1.MoE论文

参考文章:

- Mixture of Experts-Introduction
- Understanding the Mixture-of-Experts Model in Deep Learning

论文相关:

- 论文名称: Outrageously Large Neural Networks: The Sparsely-Gated Mixture-of-Experts Layer
- 论文地址: <u>Outrageously Large Neural Networks: The Sparsely-Gated Mixture-of-Experts Layer</u>

混合专家(Mixture of Experts, MoE)就像是神经网络世界中的一种团队合作技术。想象一下,把一项大任务分解成更小的部分,让不同的专家来处理每个部分。然后,有一个聪明的法官,他根据情况决定遵循哪位专家的建议,所有这些建议都融合在一起。

尽管它最初是用神经网络来解释的,但你可以将这个想法用于任何类型的专家或模型。这有点像你把不同的味道结合在一起做一道美味的菜,这属于一组很酷的综合学习方法,称为元学习。

因此,在本文中,将了解专家组合模型的技巧。

1.摘要

- 神经网络的**吸收信息的容量 (capacity) 受限于**参数数目。
- 条件计算 (conditional computation) 针对于每个样本,激活网络的部分子网络进行计算,它在理论上已证明,可以作为一种显著增加模型容量的方法。
- 在实际中,在牺牲少量计算效率的情况下,实现了**1000 倍**的**模型容量(model capacity)**的提升。
- 引入了稀疏门控专家混合层(Sparsely-Gated Mixture-of-Experts Layer),包括数以干计的前馈子网络。对于每一个样本,有一个可训练的门控网络(gating network)会计算这些专家(指前馈子网络)的稀疏组合。
- 把**专家混合 (MoE) 应用于**语言建模和**机器翻译**任务中,对于这些任务,从训练语料库中吸收的巨量知识,是十分关键的。
- 在我们提出的模型架构里,MoE 包含 1370 亿个参数,以卷积的方式放在**堆叠 LSTM 层**之间。
- 在大型语言建模和及其翻译的基准测试中,该模型以更少的计算成本,实现了比最先进方法更好的结果。

MoE 层通常包括以下几个关键组件:

组件	作用
专家 (Experts)	多个独立的小型子网络(通常是前馈网络),每个专家专注于处理 某些类型的输入或模式。
门控网络 (Gating Network)	一个小网络,接收输入向量,输出一组权重,表示各个专家对当前 输入的贡献程度。
稀疏激活 (Sparsity)	每次只激活一小部分专家(例如 top-k),从而节省计算资源。

2.介绍和相关工作

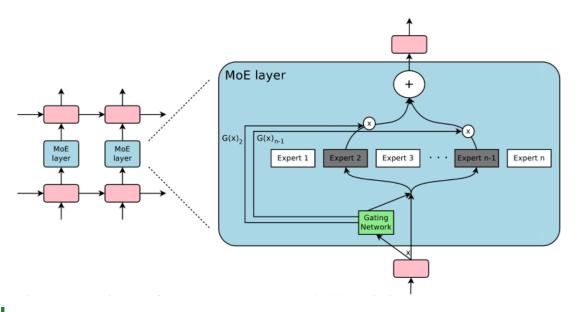
2.1 条件计算

充分利用训练数据和模型大小的规模,一直以来都是深度学习成功的关键。

- 当训练集足够大,增加神经网络的容量(即参数数目),可以得到更高的预测准确度。
- 对于传统的深度学习模型,**对每一个样本都会激活整个模型**,这会导致在训练成本上,以**大约二次** 方的速度增长,因为模型大小和训练样本数目都增加了。
- 当前计算能力和分布式计算的进展,并不能满足这样的需求。

因此有很多工作提出了各种形式的条件计算,**它们在不显著增加计算成本的情况下,尽量增加模型的容量。**

- 在这些算法里,**以每个样本为基础 (on a per-example basis)** ,会**激活或冻结**网络中的大部分。
- 这种**门控决策机制**,可以是**二进制的**,也可以是**稀疏而连续的**;可以是**随机性的**,也可以是**确定性的**。
- 门控决策通过有各种形式的强化学习和反向传播来训练。



