eptr;
```



# 邻接表存储

## ❖ 表头（顶点）结点的结构

含有顶点名称域和指向邻接表首结点的指针域  
必要时，可增加其他域

name	firstedge
------	-----------

顶点结点的类型定义：

```
typedef struct head_node
{
    Vname_type name ; //顶点名，用于由号查名
    Eptr firstedge ; //邻接表的首指针
}hnode;
```

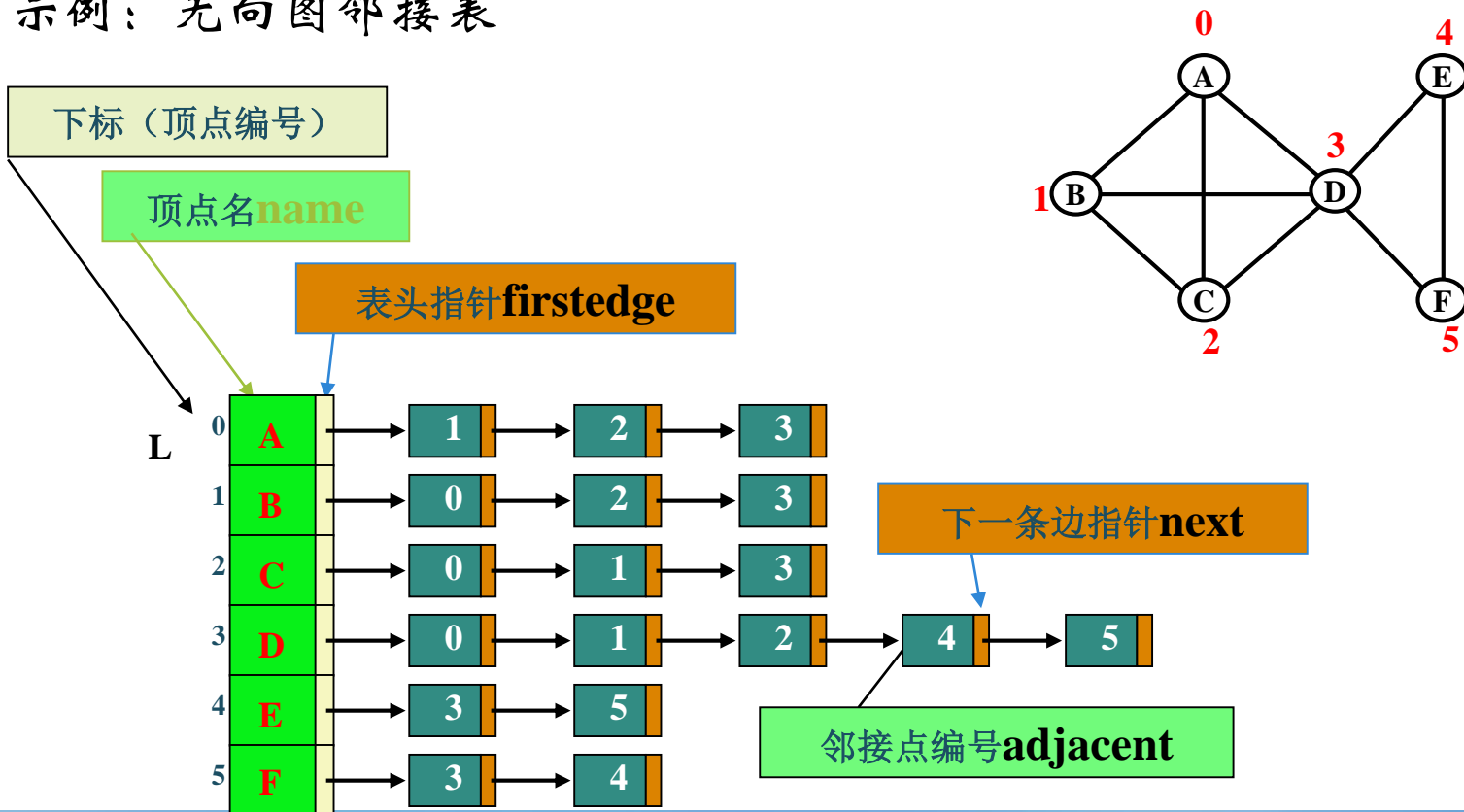
表头结点组定义为：

```
hnode L[n]; //n为具体顶点数
```



# 邻接表存储

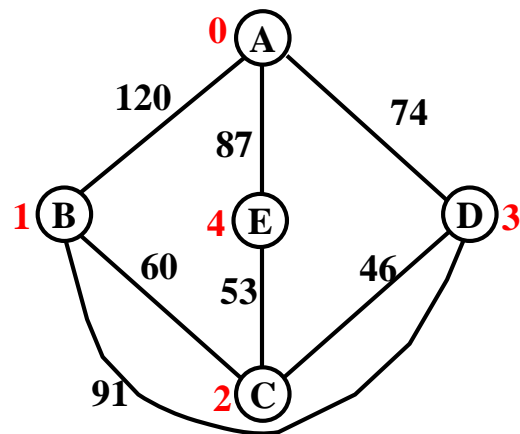
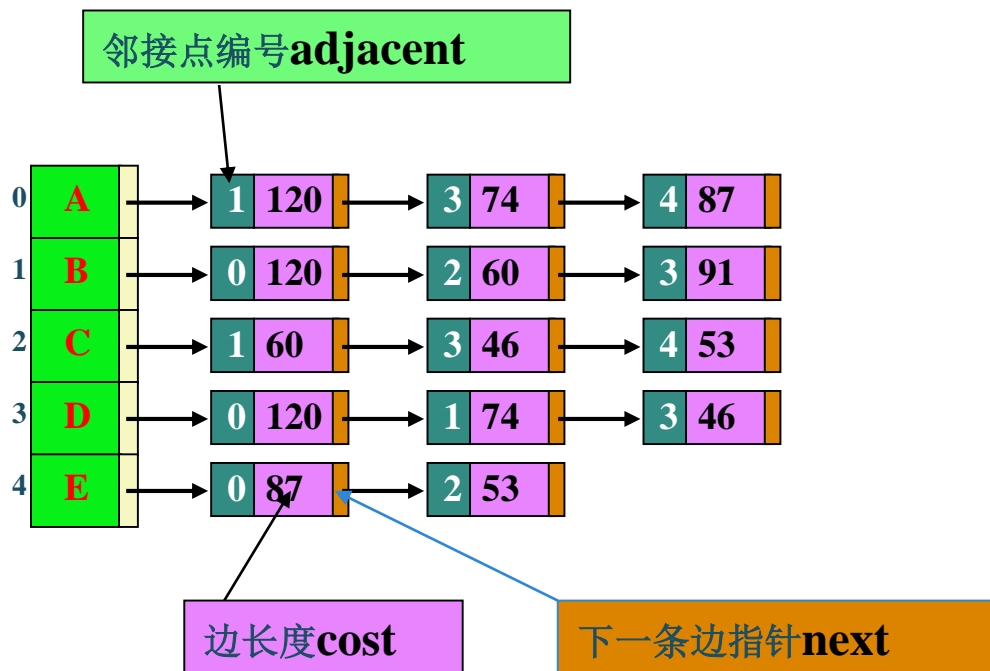
❖ 示例：无向图邻接表





# 邻接表存储

❖ 示例：无向加权图邻接表





# 小结

## ❖ 邻接矩阵的顺序存储——邻接数组

- 二维数组存储
- 一维数组压缩存储

## ❖ 邻接矩阵的链式存储——邻接表



# 图的存储方式

The End, Thank You!