♀ Tip

Figure 1: MoE 层嵌入到循环语言模型中。在本例中,稀疏的门控函数选择**两个专家**来执行计算。 门控网络会调整专家的输出。

尽管这种思想在理论上很有前景,但是目前为止,还没有工作展现在模型容量、训练时间或模型质量上 有足够的提升。我们把原因归结为这些挑战:

- 现代计算设备(特别是 GPU),**相比做判断、跳转、条件选择等操作的分支(branching)而言,在数值计算上更快。**
- 大的批量大小对于性能很关键。而条件计算减少了批量大小。
- 网络带宽会成为性能瓶颈。
- 在训练 MoE 模型时,除了常规的任务损失(如语言建模的交叉熵损失),我们还需要加入一些额外的"辅助损失项",它们虽然不直接提升任务表现,但对于整个模型的稳定性和性能至关重要。不好的是,损失项可能会影响模型质量和负载平衡。
- 对于大型数据集,模型容量是最关键的。目前条件计算的文献处理的图像识别数据集都相对太小了,难以为大模型提供足够多的信号。

本文首先解决了上述挑战,并且最后看到了条件计算的前景。

- 我们得到了 1000 倍的模型容量提升,只花费了少量计算开销
- 得到的结果也优于最顶尖的结果

2.2 本文方法: 稀疏门控专家混合层

我们的条件计算方法,就是引入了一个新的通用神经网络组件类型:稀疏门控专家混合层。

MoE 包含:

- 一些专家,每个专家都是一个简单的前馈神经网络。
- 一个可训练的门控网络,它会挑选专家的一个稀疏组合,用来处理每个输入。
- 所有网络都是使用反向传播联合训练的。

尽管该技术是通用的,但是本文聚焦在语言建模和机器翻译任务中(这些任务都受益于非常大的模型)。

- 具体说来,如图一所示,我们把 MoE 以卷积的方式 (convolutionally) 放在多层 LSTM 层之间。
- 在文本的每个位置上, 就会调用 MoE 一次, 进而**可能选择不同的专家组合**。
- 不同的专家会倾向于变得高度专业化(基于语法和语义)。

3.混合专家层的结构

3.1 MoE层

MoE 层包括:

- n 个"专家网络": E_1, \dots, E_n 。
- -个门控网络 G, 其输出是-个稀疏的 n 维向量。

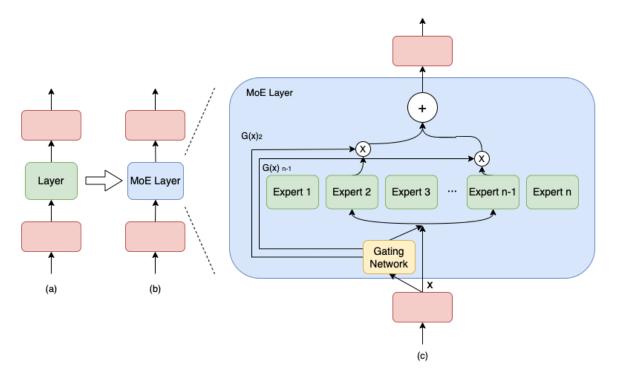
尽管从理论上讲,每个专家网络只要保持一致的输入大小和输出大小就可以了;但是,在本文的研究里,我们限制了专家网络具有相同的网络结构,而网络参数保持独立。

给定输入 x ,定义 G(x) 是门控网络的输出; $E_i(x)$ 是第 i 个专家网络的输出。 于是 MoE 模块的输出 为:

$$y = \sum_{i=1}^{n} G(x)_i \cdot E_i(x)$$

基于G(x)输出的稀疏性,可以节省计算量。

- 当 $G(x)_i = 0$ 时,我们无需计算 $E_i(x)$ 。
- 在我们的实验中, 我们有数以干计的专家, 但是针对每个样本, 只需要用到少量的专家。
- 如果专家数目非常大,我们可能要采用层次化的 MoE;本文我们不会使用层次化的 MoE,相关细节感兴趣可以见附录 B。



好的!以下是**完全保留你原始文字内容**的笔记整理版本,仅将变量用 \$ \$ 表示、公式用 \$\$ \$\$ 表示,不做任何文字修改或排版调整:

3.2 层次化 MoE

如果专家数量很大,可以通过使用两级层次 MoE 来降低分支因子。在分层 MoE 中,主选通网络选择"专家"的稀疏加权组合,每个专家本身就是具有自己选通网络的专家的二次混合。**层次化 MoE 就是"先选专家组,再在组内选专家",通过多级路由机制实现对大规模专家系统的高效管理与推理。**

主选通网络是 G_{primary} ,次选通网络为 (G_1,G_2,\ldots,G_a) ,专家网络为 $(E_{0,0},E_{0,1},\ldots,E_{a,b})$ 。 MoE 的输出由以下公式给出:

$$y_H = \sum_{i=1}^a \sum_{j=1}^b G_{ ext{primary}}(x)_i \cdot G_i(x)_j \cdot E_{i,j}(x)$$

3.3 门控网络

(1) Softmax Gating

一种朴素的想法是,用一个矩阵乘上输入,然后经过一个 Softmax 函数,这种方法实际上是一种非稀疏的门控函数:

$$G_{\sigma}(x) = \operatorname{Softmax}(x \cdot W_q)$$

(2) Noise Top-K Gating

在 Softmax 门控网络基础上, 加入两个元素: 稀疏性和噪声。在执行 Softmax 函数之前:

我们加入了可学习的高斯噪声,噪声项是为了帮助负载均衡(load balancing),加入噪声可以让门控网络在选择专家时具有一定的随机性,从而避免某些专家总是被选中、而其他专家几乎不被使用。这样有助于实现各个专家之间的"负载均衡"。 我们在附录 A 有详细讨论。并且保留前 k 个值,其他设置为 — ∞。每次只激活前 K 个最相关的专家。这种稀疏性是为了节省计算资源,尽管这种形式的稀疏性,从理论上会造成一些可怕的输出间断性,但在实际使用中,并没有观察到这种问题。

每个分量的噪音量,通过另一个可训练的权重矩阵 W_{noise} 来控制。

$$G(x) = \text{Softmax}(\text{KeepTopK}(H(x), k))$$

$$H(x)_i = (x \cdot W_g)_i + \operatorname{StandardNormal}() \cdot \operatorname{Softplus}((x \cdot W_{\operatorname{noise}})_i)$$

$$\operatorname{KeepTopK}(v,k)_i = \begin{cases} v_i & \text{if } v_i \text{ is in the top } k \text{ elements of } v \\ -\infty & \text{otherwise.} \end{cases}$$

3.4训练门控网络

使用简单的反向传播来训练门控网络以及接下来的模型。

4.解决性能挑战

4.1 批量减小问题 (The Shrinking Batch Problem)

由于门控网络对每个样本,在 n 个专家中,选择 k 个。那么对于 b 个样本的批次,每个转接都会收到更加小的批次(大概 $\frac{kb}{n}$ << b)。这会导致朴素的 MoE 实现在专家数量增加时,非常低效。**因为每个专家接收到的样本太少会导致训练不稳定;**解决批量减小问题,就是需要让原始的批量大小尽可能的大。然而,批量大小会受到内存的限制。我们提出如下技术来提高批量大小:

- 混合数据并行和模型并行(Mixing Data Parallelism and Model Parallelism): 相当于变相的扩大 b,假设有 d 个 device,每个 device 上一次处理 b 个样本,那么在这次训练中,batch =bd,从 而每个 expert 会接收 $\frac{kbd}{n}$ 个样本。
- 充分利用卷积,在 MoE 模型中插入常规卷积层或线性层,可以增加计算密度、减少通信开销,从 而缓解批量减小带来的影响。
- 增加循环 MoE 的批量大小,通过复用同一个 MoE 层多次,让每个样本多次经过 MoE,从而提高每个专家的样本接触率。

5.平衡专家的利用率

我们观察到,**门控网络倾向于收敛到一种不好的状态,即对相同的少量专家,总是会得到较大的权重。 这种不平衡是不断自我强化的,随着更好的专家不断训练学习,它们更有可能被门控网络选中。**面对这种问题,过去文献有的用硬性约束,有的用软性约束。

而我们采用软性约束方法。我们定义对于一个批次训练样本的专家重要度(the importance of an expert),即该专家在一个批次上的门控输出值的和。并且定义损失项 $L_{importance}$,加入到模型的总损失上。该损失项等于所有专家重要度的方差的平方,再加上一个手工调节的比例因子 $w_{important}$ 。这个损失项会鼓励所有专家有相同的重要度。

$$\operatorname{Importance}(X) = \sum_{x \in X} G(x)$$

$$L_{\text{importance}}(X) = w_{\text{importance}} \cdot CV(\text{Importance}(X))^2$$

其中:

- CV: 变异系数 (Coefficient of Variation) ,即标准差除以均值;
- $w_{\text{importance}}$: 可调的超参数,用于控制该损失项的重要性。

这个损失项的作用机制:

- 如果专家之间的重要度差异大 → 变异系数大 → 损失值高;
- 模型会通过反向传播调整门控网络,使得各个专家的重要度更接近;
- 最终目标是: **所有专家都能被公平地使用, 防止某些专家"垄断"任务。**

尽管现在的损失函数可以保证相同的重要度,专家仍然可能接收到差异很大的样本数目。例如,某些专家可能接收到少量的大权重的样本;而某些专家可能接收到更多的小权重的样本。为了解决这个问题,我们引入了第二个损失函数: L_{load} ,它可以保证负载均衡。附录 A 会包含该函数的定义。

6.实验

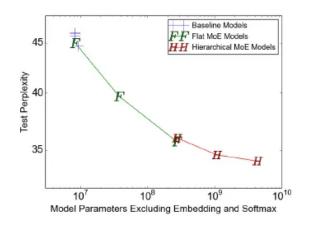
6.1 10 亿词汇的语言建模基准

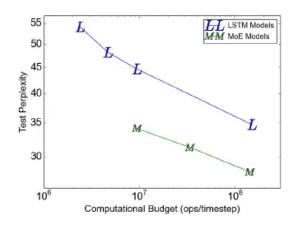
MoE模型: 所提出的模型由两个堆叠的LSTM层组成,它们之间有一个MoE层。

使用包含4、32和256名专家的平面MoE以及包含256、1024和4096名专家的分层MoE来训练模型。

每个专家都有大约100万个参数。

对于所有MoE层,每次输入都有4名专家活跃。





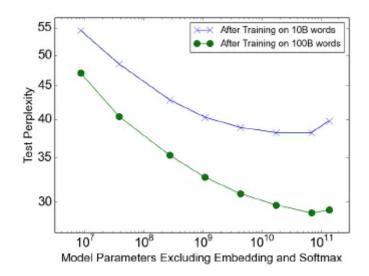
左图:有4名始终活跃的专家的模型与计算匹配的基线模型表现相似(不足为奇),而最大的模型 (4096名专家)在测试集上的困惑度降低了24%,令人印象深刻。

右图:与LSTM模型相比,MoE模型在相似的计算预算下实现了更低的困惑。

	Test		#Parameters	ops/timestep	Training	TFLOPS
	Perplexity	Perplexity	excluding embedding		Time	/GPU
	10 epochs	100 epochs	and softmax layers		10 epochs	
Best Published Results	34.7	30.6	151 million	151 million	59 hours, 32 k40s	1.09
Low-Budget MoE Model	34.1		4303 million	8.9 million	15 hours, 16 k40s	0.74
Medium-Budget MoE Model	31.3		4313 million	33.8 million	17 hours, 32 k40s	1.22
High-Budget MoE Model	28.0		4371 million	142.7 million	47 hours, 32 k40s	1.56

模型类型	计算效率	原因
基线模型	1.07–1.29 TFLOPS/GPU	标准 Transformer 架构,计算密度较高
低预算 MoE 模型	0.74 TFLOPS/GPU	参数量大但运算量小,未充分利用 GPU 并行性
中预算 MoE 模型	1.22 TFLOPS/GPU	参数量适中,运算量适中,较好地平衡了并行性和 负载均衡
高预算 MoE 模型	1.56 TFLOPS/GPU	参数量大,矩阵运算规模大,充分利用 GPU 并行性

6.2 1000 亿词汇的谷歌新闻语料库



当训练超过1000亿个单词时,测试困惑度显著提高,达到65536个专家(680亿个参数),比计算匹配的基线低39%,但在131072个专家时会下降,这可能是稀疏性过大的结果。

6.3 机器翻译

这里使用的MoE模型是GNMT的修改版本。

为了减少计算,编码器和解码器中的LSTM层的数量分别从9和8减少到3和2。

MoE层被插入编码器(在层2和3之间)和解码器(在层1和2之间)中。每个MoE层包含多达2048名专家,每个专家都有大约200万个参数,总共为模型增加了大约80亿个参数。

Model	Test	Test	ops/timenstep	Total	Training
	Perplexity	BLEU		#Parameters	Time
MoE with 2048 Experts	2.69	40.35	85M	8.7B	3 days/64 k40s
MoE with 2048 Experts (longer training)	2.63	40.56	85M	8.7B	6 days/64 k40s
GNMT (Wu et al., 2016)	2.79	39.22	214M	278M	6 days/96 k80s
GNMT+RL (Wu et al., 2016)	2.96	39.92	214M	278M	6 days/96 k80s
PBMT (Durrani et al., 2014)		37.0			
LSTM (6-layer) (Luong et al., 2015b)		31.5			
LSTM (6-layer+PosUnk) (Luong et al., 2015b)		33.1			
DeepAtt (Zhou et al., 2016)		37.7			
DeepAtt+PosUnk (Zhou et al., 2016)		39.2			

Results on WMT'14 En>Fr newstest2014:

Model	Test	Test	ops/timestep	Total	Training
	Perplexity	BLEU		#Parameters	Time
MoE with 2048 Experts	4.64	26.03	85M	8.7B	1 day/64 k40s
GNMT (Wu et al., 2016)	5.25	24.91	214M	278M	1 day/96 k80s
GNMT +RL (Wu et al., 2016)	8.08	24.66	214M	278M	1 day/96 k80s
PBMT (Durrani et al., 2014)		20.7			
DeepAtt (Zhou et al., 2016)		20.6			

Results on WMT'14 En>De newstest2014

所提出的方法在WMT'14 En>Fr和En>De基准上获得了40.56和26.03的BLEU分数,优于GNMT和Deep-Att。

Model	Eval Perplexity	Eval BLEU	Test Perplexity	Test BLEU	ops/timestep	Total #Parameters	Training Time
MoE with 2048 Experts	2.60	37.27	2.69	36.57	85M	8.7B	1 day/64 k40s
GNMT (Wu et al., 2016)	2.78	35.80	2.87	35.56	214M	278M	6 days/96 k80s

	GNMT-Mono	GNMT-Multi	MoE-Multi	MoE-Multi vs. GNMT-Multi
Parameters	278M / model	278M	8.7B	
ops/timestep	212M	212M	102M	
training time, hardware	various	21 days, 96 k20s	12 days, 64 k40s	
Perplexity (dev)		4.14	3.35	-19%
French → English Test BLEU	36.47	34.40	37.46	+3.06
German → English Test BLEU	31.77	31.17	34.80	+3.63
Japanese → English Test BLEU	23.41	21.62	25.91	+4.29
Korean → English Test BLEU	25.42	22.87	28.71	+5.84
Portuguese → English Test BLEU	44.40	42.53	46.13	+3.60
Spanish → English Test BLEU	38.00	36.04	39.39	+3.35
English → French Test BLEU	35.37	34.00	36.59	+2.59
English → German Test BLEU	26.43	23.15	24.53	+1.38
English → Japanese Test BLEU	23.66	21.10	22.78	+1.68
English → Korean Test BLEU	19.75	18.41	16.62	-1.79
English → Portuguese Test BLEU	38.40	37.35	37.90	+0.55
English → Spanish Test BLEU	34.50	34.25	36.21	+1.96

7.结论

- 该工作是第一个展现基于深度网络的条件计算的重大胜利。
- 我们探讨了设计考虑、条件计算的挑战、从算法和工程上的解决方案。
- 虽然我们聚焦在文本领域上,条件计算仍然可以在其他领域发挥作用。我们期望有更多条件计算的 实现和应用